



This is a digital copy of a book that was preserved for generations on library shelves before it was carefully scanned by Google as part of a project to make the world's books discoverable online.

It has survived long enough for the copyright to expire and the book to enter the public domain. A public domain book is one that was never subject to copyright or whose legal copyright term has expired. Whether a book is in the public domain may vary country to country. Public domain books are our gateways to the past, representing a wealth of history, culture and knowledge that's often difficult to discover.

Marks, notations and other marginalia present in the original volume will appear in this file - a reminder of this book's long journey from the publisher to a library and finally to you.

Usage guidelines

Google is proud to partner with libraries to digitize public domain materials and make them widely accessible. Public domain books belong to the public and we are merely their custodians. Nevertheless, this work is expensive, so in order to keep providing this resource, we have taken steps to prevent abuse by commercial parties, including placing technical restrictions on automated querying.

We also ask that you:

- + *Make non-commercial use of the files* We designed Google Book Search for use by individuals, and we request that you use these files for personal, non-commercial purposes.
- + *Refrain from automated querying* Do not send automated queries of any sort to Google's system: If you are conducting research on machine translation, optical character recognition or other areas where access to a large amount of text is helpful, please contact us. We encourage the use of public domain materials for these purposes and may be able to help.
- + *Maintain attribution* The Google "watermark" you see on each file is essential for informing people about this project and helping them find additional materials through Google Book Search. Please do not remove it.
- + *Keep it legal* Whatever your use, remember that you are responsible for ensuring that what you are doing is legal. Do not assume that just because we believe a book is in the public domain for users in the United States, that the work is also in the public domain for users in other countries. Whether a book is still in copyright varies from country to country, and we can't offer guidance on whether any specific use of any specific book is allowed. Please do not assume that a book's appearance in Google Book Search means it can be used in any manner anywhere in the world. Copyright infringement liability can be quite severe.

About Google Book Search

Google's mission is to organize the world's information and to make it universally accessible and useful. Google Book Search helps readers discover the world's books while helping authors and publishers reach new audiences. You can search through the full text of this book on the web at <http://books.google.com/>

ŒUVRES
COMPLÈTES
DE LAPLACE,

PUBLIÉES SOUS LES AUSPICES
DE L'ACADÉMIE DES SCIENCES,

PAR
MM. LES SECRÉTAIRES PERPÉTUELS.

TOME DOUZIÈME.



PARIS,
GAUTHIER-VILLARS ET FILS, IMPRIMEURS-LIBRAIRES
DE L'ÉCOLE POLYTECHNIQUE, DU BUREAU DES LONGITUDES,
Quai des Grands-Augustins, 55.

MDCCCXCVIII

Matr 186.10



Le Baron de Boyer de St. Suzanne.

MÉMOIRES

EXTRAITS DES

RECUEILS DE L'ACADÉMIE DES SCIENCES DE PARIS

ET DE

LA CLASSE DES SCIENCES MATHÉMATIQUES ET PHYSIQUES
DE L'INSTITUT DE FRANCE.

TABLE DES MATIÈRES

CONTENUES DANS LE DOUZIÈME VOLUME.

	Pages
Mémoire sur le flux et reflux de la mer	3
Mémoire sur les mouvements des corps célestes autour de leurs centres de gravité.	129
Mémoire sur les équations séculaires des mouvements de la Lune, de son apogée et de ses nœuds	191
Mémoire sur le mouvement des orbites des satellites de Saturne et d'Uranus.	237
Mémoire sur la théorie de la Lune	257
Mémoire sur les mouvements de la lumière dans les milieux diaphanes	267
Mémoire sur les approximations des formules qui sont fonctions de très grands nombres et sur leur application aux probabilités	301
Supplément au Mémoire sur les approximations des formules qui sont fonctions de très grands nombres	349
Mémoire sur les intégrales définies et leur application aux probabilités, et spécialement à la recherche du milieu qu'il faut choisir entre les résultats des observations	357
Mémoire sur la figure de la Terre	415
Addition au Mémoire sur la figure de la Terre	459
Mémoire sur le flux et le reflux de la mer	473
Mémoire sur le développement de l'anomalie vraie et du rayon vecteur elliptique, en séries ordonnées suivant les puissances de l'excentricité	549

ERRATA.

Page 138, ligne 7, il faut lire :

- 2° Avec le second axe principal que nous venons de considérer dans le plan de l'équateur ;
 - 3° Avec un troisième axe perpendiculaire aux deux premiers et formant....
-

MÉMOIRE
SUR LE
FLUX ET REFLUX DE LA MER.

MÉMOIRE
SUR LE
FLUX ET REFLUX DE LA MER.

*Mémoires de l'Académie royale des Sciences de Paris, année 1790;
an V (1797).*

I.

Les rapports des phénomènes des marées aux mouvements du Soleil et de la Lune ont été connus des anciens, et indiqués par Pline le naturaliste avec une précision remarquable pour son temps; mais la vraie cause de ces phénomènes a été, pour la première fois, exposée par Newton dans son admirable Ouvrage des *Principes*. Ce grand géomètre, ayant découvert la loi de la gravitation universelle, aperçut bientôt que les mouvements des eaux de la mer étaient une suite de leur inégale pesanteur vers le Soleil et vers la Lune. Pour en déterminer les lois, il supposa la mer en équilibre à chaque instant sous l'action de ces deux astres, et cette hypothèse, qui facilite extrêmement les calculs, lui donna des résultats conformes, à beaucoup d'égards, aux observations. L'Académie des Sciences proposa cette matière pour le sujet d'un prix, en 1740. Les pièces couronnées renferment des développements de la théorie newtonienne, fondés sur la même hypothèse de la mer en équilibre sous l'action des astres qui l'attirent. Il est visible cependant que la rapidité du mouvement de rotation de la Terre empêche les eaux qui la recouvrent de prendre, à chaque instant, la figure qui convient à l'équilibre des forces qui les

4 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

animent; mais la recherche des oscillations qui résultent de ce mouvement, combiné avec l'action du Soleil et de la Lune, offrait des difficultés supérieures aux connaissances que l'on avait alors dans l'Analyse et sur le mouvement des fluides. Aidé des découvertes que l'on a faites depuis sur ces deux objets, j'ai repris, dans nos *Mémoires* pour les années 1775 et 1776 (¹), ce problème, le plus épineux de toute la Mécanique céleste. Les seules hypothèses que je me suis permises sont que la mer inonde la Terre entière, et qu'elle n'éprouve que de légers obstacles dans ses mouvements. Toute ma théorie est d'ailleurs rigoureuse et fondée sur les principes du mouvement des fluides. En me rapprochant ainsi de la nature, j'ai eu la satisfaction de voir que mes résultats se rapprochaient des observations, surtout à l'égard du peu de différence qui existe entre les deux marées d'un même jour, vers les syzygies des solstices, différence qui, suivant la théorie de Newton, serait très considérable dans nos ports. Ces résultats, quoique fort étendus, sont encore restreints par les suppositions précédentes et ne représentent pas exactement les observations. La manière dont l'Océan est répandu sur la surface de la Terre, l'irrégularité de sa profondeur, la position et la pente des rivages, leurs rapports avec les côtes qui les avoisinent, les courants, les résistances que les eaux de la mer éprouvent, toutes ces causes, qu'il est impossible d'assujettir au calcul, modifient les mouvements de cette grande masse fluide. Tout ce que nous pouvons faire est d'analyser les phénomènes généraux des marées qui doivent résulter des forces attractives du Soleil et de la Lune, et de tirer des observations les données dont la connaissance est indispensable pour compléter, dans chaque port, la théorie du flux et du reflux de la mer. Ces données sont autant d'arbitraires dépendantes de l'étendue de la mer, de sa profondeur et des circonstances locales du port.

La théorie des oscillations de l'Océan envisagée sous ce point de vue, et sa correspondance avec les observations sont l'objet de cet Ouvrage. Pour le remplir, il était nécessaire d'avoir un grand nombre

(¹) *Œuvres de Laplace*, T. IX.

d'observations, faites avec soin durant plusieurs années dans un port où les phénomènes de marées soient très sensibles, suivent une marche régulière et soient peu altérés par les vents. Le recueil le plus étendu dans ce genre est celui des observations des marées, faites à Brest au commencement de ce siècle, que M. de Cassini a trouvées dans les papiers de son grand-père, et que M. de la Lande a publiées dans le Tome IV de la seconde édition de son *Astronomie*. J'ai fait usage de ces observations; en les discutant, elles m'ont offert une régularité si frappante, eu égard à toutes les causes qui peuvent la troubler, que je ne balance point à indiquer le port de Brest comme l'un des plus favorables aux observations des marées, si l'on veut les suivre avec le soin que l'on a mis à déterminer les autres phénomènes du système du monde. Ce port doit probablement cet avantage à sa position avancée dans la mer, et surtout à ce que sa rade ayant une entrée fort étroite, relativement à son étendue, les oscillations irrégulières des eaux de la mer sont par là très affaiblies. Jacques Cassini s'était contenté de donner, dans nos *Mémoires*, les conséquences qu'il avait tirées des observations dont je viens de parler. Sur cela, je remarquerai combien il est utile de publier les observations originales; souvent la théorie mieux connue des phénomènes rend intéressants ceux qui d'abord avaient été négligés comme ayant paru de peu d'importance; c'est ce que j'ai moi-même éprouvé dans ces recherches. Le Recueil cité ne contient point d'observations sur la loi suivant laquelle la mer monte et descend à Brest; j'y ai suppléé par des observations très détaillées, que l'on a bien voulu faire dans ce port, à ma prière.

Dans ce genre d'observations, où mille causes accidentelles peuvent altérer la marche de la nature, il est nécessaire d'en considérer à la fois un grand nombre, afin que, les effets des causes passagères venant à se compenser les uns par les autres, les résultats moyens ne laissent apercevoir que les phénomènes réguliers ou constants. Il faut encore, par une combinaison avantageuse des observations, faire ressortir les phénomènes que l'on veut déterminer et les séparer des autres, pour les mieux connaître. C'est la méthode que j'ai suivie; en s'en écartant,

6 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

on s'expose à prendre pour loi de la nature ce qui n'est que l'effet d'une cause accidentelle. Jacques Cassini, par exemple, avait conclu, de la comparaison de quelques observations isolées, que les plus grandes marées des syzygies ont lieu, toutes choses égales d'ailleurs, dans les équinoxes. M. de la Lande, en suivant le même procédé, a trouvé le contraire. On verra ci-après que les résultats d'un grand nombre d'observations ne laissent aucun lieu de douter qu'à Brest les plus grandes marées des syzygies et les plus petites marées des quadratures arrivent dans les équinoxes, et que, en général, les déclinaisons du Soleil et de la Lune ont une influence très sensible sur les hauteurs et sur les intervalles des marées.

Voici maintenant un précis des résultats auxquels je suis parvenu dans cet Ouvrage.

Considérons d'abord l'action seule du Soleil sur la mer, et supposons que cet astre se meut uniformément dans le plan de l'équateur. Il est visible que, si le Soleil animait de forces égales et parallèles le centre de gravité de la Terre et toutes les molécules de la mer, le système entier du globe terrestre et des eaux qui le recouvrent obéirait à ces forces d'un mouvement commun, et l'équilibre de la mer ne serait pas troublé. Cet équilibre ne peut donc être altéré que par la différence de ces forces et par l'inégalité de leurs directions. Une molécule de la mer placée au-dessous du Soleil en est plus attirée que le centre de la Terre; elle tend ainsi à se séparer de sa surface, mais elle y est retenue par sa pesanteur, que cette tendance diminue. Douze heures après, la molécule se trouve en opposition avec le Soleil, qui l'attire plus faiblement que le centre de la Terre; la surface du globe terrestre tend donc à s'en séparer, mais la pesanteur de la molécule l'y retient encore attachée. Cette force est donc encore diminuée par l'action solaire, et il est facile de s'assurer que la distance du Soleil à la Terre étant fort grande relativement au rayon du globe terrestre, la diminution de pesanteur est, dans ces deux cas, à très peu près la même. Une simple décomposition de l'action du Soleil sur les molécules de la mer suffit pour voir que, dans toute autre position de cet astre par rapport

à ces molécules, son action pour troubler leur équilibre redevient la même après un intervalle de douze heures.

Présentement, on peut établir comme principe général de Mécanique que l'état d'un système de corps, dans lequel les conditions primitives du mouvement ont disparu par les résistances qu'il éprouve, est périodique comme les forces qui l'animent. L'état de l'Océan doit donc redevenir le même à chaque intervalle de douze heures, en sorte qu'il doit y avoir un flux et un reflux dans l'espace d'un demi-jour.

La loi suivant laquelle la mer s'élève et s'abaisse peut se déterminer ainsi. Concevons un cercle vertical, dont la circonférence représente un intervalle de douze heures, et dont le diamètre soit égal à la marée totale, c'est-à-dire à la différence des hauteurs de la pleine et de la basse mer; supposons que les arcs de cette circonférence, en partant du point le plus bas, expriment les temps écoulés depuis la basse mer; les sinus versés de ces arcs seront les hauteurs de la mer qui correspondent à ces temps.

La diminution de la marée de nos ports doit s'écarter un peu de cette loi, par la raison suivante : la mer n'y descend qu'en vertu de sa pesanteur; elle doit donc, en s'abaissant, se mouvoir plus lentement et parvenir plus tard à sa plus petite hauteur, que loin des côtes, où elle est à la fois sollicitée pour descendre par sa pesanteur et par l'impulsion des flots qui s'éloignent des rivages. Ainsi la mer commence à remonter au loin, quoique dans le port elle continue de baisser, en vertu de la pesanteur, jusqu'à ce que, l'effet de cette force venant à être balancé par l'impulsion des flots éloignés, la marée commence à croître. La mer ne s'abaisse donc jamais jusqu'à sa plus petite hauteur déterminée par la théorie, et le temps qu'elle emploie à monter doit être un peu plus court que celui qu'elle met à descendre. Ce dernier résultat est parfaitement conforme à ce que l'on observe à Brest, où la différence de ces deux temps est d'environ un quart d'heure.

Les lois du mouvement de la mer, que nous venons d'exposer, ont généralement lieu quelles que soient sa profondeur et son étendue;

8 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

mais, plus une mer est vaste et moins elle est profonde, plus les phénomènes des marées doivent être sensibles.

Dans une masse fluide, les impressions que reçoit chaque molécule se communiquent à la masse entière; c'est par là que l'action du Soleil, qui est insensible sur une molécule isolée, produit sur l'Océan des effets remarquables. Imaginons un canal courbé sur le fond de la mer et terminé à l'une de ses extrémités par un tube vertical qui s'élève au-dessus de sa surface, et dont le prolongement passe par le centre du Soleil; l'eau s'élèvera dans ce tube par l'action directe de cet astre, qui diminue la pesanteur des molécules qu'il contient, et surtout par la pression des molécules renfermées dans le canal, et qui font toutes un effort pour se réunir au-dessous du Soleil. Si la longueur du canal augmente, la somme de ces efforts sera plus grande, et il y aura plus de différence dans la direction et dans la quantité des forces dont les molécules extrêmes seront animées. Ces deux causes réunies élèveront l'eau à une plus grande hauteur dans le tube vertical. On voit, par cet exemple, l'influence de l'étendue des mers sur les phénomènes des marées, et la raison pour laquelle le flux et le reflux sont insensibles dans les petites mers, telles que la mer Noire et la mer Caspienne.

Si l'Océan a peu de profondeur, ses molécules doivent venir de fort loin, pour qu'il prenne la figure que l'action du Soleil tend à lui donner; ses oscillations doivent donc croître lorsque sa profondeur diminue. Dans une mer très profonde, un très petit mouvement dans ses molécules suffit pour lui donner la figure avec laquelle elle serait à chaque instant en équilibre sous l'action du Soleil, en sorte que cette figure est la limite de celles que la mer prendrait, en augmentant de plus en plus sa profondeur. Ces vues générales sont conformes aux résultats que j'ai trouvés dans nos *Mémoires* pour l'année 1776 (1).

La grandeur des marées dépend encore des circonstances locales. Les ondulations de la mer, resserrées dans un détroit, peuvent devenir considérables; la réflexion des eaux par les côtes peut les augmenter

(1) *Ouvres de Laplace*, T. IX.

encore. C'est ainsi que le flux et le reflux de la Méditerranée deviennent sensibles dans le golfe de Venise; c'est encore ainsi que les marées, généralement fort petites dans les îles de la mer du Sud, sont fort grandes dans nos ports, et surtout à Saint-Malo. Plus les oscillations de la mer sont promptes, plus ces effets doivent augmenter, toutes choses égales d'ailleurs, puisqu'ils sont dus à la vitesse des eaux : ils sont presque nuls pour les oscillations très lentes; mais ils doivent beaucoup influer sur celles dont la période est d'un demi-jour.

Les circonstances locales font encore varier considérablement l'heure de la marée dans des ports même fort voisins. Pour nous faire une juste idée de ces variétés, imaginons un large canal communiquant avec la mer et s'avancant très loin dans les terres. Il est visible que les ondulations qui ont lieu à son embouchure se propageront successivement dans toute sa longueur, en sorte que la figure de sa surface sera celle d'une suite d'ondes en mouvement qui se renouvelleront sans cesse, et qui parcourront leur longueur dans l'intervalle d'un demi-jour. Ces ondes produiront à chaque point du canal un flux et un reflux qui suivront les lois précédentes; mais les heures du flux retarderont à mesure que les points seront plus éloignés de la mer. Ce que nous disons d'un canal peut s'appliquer aux fleuves dont la surface s'élève et s'abaisse par des ondes semblables, malgré le mouvement contraire de leurs eaux. On observe ces ondes dans toutes les rivières, près de leurs embouchures; elles se propagent fort loin dans les grands fleuves, et au détroit du Pauxis, dans la rivière des Amazones, à 200 lieues de la mer, elles sont encore sensibles.

Considérons présentement l'action de la Lune, et supposons que cet astre se meut uniformément dans le plan de l'équateur; il est clair que son action doit exciter dans l'Océan un flux et un reflux semblable à celui qui résulte de l'action du Soleil; or on sait que le mouvement total d'un système, agité par de très petites forces, est la somme des mouvements partiels que chaque force lui eût imprimés séparément; ainsi des ondes légères excitées dans un bassin se mêlent sans se confondre; une onde nouvelle se superpose à la précédente, comme elle

se serait disposée sur la surface de niveau du bassin. Les deux flux partiels, produits par les actions du Soleil et de la Lune, s'ajoutent donc sans se troubler mutuellement, et leur somme produit le flux que nous observons dans nos ports.

De la combinaison des deux flux lunaire et solaire, naissent les phénomènes les plus remarquables des marées. Quand la pleine marée lunaire coïncide avec la pleine marée solaire, la marée totale est à son maximum ; c'est ce qui a lieu dans les syzygies, où les actions du Soleil et de la Lune concourent. Dans les quadratures, où ces deux actions sont contraires, la pleine marée lunaire coïncide avec la basse marée solaire, et la marée totale est à son minimum.

L'heure du minimum des marées est à six heures de distance du maximum, ce qui prouve que ce minimum est l'excès de la marée lunaire sur la marée solaire, et qu'ainsi l'action de la Lune sur la mer l'emporte sur l'action du Soleil. D'après un grand nombre d'observations des marées, réduites aux moyennes distances du Soleil et de la Lune, je trouve qu'à Brest la marée totale est à fort peu près de $19^{\text{pi}} \frac{2}{10}$ dans son maximum, et de $9^{\text{pi}} \frac{1}{10}$ dans son minimum. Le rapport de ces deux marées détermine celui des forces de la Lune et du Soleil sur la mer, et l'on en conclut que la première est triple de la seconde. En calculant, d'après ce rapport, les lois de la diminution et de l'accroissement des marées, lorsqu'elles commencent à s'éloigner du maximum et du minimum, on trouve leur accroissement deux fois plus rapide que leur diminution, ce qui est conforme aux observations qui, relativement à ces lois, sont représentées par la théorie avec une précision remarquable.

Les marées lunaires et solaires suivent d'un intervalle constant le passage de leurs astres respectifs au méridien. L'instant de la marée composée doit donc osciller autour de l'instant de la marée lunaire, suivant une loi dépendante des phases de la Lune et du rapport de son action à celle du Soleil. Le premier de ces instants précède le second, depuis le maximum jusqu'au minimum de la marée ; il le suit depuis le minimum jusqu'au maximum ; leur plus grand écart ne tombe pas

au milieu de l'intervalle qui sépare ces deux marées ; mais il est d'environ un tiers plus près du minimum que du maximum. L'heure moyenne de la marée composée est la même que celle de la marée lunaire ; en sorte que l'intervalle moyen de deux marées consécutives du matin ou du soir, dans nos ports, est d'un jour lunaire ou de $24^h 50^m 28^s$. Le retard moyen journalier des marées est donc de $50^m 28^s$; mais ce retard varie, ainsi que les hauteurs des marées, avec les phases de la Lune. Le plus petit retard coïncide avec la plus grande hauteur, et le plus grand retard coïncide avec la plus petite hauteur. La discussion d'un grand nombre d'observations des marées m'a donné le plus grand retard, égal à $1^h 15^m$, et le plus petit égal à $39^m 0^s$. Ces deux quantités dépendent du rapport des forces de la Lune et du Soleil et peuvent conséquemment servir à le déterminer. Il en résulte que la première de ces deux forces est triple de la seconde, comme nous l'avons trouvé par la comparaison de la plus grande et de la plus petite hauteur des marées. En changeant un peu ce rapport, il serait fort éloigné de satisfaire aux observations des hauteurs et des intervalles des marées, qui le donnent par conséquent avec beaucoup d'exactitude. La connaissance de cet élément est nécessaire dans l'Astronomie, à cause de son influence sur la précession et la nutation et sur l'équation lunaire des Tables du Soleil. La valeur que nous venons de lui assigner porte à $10''$ la nutation que Bradley a fixée à $9''$, et que plusieurs astronomes supposent de $9''\frac{1}{2}$; l'équation de la précession est de $18'',8$, et l'équation lunaire est à très peu près de $9''$. Enfin la masse de la Lune est environ $\frac{1}{80}$ de celle de la Terre ; et, comme son volume est à peu près $\frac{1}{10}$ de celui de la Terre, la densité de la Lune n'est qu'environ $\frac{5}{6}$ de la moyenne densité de la Terre.

On doit faire ici une remarque importante, et de laquelle dépend l'explication de plusieurs phénomènes des marées. Si les mouvements du Soleil et de la Lune étaient extrêmement lents par rapport au mouvement de rotation de la Terre, les deux marées lunaire et solaire suivraient à très peu près du même intervalle le passage de leurs astres respectifs au méridien ; mais, le mouvement journalier de la Lune dans

12 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

son orbite étant considérable, la rapidité de ce mouvement peut sensiblement influer sur l'intervalle dont cet astre précède le flux lunaire. En effet, l'action du Soleil et de la Lune sur chaque molécule de la mer produit à chaque instant une onde infiniment petite, dont cette molécule est l'origine, et qui se propage dans toute l'étendue de l'Océan ; c'est de la somme de ces ondes que se compose le mouvement de cette grande masse fluide. Il est visible que celles dont l'origine est vers l'équateur ou dans l'hémisphère austral doivent employer un temps considérable à parvenir dans nos ports ; ainsi le flux que l'on y observe est le résultat des impressions communiquées à la mer plusieurs jours auparavant. La Lune ayant dans cet intervalle un mouvement considérable dans son orbite, le rapport du flux lunaire à la position correspondante de cet astre peut différer sensiblement du rapport du flux solaire à la position correspondante du Soleil. A la vérité, si la mer recouvrait toute la Terre, et si sa profondeur était régulière, les impressions qu'elle reçoit se coordonneraient de manière que le flux arriverait à l'instant du passage de l'astre au méridien ; mais l'irrégularité de la profondeur de la mer et les résistances qu'elle éprouve doivent changer ce résultat et faire varier, dans chaque port, l'intervalle dont l'astre précède le flux qu'il produit.

Nous aurons une juste idée de ces variations en imaginant, comme ci-dessus, un vaste canal communiquant avec la mer et s'avancant fort loin dans les terres sous le méridien de son embouchure. Si l'on suppose qu'à cette embouchure la pleine mer a lieu à l'instant même du passage de l'astre au méridien et qu'elle emploie 50 heures à parvenir à son extrémité, il est visible que, à ce dernier point, la marée solaire suivra de 2 heures le passage du Soleil au méridien ; mais, 50 heures ne formant que 2^{jours} 19^m lunaires, le flux lunaire suivra d'environ 19^m le passage de la Lune au méridien ; en sorte qu'il y aura 1^h 41^m de différence dans les intervalles dont les flux lunaire et solaire suivront le passage de leurs astres respectifs au méridien. Il est facile, d'ailleurs, de s'assurer que cette différence sera la même, à peu près, pour les points assez voisins de l'extrémité du canal, quoiqu'il y ait des diffé-

rences considérables dans les heures des marées correspondantes : ces résultats sont exactement conformes à ceux que l'on observe dans nos ports.

Il suit de là que le maximum et le minimum de la marée n'ont point lieu le jour même de la syzygie et de la quadrature, mais un ou deux jours après; ainsi, dans l'exemple précédent, ce maximum et ce minimum qui, à l'embouchure du canal, ont lieu le jour même de la syzygie et de la quadrature, n'arrivent à son extrémité que 50 heures après. Ce phénomène est très sensible à Brest sur les hauteurs des marées. Les lois des variations des marées vers leur maximum et vers leur minimum doivent en déterminer les instants. J'ai donc interpolé un grand nombre de hauteurs des marées dans le voisinage des syzygies et des quadratures, et j'ai trouvé que le maximum de la marée suit la syzygie de 35^h 30^m et que le minimum suit de 38 heures la quadrature. La différence de ces intervalles qui, par la théorie, doivent être égaux entre eux, est dans les limites des erreurs des observations.

On peut encore déterminer ces intervalles au moyen des heures observées des marées le jour même de la syzygie et de la quadrature. Leur différence serait de 6 heures si elles correspondaient au maximum et au minimum de la marée, mais l'observation la donne plus petite à Brest; elle est de 5^h 5^m 54^s pour les marées du matin et de 5^h 18^m 36^s pour les marées du soir. Un jour plus tard, ces différences augmentent parce que les marées retardent chaque jour d'environ une demi-heure de plus dans les quadratures que dans les syzygies. En combinant donc ces différences avec les retards journaliers des marées vers leur maximum et vers leur minimum, de manière qu'elles soient précisément de 6 heures, on aura l'intervalle dont le maximum de la marée suit la syzygie. On trouve ainsi que, à Brest, cet intervalle est de 43^h 56^m.

Enfin, j'ai fait usage d'une quatrième méthode pour déterminer ce même intervalle. Suivant les observations, les marées du jour de la syzygie avancent lorsqu'elles sont périgées et retardent lorsqu'elles sont apogées. Suivant la théorie, le retard des marées apogées sur

14 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

les marées périgées est proportionnel à l'intervalle du maximum des marées à la syzygie; il peut donc servir à déterminer cet intervalle. Je l'ai trouvé de cette manière, au moyen d'un assez grand nombre d'observations, égale à $25^h55^m\frac{1}{2}$.

Le milieu entre ces deux intervalles donnés par les heures des marées est 34^h41^m , ce qui s'éloigne peu de 36^h47^m , milieu entre les intervalles donnés par les variations des hauteurs des marées vers les syzygies et vers les quadratures; mais les différences de 43^h56^m et de $25^h55^m\frac{1}{2}$ à ce milieu sont trop grandes pour dépendre uniquement des erreurs des observations. En considérant cet objet avec attention, j'ai reconnu que l'heure des marées à Brest retarde sur l'heure déterminée par la théorie à mesure qu'elles sont plus grandes; et il est clair que cela doit être ainsi : car si l'on compare l'étendue de la rade de Brest à la petitesse de son entrée, on voit que les grandes marées doivent employer plus de temps que les petites à se former dans le port; il peut se faire encore qu'elles emploient plus de temps à y parvenir.

Cette cause rapproche l'heure observée de la marée quadrature de celle de la marée syzygie et diminue, par conséquent, la différence de ces heures, différence qui, sans cela, approcherait davantage de 6 heures; l'intervalle du maximum de la marée à la syzygie en paraît donc augmenté. Je trouve que pour le réduire de 43^h56^m à 36^h47^m il faut supposer que l'heure de la marée du jour de la syzygie retarde sur la théorie d'environ 10^m , en supposant exacte l'heure de la marée du jour de la quadrature.

Voyons maintenant quelle est l'influence de la même cause sur les heures des marées syzygies périgées et apogées. Il est visible qu'elle rapproche ces heures et qu'ainsi l'intervalle du maximum de la marée à la syzygie, conclu de leur différence observée, en doit être diminué; c'est la raison pour laquelle je ne l'ai trouvé que de $25^h55^m\frac{1}{2}$. Pour corriger l'effet de cette cause, j'ai supposé, ce qui est fort naturel, que les marées retardent d'autant plus sur l'heure de la théorie qu'elles sont plus grandes; et en supposant ensuite que ce retard soit, comme

on vient de le dire, de 10^m pour les marées syzygies comparées aux marées quadratures, j'ai trouvé que l'intervalle de 25^h55^m $\frac{1}{2}$ s'élevait à 38^h53^m, ce qui se rapproche autant qu'on peut le désirer du résultat moyen donné par les hauteurs des marées et met hors de doute l'influence de la cause dont je viens de parler. C'est en prenant un milieu entre ces divers résultats que j'ai fixé à 36^h30^m l'intervalle dont le maximum de la marée à Brest suit la syzygie, et dont le minimum de la marée suit la quadrature. Il en résulte que, dans ce port, le flux solaire suit le passage du Soleil au méridien, de 4^h26^m, et que le flux lunaire suit le passage de la Lune au méridien, de 3^h19^m; ainsi, sous ce rapport, les heures des marées à Brest sont les mêmes qu'à l'extrémité d'un canal qui communiquerait avec la mer, en concevant que, à son embouchure, les marées partielles ont lieu à l'instant du passage des astres au méridien, et qu'elles emploient 36^h30^m à parvenir à son extrémité supposée de 3^h56^m plus orientale que son embouchure. En général, l'observation et la théorie m'ont conduit à envisager chacun de nos ports de France, relativement aux marées, comme l'extrémité d'un canal à l'embouchure duquel les marées partielles ont lieu au moment du passage des astres au méridien et emploient un intervalle d'environ un jour et demi à parvenir à son extrémité supposée plus orientale que son embouchure d'une quantité très variable d'un port à l'autre.

On peut observer que la différence dans les rapports des marées à la position des astres qui les produisent ne change point les phénomènes du flux et du reflux; pour un système d'astres mus uniformément dans le plan de l'équateur, elle ne fait que reculer d'environ 36^h30^m les phénomènes calculés dans l'hypothèse où les flux partiels suivraient, du même intervalle, le passage de leurs astres respectifs au méridien.

Le retard des phénomènes des marées sur les phases de la Lune a été indiqué par Plin le naturaliste. Plusieurs philosophes l'ont attribué au temps que l'action lunaire emploie, suivant eux, à se transmettre à la terre; mais cette hypothèse ne peut subsister avec

l'inconcevable activité de la force attractive. En considérant autrefois les tentatives infructueuses des géomètres pour expliquer l'équation séculaire de la Lune, je soupçonnai que la pesanteur n'agit pas de la même manière sur les corps en repos et en mouvement, et je trouvai que, si l'équation séculaire de la Lune provenait de cette cause, il faudrait supposer à cet astre une vitesse vers la Terre plusieurs millions de fois plus grande que celle de la lumière pour le soustraire à l'action de sa pesanteur. Maintenant que la vraie cause de l'équation séculaire de la Lune est connue, cette vitesse doit être beaucoup plus grande encore. Une aussi prodigieuse activité dans la force attractive de la Terre ne permet pas de penser que l'action de la Lune se transmet dans un ou deux jours à l'océan. Ce n'est donc point au temps de cette transmission, mais à celui que les impressions communiquées par les astres à la mer emploient à parvenir dans nos ports qu'il faut attribuer le retard observé des phénomènes des marées sur les phases de la Lune.

Jusqu'ici nous avons supposé le Soleil et la Lune mus d'une manière uniforme dans le plan de l'équateur; faisons présentement varier leurs mouvements et leurs distances au centre de la Terre. En développant les expressions de leur action sur la mer, on peut en représenter les différents termes par les actions d'un même nombre d'astres mus uniformément à des distances constantes de la Terre; il sera donc facile, par les principes que nous venons d'exposer, de déterminer le flux et le reflux de la mer correspondants aux inégalités des mouvements et des distances du Soleil et de la Lune. Si l'on soumet ainsi à l'analyse les phénomènes des marées, on trouve que les marées produites par ces deux astres augmentent en raison inverse du cube de leurs distances. Les marées doivent donc, toutes choses égales d'ailleurs, croître dans le périégée de la Lune et diminuer dans son apogée. Ce phénomène est très remarquable à Brest. La comparaison des observations m'a fait voir que, à 1 minute de variation dans le demi-diamètre de la Lune, répondent 2^{pi}_{pi}^{pi}_{pi} de variation dans la marée totale, et ce résultat de l'observation est tellement conforme à celui de la

théorie que l'on aurait pu déterminer par ce moyen la loi de l'action de la Lune sur la mer relative à sa distance.

Il suit de là que, si l'on veut dépouiller les phénomènes des marées des variations de la parallaxe lunaire, il faut les considérer à la même distance de deux syzygies consécutives et prendre un milieu entre eux, car il est clair que, si la Lune est apogée dans une syzygie, elle sera, à peu près, périgée dans la suivante; les effets de la variation de sa distance se détruiront mutuellement, et les résultats moyens des phénomènes en seront indépendants.

Les variations de la distance du Soleil à la Terre sont encore sensibles sur les hauteurs des marées, que les observations donnent un peu plus grandes en hiver qu'en été; mais ce phénomène est beaucoup moins considérable pour le Soleil que pour la Lune, parce que son action pour élever les eaux de la mer est trois fois moindre et que sa distance à la Terre varie dans un plus petit rapport.

L'action de la Lune étant plus grande et son mouvement étant plus rapide lorsqu'elle est plus près de la Terre, la marée composée, dans les syzygies, doit se rapprocher de la marée lunaire et la marée lunaire doit se rapprocher du passage de la Lune au méridien, puisque nous venons de voir que la marée partielle se rapproche d'autant plus de l'astre qui la cause que son mouvement est plus rapide. Les marées périgées doivent donc avancer le jour de la syzygie et les marées apogées doivent retarder. Ce phénomène est très sensible à Brest par les observations; elles m'ont donné $9^m 27^s$ de retard pour 1 minute de diminution dans le demi-diamètre de la Lune, ce qui résulte, à peu près, de la théorie.

La parallaxe de la Lune influe encore sur l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir, vers les syzygies, ou dans le voisinage du maximum des marées: cet intervalle augmente dans le périgée de la Lune et diminue dans son apogée. Suivant la théorie, 1 minute de variation dans le demi-diamètre de la Lune fait varier cet intervalle de $6^m 49^s$, et les observations m'ont donné $6^m 50^s$.

Ces deux phénomènes ont également lieu dans les quadratures; mais

18 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

ils sont beaucoup moins sensibles que dans les syzygies, où les variations du mouvement et de la parallaxe de la Lune sont plus grandes et influent davantage sur ces phénomènes.

La période qui ramène l'apogée de la Lune à la même position par rapport aux équinoxes ramène encore dans les mêmes saisons tout ce qui, dans les marées, dépend de la parallaxe lunaire.

Après avoir développé la théorie du flux et du reflux de la mer, en supposant le Soleil et la Lune mus dans le plan de l'équateur, nous allons considérer les mouvements de ces astres tels qu'ils sont dans la nature. Nous verrons naître de leurs déclinaisons de nouveaux phénomènes qui, comparés aux observations, confirmeront de plus en plus la théorie précédente.

Ce cas général peut encore se ramener à celui de plusieurs astres mus uniformément dans le plan de l'équateur; mais il faut donner à ces astres des mouvements très différents dans leurs orbites. Les uns s'y meuvent avec lenteur; ils produisent un flux et un reflux dont la période est d'environ un demi-jour. D'autres ont un mouvement de révolution à peu près égal à la moitié du mouvement de rotation de la Terre; ils produisent un flux et un reflux dont la période est d'environ un jour. D'autres, enfin, ont un mouvement de révolution à peu près égal au mouvement de rotation de la Terre; ils produisent des flux et des reflux dont les périodes, fort longues, sont d'un mois et d'une année. Examinons ces trois espèces de flux et de reflux.

La première renferme, non seulement les oscillations que nous avons considérées ci-dessus et qui dépendent du mouvement du Soleil et de la Lune et de la variation de leurs distances, mais d'autres encore dépendantes de leurs déclinaisons. En soumettant celles-ci à l'analyse, on trouve que les marées totales des syzygies des équinoxes sont plus grandes que celles des solstices, dans le rapport de l'unité au carré du cosinus de la déclinaison du Soleil et de la Lune vers les solstices; on trouve encore que les marées des quadratures des solstices surpassent celles des équinoxes. Ces résultats de la théorie sont confirmés par toutes les observations, qui ne laissent aucun doute sur

l'affaiblissement de l'action des astres, à mesure qu'ils s'éloignent de l'équateur. Les déclinaisons du Soleil et de la Lune sont sensibles, même sur les lois de la diminution et de l'accroissement des marées, en partant de leur maximum et de leur minimum. Leur diminution est, suivant les observations comme par la théorie, d'environ un tiers plus rapide dans les syzygies des équinoxes que dans les syzygies des solstices. Leur accroissement est, suivant les observations comme par la théorie, environ deux fois plus rapide dans les quadratures des équinoxes que dans les quadratures des solstices. La position des nœuds de l'orbite lunaire, qui augmente ou diminue les déclinaisons solsticiales de la Lune, se fait sentir encore dans les observations des marées.

Le mouvement de cet astre en ascension droite, plus prompt dans les solstices que dans les équinoxes, doit rapprocher la marée lunaire du passage de cet astre au méridien. L'heure des marées syzygies équinoxiales doit donc retarder sur l'heure des marées syzygies solsticiales. Par la même raison, l'heure des marées des quadratures des solstices doit retarder sur celle des marées des quadratures des équinoxes, et ce second retard est environ quadruple du premier.

Les déclinaisons des astres influent encore sur les retards journaliers des marées des équinoxes et des solstices; ils doivent être plus grands vers les syzygies des solstices que vers les syzygies des équinoxes; plus grands encore vers les quadratures des équinoxes que vers les quadratures des solstices, et, dans le premier cas, la différence des retards est environ quatre fois moindre que dans le second. Les observations donnent, avec une précision remarquable, ces divers résultats de la théorie.

Les marées de la seconde espèce, dont la période est à peu près d'un jour, sont proportionnelles au produit du sinus par le cosinus de la déclinaison des astres; elles sont nulles lorsque les astres sont dans l'équateur et elles croissent à mesure qu'ils s'en éloignent. En se combinant avec les marées de la première espèce, elles rendent inégales les deux marées d'un même jour. Dans les syzygies des solstices

d'hiver, la marée du matin à Brest est d'environ 7 pouces plus grande que celle du soir; elle est plus petite de la même quantité dans les syzygies des solstices d'été. En général, les marées de la seconde espèce sont peu considérables dans nos ports. Leur grandeur est une arbitraire dépendante des circonstances locales qui peuvent les augmenter et diminuer en même temps les marées de la première espèce, jusqu'à les rendre insensibles. Imaginons, en effet, un large canal communiquant par ses deux extrémités avec l'Océan; la marée dans un port situé sur la rive de ce canal sera le résultat des ondulations transmises par ses deux embouchures. Or il peut arriver que, à raison de la situation du port, les ondulations de la première espèce y parviennent de chaque côté dans des temps différents, en sorte que le maximum des unes réponde au minimum des autres; et si l'on suppose d'ailleurs qu'elles sont égales entre elles, il est visible que, en vertu de ces ondulations, il n'y aura point de flux et de reflux dans le port; mais il y en aura en vertu des ondulations de la seconde espèce qui, ayant une période deux fois plus longue que celle des ondulations de la première espèce, ne se correspondront point de manière que le maximum de celles qui viennent d'un côté coïncide avec le minimum de celles qui viennent de l'autre côté. La marée dans le port sera donc formée de ces ondulations. Ainsi, dans ce cas, il n'y aura point de flux et de reflux lorsque le Soleil et la Lune seront dans l'équateur; mais la marée deviendra sensible lorsque la Lune s'éloignera de ce plan, et alors il n'y aura qu'un flux et un reflux par jour lunaire, de manière que si le flux arrive au coucher de la Lune, le reflux arrivera à son lever. Ces phénomènes singuliers ont été observés à Batsha, port du royaume de Tunking, et dans quelques autres lieux. Il est vraisemblable que des observations faites dans les différents ports de la Terre offriraient toutes les variétés intermédiaires entre les marées de Batsha et celles de nos ports.

Considérons enfin les marées de la troisième espèce, dont les périodes sont fort longues et indépendantes du mouvement de rotation de la Terre. Si les durées de ces périodes étaient infinies, ces

marées n'auraient d'autre effet que de changer la figure permanente de la mer qui parviendrait bientôt à l'état d'équilibre dû aux forces qui les produisent; mais les périodes de ces marées étant finies, on peut concevoir le mouvement très lent qui en résulte dans chaque molécule comme formé de deux autres, l'un d'oscillation autour du point où cette molécule serait en équilibre si l'action des astres dont ces marées dépendent devenait invariable, et l'autre qui lui est commun avec ce point d'équilibre dont la position change à chaque instant. Le premier de ces mouvements est détruit par les résistances que les eaux de la mer éprouvent; il ne reste ainsi à la molécule que le mouvement qui lui est commun avec le point où elle serait à chaque instant en équilibre. On peut donc considérer la mer comme étant sans cesse en équilibre sous l'action des astres qui produisent les marées de la troisième espèce, et les déterminer dans cette hypothèse. Ces marées sont très peu considérables; elles sont cependant sensibles à Brest et conformes au résultat du calcul. Elles offrent le moyen, peut-être le plus exact, pour avoir le rapport de la moyenne densité de la Terre à celle des eaux de la mer, rapport intéressant à connaître et que l'on a cherché à déterminer par l'attraction des montagnes; mais, pour l'obtenir avec précision, il faudrait au moins un siècle d'observations sur les marées.

On voit, par cet exposé, l'accord de la théorie du flux et du reflux de la mer, fondée sur la loi de la pesanteur, avec les phénomènes des hauteurs et des intervalles des marées. Plusieurs de ces phénomènes m'ont été d'abord indiqués par cette théorie et ont ensuite été confirmés par les observations; d'autres phénomènes que les observations m'avaient fait connaître, et qui ne me semblaient pas pouvoir dépendre de la théorie, ont résulté de cette même théorie plus approfondie. En général, tous les résultats de la théorie, indépendants des circonstances locales, ont été confirmés par les observations; et, lorsque ces circonstances ont modifié les résultats de la théorie, j'ai retrouvé le même accord, en y ayant égard. Des observations plus nombreuses, plus précises et plus détaillées que celles qui ont été faites, en la confirmant de plus en

plus, pourront encore déterminer les petites marées partielles qui dépendent de la quatrième puissance de la parallaxe lunaire et des autres quantités négligées dans le calcul. Il est donc intéressant de suivre les marées avec le même soin que les mouvements célestes. Il suffirait d'observer, chaque année, les instants et les hauteurs des pleines et des basses mers dans les deux syzygies et dans les deux quadratures consécutives qui comprennent chaque équinoxe et chaque solstice, en considérant le jour même de la phase et les trois jours qui la suivent. L'observation des hauteurs n'a aucune difficulté, mais les instants de la pleine et de la basse mer sont difficiles à saisir. On pourra les obtenir avec précision en prenant un milieu entre les deux instants où la mer est à la même hauteur, environ un quart d'heure avant et après la pleine ou la basse mer. Une longue suite d'observations de ce genre, comparées aux positions correspondantes du Soleil et de la Lune, rectifiera les éléments auxquels je suis parvenu dans cet Ouvrage, fixera ceux qui sont encore incertains et développera des phénomènes jusqu'ici enveloppés dans les erreurs des observations.

II.

Expression générale de la hauteur de la mer.

Si l'on suppose la Terre entière inondée par la mer et que ses oscillations n'éprouvent que de légères résistances, la théorie de la pesanteur donne les résultats suivants. [*Voir les Mémoires de l'Académie pour les années 1775 et 1776* (').]

Soient S la masse du Soleil, r sa distance au centre de la Terre, v sa déclinaison et φ son ascension droite.

Soient L la masse de la Lune, r' sa distance au centre de la Terre, v' sa déclinaison et φ' son ascension droite.

Soient θ le complément de la latitude d'un lieu quelconque sur la Terre, et ω sa longitude; t le temps, et nt l'angle que forme le premier

(') *Œuvres de Laplace*, T. IX.

méridien d'où les angles ϖ sont comptés avec le colure des équinoxes, en sorte que $nt + \varpi$ soit la distance ou longitude du lieu de la Terre dont il s'agit, à l'équinoxe du printemps.

Soient enfin y l'élévation de la mer au-dessus du niveau qu'elle prendrait sans l'action du Soleil et de la Lune, g la pesanteur, et ρ le rapport de la densité de la mer à la moyenne densité de la Terre. On aura

$$y = -\frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g\left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ + A \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi) + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi') \right] \\ + B \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(nt + \varpi - \varphi) + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi') \right],$$

A et B étant des fonctions de θ indépendantes de la profondeur de la mer et de la loi de cette profondeur.

Si la profondeur de la mer est constante, $A = 0$, et alors les deux marées d'un même jour sont égales; leur différence est très petite si cette profondeur est à peu près constante; mais la loi de la profondeur de la mer étant inconnue, les valeurs de A de B sont des indéterminées que l'observation seule peut faire connaître.

En supposant avec Newton la mer en équilibre à chaque instant sous l'action combinée du Soleil et de la Lune, on a

$$A = \frac{3 \sin \theta \cos \theta}{g\left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)}, \quad B = \frac{3 \sin^3 \theta}{4g\left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)}.$$

Dans ce cas, l'expression de y est fort éloignée de satisfaire aux observations faites dans nos ports, et suivant lesquelles la différence des deux marées d'un même jour, dans les syzygies des solstices, est très petite.

III.

Voyons maintenant les modifications que doivent apporter dans l'expression précédente de y l'irrégularité de la profondeur de la mer

24 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

et les diverses circonstances locales qui ont une si grande influence dans les phénomènes des marées.

On peut considérer la mer comme un système d'une infinité de molécules qui réagissent les unes sur les autres, soit par leur pression, soit par leur attraction mutuelle, et qui, de plus, sont animées par la pesanteur et par les forces attractives du Soleil et de la Lune. Sans l'action de ces deux dernières forces, le système serait depuis longtemps en équilibre : la loi de ces forces doit donc en régler les mouvements.

Pour déterminer les forces attractives du Soleil et de la Lune, soit R le rayon mené du centre de gravité de la Terre à une molécule de la mer, déterminée par les angles θ et ϖ ; nommons V la fonction

$$\begin{aligned} & \frac{S}{2r^3} \{ 3[\cos \theta \sin v + \sin \theta \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi)]^2 - 1 \} \\ & + \frac{L}{2r'^3} \{ 3[\cos \theta \sin v' + \sin \theta \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi')]^2 - 1 \}. \end{aligned}$$

La somme des forces solaires et lunaires, décomposées parallèlement au rayon R , sera $2RV$; la somme de ces forces décomposées perpendiculairement au rayon R , dans le plan du méridien de la molécule, sera $R \frac{\partial V}{\partial \theta}$; enfin, la somme des mêmes forces décomposées perpendiculai-

rement au plan de ce méridien sera $R \frac{\frac{\partial V}{\partial \varpi}}{\sin \theta}$.

Ces expressions sont très approchées pour le Soleil, à cause de sa grande distance à la Terre, qui rend insensibles les termes multipliés par $\frac{S}{r^4}$; elles sont moins exactes pour la Lune; mais les phénomènes observés des marées ne m'ont rien fait apercevoir qui puisse dépendre des forces de l'ordre $\frac{L}{r'^4}$. Peut-être des observations plus exactes et plus nombreuses que celles qui ont été faites rendront sensibles les effets de ces forces.

IV.

Ne considérons d'abord que l'action du Soleil, et supposons qu'il se meuve dans le plan de l'équateur, uniformément et toujours à la même distance du centre de la Terre; les trois forces précédentes deviennent

$$\begin{aligned} & \frac{SR}{2r^3} [3 \sin^2 \theta - 2 + 3 \sin^2 \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi)], \\ & \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \cos \theta [1 + \cos 2(nt + \varpi - \varphi)], \\ & - \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \sin 2(nt + \varpi - \varphi). \end{aligned}$$

En vertu des seules forces constantes

$$\frac{SR}{2r^3} (3 \sin^2 \theta - 2) \quad \text{et} \quad \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \cos \theta,$$

la mer finirait par être en équilibre; ces forces ne font donc qu'altérer un peu la figure permanente que prend la Terre en vertu de son mouvement de rotation; mais les trois forces variables

$$(A) \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{3SR}{2r^3} \sin^2 \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi), \\ & \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \cos \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi), \\ & - \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \sin 2(nt + \varpi - \varphi) \end{aligned} \right.$$

doivent exciter dans l'Océan des oscillations dont nous allons déterminer la nature.

Les trois forces précédentes redevenant les mêmes à chaque intervalle d'un demi-jour, l'état de la mer doit redevenir le même à chacun de ces intervalles. Pour le faire voir, supposons que, à un instant quelconque a , la hauteur de la mer, dans un port, ait été h , et qu'elle soit devenue la même après les intervalles $f_1, f_2, f_3, \dots, f_i, \dots$, comptés de l'instant a ; $a + f_i$ sera l'instant où la hauteur de la mer est h ,

après le nombre i de ces intervalles. Si l'on suppose i très considérable, cet instant ne dépendra point des conditions du mouvement qui ont eu lieu à l'instant a que nous prenons pour origine du mouvement; car toutes ces conditions ont dû bientôt disparaître par les frottements et les résistances de tout genre que la mer éprouve dans ses oscillations; en sorte que, le mouvement de la mer finissant par n'en plus dépendre et par se rapporter uniquement aux forces actuelles qui la sollicitent, il est impossible de connaître l'état primitif de la mer par son état présent. Imaginons maintenant que, à l'instant a plus un demi-jour, toutes les conditions du mouvement de la mer aient été les mêmes qu'elles étaient dans le premier cas, à l'instant a ; puisque les forces solaires sont les mêmes et varient de la même manière dans les deux cas, il est clair que, dans le second cas, les intervalles successifs après lesquels la hauteur de la mer sera h , en partant de l'instant a plus un demi-jour, seront, comme dans le premier cas, $f_1, f_2, \dots, f_i, \dots$, en sorte que, à l'instant $a + f_i +$ un demi-jour, la hauteur de la mer sera h . Mais, puisque i étant fort grand, l'état actuel de la mer est indépendant de tout ce qui a rapport à l'origine du mouvement, il est visible que l'instant $a + f_i +$ un demi-jour doit coïncider avec quelques-uns des instants où la hauteur de la mer est h dans le premier cas; on doit donc avoir

$$a + f_i + \text{un demi-jour} = a + f_{i+r},$$

r étant un nombre entier; partant

$$f_{i+r} - f_i = \text{un demi-jour};$$

d'où il suit que l'état de la mer redevient le même après l'intervalle d'un demi-jour.

Il est vraisemblable que, en supposant la mer entière ébranlée par une cause quelconque, les résistances qu'elle éprouve anéantiraient l'effet de cette cause dans l'intervalle de quelques mois, de manière que, après cet intervalle, les marées reprendraient leur état naturel.

On peut juger par là du peu d'influence des vents et des ouragans qui, quelque violents qu'ils soient, ne sont que locaux et n'ébranlent que la superficie des mers. Ainsi, en prenant un résultat moyen entre un grand nombre d'observations continuées pendant plusieurs années ces résultats représenteront, à très peu près, l'effet des forces régulières qui agissent sur l'Océan.

Imaginons une droite dont les parties représentent le temps, et sur cette droite, comme axe des abscisses, concevons une courbe dont les ordonnées représentent la hauteur de la mer dans un lieu donné; la partie de la courbe correspondante à l'abscisse qui représente un demi-jour déterminera la courbe entière qui sera formée de cette partie répétée à l'infini. Ainsi l'intervalle entre deux pleines mers consécutives sera d'un demi-jour, de même que l'intervalle entre deux basses mers consécutives.

V.

Déterminons la courbe des hauteurs de la mer. Pour cela, concevons un second Soleil S parfaitement égal au premier et mû de la même manière dans le plan de l'équateur, avec la seule différence qu'il précède le premier, dans son orbite, de l'angle horaire $n'T$, n' étant égal à $n - m$, et m étant égal à $\frac{d\varphi}{dt}$. On aura les forces relatives à ce nouveau Soleil en changeant, dans l'expression des forces (A) de l'article précédent, φ dans $\varphi + n'T$: ces nouvelles forces ajoutées aux forces (A) produiront les suivantes :

$$\begin{aligned} & \frac{3SR}{2r^3} \sin^2 \theta [\cos 2(nt + \varpi - \varphi) + \cos 2(nt + \varpi - \varphi - n'T)], \\ & \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \cos \theta [\cos 2(nt + \varpi - \varphi) + \cos 2(nt + \varpi - \varphi - n'T)], \\ & - \frac{3SR}{2r^3} \sin \theta [\sin 2(nt + \varpi - \varphi) + \sin 2(nt + \varpi - \varphi - n'T)]. \end{aligned}$$

Si l'on fait

$$S' = 2S \cos n'T, \quad T = 2q,$$

ces trois forces se réduisent aux suivantes :

$$\begin{aligned} & \frac{3S'R}{2r^3} \sin^2 \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi - n'q), \\ & \frac{3S'R}{2r^3} \sin \theta \cos \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi - n'q), \\ & - \frac{3S'R}{2r^3} \sin \theta \sin 2(nt + \varpi - \varphi - n'q). \end{aligned}$$

Ces dernières forces produiront un flux et un reflux semblable à celui qu'exciterait le Soleil S si sa masse se changeait en S' et si l'on diminuait de q le temps t dans les forces (A). En nommant donc y'' l'ordonnée de la courbe des hauteurs de la mer correspondante à l'abscisse $t - q$, on aura $\frac{S'y''}{S}$ pour la hauteur de la mer produite, après le temps t , par les trois forces précédentes.

Cette hauteur est, par la nature des oscillations très petites, la somme des hauteurs de la mer dues aux actions des deux Soleils S. Soit donc y l'ordonnée de la courbe des hauteurs de la mer, correspondante au temps t , et y' l'ordonnée correspondante au temps $t - T$; $y + y'$ sera la somme de ces hauteurs : on aura, par conséquent,

$$(a) \quad y + y' = \frac{S'y''}{S};$$

maintenant, si l'on développe y' et y'' en séries ordonnées par rapport aux puissances de T et de q , on aura, en négligeant les cubes et les puissances supérieures de ces quantités,

$$y' = y - T \frac{dy}{dt} + \frac{1}{2} T^2 \frac{d^2 y}{dt^2},$$

$$y'' = y - q \frac{dy}{dt} + \frac{1}{2} q^2 \frac{d^2 y}{dt^2};$$

on a de plus

$$S' = 2S - S n'^2 T^2, \quad q = \frac{1}{2} T.$$

Ces valeurs, substituées dans l'équation (a), donneront

$$\frac{d^2 y}{dt^2} = -4n'^2 y,$$

d'où l'on tire, en intégrant,

$$y = \frac{BS}{r^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda),$$

B et λ étant deux arbitraires dont la première dépend de la grandeur de la marée totale dans le port, et dont la seconde dépend de l'heure de la marée ou du temps dont elle suit le passage du Soleil au méridien.

Cette expression de y donne la loi suivant laquelle la marée s'élève et s'abaisse; elle est la traduction analytique de la règle que nous avons donnée pour cet objet dans l'article I, où nous avons exposé en même temps la raison pour laquelle les observations faites dans nos ports s'en écartent un peu.

VI.

Considérons présentement les actions du Soleil et de la Lune, en supposant ces astres mus uniformément dans le plan de l'équateur. Le Soleil produira toujours des marées conformes aux lois que nous venons d'exposer; la Lune en produira de semblables qui, par la nature des ondulations très petites, se combineront avec les premières sans les altérer et sans en être altérées. Cela posé, L étant la masse de la Lune, r' sa distance au centre de la Terre et φ' son ascension droite, la hauteur de la mer due à l'action de la Lune sera exprimée par la fonction

$$B' \frac{L}{r'^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda'),$$

B' et λ étant deux arbitraires. Nous avons observé dans l'article I que λ' est plus petit que la constante λ relative au Soleil, à cause de la rapidité du mouvement de la Lune dans son orbite, et que l'on peut supposer ces deux constantes égales à Brest, pourvu que l'on donne aux angles nt , φ et φ' les valeurs qu'ils avaient $36^{\text{h}} \frac{1}{2}$ avant l'instant pour lequel on calcule les phénomènes des marées. La rapidité du

30 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

mouvement lunaire peut rendre encore B' différent de B ; mais cette différence doit être peu considérable : nous supposons ainsi $B' = B$, dans le facteur $\frac{B'L}{r'^3}$, en observant que L ne représente pas alors exactement la masse de la Lune, mais cette masse augmentée dans le rapport de B' à B . On pourra ainsi donner à l'expression de la hauteur y de la mer, produite par les actions réunies du Soleil et de la Lune, la forme suivante

$$y = B \left[\frac{S}{r^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) + \frac{L}{r'^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) \right],$$

le temps t devant être diminué d'environ $36^h \frac{1}{2}$ à Brest.

Aux instants de la pleine et de la basse mer, on a

$$\frac{dy}{dt} = 0,$$

ce qui donne

$$\tan 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) = \frac{-(n - m) \frac{S}{r^3} \sin 2(\varphi' - \varphi)}{(n - m') \frac{L}{r'^3} + (n - m) \frac{S}{r^3} \cos 2(\varphi' - \varphi)},$$

m' étant égal à $\frac{d\varphi'}{dt}$. Si $(n - m') \frac{L}{r'^3}$ est plus grand que $(n - m) \frac{S}{r^3}$, c'est-à-dire si l'action de la Lune, pour soulever les eaux de la mer, est plus forte que celle du Soleil, l'angle $nt + \varpi - \varphi' - \lambda$ ne peut jamais atteindre 45° , et la tangente du double de cet angle est toujours comprise dans les limites

$$\pm \frac{(n - m) \frac{S}{r^3}}{\sqrt{(n - m')^2 \left(\frac{L}{r'^3}\right)^2 - (n - m)^2 \left(\frac{S}{r^3}\right)^2}}.$$

Dans ce cas, la pleine mer suivra toujours le passage de la Lune au méridien d'une quantité qui ne passera pas certaines limites et qui dépendra des phases de la Lune. Dans un temps déterminé, il y aura autant de marées que de passages de la Lune au méridien supérieur

ou inférieur, en sorte que les marées se régleront principalement sur ces passages.

Dans le cas contraire où l'action du Soleil l'emporterait sur celle de la Lune, les marées se régleraient principalement sur les passages du Soleil au méridien, et il y aurait constamment deux marées par jour. On peut donc ainsi reconnaître laquelle des deux actions lunaire et solaire est la plus grande : toutes les observations se réunissent à faire voir que la première l'emporte sur la seconde.

VII.

Voyons maintenant ce qui doit arriver lorsque le Soleil et la Lune, toujours supposés dans le plan de l'équateur, sont assujettis à des inégalités dans leurs mouvements et dans leurs distances. Considérons d'abord les effets de l'action du Soleil. Les forces partielles

$$\frac{SR}{2r^3}(3\sin^2\theta - 2), \quad \frac{3SR}{2r^3}\sin\theta\cos\theta,$$

trouvées dans l'article IV, ne seront plus constantes; mais elles varieront avec une grande lenteur, et la période de leur variation sera d'une année; on pourra donc, par l'article I, supposer la mer en équilibre à chaque instant sous l'action de ces forces. La partie

$$\frac{-(1 + 3\cos 2\theta) S}{8g\left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \frac{1}{r^3}$$

de l'expression de y de l'article II exprime la hauteur de la mer due à l'action des forces précédentes en les supposant invariables, et en supposant la Terre entièrement recouverte par la mer; elle exprimera donc encore à très peu près cette hauteur dans le cas de la nature où ces forces varient lentement et où la mer recouvre une grande partie de la surface de la Terre. Cette hauteur étant très petite, l'erreur que l'on peut commettre est fort peu considérable.

Si, dans les forces solaires (A) de l'article IV, on substitue au lieu de r et de φ leurs valeurs, chacune de ces forces se développera en

32 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

cosinus d'angles de la forme $2nt - 2qt + 2\epsilon$, en sorte que l'on aura

$$\frac{3SR}{2r^3} \sin^2 \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi) = \sin^2 \theta \Sigma k \cos 2(nt - qt + \epsilon),$$

$$\frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \cos \theta \cos 2(nt + \varpi - \varphi) = \sin \theta \cos \theta \Sigma k \cos 2(nt - qt + \epsilon),$$

$$\frac{3SR}{2r^3} \sin \theta \sin 2(nt + \varpi - \varphi) = \sin \theta \Sigma k \sin 2(nt - qt + \epsilon),$$

le signe Σ des intégrales finies servant ici à désigner la somme de tous les termes de la forme $k \frac{\sin}{\cos} 2(nt - qt + \epsilon)$, dans lesquels le premier membre de chacune de ces équations peut se décomposer. Les plus considérables de ces termes sont ceux qui dépendent de l'angle $2nt - 2mt + 2\varpi$ et qui donnent le flux et le reflux de la mer dans le cas que nous avons examiné ci-dessus, où le Soleil serait mû uniformément dans le plan de l'équateur, en conservant toujours sa même distance à la Terre. Les autres termes, qui sont fort petits relativement à ceux-ci, peuvent être considérés comme le résultat de l'action d'autant d'astres particuliers, mus uniformément dans le plan de l'équateur. C'est de la combinaison des flux et des reflux partiels dus à l'action de tous ces astres que résulte le flux et reflux total dû à l'action du Soleil.

Si l'on nomme s la masse de l'astre fictif dont l'action produit le terme dépendant de l'angle $2nt - 2qt + 2\epsilon$, et a sa distance au centre de la Terre, on aura

$$\frac{3Rs}{2a^3} = k \quad \text{ou} \quad \frac{s}{a^3} = \frac{2k}{3R}.$$

On a vu, dans l'article V, que le Soleil étant supposé mû uniformément dans le plan de l'équateur avec un mouvement angulaire égal à mt , la partie de l'expression de la hauteur de la mer dépendante de l'angle $2nt - 2mt + 2\varpi$ est égale à

$$B \frac{S}{r^3} \cos 2(nt - mt + \varpi - \lambda),$$

le temps t devant être diminué d'environ $36^h \frac{1}{2}$ relativement au port de

Brest. La hauteur de la mer due à l'action de l'astre s sera donc

$$B \frac{s}{a^3} \cos 2(nt - qt + \varepsilon - \lambda).$$

On doit encore diminuer dans cette expression le temps t d'environ $36^{\text{h}} \frac{1}{2}$, car le flux lunaire se rapprochant de la Lune plus que le flux solaire du Soleil d'une quantité que nous pouvons représenter par $(m' - m)h$, le flux dû à l'action de l'astre s doit se rapprocher de cet astre d'une quantité égale à $(q - m)h$. On remplit cette condition en supposant que la valeur de λ est la même pour tous les astres S, s, \dots et en diminuant le temps t d'environ $36^{\text{h}} \frac{1}{2}$.

Quant à la valeur de B , elle peut être un peu différente pour l'astre s que pour l'astre S , ainsi que nous l'avons observé dans l'article VI, en comparant l'action de la Lune à celle du Soleil. On peut représenter cette constante par $B + \frac{q - m}{n} C$, C étant une nouvelle arbitraire qui est la même pour tous les astres s, s', \dots ; mais, ces astres étant fort petits, ainsi que le coefficient $\frac{q - m}{n}$, on peut négliger les termes multipliés par $\frac{q - m}{n} C \frac{s}{a^3}$.

Maintenant, la somme de toutes les marées partielles dépendantes des angles de la forme $2nt + \dots$, et dues aux actions des astres S, s, \dots , sera

$$B \sum \frac{s}{a^3} \cos 2(nt - qt + \varepsilon - \lambda),$$

et par conséquent elle sera

$$\frac{2B}{3R} \sum k \cos 2(nt - qt + \varepsilon - \lambda).$$

Mais on a, par ce qui précède,

$$\sum k \cos 2(nt - qt + \varepsilon - \lambda) = \frac{3RS}{2r^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda);$$

la partie de la hauteur de la mer due à l'action du Soleil, et dépendante

de l'angle $2n + 2\varpi - 2\varphi$, est donc

$$B \frac{S}{r^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda),$$

expression dans laquelle on doit prendre pour t , r et φ leurs valeurs relatives à l'instant qui précède de $36^{\text{h}}\frac{1}{2}$ celui que l'on considère.

Si l'on transporte à la Lune ce que nous venons de dire du Soleil, on trouvera que la partie de la hauteur de la mer due à son action, et indépendante du mouvement de rotation de la Terre, est égale à

$$\frac{-(1 + 3 \cos 2\theta)}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \frac{L}{r'^3}.$$

Cette expression est un peu moins exacte pour la Lune que pour le Soleil, à cause de la rapidité de son mouvement dans son orbite.

On trouvera ensuite que la partie de la hauteur de la mer due à l'action de la Lune, et dépendante du mouvement de rotation de la Terre, est

$$B \frac{L}{r'^3} \cos(2nt + \varpi - \varphi' - \lambda);$$

les valeurs de r' , φ' et t se rapportent à un instant qui précède de $36^{\text{h}}\frac{1}{2}$ l'instant que l'on considère. Cette expression est moins exacte pour la Lune que pour le Soleil, parce que les termes multipliés par $\frac{m'-q}{n} C \frac{s}{a^3}$, et que nous avons négligés, sont beaucoup plus sensibles pour la Lune que pour le Soleil, le facteur $\frac{m'-q}{n}$ étant plus considérable, à cause de la rapidité du mouvement lunaire, et les astres fictifs s , s' , ... étant plus grands, à raison des grandes inégalités de ce mouvement. L'omission de ces termes peut être une des causes principales des très petites différences que nous trouverons dans la suite entre les résultats de l'observation et du calcul. Il sera nécessaire d'y avoir égard lorsque l'on aura des observations très nombreuses et très précises des marées, et alors on pourra déterminer l'arbitraire C , impor-

tante à connaître pour conclure exactement la masse L de la Lune des phénomènes des marées.

En réunissant tous les termes dus aux actions du Soleil et de la Lune, on aura pour l'expression approchée de la hauteur y de la mer

$$y = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) + B \left[\frac{S}{r^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) + \frac{L}{r'^3} \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) \right],$$

cette expression devant se rapporter à $36^h \frac{1}{2}$ avant le moment que l'on considère.

VIII.

Examinons enfin le cas de la nature, dans lequel le Soleil et la Lune ne se meuvent pas dans le plan de l'équateur. Nous avons donné, dans l'article III, la manière d'obtenir les forces solaires et lunaires décomposées parallèlement à trois droites perpendiculaires entre elles, et il en résulte :

1° Que ces forces, décomposées parallèlement au rayon terrestre R , sont

$$\begin{aligned} & - \frac{R}{4} (1 + 3 \cos 2\theta) \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ & + 6R \sin \theta \cos \theta \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos (nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos (nt + \varpi - \varphi') \right] \\ & + \frac{3R}{2} \sin^2 \theta \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi') \right]; \end{aligned}$$

2° Que ces forces, décomposées perpendiculairement à R dans le

plan du méridien, sont

$$\begin{aligned} & \frac{3R}{4} \sin 2\theta \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ & + 3R \cos 2\theta \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi') \right] \\ & + \frac{3R}{2} \sin \theta \cos \theta \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi') \right]; \end{aligned}$$

3° Que ces forces, décomposées perpendiculairement au méridien, sont

$$\begin{aligned} & -3R \cos \theta \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \sin(nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \sin(nt + \varpi - \varphi') \right] \\ & - \frac{3R}{2} \sin \theta \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \sin 2(nt + \varpi - \varphi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(nt + \varpi - \varphi') \right]. \end{aligned}$$

Les forces partielles

$$\begin{aligned} & -\frac{R}{4} (1 + 3 \cos 2\theta) \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right], \\ & \frac{3R}{4} \sin 2\theta \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \end{aligned}$$

variant avec une grande lenteur, on peut, comme on l'a vu dans l'article précédent, supposer que la mer est à chaque instant en équilibre, en vertu de ces forces, et, dans ce cas, la partie

$$-\frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right]$$

de l'expression de γ , donnée dans l'article II, représente la hauteur de la mer due à l'action de ces forces.

Les forces partielles dépendantes de l'angle $2nt + 2\varpi + \dots$ peuvent être décomposées en différents termes multipliés par les sinus et cosinus d'angles de la forme $2nt - 2qt + 2\varepsilon$. On s'assurera, comme dans l'article précédent, qu'il en résulte dans l'expression de la hauteur de la mer une quantité égale à

$$B \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) \right],$$

le temps t devant être diminué, dans cette fonction, d'un intervalle qui, pour Brest, est d'environ $36^h \frac{1}{2}$.

Il nous reste à considérer la partie des forces précédentes qui dépend de l'angle $nt + \varpi + \dots$. Cette partie peut se développer en termes multipliés par des sinus et cosinus d'angles de la forme $nt - qt + \varepsilon$, q étant fort petit relativement à n . Chacun de ces termes produira, dans l'intervalle d'un jour à peu près, un flux et un reflux analogues à ceux que produisent les termes dépendants des angles de la forme $2nt - 2qt + 2\varepsilon$, avec la seule différence que le flux relatif à l'angle $nt - qt + \varepsilon$ n'a lieu qu'une fois par jour, au lieu que le flux relatif à l'angle $2nt - 2qt + 2\varepsilon$ a lieu deux fois par jour.

Si la mer inondait la Terre entière et n'éprouvait point de résistance dans ses mouvements, les deux espèces de flux que nous venons de considérer auraient lieu à l'instant même du passage des astres au méridien; mais nous avons déjà observé que, dans nos ports, les flux dont la période est d'un demi-jour suivent ou précèdent ces passages; il en est très probablement de même des flux dont la période est d'un jour; mais il est possible que ces deux espèces de flux n'aient pas lieu au même instant.

Nous avons encore vu que le flux dont la période est d'un demi-jour, et qui dépend de l'action de la Lune, suit de plus près le passage de cet astre au méridien que le flux de la même espèce dépendant de l'action du Soleil suit le passage du Soleil au méridien. La même chose a lieu, selon toute apparence, relativement au flux dont la période est d'un jour.

38 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Cela posé, en suivant l'analyse des articles V et VII, on trouvera que la hauteur de la mer due aux forces dont la période est à peu près d'un jour peut être représentée par la formule

$$A \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi - \gamma) + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi' - \gamma) \right],$$

A et γ étant deux arbitraires que l'observation seule peut déterminer dans chaque port, et le temps devant être diminué d'un intervalle que l'observation peut seule encore déterminer.

Si l'on réunit toutes ces hauteurs partielles de la mer, on aura pour sa hauteur entière y

$$\begin{aligned} y = & - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ & + A \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi - \gamma) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi' - \gamma) \right] \\ & + B \left[\frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) \right. \\ & \quad \left. + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) \right], \end{aligned}$$

expression dans laquelle on doit observer de diminuer le temps d'un certain intervalle dans les termes multipliés par A, et d'un autre intervalle dans les termes multipliés par B. L'observation peut seule faire connaître ces intervalles dans chaque port, ainsi que les constantes A, γ , B, λ .

La partie de cette expression multipliée par A étant très petite dans nos ports, ainsi que la partie indépendante de A et de B, on peut y supposer, sans erreur sensible, le temps t diminué de la même quantité que dans la partie multipliée par B; en sorte que, dans l'expression entière de y , le temps peut être diminué relativement au port de Brest d'environ $36^{\text{h}} \frac{1}{2}$.

IX.

Des hauteurs des marées vers les syzygies.

Développons maintenant les principaux phénomènes des marées qui résultent de l'expression précédente de y , et comparons-y les observations. Nous distinguerons ces phénomènes en deux classes, l'une relative aux hauteurs des marées et l'autre relative à leurs intervalles. Les marées les plus remarquables sont les plus grandes, qui ont lieu vers les syzygies, et les plus petites, qui ont lieu vers les quadratures; considérons d'abord les premières.

Aux instants de la pleine et de la basse mer, on a

$$\frac{dy}{dt} = 0;$$

or on peut, en différentiant l'expression précédente de y , supposer les quantités v, v', r, r', φ et φ' constantes, parce que, ces quantités variant avec lenteur, l'effet de leurs variations est insensible sur les hauteurs de la pleine et de la basse mer ou sur le maximum et sur le minimum de y , car on sait que, vers ces points, une petite erreur sur le temps t est insensible sur la valeur de y . L'équation $\frac{dy}{dt} = 0$ donnera donc

$$\begin{aligned} 0 = \frac{A}{2B} \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \sin(nt + \varpi - \varphi - \gamma) \right. \\ \left. + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \sin(nt + \varpi - \varphi' - \gamma) \right] \\ + \frac{S}{r^3} \cos^2 v \sin 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) + \frac{L}{r'^3} \sin^2 v' \cos 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda). \end{aligned}$$

La fraction $\frac{A}{2B}$ étant très petite dans nos ports, on peut la négliger sans craindre aucune erreur sensible; l'équation précédente donnera ainsi

$$\tan 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) = \frac{\frac{S}{r^3} \cos^2 v \sin 2(\varphi - \varphi')}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' + \frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(\varphi - \varphi')}.$$

40 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

On substituera dans l'expression de y la valeur de $nt + \varpi - \varphi'$ déterminée par cette équation; soit (A) ce que devient alors la fonction

$$A \left[\frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(nt + \varpi - \varphi - \gamma) + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(nt + \varpi - \varphi' - \gamma) \right],$$

on aura

$$y = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] + (A) \\ \pm B \sqrt{\left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 v'\right)^2 + \frac{2L}{r'^3} \cos^2 v' \frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(\varphi - \varphi') + \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v\right)^2},$$

le signe + ayant lieu pour la haute mer, et le signe — ayant lieu pour la basse mer.

Supposons que cette expression se rapporte à la pleine mer du matin; on aura l'expression de la hauteur de la pleine mer du soir en augmentant les quantités variables de ce dont elles croissent dans l'intervalle de ces deux marées. Il faut par conséquent changer le signe de (A), parce que l'angle $nt + \varpi - \varphi' - \gamma$ augmente d'environ 180° dans cet intervalle, la petite différence pouvant être négligée à raison de la petitesse de (A).

Nommons présentement y' la demi-somme des hauteurs des marées du matin et du soir; y' sera ce que nous entendrons dans la suite par *hauteur moyenne absolue de la marée d'un jour*. On aura, à très peu près,

$$y' = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ + B \sqrt{\left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 v'\right)^2 + \frac{2L}{r'^3} \cos^2 v' \frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(\varphi - \varphi') + \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v\right)^2},$$

toutes les variables de cette expression étant relatives à la basse mer intermédiaire entre les deux marées du matin et du soir, et devant

conséquemment, dans le port de Brest, se rapporter à un instant qui précède de $36^{\text{h}}\frac{1}{2}$ celui de cette basse mer.

L'excès de la marée du matin sur celle du soir sera $2(A)$.

Si l'on nomme (A') ce que devient (A) lorsque l'on augmente $nt + \varpi$ de 90° , la hauteur de la basse mer intermédiaire entre les deux marées du matin et du soir sera

$$-\frac{1+3\cos 2\theta}{8g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)}\left[\frac{S}{r^3}(1-3\sin^2 v)+\frac{L}{r'^3}(1-3\sin^2 v')\right]+(A')$$

$$-B\sqrt{\left(\frac{L}{r'^3}\cos^2 v'\right)^2+\frac{2L}{r'^3}\cos^2 v'\frac{S}{r^3}\cos^2 v\cos 2(\varphi-\varphi')+\left(\frac{S}{r^3}\cos^2 v\right)^2}.$$

En retranchant cette expression de celle de y' , on aura ce que nous entendons par *marée totale*, qui est ainsi l'excès de la demi-somme des deux marées d'un jour sur la basse mer intermédiaire; soit y'' cet excès, on aura

$$y''=-(A')+2B\sqrt{\left(\frac{L}{r'^3}\cos^2 v'\right)^2+\frac{2L}{r'^3}\cos^2 v'\frac{S}{r^3}\cos^2 v\cos 2(\varphi-\varphi')+\left(\frac{S}{r^3}\cos^2 v\right)^2};$$

enfin, la différence des deux basses mers consécutives sera $2(A')$.

Vers le maximum des marées, ou vers les syzygies, l'angle $\varphi - \varphi'$ est peu considérable, puisqu'il est nul au maximum; on aura donc, à peu près, à l'instant de la pleine mer,

$$nt + \varpi - \varphi' = \lambda,$$

ce qui donne

$$(A) = A\left(\frac{S}{r^3}\sin v\cos v + \frac{L}{r'^3}\sin v'\cos v'\right)\cos(\lambda - \gamma),$$

$$(A') = -A\left(\frac{S}{r^3}\sin v\cos v + \frac{L}{r'^3}\sin v'\cos v'\right)\sin(\lambda - \gamma).$$

42 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Ces expressions ont une exactitude suffisante à cause de la petitesse de A. Cela posé, si dans les termes multipliés par B on néglige la quatrième puissance de $\varphi' - \varphi$, on aura vers les syzygies

$$\begin{aligned} \gamma' = & -\frac{1+3\cos 2\theta}{8g\left(1-\frac{3\rho}{6}\right)} \left[\frac{S}{r^3}(1-3\sin^2 v) + \frac{L}{r'^3}(1-3\sin^2 v') \right] \\ & + B \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \right) - \frac{2B \frac{S}{r^3} \cos^2 v \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'} (\varphi' - \varphi)^2, \\ \gamma'' = & A \left(\frac{S}{r^3} \sin v \cos v + \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \right) \sin(\lambda - \gamma) \\ & + 2B \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \right) - \frac{4B \frac{S}{r^3} \cos^2 v \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'} (\varphi' - \varphi)^2. \end{aligned}$$

En considérant ces expressions de γ' et de γ'' , on voit d'abord que les déclinaisons du Soleil et de la Lune influent sur les hauteurs absolues de la mer et sur les marées totales des syzygies, en sorte que, toutes choses égales d'ailleurs, les plus grandes de ces marées totales ont lieu vers les équinoxes, et les plus petites vers les solstices, les premières étant aux secondes à peu près dans le rapport de l'unité au carré du cosinus de l'obliquité de l'écliptique. L'action de la Lune, pour élever les eaux de la mer, étant environ trois fois plus grande que celle du Soleil, l'effet de sa déclinaison est, en même raison, plus considérable. Les marées syzygies des solstices sont donc les plus petites qu'il est possible lorsque le nœud ascendant de l'orbite lunaire coïncide avec l'équinoxe. Ainsi les phénomènes des marées dépendent du mouvement des nœuds de la Lune.

On voit ensuite que, tout étant égal d'ailleurs, les marées syzygies sont plus grandes dans le périgée de la Lune que dans son apogée, parce que la fraction $\frac{L}{r'^3}$ augmente très sensiblement dans le premier

cas et diminue dans le second cas. Pareillement, le Soleil étant apogée vers le solstice d'été et périgée vers le solstice d'hiver, les marées des solstices d'hiver surpassent celles des solstices d'été; mais cet effet de la variation des distances est moins sensible pour le Soleil que pour la Lune, parce que l'excentricité de l'orbite terrestre est environ trois fois moindre que celle de l'orbite lunaire et que l'action du Soleil est trois fois plus faible que celle de la Lune.

X.

Pour démêler ces divers effets dans les observations, afin d'y comparer la théorie, il faut combiner ces observations de manière que chaque effet s'y montre séparément. Considérons d'abord l'effet des déclinaisons des astres. On ajoutera dans l'une des deux syzygies qui comprennent l'équinoxe les hauteurs moyennes absolues de la mer, du jour même de la syzygie et des trois jours qui la suivent. Le maximum de cette hauteur tombera entre ces observations. On ajoutera pareillement dans l'autre syzygie les hauteurs moyennes absolues du jour même de la syzygie et des trois jours qui la suivent. On fera ensuite de ces deux sommes partielles une somme totale que nous désignerons par h . L'effet des variations des distances du Soleil et de la Lune sera à peu près nul dans h , parce que le Soleil est dans sa moyenne distance à la Terre, vers les équinoxes, et que, si dans l'une des deux syzygies la Lune est apogée, elle est périgée dans l'autre. On peut donc supposer, dans h , r égal à la moyenne distance du Soleil et r' égal à la moyenne distance syzygie de la Lune.

Si l'on ajoute les huit valeurs de γ' correspondantes aux huit jours d'observation que nous venons de considérer, la somme des termes dépendants de $(\varphi' - \varphi)^2$ sera

$$- \frac{4\alpha B \frac{S}{r^3} \frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} v^2 \cos^2 \epsilon,$$

ϵ étant l'obliquité de l'écliptique, v étant le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle des deux marées consécutives du matin ou du soir vers le maximum des marées, et α étant la somme des carrés des quatre intervalles de l'instant de ce maximum dans chaque syzygie, aux instants des basses marées intermédiaires entre les deux marées du matin et du soir, dans chacun des quatre jours que l'on considère, l'intervalle entre deux marées consécutives du matin et du soir vers les syzygies étant pris pour unité. Cela suit de ce que l'angle $\varphi' - \varphi$ est nul à l'instant du maximum, et de ce que vers les équinoxes la variation journalière de cet angle est égale à $v \cos \epsilon$.

Dans le terme $B\left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'\right)$ de l'expression de γ' , la variation de v' dans l'intervalle des quatre jours d'observation considérés dans chaque syzygie devient sensible. Supposons que q soit la longitude du Soleil à l'instant de la syzygie, q étant fort petit; la somme des quatre valeurs du terme précédent relatives à ces quatre jours sera à fort peu près

$$4B(1 - q^2 \sin^2 \epsilon) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) - \alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \sin^2 \epsilon,$$

parce que le maximum des hauteurs des marées tombe à peu près au milieu des observations extrêmes.

De là il est facile de conclure

$$h = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8 \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) + 8B(1 - q^2 \sin^2 \epsilon) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) - 2\alpha B \frac{L v^2}{r'^3} \left(\sin^2 \epsilon + \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^2 \epsilon}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \right),$$

la valeur de q^2 étant ici une moyenne entre les deux valeurs de cette quantité relatives aux deux syzygies qui comprennent l'équinoxe.

Si l'on nomme l la somme des huit marées totales correspondantes aux huit hauteurs moyennes absolues précédentes, l'expression de γ''

donnera

$$l = 16B(1 - q^2 \sin^2 \varepsilon) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) - 4\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon + 2 \frac{\frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \right).$$

En opérant de la même manière sur les deux syzygies qui comprennent un solstice d'été, et en supposant que, dans ce solstice, la déclinaison de la Lune est la même que celle du Soleil et égale à ε ; enfin, en nommant h' et l' ce que deviennent alors h et l , on trouvera, à fort peu près,

$$h' = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8 \left(1 - \frac{3\rho}{5} \right)} \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) (1 - 3 \sin^2 \varepsilon) \\ + 8B(1 + q'^2 \tan^2 \varepsilon) \cos^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) + 2\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \right),$$

$$l' = 8A \sin \varepsilon \cos \varepsilon \sin(\lambda - \gamma) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \\ + 16B(1 + q'^2 \tan^2 \varepsilon) \cos^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) + 4\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \right),$$

$90^\circ - q'$ étant la longitude moyenne du Soleil à l'instant de la syzygie, et q'^2 étant une moyenne entre les deux valeurs de cette quantité relatives aux deux syzygies qui comprennent le solstice d'été.

Dans ces expressions de h' et de l' , le rayon r est la distance apogée du Soleil; on aura les valeurs de h' et de l' , relatives aux solstices d'hiver, en y changeant ε dans $-\varepsilon$, parce que les déclinaisons des deux astres changent de signe, et en supposant que r est la distance périégée du Soleil.

Pour faire disparaître l'effet des variations des distances du Soleil, ainsi que le terme multiplié par A , on ajoutera un nombre quelconque i de valeurs de h' , relatives aux solstices d'été, au même nombre de valeurs de h' , relatives aux solstices d'hiver. Soit (h') cette somme. On

ajoutera semblablement i valeurs de l' relatives aux solstices d'été, à i valeurs de l relatives aux solstices d'hiver. Soit (l') cette somme. Nommons pareillement (h) et (l) la somme de $2i$ valeurs, soit de h , soit de l , on aura

$$\begin{aligned}
 (h) &= -2i \frac{1+3\cos 2\theta}{g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)} \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) \\
 &\quad + 16iB(1-q^2\sin^2\varepsilon) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) - 4i\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2\varepsilon + \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^2\varepsilon}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}}\right), \\
 (l) &= 32iB(1-q^2\sin^2\varepsilon) \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) - 8i\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2\varepsilon + \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^2\varepsilon}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}}\right), \\
 (h') &= -2i \frac{1+3\cos 2\theta}{g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)} \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) (1-3\sin^2\varepsilon) \\
 &\quad + 16iB(1+q'^2\tan^2\varepsilon) \cos^2\varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) \\
 &\quad + 4i\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2\varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}}\right), \\
 (l') &= 32iB(1+q'^2\tan^2\varepsilon) \cos^2\varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) \\
 &\quad + 8i\alpha B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2\varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}}\right).
 \end{aligned}$$

Dans ces expressions, les distances r et r' sont les moyennes distances du Soleil et de la Lune syzygie; en sorte que l'effet de la variation des distances disparaît, ainsi que la valeur de A . La valeur de q^2 est moyenne entre toutes les valeurs de cette quantité, relatives aux $2i$ syzygies des équinoxes, et la valeur de q'^2 est moyenne entre toutes les valeurs relatives aux $2i$ syzygies des solstices.

Les expressions précédentes donnent

$$\begin{aligned}
 (h) - (h') &= - \frac{6i(1 + 3 \cos 2\theta)}{g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \sin^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \\
 &\quad + 16iB(1 - 2q^2) \sin^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) - 8i\alpha B \frac{\left(\frac{L}{r'^3}\right)^2}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \nu^2 \sin^2 \varepsilon, \\
 (l) - (l') &= 32iB(1 - 2q^2) \sin^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) - 16i\alpha B \frac{\left(\frac{L}{r'^3}\right)^2}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} \nu^2 \sin^2 \varepsilon,
 \end{aligned}$$

la valeur de q^2 dans ces expressions étant une moyenne entre les valeurs de q^2 et de q'^2 relatives aux 4i syzygies des équinoxes et des solstices. On voit ainsi que $(l) - (l')$ est à peu près double de $(h) - (h')$; la première de ces quantités est même plus que double de la seconde à Brest, à cause du facteur $1 + 3 \cos 2\theta$, qui est positif dans ce port. Voilà donc un moyen simple de juger, par les observations, de l'effet des déclinaisons du Soleil et de la Lune sur les marées, et de comparer à cet égard la théorie aux observations.

XI.

Pour cela, j'ai fait usage des observations faites à Brest vers le commencement de ce siècle, et consignées dans le Recueil dont j'ai fait mention (art. I). J'ai considéré les deux syzygies entre lesquelles l'équinoxe ou le solstice était compris; j'ai pris la somme des hauteurs absolues de la mer au-dessus du zéro de l'échelle d'observation, le jour même de la syzygie et les trois jours qui la suivent. Les hauteurs des deux marées de chaque jour ayant été très souvent observées, j'ai pris, pour hauteur absolue de la marée, la moyenne entre les hauteurs absolues des deux marées. Dans le très petit nombre de cas, où une seule des hauteurs a été observée, je l'ai corrigée pour la réduire à la hauteur moyenne, en faisant usage de l'excès d'une des marées sur

48 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

l'autre dans les solstices, excès que je déterminerai ci-après. Pour avoir les marées totales, dans le cas où la basse mer intermédiaire entre les deux marées d'un même jour n'a pas été observée, j'ai conclu par interpolation la hauteur de cette basse mer.

C'est en discutant ainsi avec soin les observations, que j'ai formé la Table suivante : les hauteurs absolues et les marées totales de cette Table sont chacune la somme des huit hauteurs absolues et des huit marées totales, correspondantes aux huit jours des deux syzygies, considérées dans chaque équinoxe et dans chaque solstice.

TABLE I.

MARÉES DES SYZYGIES DES ÉQUINOXES.

		Hauteurs absolues.	Marées totales.
		^{pl}	^{pl}
1711.	Septembre.....	{ 145,549	151,215
		{ 139,299	148,285
1712.	{ Mars.....	143,028	145,414
	{ Septembre.....	144,667	146,889
1714.	Septembre.....	{ 141,076	149,201
		{ 141,368	151,076
1715.	{ Mars.....	145,639	150,056
	{ Septembre.....	141,160	149,285
1716.	{ Mars.....	140,701	156,743
	{ Septembre.....	138,924	145,007
	Total.....	1421,411	1493,201

MARÉES DES SYZYGIES DES SOLSTICES.

		Hauteurs absolues.	Marées totales.
		^{pl}	^{pl}
1711.	{ Juin.....	132,257	126,368
	{ Décembre.....	140,278	130,361
1712.	{ Juin.....	133,292	128,042
	{ Décembre.....	138,514	129,097
1714.	{ Juin.....	134,695	133,236
	{ Décembre.....	133,910	134,910
1715.	{ Juin.....	133,715	130,799
	{ Décembre.....	131,854	137,063
	{ Décembre.....	133,938	139,542
1716.	Juin.....	133,660	140,729
	Total.....	1346,113	1330,147

J'observerai sur ces résultats que les deux syzygies du solstice de décembre 1711 ne comprennent pas ce solstice, le défaut des observations des basses marées dans la syzygie qui suit ce solstice m'ayant forcé de considérer les syzygies du 25 novembre et du 9 décembre de la même année. Par la même raison, j'ai considéré, en 1716, les syzygies du 1^{er} et du 15 septembre; ces dernières observations n'ont point été imprimées dans le Tome IV de l'*Astronomie* de M. de la Lande, mais M. de Cassini a bien voulu me les communiquer manuscrites.

Pour multiplier les observations, j'ai considéré, en 1711 et en 1714, les deux syzygies consécutives qui ont précédé et celles qui ont suivi chaque équinoxe d'automne; ainsi les premiers nombres de ces deux équinoxes sont relatifs aux deux syzygies dont l'une précède et l'autre suit médiatement l'équinoxe, et les seconds nombres sont relatifs aux deux syzygies, dont l'une précède et l'autre suit immédiatement l'équinoxe. Pareillement, les premiers nombres du solstice de décembre 1715 sont relatifs aux deux syzygies, dont l'une précède et l'autre suit médiatement le solstice, et les seconds nombres sont relatifs aux deux syzygies, dont l'une précède et l'autre suit immédiatement le solstice.

On voit, par la Table précédente, l'influence des déclinaisons du Soleil et de la Lune sur les marées totales des solstices; cette influence est si sensible, qu'elle s'est constamment manifestée dans les dix équinoxes et dans les dix solstices de cette Table, puisque le plus grand des nombres relatifs aux marées totales des solstices est plus faible que le plus petit des nombres relatifs aux marées totales des équinoxes. Dans les quatre premiers solstices, les marées totales sont plus faibles que dans les solstices suivants, parce que la position des nœuds de l'orbite lunaire a augmenté les déclinaisons solsticiales de la Lune en 1711 et 1712. On peut donc regarder comme un phénomène incontestable que les plus fortes marées totales ont lieu à Brest dans les équinoxes, en entendant toujours par *marée totale* la demi-somme des deux marées d'un même jour au-dessus du niveau de la basse mer intermédiaire.

Les déclinaisons du Soleil et de la Lune influent pareillement sur les hauteurs absolues des marées, mais d'une manière moins sensible que sur les marées totales; car la différence du total des hauteurs absolues des marées dans les équinoxes précédents, au total des mêmes hauteurs dans les solstices, n'est que de $75^{\text{pi}}, 298$, tandis que cette même différence pour les marées totales est de $163^{\text{pi}}, 054$, et par conséquent plus que double de la première, comme cela doit être par l'article X.

XII.

Comparons maintenant la théorie aux observations, et voyons si les déclinaisons des astres ont sur les marées la même influence par les observations que par la théorie. On verra ci-après que $\frac{L}{r^2}$ est à fort peu près triple de $\frac{S}{r^2}$, en sorte que l'on peut, sans erreur sensible, faire cette supposition dans les termes de l'expression de $(l) - (l')$, multipliés par v^2 ; cette expression, trouvée dans l'article X, deviendra ainsi, en négligeant les produits de quatre dimensions de v et de q ,

$$(1) \quad (l) - (l') = (l) \sin^2 \varepsilon - (l) \sin^2 \varepsilon \left(q^2 + \frac{3\alpha}{32} v^2 \right) (2 - \sin^2 \varepsilon);$$

nous prendrons pour q^2 sa valeur moyenne entre les deux extrêmes, qui ont lieu lorsque la syzygie arrive dans l'équinoxe même, et lorsqu'elle arrive quinze jours après; cette valeur est

$$q^2 = \frac{1}{2} \sin^2 14^\circ 30'.$$

v est le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir vers les syzygies; on verra dans la suite que cet intervalle est de $24^{\text{h}} 39^{\text{m}}$. Le moyen mouvement correspondant de la Lune est de $12^\circ 47'$, en ayant égard à l'argument de la variation qui augmente constamment ce mouvement dans les syzygies.

Pour déterminer la valeur de α , nous supposerons, par un milieu,

que, dans les syzygies de la Table précédente, la syzygie est arrivée à midi, et qu'elle précède de $36^h\frac{1}{2}$ le maximum des marées. L'intervalle de deux marées consécutives du matin et du soir, vers les syzygies, étant pris pour l'unité, les intervalles du maximum des marées à la basse marée intermédiaire de chacun des quatre jours que nous avons considérés dans chaque syzygie seront, par l'article suivant,

$$1,58169, \quad 0,58169, \quad -0,41831, \quad -1,41831.$$

La somme de leurs carrés est la valeur de α qui, par conséquent, est égale à 5,0266. Cela posé, si l'on prend pour ϵ l'obliquité de l'écliptique, qui, à l'époque des observations précédentes, était d'environ $23^{\circ}29'$, et si l'on observe que, par la Table I, on a

$$(l) = 1493^{\text{pi}}, 201,$$

l'équation (1) deviendra

$$(l) - (l') = 213^{\text{pi}}, 347.$$

La Table I donne

$$(l) - (l') = 163^{\text{pi}}, 054;$$

ainsi le résultat de l'observation est plus petit que celui de la théorie de $50^{\text{pi}}, 293$. Cette différence paraît trop considérable pour pouvoir être attribuée aux erreurs des observations; mais l'expression de $(l) - (l')$, donnée par l'équation (1), suppose l'orbite de la Lune dans le plan de l'écliptique, tandis qu'elle lui est inclinée d'environ 5° ; or, dans le plus grand nombre des observations solsticiales de la Table I, les nœuds de l'orbite lunaire étaient disposés de manière que, dans les solstices, la déclinaison de la Lune était de plusieurs degrés inférieure à l'obliquité de l'écliptique; on doit, par conséquent, supposer ϵ moindre que cette obliquité dans l'équation (1), et, pour réduire son second membre à la valeur de $(l) - (l')$, donnée par les observations, on trouve qu'il faut supposer ϵ égal à $20^{\circ}24'$. C'est encore à peu près ce qui résulte des positions des nœuds de l'orbite lunaire dans les observations solsticiales de la Table précédente.

52 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Cette Table donne

$$(h) - (h') = 75^{\text{pi}}, 298,$$

$$(l) - (l') = 163^{\text{pi}}, 054,$$

et par conséquent l'excès de $\frac{1}{2}(l) - \frac{1}{2}(l')$ sur $(h) - (h')$ est, suivant les observations de cette Table, égal à $6^{\text{pi}}, 229$. Cet excès, par l'article X, est égal à

$$\frac{30(1 + 3 \cos 2\theta)}{g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \sin^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right).$$

On a [*Mémoires de l'Académie*, année 1776, page 210 (1)]

$$\frac{3S}{2r^3 g} = 0^{\text{pi}}, 7629;$$

de plus, la densité ρ de la mer est, d'après les observations faites sur l'attraction des montagnes, une petite fraction de la moyenne densité de la Terre, en sorte que l'on peut négliger la fraction $\frac{3\rho}{5}$ vis-à-vis de l'unité; la fraction $\frac{L}{r'^3}$ est égale à $\frac{3S}{r^3}$. L'angle ε doit être supposé, par ce qui précède, égal à $20^\circ 24'$; enfin la latitude de Brest est de $48^\circ 22' 42''$, ce qui donne à peu près

$$2\theta = 83^\circ 14' 36''.$$

Cela posé, on aura

$$\frac{30(1 + 3 \cos 2\theta)}{g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \sin^2 \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) = 10^{\text{pi}}, 037.$$

Ce résultat ne diffère que de $3^{\text{pi}}, 808$ de celui des observations, et cette différence est dans les limites des erreurs dont elles sont susceptibles.

XIII.

Un phénomène bien constaté par les observations est que les plus grandes marées n'arrivent pas le jour même des syzygies, mais un ou deux jours après. Pour le vérifier, j'ai ajouté dans chaque équinoxe

(1) *Oeuvres de Laplace*, T. IX, p. 222.

et dans chaque solstice de la Table I les deux marées totales du jour même de la syzygie; j'ai ajouté pareillement les marées totales des deux jours qui suivent la syzygie. Les premières sommes ont été constamment plus faibles que les secondes, ce qui prouve que le phénomène dont il s'agit est très sensible à Brest, puisqu'il s'est manifesté, non seulement dans l'ensemble de toutes les observations, mais encore dans chacun des équinoxes et des solstices de la Table précédente.

L'intervalle dont le maximum des marées suit la syzygie est un élément important de la théorie des marées. Pour le déterminer par les observations, j'ai ajouté les marées totales de chaque jour dans les vingt syzygies équinoxiales et dans les vingt syzygies solsticiales de la Table I, en considérant les marées totales du jour même de la syzygie et des trois jours qui la suivent; j'ai trouvé les quatre sommes suivantes :

$$(a) \quad 692^{\text{pi}}, 91, \quad 711^{\text{pi}}, 73, \quad 722^{\text{pi}}, 93, \quad 695^{\text{pi}}, 78,$$

la première de ces sommes étant relative au jour même de la syzygie; la seconde étant relative au premier jour qui la suit; la troisième somme étant relative au second jour; enfin la quatrième étant relative au troisième jour après la syzygie. L'ensemble de ces observations embrasse quarante syzygies, qui sont arrivées, les unes le matin, et les autres le soir; en sorte qu'on peut supposer par un milieu que, dans cet ensemble, le moment de la syzygie a été celui de midi.

Si l'on prend pour unité l'intervalle de deux marées consécutives du matin et du soir vers les syzygies, et que l'on nomme ζ la distance de la basse marée intermédiaire entre les deux marées d'un jour quelconque fort voisin de la syzygie à la syzygie supposée arriver à midi, les quatre sommes précédentes pourront être représentées par la formule $m + n\zeta - p\zeta^2$. En effet, supposons que x soit l'intervalle d'une marée du matin d'un jour quelconque fort voisin de la syzygie à la syzygie supposée arriver à midi, et que la hauteur absolue de cette marée soit exprimée par la formule $a + bx - cx^2$, en n'ayant égard qu'aux flux partiels dont la période est d'un demi-jour, les seuls que

54 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

l'on doit considérer ici, parce que les effets des autres flux partiels se compensent dans les observations de la Table précédente; la hauteur absolue de la marée du soir du même jour sera

$$a + b(x + \frac{1}{4}) - c(x + \frac{1}{4})^2,$$

et la hauteur de la basse marée intermédiaire sera

$$- a - b(x + \frac{1}{4}) + c(x + \frac{1}{4})^2.$$

L'expression de la marée totale sera donc

$$2a - \frac{1}{16}c + 2b(x + \frac{1}{4}) - 2c(x + \frac{1}{4})^2;$$

or $x + \frac{1}{4}$ est ce que nous avons nommé ζ ; les sommes (a) peuvent donc être représentées par la formule $m + n\zeta - p\zeta^2$.

Pour déterminer les coefficients m , n et p à leur moyen, il faut avoir les valeurs de ζ relatives à chacune d'elles. On verra ci-après que, vers les syzygies, l'intervalle des marées consécutives du matin ou du soir est de $24^h 39^m$; on verra, de plus, que la marée du matin du jour de la syzygie supposée arriver à midi en est éloignée de $8^h 39^m 30^s$, en sorte que sa distance à la syzygie, comptée en intervalles des marées consécutives du matin, pris pour unité, est $-\frac{8^h 39^m 30^s}{24^h 39^m}$; je l'affecte du signe $-$, parce qu'elle précède la syzygie. On aura la distance à la syzygie de la basse marée intermédiaire du jour même de la syzygie en ajoutant $\frac{1}{4}$ à la distance précédente, ce qui donne, relativement au jour même de la syzygie,

$$\zeta = \frac{1}{4} - \frac{8^h 39^m 30^s}{24^h 39^m} = -0,10125.$$

On aura les valeurs de ζ relatives au premier, au second et au troisième jour qui suivent la syzygie, en augmentant successivement d'une unité cette première valeur de ζ . Ainsi l'on aura, relativement aux quatre nombres (a),

$$\zeta = -0,10125,$$

$$\zeta = 0,89875,$$

$$\zeta = 1,89875,$$

$$\zeta = 2,89875.$$

Maintenant, si l'on prend la seconde différence des trois premiers nombres (a) et la seconde différence des trois derniers, et que l'on prenne un milieu entre ces secondes différences, on aura la seconde différence finie de la formule $m + n\zeta - p\zeta^2$, ζ variant de l'unité. Cette différence seconde est $-2p$; on trouvera ainsi

$$p = 11^{\text{pi}}, 4925.$$

On ajoutera ensuite successivement aux nombres (a) les valeurs de $p\zeta^2$ que l'on obtiendra en donnant successivement à ζ les quatre valeurs précédentes, et l'on aura les quatre nouveaux nombres

$$(b) \quad 693^{\text{pi}}, 03, \quad 721^{\text{pi}}, 01, \quad 764^{\text{pi}}, 36, \quad 792^{\text{pi}}, 35;$$

ces quatre nombres sont représentés par la formule $m + n\zeta$; en prenant les différences du premier et du second de ces nombres, du second et du troisième, du troisième et du quatrième, et en prenant le tiers de la somme de ces trois différences, ce qui revient à prendre le tiers de la différence du premier et du quatrième des nombres (b), on aura la différence première de la formule $m + n\zeta$ et par conséquent la valeur de n ; on trouvera ainsi

$$n = 33^{\text{pi}}, 1067.$$

Si l'on retranche des quatre nombres (b) les valeurs correspondantes de $n\zeta$, on aura les suivants

$$(c) \quad 696^{\text{pi}}, 38, \quad 691^{\text{pi}}, 26, \quad 701^{\text{pi}}, 50, \quad 696^{\text{pi}}, 38;$$

chacun de ces nombres est représenté par m ; on aura donc la valeur de m en prenant un milieu entre eux, ce qui donne

$$m = 696^{\text{pi}}, 38.$$

La formule $m + n\zeta - p\zeta^2$ devient ainsi

$$696^{\text{pi}}, 38 + 33^{\text{pi}}, 1067\zeta - 11^{\text{pi}}, 4925\zeta^2.$$

On peut la mettre sous cette forme

$$(e) \quad 720^{\text{pi}}, 22 - 11^{\text{pi}}, 4925(\zeta - 1, 44036)^2;$$

il est aisé de voir que les erreurs de cette formule comparée aux nombres (a) ne sont que les différences des nombres (c) à la valeur de m ; ces erreurs sont, par conséquent,

$$0, -5^{\text{pi}}, 12, +5^{\text{pi}}, 12, 0;$$

elles sont dans les limites des erreurs dont les observations elles-mêmes sont susceptibles.

La formule (e) est à son maximum lorsque $\zeta = 1,44036$. En multipliant cette valeur de ζ par $24^{\text{h}}39^{\text{m}}$, on aura $35^{\text{h}}30^{\text{m}}$ pour l'intervalle dont le maximum de la marée totale suit la syzygie. Il est visible, par ce qui précède, que cette quantité est encore l'intervalle dont le maximum de la hauteur absolue de la marée suit la syzygie.

Pour comparer, sur ce point, la théorie aux observations, nous remarquerons que la somme des valeurs de (l) et de (l'), trouvées dans l'article X, peut être mise sous cette forme

$$32iB\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)(1 + \cos^2\varepsilon) \left[1 - \frac{\frac{2S}{r^3} \frac{L}{r'^3}}{\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)^2} \frac{\alpha}{4} v^2 \right].$$

Si l'on suppose $v = 5$ dans cette fonction, elle sera la somme des quatre nombres (a). La quantité α est la somme des valeurs de $(\zeta - 1,44036)^2$ correspondantes à chacun de ces nombres. Il est aisé d'en conclure que ces nombres sont représentés par la formule

$$40B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)(1 + \cos^2\varepsilon) \left[1 - \frac{\frac{2S}{r^3} \frac{L}{r'^3}}{\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)^2} v^2 (\zeta - 1,44036)^2 \right].$$

En comparant cette formule à celle-ci

$$720^{\text{pi}}, 22 - 11^{\text{pi}}, 4925(\zeta - 1,44036)^2,$$

qui résulte de l'observation, on aura

$$720^{\text{pi}}, 22 \frac{\frac{2S}{r^3} \frac{L}{r'^3}}{\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)^2} v^2 = 11^{\text{pi}}, 4925.$$

Pour voir si cette équation est satisfaite, nous observerons que l'on a, à fort peu près,

$$\frac{L}{r^3} = \frac{38}{r^3};$$

de plus, on a par l'article XII

$$v = 12^{\circ}47', \quad \varepsilon = 20^{\circ}24';$$

on trouve ainsi que le premier membre de cette équation devient $13^{\text{pi}}, 223$. La différence d'avec le second membre peut être attribuée aux erreurs des observations; ainsi la théorie est, sur ce point, d'accord avec elles.

XIV.

Pour m'assurer encore plus de cette conformité, j'ai déterminé la somme des marées totales dans les syzygies de la Table I, relativement au jour qui précède la syzygie, et que je désigne par -1 , au jour même de la syzygie, que je désigne par zéro, et relativement aux quatre jours qui la suivent, et que je désigne successivement par 1, 2, 3 et 4; j'ai obtenu les résultats suivants.

TABLE II.

Jours.	Marées totales	
	des équinoxes.	des solstices.
-1	$334,32^{\text{pi}}$	$308,15^{\text{pi}}$
0.....	$363,10$	$329,81$
1.....	$377,52$	$334,21$
2.....	$386,27$	$336,66$
3.....	$366,32$	$329,46$
4.....	$335,14$	$306,23$

Les sommes des marées totales, tant des équinoxes que des solstices, correspondantes aux différents jours sont

$$(q) \quad 642^{\text{pi}}, 47, \quad 692^{\text{pi}}, 91, \quad 711^{\text{pi}}, 73, \quad 722^{\text{pi}}, 93, \quad 695^{\text{pi}}, 78, \quad 641^{\text{pi}}, 37.$$

Si l'on prend une moyenne entre les différences secondes successives de ces six nombres, on aura $26^{\text{pi}}, 212$, dont la moitié $13^{\text{pi}}, 106$ est la

58 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

valeur de p donnée par ces observations et que nous venons de trouver, par la théorie, égale à $13^{\text{pi}}, 223$, ce qui s'accorde aussi exactement qu'on peut le désirer.

Nous verrons dans la suite que, en prenant un milieu entre les divers résultats des observations, la distance du maximum des marées à la syzygie est, à fort peu près, de $36^{\text{h}} 30^{\text{m}}$; en divisant donc $36^{\text{h}}, 5$ par $24^{\text{h}} 39^{\text{m}}$, on aura cette distance en parties de l'intervalle des marées consécutives du matin et du soir vers les syzygies, et l'on trouvera $1, 48073$. Cela posé, représentons chacun des six nombres (q) par la formule

$$K - 13^{\text{pi}}, 223 (\zeta - 1, 48073)^2;$$

en substituant pour ζ ses diverses valeurs relatives aux jours $-1, 0, 1, 2, 3, 4$ et qui, par l'article précédent, sont égales à

$$-1, 10125, \quad -0, 10125, \quad 0, 89875, \quad 1, 89875, \quad 2, 89875, \quad 3, 89875,$$

on aura

$$6K - 231^{\text{pi}}, 937$$

pour la somme des nombres (q) résultante de la formule précédente; mais cette somme est égale à $4107^{\text{pi}}, 19$; partant

$$K = 723^{\text{pi}}, 188,$$

et la formule précédente devient

$$(r) \quad 723^{\text{pi}}, 188 - 13^{\text{pi}}, 223 (\zeta - 1, 48073)^2;$$

En y substituant successivement pour ζ ses valeurs correspondantes aux jours de la Table II, on aura les six nombres

$$635^{\text{pi}}, 035, \quad 690^{\text{pi}}, 095, \quad 718^{\text{pi}}, 709, \quad 720^{\text{pi}}, 877, \quad 696^{\text{pi}}, 599, \quad 645^{\text{pi}}, 876;$$

ces nombres, comparés aux nombres (q), donnent pour les erreurs de la formule

$$-7^{\text{pi}}, 435, \quad -2^{\text{pi}}, 815, \quad +6^{\text{pi}}, 979, \quad -2^{\text{pi}}, 053, \quad +0^{\text{pi}}, 819, \quad +4^{\text{pi}}, 506,$$

et l'on voit que ces erreurs sont dans les limites de celles des observations.

La valeur de K est, par l'article précédent, égale à

$$40B \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) (1 + \cos^2 \varepsilon);$$

on aura donc

$$2B \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) = \frac{723^{\text{pi}}, 188}{20(1 + \cos^2 \varepsilon)}.$$

En supposant, conformément à l'article XII, $\varepsilon = 20^\circ 24'$, on aura

$$2B \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) = 19^{\text{pi}}, 249;$$

c'est la valeur de la plus grande marée totale qui aurait lieu à Brest si le Soleil et la Lune se mouvaient uniformément dans le plan de l'équateur aux distances r et r' de la Terre.

On peut craindre que la formule (r) ne s'étende pas à des intervalles aussi éloignés du maximum que ceux que nous avons considérés; mais on s'assurera facilement de son exactitude en développant le radical

$$\sqrt{\left(\frac{L}{r^3} \cos^2 v' \right)^2 + \frac{2S}{r^3} \cos^2 v \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi) + \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v \right)^2}$$

qui entre dans l'expression de γ'' ; on trouvera que les termes multipliés par $(\varphi' - \varphi)^2$ sont encore assez petits aux distances précédentes du maximum pour pouvoir être négligés sans erreur sensible.

Si l'on divise $723^{\text{pi}}, 188$ par $1 + \cos^2 \varepsilon$ ou par $1 + \cos^2 20^\circ 24'$, on aura $384^{\text{pi}}, 98$. En multipliant cette quantité par $1 - q^2 \sin^2 \varepsilon$, l'expression des marées totales des équinoxes de la Table II sera, par l'article X, de cette forme

$$384^{\text{pi}}, 98(1 - q^2 \sin^2 \varepsilon) - H(\zeta - 1, 48073)^2,$$

H étant un coefficient constant ou indépendant de ζ . On doit ici, comme dans l'article XII, supposer

$$q^2 = \frac{1}{2} \sin^2 14^\circ 30', \quad \varepsilon = 20^\circ 24',$$

ce qui change la formule précédente dans celle-ci

$$383^{\text{pi}}, 56 - H(\zeta - 1, 48073)^2.$$

On trouve de la même manière que l'expression des marées totales des solstices de la Table II est de cette forme

$$384^{\text{pi}}, 98(1 + q^2 \tan^2 \varepsilon) \cos^2 \varepsilon - H'(\zeta - 1, 48073)^2,$$

ce qui se réduit à

$$339^{\text{pi}}, 63 - H'(\zeta - 1, 48073)^2.$$

Pour déterminer, par l'observation, le rapport de H à H' , nous prendrons dans la Table II la demi-somme des marées totales des équinoxes correspondantes aux jours -1 et 4 ; en la retranchant de la demi-somme des marées totales des équinoxes correspondantes aux jours 1 et 2 , nous aurons $47^{\text{pi}}, 165$ pour la différence. Nous considérerons semblablement les marées totales des solstices de la Table II, et nous aurons $28^{\text{pi}}, 245$ pour la différence. Cela posé, on aura

$$H : H' :: 47, 165 : 28, 245.$$

On voit ainsi que, suivant les observations, les valeurs de H et de H' ne sont pas égales entre elles et que, la première étant supposée $47, 165$, la seconde est $28, 245$.

Ce résultat de l'observation est conforme à la théorie, car il résulte de l'article X que l'on a

$$H : H' :: \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^2 \varepsilon}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} + \sin^2 \varepsilon : \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{2S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} - \sin^2 \varepsilon.$$

Ces deux dernières quantités sont dans le rapport de $0,56075$ à $0,37850$; ainsi, H étant supposé $47, 165$, H' est égal à $32, 09$, ce qui diffère peu du nombre $28, 245$ donné par l'observation. La théorie s'accorde donc parfaitement avec les observations sur la loi de la diminution des marées des équinoxes et des solstices, à mesure qu'elles s'éloignent de l'instant de leur maximum.

XV.

Les marées du soir surpassent, à Brest, celles du matin dans les solstices d'été; elles en sont surpassées dans les solstices d'hiver. Pour déterminer la quantité de ce phénomène, j'ai ajouté, dans dix-sept syzygies vers les solstices d'été, l'excès des marées du soir sur celles du matin, le premier et le second jour après la syzygie. Le maximum de la marée tombant à peu près vers le milieu de ces deux jours d'observation, la variation journalière de la hauteur des marées est insensible dans le résultat, qui ne doit, par conséquent, renfermer que l'excès des marées du soir sur celles du matin dans les syzygies des solstices d'été. La somme de ces excès dans les 34 jours d'observation a été de 18^{pi},882.

J'ai ajouté pareillement l'excès des marées du matin sur celles du soir dans onze syzygies des solstices d'hiver. La somme de ces excès dans les 22 jours d'observation a été de 12^{pi},655. En prenant un milieu entre ces deux résultats, l'excès d'une marée du soir sur celle du matin, dans les syzygies des solstices d'été, ou d'une marée du matin sur celle du soir, dans les syzygies des solstices d'hiver, est de 0^{pi},563.

Par l'article IX, cet excès est égal à

$$-2A \sin \varepsilon \cos \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \cos(\lambda - \gamma);$$

cette fonction, à Brest, est donc égale à 0^{pi},563.

XVI.

Si dans la Table I on ajoute séparément les hauteurs absolues des marées des cinq solstices d'été, on aura 667^{pi},619 pour leur somme. Relativement aux cinq solstices d'hiver, cette somme est 678^{pi},494 plus forte que la première de 10^{pi},875. L'influence de la plus grande proximité du Soleil en hiver qu'en été se manifeste donc dans ces observations.

Suivant l'article IX, on aura la différence des hauteurs absolues de la mer, dans les solstices d'hiver et dans les solstices d'été de la Table I, en multipliant la demi-somme des marées totales de ces solstices par la variation de la fraction $\frac{1}{r^3}$ du solstice d'hiver au solstice d'été, la distance moyenne du Soleil à la Terre étant prise pour unité, et en multipliant encore ce produit par le rapport de l'action du Soleil à la somme des actions réunies du Soleil et de la Lune, rapport qui est égal à $\frac{1}{4}$. On aura ainsi $8^{\text{pi}}, 50$ pour cette différence, ce qui ne diffère que de $2^{\text{pi}}, 37$ du résultat de l'observation.

L'influence de la plus grande proximité du Soleil en hiver se manifeste encore dans les marées totales de la Table I; la somme des marées totales des cinq solstices d'été est $659^{\text{pi}}, 174$, et cette somme pour les cinq solstices d'hiver est $670^{\text{pi}}, 973$, plus forte que la première de $11^{\text{pi}}, 799$.

Par l'article IX, cet excès est égal à

$$17^{\text{pi}}, 0 - 80A \sin \varepsilon \cos \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \sin(\lambda - \gamma).$$

En égalant cette quantité à $11^{\text{pi}}, 799$, on aura

$$-2A \sin \varepsilon \cos \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \sin(\lambda - \gamma) = 0^{\text{pi}}, 13;$$

mais on a, par l'article précédent,

$$-2A \sin \varepsilon \cos \varepsilon \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \cos(\lambda - \gamma) = 0^{\text{pi}}, 563.$$

On aura ainsi

$$\tan(\lambda - \gamma) \simeq \frac{0,13}{0,563},$$

ce qui donne

$$\lambda - \gamma = 13^{\circ} 0'.$$

Il semble par là que les marées de la seconde espèce, ou qui dépendent de l'angle $nt + \varpi$, se rapprochent du passage des astres au méridien d'environ une heure plus que les marées de la première espèce, qui dépendent de l'angle $2nt - 2\varpi$; mais il faudrait

avoir un plus grand nombre d'observations pour être assuré de l'existence et de la quantité de ce phénomène. Le moyen le plus précis pour cet objet est de comparer les deux basses marées consécutives du même jour, dans les syzygies des solstices; mais le recueil des observations faites à Brest, dont nous avons fait usage, ne marque, le plus souvent, que les basses marées intermédiaires entre les pleines mers de chaque jour.

XVII.

Nous avons observé dans l'article IX que, suivant la théorie, les marées dans lesquelles la Lune est périgée doivent surpasser celles dans lesquelles cet astre est apogée. Ce phénomène est indiqué par les observations d'une manière très sensible, soit dans les syzygies, soit dans les quadratures.

Pour comparer, sur ce point, la théorie avec les observations, j'ai ajouté, dans douze syzygies où la Lune était vers son périgée et dans les douze syzygies voisines et correspondantes où la Lune était vers son apogée, les marées totales du second et du troisième jour après la syzygie. Ces marées sont très peu différentes de leur maximum dont elles sont très voisines. La Table suivante renferme leurs hauteurs, avec les demi-diamètres correspondants de la Lune et ses déclinaisons.

TABLE III.

		Marées totales.	Demi-diamètres de la Lune.	Déclinaisons de la Lune.
1714. Janvier	16....	40,979 ^{pl}	16.33	17.44
	30....	32,813	14.48	13.40
Avril	14....	41,667	16.48	12.40
	29....	33,195	14.46	16.56
Août	10....	32,194	14.54	11. 0
	25....	43,507	16.44	6. 0
Septembre	8....	32,688	14.46	2.20
	23....	44,778	16.48	4.15
Octobre	8....	32,896	14.48	9.10
	23....	41,486	16.39	13. 0

TABLE III (*suite*).

		Marées totales.	Demi-diamètres de la Lune.	Déclinaisons de la Lune.
1715. Mars	5....	44,042 ^{pi}	16.40"	1.50'
	20....	33,833	14.47	3.20
	Avril 4....	43,306	16.48	8.20
	18....	31,944	14.46	12.40
	Octobre 12....	44,396	16.44	9.20
	27....	32,188	14.45	13.20
Novembre	11. . .	42,229	16.48	16.30
	26....	30,757	14.48	19. 0
1716. Mai	6....	31,549	14.47	16.20
	21....	40,611	16.48	17.45
Juin	5....	29,542	14.46	19. 0
	19. . .	41,514	16.43	19. 0
Juillet	4....	30,028	14.54	18. 0
	19....	37,375	16.26	16.50

Dans cette Table, tous les demi-diamètres de la Lune sont ou plus grands que 16' ou plus petits que 15', et les marées totales qui correspondent aux premiers sont constamment plus grandes que celles qui correspondent aux seconds.

Si l'on ajoute ensemble les marées totales correspondantes aux demi-diamètres de la Lune plus grands que 16', on aura 505^{pi},890; pareillement, la somme des marées totales correspondantes aux demi-diamètres de la Lune plus petits que 15' est de 383^{pi},627. La différence de ces deux sommes est de 122^{pi},263. Voyons ce qu'elle doit être par la théorie.

On aura ainsi cette différence, par l'article IX, en négligeant les quantités dépendantes de (A'), et qui sont insensibles dans la Table précédente, soit par elles-mêmes, soit parce que les déclinaisons de cette Table sont alternativement boréales et australes, en sorte que les quantités (A') se détruisent mutuellement.

On prendra le demi-diamètre moyen de la Lune dans les vingt observations de la Table; ce demi-diamètre est de 15'45",1; on multipliera dans chaque observation le carré du cosinus de la déclinaison de la Lune par le cube du rapport de son demi-diamètre à 15'45",1. En

faisant une somme de ces produits relatifs aux douze observations dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune surpasse 16', on aura 13,5846.

En faisant une somme des mêmes produits relatifs aux douze observations dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune est au-dessous de 15', on aura 9,3628.

La différence de ces deux sommes est 4,2218; en la multipliant par $4B \frac{L}{r'^3}$, r' étant la moyenne distance de la Lune à la Terre dans les syzygies, on doit, par l'article IX, retrouver à peu près la différence observée 122^{pi}, 263.

On a, par l'article XIV,

$$2B \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) = 19^{\text{pi}}, 249.$$

De plus, on verra dans la suite que $\frac{S}{r^3}$ est, à très peu près, le tiers de $\frac{L}{r'^3}$, r' étant ici la moyenne distance de la Lune à la Terre, distance qui, à raison de l'argument de la variation, est d'environ $\frac{1}{120}$ plus grande que la moyenne distance de la Lune dans les syzygies; nous ferons donc

$$\frac{S}{r^3} = \frac{40}{123} \frac{L}{r'^3},$$

r' étant relatif aux distances syzygies. Nous aurons ainsi

$$\frac{163}{123} 2B \frac{L}{r'^3} = 19^{\text{pi}}, 249,$$

d'où l'on tire

$$4,2218 \cdot 4B \frac{L}{r'^3} = 122^{\text{pi}}, 644,$$

ce qui est d'accord avec le résultat 122^{pi}, 263 donné par l'observation.

Les observations de la Table précédente peuvent servir à déterminer la valeur de $2B \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)$. En effet, si l'on ajoute les marées totales de cette Table, on a pour leur somme 889^{pi}, 517. En ajoutant ensuite tous les produits des carrés des cosinus des déclinaisons de la

Lune par les cubes des rapports des demi-diamètres correspondants de la Lune à $15'45''$, 1, on a 22,9474 pour la somme de ces produits. Cette somme aurait été, à fort peu près, égale à 24 si la Lune eût été constamment dans le plan de l'équateur; mais elle est plus petite à raison des déclinaisons de la Lune, et l'on peut supposer dans la Table III que, relativement au Soleil, la somme des produits des carrés des cosinus de ses déclinaisons, par les cubes des rapports de ses demi-diamètres correspondants à son diamètre moyen, est encore 22,9474; il faut donc, pour avoir la somme des marées totales de la Table III, multiplier $4B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)$ par 22,9474, ce qui donne

$$4B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) 22,9474 = 889^{\text{pi}}, 517,$$

d'où l'on tire

$$2B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) = 19^{\text{pi}}, 381.$$

On doit observer que, dans cette équation, la valeur de $\frac{L}{r'^3}$ est moyenne entre les deux valeurs de cette quantité; mais cette valeur moyenne est plus grande que celle qui convient à la distance moyenne syzygie de la Lune. En effet, si l'on prend le demi-diamètre moyen de la Lune, dans les douze syzygies périgées de la Table, on aura $1002''$, 35 pour ce demi-diamètre; le demi-diamètre apogée est $887''$, 85, et le demi-diamètre moyen est $945''$, 10. Représentons par q la valeur de $\frac{L}{r'^3}$ qui convient à ce demi-diamètre moyen; on aura $q \cdot 1,01102$ pour la moyenne entre les deux valeurs extrêmes de $\frac{L}{r'^3}$. Il faut donc, pour réduire la valeur précédente de $2B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right)$ à la moyenne distance syzygie de la Lune, en retrancher $2Bq \cdot 0,01102$; or on a

$$2Bq = \frac{123}{163} 19^{\text{pi}}, 249;$$

la quantité à soustraire est donc 0^{pi} , 16007; mais il faut, d'un autre côté, ajouter 0^{pi} , 090, parce que les marées de la Table ne se rapportent point à l'instant du maximum, et l'on trouve, par l'article XIII,

qu'elles sont par là diminuées de $0^{\text{pi}}, 090$. On aura donc ainsi

$$2B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) = 19^{\text{pi}}, 311,$$

ce qui diffère très peu de la valeur $19^{\text{pi}}, 249$ que nous avons trouvée dans l'article XIV.

XVIII.

Les hauteurs absolues des marées de la Table I ne sont pas comptées du niveau d'équilibre que prendrait la mer sans l'action du Soleil et de la Lune; elles sont comptées du zéro de l'échelle d'observation, qui est abaissé de plusieurs pieds au-dessous du niveau d'équilibre. Soit e la hauteur de ce niveau au-dessus de zéro de l'échelle d'observation, et nommons f la quantité

$$\frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g\left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left(\frac{L}{r^3} + \frac{S}{r'^3}\right);$$

on aura par l'article X et par les observations des équinoxes de la Table I

$$1421^{\text{pi}}, 411 - 80e + 80f = \frac{1}{2}(1493^{\text{pi}}, 201).$$

Si l'on néglige, dans l'article XII, la fraction $\frac{3\rho}{5}$, on trouvera par cet article

$$80f = 27^{\text{pi}}, 524;$$

l'équation précédente donnera ainsi

$$e = 8^{\text{pi}}, 7792.$$

On aura pareillement, par l'article X et par les observations des solstices de la Table I,

$$1346^{\text{pi}}, 113 - 80e + 80f(1 - 3 \sin^2 \epsilon) = \frac{1}{2}(1330^{\text{pi}}, 147);$$

en faisant $\epsilon = 20^\circ 24'$, cette équation donnera

$$e = 8^{\text{pi}}, 7316.$$

68 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Ces deux valeurs de e sont fort peu différentes; en prenant entre elles un milieu, on aura

$$e = 8^{\text{pi}}, 7554.$$

On peut ainsi, dans chaque port, déterminer le véritable niveau d'équilibre de la mer.

XIX.

Des hauteurs des marées vers les quadratures.

Pour déterminer ces hauteurs, nous reprendrons les expressions complètes de y , y' et y'' de l'article IX, et nous observerons que, si l'on augmente ou si l'on diminue l'angle φ' de 90° , on aura, en réduisant y' et y'' en série et en supposant $\varphi' - \varphi$ peu considérable, comme cela a lieu vers les quadratures,

$$y' = - \frac{1 + 3 \cos 2\theta}{8g \left(1 - \frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{S}{r^3} (1 - 3 \sin^2 v) + \frac{L}{r'^3} (1 - 3 \sin^2 v') \right] \\ + B \left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v \right) + 2B \frac{\frac{S}{r^3} \cos^2 v \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v} (\varphi' - \varphi)^2,$$

$$y'' = A \frac{L}{r'^3} \sin v' \cos v' \cos(\lambda - \gamma) \pm A \frac{S}{r^3} \sin v \cos v \cos(\lambda - \gamma) \\ + 2B \left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v \right) + 4B \frac{\frac{S}{r^3} \cos^2 v \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v} (\varphi' - \varphi)^2,$$

le signe $+$ ayant lieu vers le premier quartier et le signe $-$ ayant lieu vers le second quartier de la Lune.

L'excès de la marée du matin sur celle du soir, dans les quadratures de l'équinoxe du printemps, sera

$$2A \frac{L}{r'^3} \sin \varepsilon \cos \varepsilon \cos(\lambda - \gamma).$$

Dans les quadratures de l'équinoxe d'automne, cette quantité sera l'excès des marées du soir sur celles du matin, et, comme elle est négative par l'article XV, il en résulte que, dans les quadratures des équinoxes du printemps, la marée du soir surpasse celle du matin, et qu'elle en est surpassée dans les quadratures des équinoxes d'automne.

En considérant les expressions précédentes de y' et de y'' , on voit d'abord que les déclinaisons du Soleil et de la Lune influent sur les hauteurs absolues de la mer et sur les marées totales des quadratures; en sorte que, toutes choses égales d'ailleurs, les plus grandes de ces marées totales ont lieu vers les solstices où la déclinaison de la Lune est nulle dans les quadratures, et les plus petites ont lieu vers les équinoxes où, dans les quadratures, la Lune est à son maximum de déclinaison. On voit ensuite l'influence des distances du Soleil et de la Lune sur ces marées.

Si, dans un nombre i d'équinoxes du printemps, on considère les deux quadratures voisines entre lesquelles chaque équinoxe est compris; si l'on considère pareillement dans le même nombre d'équinoxes d'automne les deux quadratures voisines qui comprennent chaque équinoxe; si l'on ajoute ensemble les hauteurs moyennes absolues du jour même de la quadrature et des trois jours suivants; enfin, si l'on nomme (H) la somme de toutes ces hauteurs, on aura, en négligeant les quantités insensibles et en suivant l'analyse par laquelle nous avons déterminé la valeur de (h) dans l'article X,

$$\begin{aligned} (H) = & -\frac{2i(1+3\cos 2\theta)}{g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{L}{r'^3}(1-3\sin^2\varepsilon) + \frac{S}{r^3} \right] \\ & + 16iB \left(\frac{L}{r'^3} \cos^2\varepsilon - \frac{S}{r^3} \right) + 16iBq^3 \sin^2\varepsilon \left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3} \right) \\ & + 4i\alpha' B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2\varepsilon + \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{L}{r'^3} \cos^2\varepsilon - \frac{S}{r^3}} \right). \end{aligned}$$

70 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Si l'on nomme (L) la somme des marées totales correspondantes, on aura

$$(L) = 32iB \left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3} \right) + 32iBq^2 \sin^2 \varepsilon \left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3} \right) \\ + 8i\alpha'B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon + \frac{\frac{2S}{r^3}}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3}} \right).$$

En considérant de la même manière les quadratures d'un nombre ι de solstices d'été et celles du même nombre de solstices d'hiver, et en désignant par (H') la somme des hauteurs absolues des marées du jour même de la quadrature et des trois jours suivants, et par (L') la somme des marées totales correspondantes, on aura à très peu près

$$(H') = -\frac{2i(1+3\cos 2\theta)}{g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)} \left[\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3}(1-3\sin^2 \varepsilon) \right] \\ + 16iB \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right) - 16iBq^2 \sin^2 \varepsilon \left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3} \right) \\ - 4i\alpha'B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^4 \varepsilon}{\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon} \right), \\ (L') = 32iB \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right) - 32iBq^2 \sin^2 \varepsilon \left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3} \right) \\ - 8i\alpha'B \frac{L}{r'^3} v^2 \left(\sin^2 \varepsilon - \frac{\frac{2S}{r^3} \cos^4 \varepsilon}{\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon} \right).$$

Dans ces expressions de (H), (L), (H') et (L'), r est la moyenne distance du Soleil à la Terre; r' est la moyenne distance de la Lune dans les quadratures, distance qui, à raison de l'argument de la variation, diffère un peu de la moyenne distance de cet astre dans les syzygies; q est la moyenne distance angulaire du Soleil et de la Lune au solstice ou à l'équinoxe, à l'instant de la quadrature; en sorte que q^2 est une moyenne entre toutes ses valeurs relatives aux diverses

quadratures que l'on considère; ε est la plus grande déclinaison de la Lune; ν est le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir vers les quadratures; enfin, cet intervalle étant pris pour unité, α' est la somme des carrés des quatre intervalles de l'instant du minimum des marées dans les quadratures, à l'instant de la basse marée intermédiaire entre les deux marées d'un même jour dans chacun des quatre jours que l'on considère dans chaque quadrature.

Les expressions précédentes donnent

$$\begin{aligned} (H') - (H) = & -\frac{6i(1+3\cos\theta)}{g\left(1-\frac{3\rho}{5}\right)}\left(\frac{L}{r'^3}-\frac{S}{r^3}\right)\sin^2\varepsilon \\ & + 16iB\left(\frac{L}{r'^3}+\frac{S}{r^3}\right)\sin^2\varepsilon(1-2q^2) \\ & - \frac{8i\alpha'B\left(\frac{L}{r'^3}\right)^2\left(\frac{L}{r'^3}+\frac{S}{r^3}\right)\nu^2\sin^2\varepsilon\cos^2\varepsilon}{\left(\frac{L}{r'^3}\cos^2\varepsilon-\frac{S}{r^3}\right)\left(\frac{L}{r'^3}-\frac{S}{r^3}\cos^2\varepsilon\right)}, \\ (L') - (L) = & 32iB\left(\frac{L}{r'^3}+\frac{S}{r^3}\right)\sin^2\varepsilon(1-2q^2) \\ & - \frac{16i\alpha'B\left(\frac{L}{r'^3}\right)^2\left(\frac{L}{r'^3}+\frac{S}{r^3}\right)\nu^2\sin^2\varepsilon\cos^2\varepsilon}{\left(\frac{L}{r'^3}\cos^2\varepsilon-\frac{S}{r^3}\right)\left(\frac{L}{r'^3}-\frac{S}{r^3}\cos^2\varepsilon\right)}. \end{aligned}$$

On voit ainsi que les marées des quadratures des solstices l'emportent sur les marées des quadratures des équinoxes.

XX.

Pour comparer sur ce point la théorie aux observations, j'ai considéré les observations des marées dans les quadratures de la même manière que les observations des marées des syzygies de la Table I, c'est-à-dire que, dans chaque équinoxe et dans chaque solstice, j'ai considéré les deux quadratures consécutives entre lesquelles il est compris. Dans chaque quadrature, j'ai pris la somme des hau-

72 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

teurs moyennes absolues de la mer et celle des marées totales du jour même de la quadrature et des trois premiers jours qui la suivent. La Table suivante offre les résultats que j'ai obtenus; chacune des hauteurs absolues et des marées totales de cette Table est le résultat des huit hauteurs absolues et des huit marées totales des huit jours d'observation, considérés dans chaque équinoxe et dans chaque solstice.

TABLE IV.

MARÉES DES QUADRATURES DES ÉQUINOXES.

		Hauteurs absolues.	Marées totales.
		^{pl}	^{pl}
1711.	Septembre.....	99,993	66,611
1712.	{ Mars.....	103,444	67,007
	{ Septembre.....	103,632	67,618
1714.	{ Septembre.....	102,472	65,431
	{ Septembre.....	106,764	72,514
1715.	{ Septembre.....	101,354	71,042
	{ Mars.....	103,785	71,493
1716.	{ Mars.....	98,764	72,715
	{ Mars.....	96,444	71,945
	{ Septembre.....	103,944	72,653
Total.....		1020,596	699,029

MARÉES DES QUADRATURES DES SOLSTICES.

		Hauteurs absolues.	Marées totales.
		^{pl}	^{pl}
1711.	Juin.....	106,361	78,347
1712.	{ Juin.....	111,319	84,111
	{ Juin.....	106,819	80,611
1714.	{ Juin.....	106,722	80,035
	{ Juin.....	107,896	82,604
	{ Décembre.....	103,181	81,535
1715.	{ Juin.....	106,792	84,146
	{ Décembre.....	106,660	83,160
1716.	{ Juin.....	108,458	86,028
	{ Juin.....	103,403	78,160
Total.....		1067,611	818,737

J'observerai sur ces résultats que le défaut des observations des basses marées m'a forcé, dans les quadratures du solstice d'hiver de

1714, de considérer les quadratures du 31 décembre de cette année et du 15 janvier 1715. Pour multiplier les observations, j'ai considéré, en 1712 et 1714, les deux quadratures consécutives qui ont précédé et celles qui ont suivi l'équinoxe d'automne; en sorte que les premiers nombres de ces équinoxes, dans la Table précédente, sont relatifs aux deux quadratures, dont l'une précède et l'autre suit médiatement cet équinoxe, et les seconds nombres sont relatifs aux deux quadratures, dont l'une précède et l'autre suit immédiatement l'équinoxe. On doit faire une remarque semblable sur les nombres relatifs aux équinoxes de mars 1716 et aux solstices de juin 1712, 1714 et 1716. J'aurais bien désiré de pouvoir considérer autant de solstices d'hiver que de solstices d'été; mais le défaut d'observations ne me l'a pas permis.

On voit par la Table IV que, conformément à la théorie, les marées totales des quadratures des solstices l'emportent sur les marées totales des quadratures des équinoxes. Ce phénomène est si sensible, que le plus petit des nombres relatifs aux quadratures des solstices surpasse le plus grand des nombres relatifs aux quadratures des équinoxes.

Nous retrouvons ici l'influence de la position des nœuds de l'orbite lunaire en 1711 et 1712, influence que nous avons observée dans l'article XI. Les marées totales des quadratures des équinoxes de ces deux années sont plus faibles que celles des années suivantes.

Les déclinaisons du Soleil et de la Lune influent pareillement sur les hauteurs absolues des marées, mais d'une manière moins sensible que sur les marées totales; car la différence du total des hauteurs absolues des marées dans les solstices précédents au total de ces mêmes hauteurs dans les équinoxes n'est que de $47^{\text{pi}}, 015$, tandis que cette même différence pour les marées totales est de $119^{\text{pi}}, 708$, et par conséquent plus que double de la première, comme cela doit être par l'article XIX.

XXI.

Comparons maintenant la théorie aux observations; pour cela, nous allons reprendre l'expression de $(L') - (L)$ de l'article XIX et évaluer

74 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

ses différents termes. Considérons d'abord le terme

$$32iB\left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3}\right)\sin^2\epsilon.$$

Nous verrons dans la suite que l'on a, dans les moyennes distances,

$$\frac{L}{r'^3} = \frac{3S}{r^3};$$

mais, à raison de l'argument de la variation, la valeur de r' est plus grande de $\frac{1}{120}$ dans les quadratures que dans les moyennes distances, ce qui diminue la valeur de $\frac{L}{r'^3}$ et la réduit à $\frac{22}{110}$ de sa valeur moyenne; nous ferons donc, dans les quadratures,

$$\frac{L}{r'^3} = \frac{117}{40} \frac{S}{r^3}.$$

Quant à la valeur de $B\frac{S}{r^3}$, nous observerons que l'on a, par l'article XIV,

$$2B\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}\right) = 19^{\text{pi}}, 249;$$

mais, dans cette équation, r' est la moyenne distance de la Lune dans les syzygies, et cette distance est, à raison de l'argument de la variation, plus petite de $\frac{1}{120}$ que la moyenne distance de la Lune, ce qui rend $\frac{L}{r'^3}$ égal à $\frac{11}{10}$ de sa valeur moyenne, et par conséquent égal à $\frac{123}{40} \frac{S}{r^3}$. L'équation précédente donne ainsi

$$B\frac{S}{r^3} = 2^{\text{pi}}, 3618;$$

on aura, par conséquent, en observant que $i = 5$,

$$32iB\left(\frac{L}{r'^3} + \frac{S}{r^3}\right)\sin^2\epsilon = 1483^{\text{pi}}, 21\sin^2\epsilon.$$

Le terme

$$-64iB\left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3}\right)q^2\sin^2\epsilon$$

de l'expression de $(L') - (L)$ devient

$$- 92^{\text{P}}, 984 \sin^2 \varepsilon,$$

en y supposant, conformément à l'article XII,

$$q^2 = \frac{1}{4} \sin^2 14^{\circ} 30'.$$

Le terme

$$- \frac{16 i \alpha' B \left(\frac{L}{r^3} \right)^2 \left(\frac{L}{r^3} + \frac{S}{r^3} \right) v^2 \sin^2 \varepsilon \cos^2 \varepsilon}{\left(\frac{L}{r^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3} \right) \left(\frac{L}{r^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right)}$$

de la même expression ne peut être évalué, à moins que l'on ne connaisse la valeur de l'angle ε . Nous allons voir bientôt que cet angle doit être supposé, à fort peu près, de $19^{\circ} \frac{1}{2}$. Nous observerons ensuite que l'on a, par l'article suivant,

$$\alpha' = 5,0403.$$

D'ailleurs v est le moyen mouvement synodique de la Lune dans les quadratures, dans l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir vers le minimum des marées, intervalle que nous verrons ci-après être égal à $25^{\text{h}} 14^{\text{m}} 10^{\text{s}}$. On aura ainsi, en ayant égard à l'argument de la variation,

$$v = 12^{\circ} 34' 35'';$$

cela posé, le terme précédent devient

$$- 423^{\text{P}}, 65 \sin^2 \varepsilon.$$

L'expression de $(L') - (L)$ donne par conséquent, lorsque $i = 5$,

$$(L') - (L) = 966^{\text{P}}, 60 \sin^2 \varepsilon.$$

La Table IV donne

$$(L') - (L) = 119^{\text{P}}, 708;$$

mais, dans cette Table, il y a huit solstices d'été et deux solstices d'hiver. Dans les solstices d'été, le Soleil, plus éloigné de la Terre, a moins d'action pour diminuer les marées des quadratures; ces marées

en sont donc augmentées de la différence de $2B \frac{S}{r^3}$ à sa valeur moyenne. Dans les solstices d'été, la valeur de r est augmentée d'environ $\frac{1}{10}$, ce qui diminue $2B \frac{S}{r^3}$ d'environ $\frac{1}{10} B \frac{S}{r^3}$. Il faut donc multiplier cette dernière quantité par 48, qui est l'excès du nombre des jours considérés dans les solstices d'été sur celui des jours considérés dans les solstices d'hiver, ce qui donne $11^{\text{pi}}, 366$, qu'il faut retrancher de la somme $818^{\text{pi}}, 737$ des marées solsticiales de la Table IV, pour avoir la somme que l'on aurait eue si l'on avait considéré autant de solstices d'hiver que de solstices d'été. On aura ainsi $807^{\text{pi}}, 371$ pour cette somme, ce qui donne, pour le résultat de l'observation,

$$(L') - (L) = 108^{\text{pi}}, 342.$$

Maintenant si, dans le résultat $966^{\text{pi}}, 60 \sin \epsilon^2$ de la théorie, on suppose $\epsilon = 19^{\circ} \frac{1}{2}$, il deviendra $107^{\text{pi}}, 70$, ce qui ne diffère que d'environ un demi-pied du résultat de l'observation, et ce qui prouve la justesse de la valeur supposée pour ϵ .

XXII.

Le minimum des marées totales n'a point lieu le jour même de la quadrature; il suit cette phase du même intervalle dont le maximum de la marée totale suit la syzygie. Nous avons déterminé, dans l'article XIII, cet intervalle par la loi des marées totales vers les syzygies; voyons si la loi de ces marées vers les quadratures conduit au même résultat.

Pour cela, j'ai ajouté séparément, dans les quadratures de la Table IV, les marées totales relatives à chacun des quatre jours que j'ai considérés dans chaque quadrature, et j'ai obtenu les nombres suivants :

$$(a') \quad 397^{\text{pi}}, 55, \quad 349^{\text{pi}}, 53, \quad 357^{\text{pi}}, 46, \quad 413^{\text{pi}}, 23.$$

Le premier de ces nombres est la somme des marées totales relatives au jour même de la quadrature; le second est la somme des marées totales relatives au premier jour qui la suit; le troisième est la somme

relative au second jour, et le quatrième est la somme relative au troisième jour. Chacune de ces sommes est le résultat de quarante jours d'observation, dans lesquels, la quadrature étant arrivée alternativement le matin et le soir, on peut supposer, par un milieu, que, dans toutes ces observations, la quadrature est arrivée à midi.

Prenons pour unité l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir, vers les quadratures, et nommons ζ la distance de la basse marée intermédiaire entre deux marées d'un jour quelconque, fort voisin de la quadrature, à la quadrature supposée arriver à midi. On s'assurera, comme dans l'article XIII, que les sommes (α') peuvent être représentées par la formule $m' - n'\zeta + p'\zeta^2$.

On verra, ci-après, que la quadrature étant supposée arriver à midi, la marée du matin du jour même de la quadrature précède le midi de $3^h 33^m 36^s$. On verra d'ailleurs que l'intervalle de deux marées consécutives du matin ou du soir vers les quadratures est de $25^h 14^m 10^s$; on aura donc, relativement au jour de la quadrature,

$$\zeta = \frac{1}{4} - \frac{3^h 33^m 36^s}{25^h 14^m 10^s} = 0,10893.$$

En augmentant ζ successivement d'une, deux et trois unités, on aura les valeurs de ζ relatives au premier, au second et au troisième jour qui suivent la quadrature.

Maintenant, si l'on suit exactement le procédé de l'article XIII, on trouvera que la formule $m' - n'\zeta + p'\zeta^2$ devient

$$405^p, 77 - 78^p, 2667\zeta + 25^p, 9475\zeta^2,$$

expression que l'on peut mettre sous cette forme

$$(e') \quad 346^p, 75 + 25^p, 9475(\zeta - 1,50817)^2.$$

En donnant successivement à ζ les quatre valeurs précédentes, on aura quatre nombres qui doivent représenter les nombres (α'), et qui, comparés à ces nombres, donnent, pour les erreurs de la formule,

$$0^p, 00, \quad - 1^p, 35, \quad + 1^p, 35, \quad 0^p, 00.$$

78 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Ces erreurs étant fort petites, on voit que la formule (e') a toute l'exactitude qu'on peut désirer.

Cette formule est à son minimum lorsque $\zeta = 1,50817$; en multipliant cette valeur de ζ par l'intervalle de $25^h 14^m 10^s$, que nous avons pris pour unité, on aura $38^h 4^m$ pour l'intervalle dont le minimum de la marée totale suit la quadrature. Par l'article XIII, le maximum de la marée totale suit de $35^h 30^m$ la syzygie, d'où il résulte que le minimum doit suivre du même intervalle la quadrature. La différence entre les résultats donnés par les observations des syzygies et par celles des quadratures est $2^h 34^m$; cette différence est dans les limites des erreurs des observations.

Pour comparer la théorie à la formule (e'), nous observerons que la somme des valeurs de (L) et de (L') de l'article XIX est égale à

$$4k \left\{ 1 + \frac{\frac{2S}{r^3} \frac{L}{r'^3} \left[\frac{L}{r'^3} (1 - \cos^2 \varepsilon + \cos^4 \varepsilon) - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right] \frac{1}{4} \alpha' v^2}{\left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{L}{r^3} \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right)} \right\},$$

k étant égal à

$$8iB \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right) (1 + \cos^2 \varepsilon).$$

Si l'on suppose $i = 5$ dans cette formule, elle sera la somme des quatre nombres (α'); il est facile d'en conclure que ces nombres seront représentés par la formule

$$k \left\{ 1 + \frac{2v^2 \frac{S}{r^3} \frac{L}{r'^3} \left[\frac{L}{r'^3} (1 - \cos^2 \varepsilon + \cos^4 \varepsilon) - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right] (\zeta - 1,50817)^2}{\left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3} \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right)} \right\}.$$

En comparant cette formule à la formule (e'), on aura

$$k = 346^{pi}, 75,$$

d'où l'on tire

$$2B \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right) = \frac{346^{pi}, 75}{20(1 + \cos^2 \varepsilon)}.$$

On aura ensuite

$$\frac{2k \frac{S}{r^3} \frac{L}{r'^3} \left[\frac{L}{r'^3} (1 - \cos^2 \varepsilon + \cos^4 \varepsilon) - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right] v^2}{\left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3} \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon \right) \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right)} = 25^{\text{pi}}, 9475.$$

Si l'on suppose dans le premier membre de cette équation, conformément à ce que nous avons trouvé dans l'article XXI,

$$\frac{L}{r'^3} = \frac{117}{40} \frac{S}{r^3}, \quad \varepsilon = 19^\circ 30', \quad v = 12^\circ 34' 35',$$

il devient $27^{\text{pi}}, 459$, ce qui ne diffère que de $1^{\text{pi}}, 5$ du résultat $25^{\text{pi}}, 9475$ donné par l'observation.

Reprenons l'équation

$$2B \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right) = \frac{346^{\text{pi}}, 75}{20(1 + \cos^2 \varepsilon)}.$$

Dans cette équation, la valeur de $\frac{S}{r^3}$ est une moyenne entre toutes les valeurs de cette quantité correspondantes aux observations de la Table IV; or, dans cette Table, il y a dix équinoxes dans lesquels $\frac{S}{r^3}$ est égal à sa valeur moyenne; il y a huit solstices d'été dans chacun desquels cette quantité est $\frac{19}{20}$ de sa valeur moyenne; enfin, il y a deux solstices d'hiver dans lesquels $\frac{S}{r^3}$ est $\frac{21}{20}$ de sa valeur moyenne. On doit donc supposer dans l'équation précédente cette quantité égale à $0,985$ de sa valeur moyenne. De plus, la valeur de $\frac{L}{r'^3}$ dans cette même équation n'est que $\frac{39}{40}$ de sa valeur moyenne; en faisant donc, dans les moyennes distances,

$$\frac{L}{r'^3} = \mu \frac{S}{r^3},$$

l'équation précédente donnera

$$2B \frac{S}{r^3} \left(\frac{39}{40} \mu - 0,985 \right) = 9^{\text{pi}}, 18023.$$

Reprenons maintenant l'équation

$$2B\left(\frac{L}{r^3} + \frac{S}{r^3}\right) = 19^{\text{pi}}, 249,$$

trouvée dans l'article XIV. Dans cette équation, $\frac{L}{r^3}$ est $\frac{41}{40}$ de sa valeur moyenne; elle devient ainsi

$$2B \frac{S}{r^3} \left(\frac{41}{40}\mu + 1\right) = 19^{\text{pi}}, 249;$$

on aura donc

$$\frac{\frac{41}{40}\mu - 0,985}{\frac{41}{40}\mu + 1} = \frac{9^{\text{pi}}, 18023}{19^{\text{pi}}, 249}$$

et, par conséquent,

$$\mu = 3,0071.$$

Cette valeur de μ diffère très peu de 3; ainsi l'on peut supposer, à fort peu près, $\frac{L}{r^3}$ triple de $\frac{S}{r^3}$.

Nous avons trouvé, dans l'article XVII, une seconde valeur de $2B\left(\frac{L}{r^3} + \frac{S}{r^3}\right)$; cette valeur est $19^{\text{pi}}, 381$: elle a, sur celle de l'article XIII, l'avantage d'être indépendante de l'évaluation de l'angle ϵ ; en en faisant usage, on trouve

$$\mu = 2,9944,$$

valeur encore très approchante de 3. La moyenne entre ces deux valeurs de μ est

$$\mu = 3,0007,$$

ce qui diffère si peu de 3 que l'on peut négliger la différence.

XXIII.

Les observations m'ont fait connaître que la loi de la variation des marées totales, près de leur minimum, n'est pas la même dans les équinoxes que dans les solstices. Pour cela, j'ai ajouté séparément dans les observations de la Table IV les marées totales correspondantes au jour même de la quadrature, que je désigne par zéro, et aux trois

jours suivants, que je désigne par 1, 2 et 3. La Table suivante offre les résultats que j'ai obtenus :

TABLE V.

Jours.	Marées totales des équinoxes.	Marées totales des solstices.
0	183,51 ^{pl}	214,24 ^{pl}
1	154,12	195,41
2	161,69	195,77
3	199,91	213,32

Si, de la somme des marées totales des équinoxes correspondantes aux jours 0 et 3, on retranche la somme des marées totales des équinoxes correspondantes aux jours 1 et 2, on aura 67^{pl},41 pour la différence. Cette même différence, relativement aux marées totales des solstices, n'est que de 36^{pl},38.

Maintenant, si l'on représente par $a + l\zeta^2$ la loi de la variation des marées totales vers les quadratures des équinoxes, et par $a' + l'\zeta^2$ cette même loi vers les quadratures des solstices, ζ étant l'intervalle d'une marée quelconque au minimum des marées, on aura, par les observations précédentes,

$$l : l' :: 67^{\text{pl}},41 : 36^{\text{pl}},38.$$

Voyons quel doit être le rapport de l à l' suivant la théorie. Il est facile de conclure de l'article XIX que ce rapport est celui de

$$\sin^2 \varepsilon + \frac{2 \frac{S}{r^3}}{\frac{L}{r^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3}} \quad \text{à} \quad \frac{2 \frac{S}{r^3} \cos^4 \varepsilon}{\frac{L}{r^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon} - \sin^2 \varepsilon.$$

En substituant pour ε sa valeur 19°30', on trouvera, par l'article XXI,

$$l : l' :: 1,3721 : 0,6640,$$

en sorte que, l étant supposé égal à 67^{pl},41, l' est égal à 32^{pl},62, ce qui diffère peu du résultat 36^{pl},38, donné par l'observation. On voit

ainsi que la théorie s'accorde aussi bien avec les observations, relativement à la variation des marées vers les quadratures, que relativement à leur variation vers les syzygies. J'ai reconnu encore que les observations s'accordaient avec la théorie d'une manière très précise, relativement aux variations de la grandeur des marées vers les quadratures, dues aux variations de la parallaxe lunaire.

XXIV.

On a vu, dans l'article XIX, que dans les quadratures de l'équinoxe du printemps les marées du soir doivent l'emporter à Brest sur celles du matin, et que, au contraire, les marées du matin doivent l'emporter sur celles du soir dans les quadratures de l'équinoxe d'automne. Pour vérifier ce phénomène, j'ai ajouté, dans onze quadratures vers l'équinoxe du printemps, l'excès des marées du soir sur celles du matin, le premier et le second jour après la quadrature. La somme de ces excès a été de $9^{\text{pi}}, 681$. J'ai ajouté pareillement, dans treize quadratures vers l'équinoxe d'automne, l'excès des marées du matin sur celles du soir; la somme de ces excès a été de $10^{\text{pi}}, 424$. Par un milieu entre ces observations, on a $0^{\text{pi}}, 419$ pour l'excès d'une marée du soir sur celle du matin dans les quadratures de l'équinoxe du printemps, ou d'une marée du matin sur celle du soir dans les quadratures de l'équinoxe d'automne.

Nous avons trouvé, dans l'article XV, $0^{\text{pi}}, 563$ pour l'excès des marées du soir sur celles du matin dans les syzygies des solstices d'été. Cet excès doit être au précédent, par les articles IX et XIX, dans le rapport de $\frac{L}{r^3} + \frac{S}{r^3}$ à $\frac{L}{r^3}$, ou dans le rapport de 4 à 3, ce qui est, à fort peu près, le rapport des nombres $0^{\text{pi}}, 563$ et $0^{\text{pi}}, 419$.

XXV.

On peut déterminer le niveau d'équilibre de la mer par les marées des quadratures comme nous l'avons déterminé dans l'article XVIII,

par les marées des syzygies. Pour cela, on retranchera de la somme des vingt hauteurs absolues de la Table IV la demi-somme des vingt marées totales de la même Table, et l'on aura, par l'article XIX, en conservant les dénominations de l'article XVIII,

$$160e - 80f(2 - 3 \sin^2 \epsilon) = 1329^{\text{pi}}, 324.$$

On a, par l'article XVIII,

$$160e - 80f(2 - 3 \sin^2 \epsilon) = 1355^{\text{pi}}, 850;$$

le terme $-80f(2 - 3 \sin^2 \epsilon)$ est à fort peu près le même dans ces deux équations; ainsi la valeur de e , conclue de la première, est moindre que sa valeur conclue de la seconde de la quantité

$$\frac{1355^{\text{pi}}, 850 - 1329^{\text{pi}}, 324}{160}.$$

Mais cette seconde valeur est égale à $8^{\text{pi}}, 7554$, par l'article XVIII; la première est par conséquent égale à $8^{\text{pi}}, 5896$.

La différence $0^{\text{pi}}, 1658$ des deux valeurs de e , déterminées, l'une par les marées des syzygies, et l'autre par les marées des quadratures, doit-elle être attribuée aux erreurs des observations ou aux circonstances locales, qui, dans nos ports, altèrent les résultats de la théorie? C'est ce que des observations plus nombreuses pourront apprendre un jour. Je suis cependant très porté à croire que cette différence tient, au moins en partie, aux circonstances locales : 1° la différence $26^{\text{pi}}, 526$ des deux seconds membres des équations précédentes me paraît trop considérable pour dépendre uniquement des erreurs des observations; 2° nous avons observé, dans l'article I, que, dans nos ports, la mer, en descendant, n'atteint jamais exactement sa plus petite hauteur donnée par la théorie; mais, dans les quadratures, où elle s'élève moins que dans les syzygies, la mer doit en approcher davantage. Ainsi le niveau de la mer doit paraître plus bas dans les marées des quadratures que dans celles des syzygies; ce qui vient encore à l'appui de ce résultat, c'est que nous avons trouvé, dans l'article XVIII, la valeur de e plus petite dans les syzygies des solstices

que dans celles des équinoxes. Cette considération doit influer sur le rapport des forces lunaires et solaires conclu par les hauteurs des marées, puisque ces hauteurs ne sont point exactement celles qui résultent de la théorie; la différence des diverses valeurs de e étant peu sensible à Brest, le rapport de ces forces est bien déterminé par les hauteurs des marées que l'on y observe; mais, dans d'autres ports, les diverses valeurs de e peuvent très sensiblement différer par les circonstances locales, et, dans ce cas, le rapport des forces lunaires et solaires ne sera plus exactement donné par les hauteurs des marées.

XXVI.

Des heures et des intervalles des marées vers les syzygies.

Reprenons l'équation

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi' - \lambda) = \frac{\frac{S}{r^3} \cos^2 v \sin 2(\varphi - \varphi')}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' + \frac{S}{r^3} \cos^2 v \cos 2(\varphi - \varphi')},$$

trouvée dans l'article IX, et mettons-la sous cette forme

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) = \frac{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(\varphi' - \varphi)}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi)}.$$

L'angle $\varphi' - \varphi$ étant peu considérable vers les syzygies, nous pourrions négliger sa troisième puissance, et nous aurons

$$nt + \varpi - \varphi - \lambda = \frac{\frac{L}{r'^3} (\varphi' - \varphi) \cos^2 v'}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v'};$$

$nt + \varpi - \varphi$ est l'angle horaire du Soleil. Pour le réduire en temps, il faut le multiplier par $\frac{1^h}{15^\circ}$; cet angle est, par l'article VIII, relatif à un instant qui précède de trente-six heures et demie celui que l'on considère; mais on peut, sans erreur sensible, le rapporter à ce dernier

instant, en diminuant convenablement l'angle λ . Soit alors T l'angle λ réduit en temps; l'heure de la marée sera donc

$$T + \frac{\frac{L}{r'^3} (\varphi' - \varphi) \cos^2 v'}{15 \left(\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \right)}.$$

Considérons l'heure de la pleine mer du jour même de la syzygie. L'angle $\varphi' - \varphi$ est nul à l'instant du maximum des marées, et cet instant suit toujours la syzygie d'un intervalle constant qui est d'environ $36^h 30^m$; $\varphi' - \varphi$ est donc négatif relativement aux marées du jour même de la syzygie. Lorsque cette phase de la Lune arrive le matin, cet angle est plus petit que lorsque la syzygie arrive à midi. La marée syzygie doit donc alors retarder sur l'heure moyenne de la marée syzygie, en prenant pour cette heure celle qui a lieu lorsque la syzygie arrive à midi. L'heure de la marée syzygie doit, au contraire, avancer sur l'heure moyenne lorsque la syzygie arrive le soir. On ramènera donc à cette heure moyenne la pleine mer d'une syzygie quelconque en ajoutant à l'heure observée la quantité

$$\frac{i\varphi \cdot 1^h}{20^s},$$

φ étant le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle d'une heure, et i étant le nombre d'heures dont la syzygie suit le midi. φ est, à fort peu près, d'un demi-degré, ce qui réduit la quantité précédente à $i \frac{3^m}{2}$. Il suit de là que l'on doit ajouter ou retrancher de l'heure observée de la marée $1^m 30^s$ environ pour chaque heure dont la syzygie suit ou précède le midi.

Le phénomène du retard ou de l'avancement des marées, suivant que la syzygie arrive plus tôt ou plus tard, est un des premiers que M. de Cassini ait tiré des observations. Il avait fixé à 2^m par heure la correction que nous venons de trouver de $1^m 30^s$: les observations considérées en grand nombre m'ont fait voir que cette correction est, à peu près, telle que la théorie la donne.

Soit U le mouvement synodique de la Lune depuis l'instant de la marée, lorsque la syzygie arrive à midi, jusqu'à l'instant du maximum de la marée; l'heure de la pleine mer du jour même de la syzygie vers les équinoxes sera, à très peu près,

$$T - \frac{\frac{L}{r'^3} U \cos \varepsilon}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)},$$

et, le jour d'une syzygie vers les solstices, l'heure de la pleine mer sera

$$T - \frac{\frac{L}{r'^3} U}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) \cos \varepsilon};$$

ainsi, l'heure moyenne de la pleine mer des syzygies des équinoxes doit retarder sur celle des syzygies des solstices d'une quantité, à fort peu près, égale à

$$\frac{U \sin \varepsilon \tan \varepsilon}{20}.$$

La fonction

$$\frac{\frac{L}{r'^3} U}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}}$$

augmente dans le périgée de la Lune et diminue dans son apogée; les marées du jour de la syzygie doivent donc, tout étant égal d'ailleurs, avancer dans le périgée de la Lune et retarder dans son apogée.

Ces divers résultats ont lieu pour les marées du soir comme pour celles du matin; la seule différence entre elles est que la valeur de U n'est pas la même pour ces deux marées: elle est moindre d'environ 6° dans la marée du soir; l'heure de cette marée retarde par conséquent sur l'heure de la marée du matin de la quantité

$$\frac{\frac{L}{r'^3} 6^\circ}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)}$$

ou d'environ 18^m , en sorte que si l'heure de la marée du matin est α , celle de la marée du soir sera, à peu près, $\alpha + 18^m$.

XXVII.

Pour vérifier ces résultats par les observations, j'ai ajouté les heures des marées du matin à Brest, dans trente-six syzygies que j'ai prises le plus près que je l'ai pu des équinoxes, en ramenant, par la règle précédente, les heures des marées à ce qu'elles auraient été si la syzygie fût arrivée à midi, et en considérant à la fois deux syzygies consécutives pour faire disparaître l'effet des variations des distances de la Lune. J'ai trouvé $121^h 50^m 0^s$ pour la somme de ces heures, ce qui donne $3^h 23^m 3^s$ pour l'heure moyenne de la marée du matin à Brest, dans les syzygies vers les équinoxes. J'observerai ici que, dans ces résultats et dans tous ceux qui suivent, les heures sont comptées en temps vrai.

J'ai ajouté de la même manière les heures des marées du matin, dans trente-six syzygies que j'ai choisies le plus près que je l'ai pu des solstices, en considérant de plus autant de solstices d'été que de solstices d'hiver pour faire disparaître l'effet de la variation des distances du Soleil. J'ai trouvé $118^h 46^m 30^s$ pour leur somme, ce qui donne $3^h 17^m 58^s$ pour l'heure moyenne de la marée du matin à Brest, dans les syzygies vers les solstices. Cette heure avance donc, par les observations précédentes, de $5^m 5^s$ sur l'heure moyenne des syzygies des équinoxes.

En considérant de la même manière les marées du soir à Brest, j'ai trouvé, par quarante-six observations, $3^h 40^m 56^s$ pour l'heure moyenne de la marée du soir vers les syzygies des équinoxes; et j'ai trouvé, par quarante observations, $3^h 36^m 0^s$ pour l'heure moyenne de la marée du soir vers les solstices. Cette heure avance donc sur la précédente de $4^m 56^s$: ainsi l'avance des marées syzygies, par l'effet des déclinaisons, est à la fois confirmée par les observations des marées du matin et par celles des marées du soir.

Le milieu entre les avances des marées du matin et du soir dans les observations précédentes est $5^m 1^s$; mais, dans ces observations, les syzygies considérées vers les équinoxes et vers les solstices étaient sensiblement éloignées de ces points, en sorte que, pour comparer au résultat précédent son expression analytique

$$\frac{U \sin \epsilon \tan \epsilon}{20},$$

il faut supposer ϵ moindre que l'obliquité de l'écliptique et ne le porter qu'à 16° ou 17° , et alors la formule précédente est d'accord avec l'observation.

Si l'on prend un milieu entre les soixante-douze observations précédentes des marées du matin, on trouve que, à Brest, l'heure moyenne de la marée du matin dans les syzygies est de $3^h 20^m 30^s$. En prenant semblablement un milieu entre les quatre-vingt-six observations précédentes des marées du soir, l'heure moyenne de cette marée dans les syzygies est de $3^h 38^m 38^s$; elle est par conséquent plus avancée que la première de $18^m 8^s$, ce qui est conforme à la théorie.

XXVIII.

Pour déterminer, par les observations, l'effet de la variation de la distance lunaire, j'ai ajouté les heures des marées du matin dans dix-huit syzygies dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune surpassait $16'$, en ramenant ces heures à celles qui auraient eu lieu si la syzygie fût arrivée à midi; j'ai trouvé $57^h 40^m$ pour leur somme.

J'ai pareillement ajouté les heures des dix-huit marées syzygies correspondantes dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune était au-dessous de $15'$, et j'ai trouvé $63^h 52^m$ pour leur somme, ce qui donne $20^m 40^s$ pour la différence moyenne entre les heures des marées apogées et les heures des marées périgées dans ces observations.

J'ai ajouté encore les heures des marées du soir dans les dix-huit syzygies périgées précédentes, et j'ai trouvé $64^h 12^m$ pour leur somme.

Les heures des marées du soir dans les dix-huit syzygies apogées précédentes m'ont donné pour leur somme $68^h 14^m 30^s$, ce qui donne à peu près 13^m pour la différence moyenne entre les heures des marées syzygies apogées et celles des marées syzygies périgées, dans ces observations : ainsi le retard des marées syzygies apogées sur les marées syzygies périgées est à la fois indiqué par les observations des marées du matin et par celles des marées du soir. Ce retard dans les marées du soir n'est qu'environ deux tiers de ce même retard dans les marées du matin, et cela doit être suivant l'analyse de l'article XXVI, parce que la distance des marées du soir du jour même de la syzygie, au maximum des marées, n'est qu'environ les deux tiers de cette même distance relative aux marées du matin.

La somme des dix-huit demi-diamètres de la Lune périgée dans ces observations a été de $299' 45''$; la somme des dix-huit demi-diamètres apogées correspondants a été de $267' 14''$. Si l'on prend un résultat moyen entre les observations des marées du matin et celles des marées du soir, on trouve qu'à une variation de $1'$ dans le demi-diamètre de la Lune répond une variation de $9' 27''$ dans l'heure de la marée du jour même de la syzygie ou, plus exactement, dans la demi-somme des heures des marées du matin et du soir.

Comparons sur ce point la théorie aux observations. On a vu dans l'article XXVI que le retard des marées apogées dépend de la diminution de la fonction

$$\frac{\frac{L}{r'^3} U}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)}.$$

Soit $\delta r'$ la variation de r' ; la variation correspondante de U sera, comme l'on sait, à peu près $-2U \frac{\delta r'}{r'}$. La variation de la fonction précédente sera donc, en observant que $\frac{L}{r'^3} = \frac{3S}{r^3}$,

$$-\frac{33}{16} \frac{\delta r'}{r'} U.$$

90 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Le demi-diamètre moyen de la Lune étant supposé $15'45''$, 1 dans les syzygies, on a

$$\frac{\delta r'}{r'} = \frac{60''}{945'',1};$$

U est ici le moyen mouvement synodique de la Lune depuis l'instant moyen entre les deux marées du jour de la syzygie supposée arriver à midi jusqu'à l'instant du maximum de la marée. En supposant que ce maximum suit de 36^h30^m la syzygie, U sera le moyen mouvement synodique de la Lune vers les syzygies, dans l'intervalle de 39^h , et par conséquent il sera à fort peu près égal à $20^\circ7'$, ce qui donne $-10'33''$ pour la fonction précédente. Sa valeur donnée par les observations précédentes est $-9'27''$. La différence $1'6''$ est dans les limites des erreurs des observations, vu surtout l'incertitude qui existe sur le moment de la pleine mer. Nous verrons d'ailleurs, dans la suite, la raison par laquelle la théorie surpasse un peu sur ce point le résultat des observations.

XXIX.

Il est facile, par l'article XXVI, de déterminer le retard journalier des marées vers les syzygies. Si U exprime le mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle d'une des deux marées du jour même de la syzygie à la marée correspondante du troisième jour qui la suit, le retard de la marée de ce troisième jour sur la marée du jour même de la syzygie sera, dans les équinoxes,

$$\frac{\frac{L}{r'^3} U \cos \varepsilon}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)},$$

et, dans les solstices, il sera

$$\frac{\frac{L}{r'^3} U}{\left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right) 15 \cos \varepsilon}.$$

Ces formules sont d'autant plus exactes, que l'instant du maximum de la marée tombe à peu près au milieu de l'intervalle que nous considé-

rons. On voit ainsi que le retard des marées est plus grand dans les syzygies des solstices que dans celles des équinoxes; on voit encore que ce retard est plus grand dans les syzygies où la Lune est périgée que dans celles où elle est apogée.

Pour vérifier ces résultats par les observations, j'ai ajouté les retards des marées du matin du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit, dans vingt-quatre observations les plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes, en ayant toujours soin de considérer à la fois deux syzygies consécutives. La somme de ces retards a été de $43^h 52^m 30^s$, ce qui donne $1^h 49^m 41^s$ pour le retard moyen.

J'ai ajouté pareillement les retards des marées du soir, du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit, dans trente observations les plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes, en ayant toujours soin de considérer à la fois deux syzygies consécutives. La somme de ces retards a été de $55^h 17^m 30^s$, ce qui donne $1^h 50^m 35^s$ pour le retard moyen.

En prenant un milieu entre ces retards des marées du matin et du soir, on a $1^h 50^m 8^s, 12$ pour le retard moyen des marées du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit, ce qui donne $36^m 43^s$ pour le retard journalier des marées syzygies vers les équinoxes.

En considérant de la même manière les retards des marées du matin dans vingt-deux observations les plus voisines que j'ai pu choisir des solstices, j'ai trouvé leur somme égale à $45^h 37^m$, ce qui donne $2^h 3^m 49^s$ pour le retard moyen.

La somme des retards des marées du soir dans trente-deux observations semblables a été de $65^h 49^m 30^s$, d'où résulte $2^h 2^m 48^s$ pour le retard moyen.

Le milieu entre ces retards des marées du matin et du soir est $2^h 3^m 49^s$, ce qui donne $41^m 16^s$ pour le retard journalier des marées syzygies vers les solstices, retard qui est de $4^m 33^s$ plus grand que vers les équinoxes. On voit ainsi que les observations des marées du matin et du soir vers les syzygies concourent à établir l'influence des déclinaisons des astres sur le retard journalier de ces marées.

92 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

Si l'on prend un milieu entre les retards des marées du matin et du soir, tant vers les équinoxes que vers les solstices, dans les observations précédentes, on trouve $1^h56^m58^s,5$ pour le retard moyen des marées du jour même de la syzygie au troisième jour qui le suit.

Suivant les formules précédentes, ce retard doit être plus grand vers les solstices que vers les équinoxes de la quantité

$$\frac{U \sin \varepsilon \tan \varepsilon}{20}.$$

U est le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle des marées que l'on considère, c'est-à-dire dans l'intervalle de $3^j1^h57^m$: sa valeur est d'environ $38^{\circ}20'$. En égalant donc la formule précédente à la différence observée des retards, différence qui, par ce qui précède, est égale à 13^m41^s , on aura, à fort peu près,

$$\varepsilon = 19^{\circ}\frac{1}{4},$$

ce qui peut être admis; en sorte qu'à cet égard la théorie est d'accord avec les observations.

XXX.

L'accroissement du retard journalier des marées périgées vers les syzygies et la diminution du retard journalier des marées apogées vers les syzygies sont indiqués, d'une manière très sensible, par les observations. Dans neuf marées syzygies du matin, dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune surpassait $16'$, j'ai trouvé 19^h53^m pour la somme des retards des marées du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit, tandis que la somme de ces retards dans les marées syzygies voisines ou correspondantes, dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune était au-dessous de $15'$, n'a été que de 14^h7^m .

La somme des retards des marées du soir dans les mêmes syzygies périgées a été de 19^h55^m ; dans les mêmes syzygies apogées, cette somme n'a été que de 14^h27^m .

Le phénomène que nous considérons ici est si sensible, que, dans chacune des observations précédentes, le plus petit retard observé des

marées périgées a surpassé le plus grand retard observé des marées apogées, ce qui prouve la nécessité de considérer à la fois, dans la détermination des retards des marées syzygies, les deux syzygies consécutives, lorsque l'on veut faire disparaître l'effet de la variation des distances de la Lune à la Terre.

Si l'on prend un milieu entre les retards des marées du matin et du soir dans les observations précédentes, on trouve que le retard journalier des marées périgées a été plus grand que le retard journalier des marées apogées, de $12^m 29^s$.

La somme des demi-diamètres de la Lune périgée dans ces observations a été de $149' 50''$, et la somme des demi-diamètres de la Lune apogée a été de $133' 29''$; ainsi la différence $12^m 29^s$ des retards journaliers répond à $1' 49''$ de variation dans le demi-diamètre de la Lune, ce qui donne $6^m 50^s$ de retard pour 1' d'accroissement dans ce demi-diamètre.

Pour comparer, sur ce point, la théorie aux observations, nous remarquerons que, par ce qui précède, la variation du retard des marées périgées et apogées dépend de la variation de la fonction

$$\frac{\frac{L}{r'^3} U}{15 \left(\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \right)}.$$

Supposons que r' varie de $\delta r'$, la variation de U sera, à fort peu près, $-2U \frac{\delta r'}{r'}$; en nommant donc q la valeur moyenne de la fonction précédente, et en observant que $\frac{L}{r'^3} = \frac{3S}{r^3}$ à fort peu près, on aura

$$-\frac{11}{4} q \frac{\delta r'}{r'}$$

pour la variation de cette fonction.

Par un milieu entre les retards journaliers des marées syzygies vers les équinoxes et vers les solstices, la valeur de q relative à un jour est de 39^m ; en supposant ensuite que la variation $\delta r'$ réponde à 1' de variation dans le demi-diamètre de la Lune, et que le demi-diamètre

94 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

moyen de cet astre soit de $15'45'',1$, on aura

$$-\frac{11}{4}q \frac{\partial r'}{r'} = -6^m 49^s.$$

Les observations nous ont donné $-6^m 50^s$; elles sont donc, à cet égard, parfaitement conformes à la théorie.

XXXI.

Le retard des marées vers les syzygies offre un moyen de déterminer le rapport des forces lunaires et solaires. Pour cela, reprenons l'équation trouvée dans l'article XXVI,

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) = \frac{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(\varphi' - \varphi)}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi)}.$$

Si l'on nomme μ le retard de la marée du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit, ce retard étant moyen entre le retard des syzygies des équinoxes et celui des syzygies des solstices, cette équation donnera, en observant que l'instant du maximum des marées est à peu près au milieu de l'intervalle que nous considérons,

$$\operatorname{tang} \mu = \frac{\frac{L}{r'^3} \sin U}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3} \cos U},$$

μ étant évalué en arc de cercle à raison de 15° par heure, et U étant le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle de la marée du jour de la syzygie à la marée du troisième jour qui la suit. On aura donc

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = \frac{\operatorname{tang} \mu}{\sin U - \operatorname{tang} \mu \cos U}.$$

Le retard μ est, par l'article XXIX, de $7018^s,5$ en temps; en le convertissant en degrés, on a

$$\mu = 29^\circ 14' 38''.$$

Le moyen mouvement synodique de la Lune dans les syzygies, pendant l'intervalle de trois jours plus 7018^s,5 est de 38° 16' 25" : c'est la valeur de U; on trouvera ainsi, dans les syzygies,

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = 3,11271.$$

Pour réduire ce rapport des forces lunaire et solaire à la distance moyenne de la Lune à la Terre, il faut le diminuer d'environ $\frac{1}{10}$, à raison de l'argument de la variation; mais il faut l'augmenter ensuite à peu près de $\frac{1}{30}$, par la considération suivante.

Dans l'équation $\frac{dy}{dt} = 0$, qui, par l'article IX, détermine l'instant de la pleine mer, $\frac{S}{r^3}$ est multiplié par $n - m$, m étant le moyen mouvement du Soleil et $\frac{L}{r'^3}$ est multiplié par $n - m'$, m' étant le moyen mouvement de la Lune. Ainsi le rapport des forces lunaire et solaire, donné par les retards des marées, est celui de $(n - m') \frac{L}{r'^3}$ à $(n - m) \frac{S}{r^3}$; il doit donc être augmenté de sa $\left(\frac{m' - m}{n - m}\right)^{\text{ième}}$ partie, ou d'environ $\frac{1}{30}$, pour donner le rapport véritable de $\frac{L}{r'^3}$ à $\frac{S}{r^3}$. On aura ainsi, par les retards observés des marées syzygies,

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = 3,13605,$$

ce qui diffère peu du rapport trouvé par les hauteurs des marées dans l'article XXII.

XXXII.

Des heures et des intervalles des marées vers les quadratures.

Reprenons l'équation

$$(A) \quad \tan 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) = \frac{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(\varphi' - \varphi)}{\frac{S}{r^3} \cos^2 v + \frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi)},$$

trouvée dans l'article XXVI. Si l'on y change φ' dans $90^\circ + \varphi'$ ou dans $270^\circ + \varphi'$, elle deviendra

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) = \frac{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(\varphi' - \varphi)}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi) - \frac{S}{r^3} \cos^2 v};$$

l'angle $\varphi' - \varphi$ étant peu considérable vers les quadratures, nous pouvons négliger son cube, ce qui donne

$$nt + \varpi - \varphi + 90^\circ - \lambda = \frac{\frac{L}{r'^3} (\varphi' - \varphi) \cos^2 v'}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v}.$$

$nt + \varpi - \varphi$ est l'angle horaire du Soleil; en le réduisant en temps, on aura, pour l'heure de la pleine mer,

$$6^h + T + \frac{\frac{L}{r'^3} (\varphi' - \varphi) \cos^2 v'}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' - \frac{S}{r^3} \cos^2 v}.$$

Dans les quadratures des équinoxes, cette fonction devient, à fort peu près,

$$6^h + T - \frac{\frac{L}{r'^3} U' \cos \varepsilon \left(1 + \frac{1}{12} \sin^2 \varepsilon\right)}{15 \left(\frac{L}{r'^3} \cos^2 \varepsilon - \frac{S}{r^3}\right)},$$

et, dans les quadratures des solstices, elle devient à peu près

$$6^h + T - \frac{\frac{L}{r'^3} U' \cos \varepsilon \left(1 - \frac{1}{12} \tan^2 \varepsilon\right)}{15 \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \cos^2 \varepsilon\right)},$$

U' étant le mouvement synodique de la Lune, depuis l'instant de la pleine mer que l'on considère jusqu'à l'instant du minimum de la marée, où U' est nul. Ce second instant suit la quadrature d'un intervalle constant; ainsi le jour même de la quadrature, l'angle U' est plus petit lorsque la quadrature arrive le matin, que lorsqu'elle arrive à

midi; il est plus grand lorsque cette phase arrive le soir. En prenant donc, pour l'heure moyenne de la marée du jour de la quadrature, celle qui a lieu lorsque la quadrature arrive à midi, l'heure de la marée quadrature doit retarder sur l'heure moyenne lorsque la quadrature arrive le matin; elle doit au contraire avancer lorsque la quadrature arrive le soir. On ramènera donc, à fort peu près, à cette heure moyenne l'instant de la pleine mer d'une quadrature quelconque, en ajoutant à l'heure observée la quantité $\frac{2}{15}i\upsilon$, υ étant le moyen mouvement synodique de la Lune dans l'intervalle d'une heure, et i étant le nombre d'heures dont la quadrature suit l'instant du midi. L'angle υ est à peu près de $\frac{1}{2}$ degré, ce qui réduit la quantité précédente à $i.3^m$ (¹), en sorte que l'on doit ajouter ou retrancher de l'heure observée de la marée environ 3 minutes pour chaque heure dont la quadrature suit ou précède l'instant du midi; mais les termes de l'ordre U^3 que nous avons négligés, et qui sont fort sensibles vers les quadratures, diminuent un peu cette correction et la réduisent à 2^m30^s , comme nous le verrons bientôt.

Il est clair, par les formules précédentes, que l'heure de la marée des quadratures des solstices doit retarder sur celle des quadratures des équinoxes. En retranchant les expressions analytiques de ces heures et en observant que, $\sin^2\epsilon$ étant une petite fraction, on peut négliger les quantités multipliées par $\frac{S}{r^3}\sin^4\epsilon$; on trouve que le retard des marées quadratures solsticiales sur les marées quadratures équinoxiales est, à fort peu près, égal à

$$\frac{\frac{1}{2}U'\sin\epsilon\tan\epsilon}{20}..$$

Suivant l'article XXVI, le retard des marées syzygies équinoxiales sur les marées syzygies solsticiales est

$$\frac{U\sin\epsilon\tan\epsilon}{20};$$

(¹) En partant de l'expression $\frac{2}{15}i\upsilon$, on trouverait $i\frac{3^m}{2}$.

(Note de l'Éditeur.)

U est un peu plus grand que U' , parce que les marées quadratures arrivent plus tard que les marées syzygies; ainsi le retard des marées quadratures solsticiales sur les marées quadratures équinoxiales est environ quadruple du retard des marées syzygies équinoxiales sur les marées syzygies solsticiales, du moins lorsque l'on n'a point égard aux termes de l'ordre U^3 .

XXXIII.

Comparons ces résultats aux observations; pour cela, j'ai ajouté les heures des marées du matin du jour même de la quadrature, dans trente quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des solstices, en considérant à la fois deux quadratures consécutives, et en ramenant, par la règle précédente, ces heures à celles qui auraient eu lieu si la quadrature fût arrivée à midi. J'ai trouvé, pour la somme de ces heures, 258^h38^m , ce qui donne $8^h37^m16^s$ pour l'heure moyenne de la marée du matin du jour des quadratures vers les solstices.

En ajoutant, de la même manière, les heures de trente marées du matin, le plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes, j'ai trouvé pour leur somme $247^h46^m30^s$, ce qui donne $8^h15^m33^s$ pour l'heure moyenne de la marée du matin, le jour des quadratures vers les équinoxes; cette heure est plus petite que la précédente de 21^m43^s .

Pour confirmer le même résultat par les marées du soir, j'ai ajouté, par le même procédé que ci-dessus, les heures des marées du soir du jour même de la quadrature, dans trente quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des solstices, et j'ai trouvé pour leur somme $273^h46^m30^s$, ce qui donne $9^h7^m33^s$ pour l'heure moyenne de la marée du soir, dans les quadratures vers les solstices.

En ajoutant, de la même manière, les heures des marées du soir dans trente quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes, j'ai trouvé pour leur somme $263^h27^m30^s$, ce qui donne l'heure moyenne de la marée du soir, dans les quadratures vers les équinoxes, égale à $8^h46^m55^s$, plus petite que la précédente de 20^m38^s . Ainsi, le retard de la marée quadrature des solstices sur la marée quadrature des équi-

noxe est confirmé à la fois par les observations des marées du matin et celles des marées du soir.

La moyenne entre les deux retards donnés par ces observations est $21^m 20^s$. Par l'article XXVII, le retard des marées du jour de la syzygie vers les équinoxes sur cette même marée vers les solstices, est $5^m 1^s$. Le retard des marées produit par les déclinaisons des astres est donc, suivant les observations comme par la théorie, environ quatre fois plus grand dans les quadratures que dans les syzygies.

Si l'on prend un milieu entre les heures des marées du matin du jour des quadratures, vers les équinoxes et vers les solstices, on aura pour l'heure moyenne de cette marée $8^h 26^m 24^s$. Pareillement, l'heure moyenne de la marée du soir dans les quadratures est $8^h 57^m 14^s$.

On peut remarquer ici que le retard observé des marées du jour de la quadrature vers les solstices sur les marées du jour de la quadrature vers les équinoxes est à peu près le même par les marées du matin que par celles du soir. Il semble cependant que, suivant la théorie, il doit être d'environ un tiers plus petit dans le second cas que dans le premier, la valeur de U' étant à peu près d'un tiers plus petite. Quoique les causes irrégulières aient une influence très sensible sur les heures des marées quadratures, la différence entre la théorie précédente et les observations me paraît trop considérable pour pouvoir être attribuée uniquement aux erreurs des observations. J'ai soupçonné, en conséquence, que les termes dépendants de U^3 que j'ai négligés pouvaient diminuer la différence entre les retards donnés par les marées du matin et par celles du soir et les rapprocher de l'égalité et, par conséquent, des observations.

Pour vérifier cette conjecture, j'ai calculé, au moyen de l'équation (A) de l'article précédent, les heures des marées du matin, tant dans les équinoxes que dans les solstices : 1° en supposant le Soleil et la Lune mus dans un plan incliné de 19° à l'équateur; 2° en faisant dans les moyennes distances

$$\frac{L}{r'^3} = \frac{3S}{r^3},$$

et en observant que, à raison de l'argument de la variation, $\frac{L}{r^{1/3}}$ doit être diminué de $\frac{1}{10}$ dans l'équation (A), et qu'il doit être encore diminué de $\frac{1}{30}$ par l'article XXXI; 3° que les heures moyennes des marées du matin et du soir dans les quadratures sont telles que nous venons de les déterminer par les observations; 4° enfin, que la quadrature arrive à midi et qu'elle précède de $36^h 30^m$ le minimum des marées. J'ai obtenu ainsi les résultats suivants :

Équinoxes.

Heures des marées	
quadratures du soir.	quadratures du matin.
$6^h + T - 2^h 6^m 25^s$	$6^h + T - 1^h 31^m 15^s$

Solstices.

$$6^h + T - 1^h 43^m 22^s \qquad 6^h + T - 1^h 12^m 54^s$$

Le retard des marées quadratures des solstices sur les marées quadratures des équinoxes est donc de $23^m 3^s$ pour les marées du matin et $18^m 21^s$ pour les marées du soir. Suivant les observations précédentes, les retards sont de $21^m 43^s$ et de $20^m 38^s$. La différence est dans les limites des erreurs des observations et de la supposition que nous avons faite sur l'angle ϵ . On voit par les résultats précédents que les retards des marées ne diffèrent que d'environ $4^m 42^s$ pour le matin et pour le soir, tandis que cette différence, en n'ayant égard qu'aux termes dépendants de la première puissance de U' , serait d'environ 7^m , d'où il suit que les termes dépendants de U^2 rapprochent ces deux retards de l'égalité.

Suivant les résultats précédents, l'heure moyenne de la marée quadrature du matin est $6^h + T - 1^h 54^m 54^s$, et l'heure moyenne de la marée du soir est $6^h + T - 1^h 22^m 4^s$; elle surpasse ainsi la première de $32^m 50^s$. Suivant les observations précédentes, cet excès est de $30^m 50^s$, ce qui diffère peu du résultat du calcul. On voit en même temps que, pour l'intervalle de douze heures et demie qui sépare les marées quadratures du matin de celles du soir, le retard des marées

est de $32^m 50^s$, ce qui fait à peu près $2^m 30^s$ par heure, comme nous l'avons annoncé ci-dessus.

XXXIV.

Si l'on suppose le Soleil et la Lune dans le plan de l'équateur, l'heure de la marée du jour de la quadrature sera

$$6^h + T - \frac{\frac{L}{r'^3} U'}{15 \left(\frac{L}{r'^3} - \frac{S}{r^3} \right)}.$$

Cette heure varie avec la parallaxe de la Lune; elle retarde dans son apogée, et elle avance dans son périégée. $\delta r'$ étant l'accroissement de r' , le retard de la marée sera

$$\frac{3}{4} \frac{\delta r'}{r'} \frac{U'}{15}.$$

Par l'article XXVIII, le retard de la marée dans les syzygies, dû à la variation de la distance de la Lune, est

$$\frac{33}{16} \frac{\delta r'}{r'} \frac{U}{15}.$$

Ainsi U étant un peu plus grand que U' , ce retard est environ trois fois plus grand dans les syzygies que dans les quadratures. Ce qui augmente encore cet effet de la parallaxe dans les syzygies, c'est que, à raison de l'évection, la variation des distances de la Lune est plus grande dans ces points que dans les quadratures. Il y a même une cause, savoir le retard des marées sur l'heure de la théorie, à mesure qu'elles sont plus grandes, qui rend cet effet de la parallaxe lunaire presque nul dans les quadratures. Ces résultats sont entièrement conformes aux observations des marées.

XXXV.

Il est facile, par l'article XXXII, de déterminer le retard journalier des marées vers la quadrature. Si U' exprime le mouvement synodique

de la Lune dans l'intervalle de l'une des deux marées du jour même de la quadrature à la marée correspondante du troisième jour qui la suit, on trouvera que le retard de la marée de ce troisième jour sur la marée du jour même de la quadrature est plus grand dans les quadratures des équinoxes que dans celles des solstices, et que la différence est à fort peu près égale à

$$\frac{\frac{13}{3} U' \sin \epsilon \tan \epsilon}{20}.$$

Par l'article XXIX, la différence de ces retards dans les syzygies est

$$\frac{U \sin \epsilon \tan \epsilon}{20};$$

elle est donc environ quatre fois moindre dans les syzygies que dans les quadratures. Voyons ce que les observations donnent à ce sujet.

J'ai ajouté la somme des retards des marées, depuis la marée du matin du jour même de la quadrature jusqu'à la troisième marée correspondante qui la suit, dans trente quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des solstices, en ayant toujours soin de considérer deux quadratures consécutives; j'ai trouvé 98^h 26^m 0^s pour la somme de ces retards, ce qui donne 3^h 16^m 52^s pour le retard moyen.

J'ai ajouté pareillement les retards des marées, depuis la marée du matin du jour même de la quadrature jusqu'à la troisième marée correspondante qui la suit, dans trente-deux quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes, et j'ai trouvé 131^h 19^m 30^s pour la somme de ces retards, ce qui donne 4^h 6^m 14^s de retard moyen, plus grand que le précédent de 49^m 22^s.

La somme des retards des marées du soir, considérées de la même manière dans vingt-six observations des quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des solstices, a été de 86^h 47^m 30^s, ce qui donne 3^h 20^m 17^s de retard moyen.

La somme de ces retards dans vingt-huit observations des quadratures le plus voisines que j'ai pu choisir des équinoxes a été de

115^h 16^m 30^s, ce qui donne 4^h 7^m 10^s de retard moyen, plus grand que le précédent de 46^m 53^s; ainsi l'accroissement du retard des marées des quadratures par les déclinaisons de la Lune est à la fois prouvé par les observations des marées du matin et par celles des marées du soir.

En prenant un milieu entre les cinquante-six observations précédentes du matin et du soir vers les solstices, on a 3^h 18^m 27^s, 32 pour le retard moyen de la marée du jour de la quadrature vers les solstices à la troisième marée correspondante qui la suit.

En prenant un milieu entre les soixante observations précédentes du matin et du soir vers les équinoxes, on a 4^h 6^m 36^s, 00 pour le retard moyen, qui surpasse le précédent de 48^m 8^s, 68.

Nous venons de voir que l'excès du retard des marées syzygies vers les solstices sur le retard des mêmes marées vers les équinoxes, en considérant l'intervalle de la marée du jour même de la syzygie à la marée correspondante du troisième jour qui la suit, doit être à peu près le quart de 48^m 8^s, 68, et par conséquent d'environ 12^m. Par l'article XXIX, cet excès est de 13^m 41^s; la différence est dans les limites des erreurs des observations.

Le milieu entre les retards précédents des marées quadratures, tant vers les équinoxes que vers les solstices, est 3^h 42^m 31^s, 66, ce qui donne 1^h 14^m 10^s pour le retard journalier des marées, près de leur minimum.

Les marées périgées avancent et les marées apogées retardent dans les quadratures comme dans les syzygies; mais, par les observations, ce phénomène est beaucoup moins sensible dans les quadratures que dans les solstices, ce qui est conforme à la théorie, comme l'on peut facilement s'en convaincre par l'analyse de l'article précédent. Pour m'assurer de cette conformité, j'ai ajouté dans onze quadratures, dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune était au-dessous de 15', les retards des marées, depuis les marées tant du matin que du soir, du jour même de la quadrature, jusqu'aux troisièmes marées correspondantes qui les suivent, et j'ai trouvé 78^h 24^m pour la somme de ces retards. J'ai ajouté pareillement dans les onze quadratures correspon-

dantes dans lesquelles le demi-diamètre de la Lune était au-dessus de 16', les retards des marées, tant du matin que du soir, depuis le jour même de la quadrature jusqu'aux troisièmes marées correspondantes qui les suivent, et j'ai trouvé 8^h 26^m pour la somme de ces retards. La somme des demi-diamètres lunaires dans les onze premières quadratures était de 163' 12", et dans les onze dernières quadratures cette somme était de 176' 44"; ainsi 13' 32" d'accroissement dans la somme de ces demi-diamètres ont produit 3^h 2^m d'accroissement dans la somme de ces retards, d'où il est aisé de conclure qu'une minute d'accroissement dans le demi-diamètre lunaire augmente de 134' le retard de la marée, depuis la marée du jour de la quadrature jusqu'à la troisième marée correspondante qui la suit. Par l'analyse de l'article précédent, cet accroissement ne doit être que le tiers du même accroissement dans les marées syzygies, accroissement que nous avons trouvé dans l'article XXX de 410', dont le tiers, 137', diffère très peu de 134' : ainsi la théorie est parfaitement d'accord avec les observations sur cet objet.

XXXVI.

Le retard des marées vers les quadratures offre un nouveau moyen de déterminer le rapport des forces lunaire et solaire. Pour cela, reprenons l'équation trouvée dans l'article XXXII

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi - \lambda) = \frac{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \sin 2(\varphi' - \varphi)}{\frac{L}{r'^3} \cos^2 v' \cos 2(\varphi' - \varphi) - \frac{S}{r^3} \cos^2 v}.$$

Si l'on nomme μ le retard de la marée du jour de la quadrature à la troisième marée correspondante qui la suit, ce retard étant moyen entre les retards vers les quadratures des équinoxes et vers les quadratures des solstices, l'équation précédente donnera

$$\operatorname{tang} \mu = \frac{\frac{L}{r'^3} \sin U'}{\frac{L}{r'^3} \cos U' - \frac{S}{r^3}},$$

μ étant évalué en arc de cercle, à raison de 15° par heure, et U' étant le moyen mouvement synodique de la Lune, dans l'intervalle de la marée du jour de la quadrature à la troisième marée correspondante qui la suit. L'équation précédente est d'autant plus exacte que le minimum de la marée tombe à peu près au milieu de cet intervalle. On aura donc

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = \frac{\text{tang} \mu}{\text{tang} \mu \cos U' - \sin U'}.$$

Le retard μ est, par l'article précédent, de $3^h 42^m 31^s,66$; en le convertissant en degrés, à raison de 15° par heure, on aura

$$\mu = 55^\circ 37' 55''.$$

U' est le moyen mouvement synodique de la Lune vers les quadratures, dans l'intervalle de $3^h 3^m 42^s 32^s$; d'où l'on conclut, en ayant égard à l'argument de la variation,

$$U' = 37^\circ 43' 45'',$$

ce qui donne

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = 2,6852.$$

Pour réduire ce rapport à la distance moyenne de la Lune à la Terre, il faut l'augmenter d'environ $\frac{1}{40}$, à cause de l'argument de la variation qui, dans les quadratures, augmente la distance lunaire. Il faut ensuite augmenter le nouveau rapport que l'on trouvera d'environ $\frac{1}{30}$, par la considération que nous avons faite à la fin de l'article XXXI; on aura ainsi, par les retards des marées quadratures,

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = 2,8440.$$

Les retards des marées syzygies nous ont donné, dans l'article XXXI,

3,1360 pour ce même rapport. En prenant un milieu entre ces deux rapports, on aura, par les retards des marées, tant vers les syzygies que vers les quadratures,

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3}} = 2,99000,$$

ce qui diffère très peu du rapport 3,0007 trouvé dans l'article XXII par les hauteurs des marées. Le milieu entre ces deux derniers rapports est 2,9954; ainsi toutes les observations des hauteurs et des intervalles des marées nous conduisent à regarder la force lunaire comme étant triple à très peu près de la force solaire.

XXXVII.

Le rapport des forces du Soleil et de la Lune est important, non seulement dans la théorie des marées, mais encore dans l'Astronomie, en ce qu'il influe sur les phénomènes de la précession, de la nutation et sur l'équation lunaire des Tables du Soleil. Newton l'a fait égal à 4,4815, d'après les observations des hauteurs des marées; M. Daniel Bernoulli, dans sa pièce sur le flux et le reflux de la mer; l'a réduit à $\frac{5}{2}$, d'après les retards observés des marées vers les syzygies. Si l'on fait, avec Bradley, la nutation de l'axe terrestre de 9", ce rapport doit être supposé égal à 2. En discutant avec un soin particulier la collection nombreuse des observations des marées faites à Brest au commencement de ce siècle, nous avons été conduits, par les deux moyens que Newton et M. Daniel Bernoulli ont employés séparément, au rapport de 3 à 1, pour celui des forces de la Lune et du Soleil. Ce rapport peut donc être regardé comme fort approché. Pour que l'on puisse juger de son degré d'approximation, nous allons déterminer, suivant les quatre rapports 2, $\frac{5}{2}$, 3, 4, les retards μ des marées dans les syzygies et dans les quadratures, du jour même de la phase au troisième jour qui la suit, et le minimum de leur hauteur,

en supposant leur maximum de $19^{\text{pi}}, 249$, comme nous l'avons trouvé dans l'article XIII.

TABLE VI.

Rapport de la force de la Lune à celle du Soleil.	Valeur de μ		Minimum de la marée totale.
	dans les syzygies.	dans les quadratures.	
	$h \quad m$	$h \quad m$	$^{\text{pi}}$
2	$1.42 \frac{1}{2}$	4.28	5,996
$\frac{5}{3}$	1.50	$3.56 \frac{1}{2}$	7,767
3	$1.55 \frac{1}{2}$	3.38	9,093
4	$2. \quad 3 \frac{1}{2}$	$3.17 \frac{1}{2}$	10,946
Par les observations....	1.57	$3.42 \frac{1}{2}$	9,108

On voit par cette Table que les rapports 2, $\frac{5}{3}$ et 4 donnent des résultats si éloignés des observations, qu'il est impossible de les admettre, tandis que le rapport de 3 à 1 s'en approche beaucoup. La valeur observée de μ dans les syzygies semble l'indiquer un peu plus grand; mais cette valeur observée dans les quadratures l'indique plus petit, en sorte qu'il paraît n'avoir besoin d'aucune correction sensible. Voyons maintenant ce qui résulte de ce rapport pour les phénomènes de la précession et de la nutation.

Si l'on suppose la nutation totale de l'axe terrestre égale à $9''(1 + \gamma)$, on aura

$$\frac{\frac{L}{r'^3}}{\frac{S}{r^3} + \frac{L}{r'^3}} = \frac{103189(1 + \gamma)}{154143}.$$

[Voir les *Mémoires de l'Académie* pour l'année 1783, p. 24 (').]

En supposant donc $\frac{L}{r'^3} = \frac{3S}{r^3}$, on trouvera $10'', 083$ pour la nutation de l'axe terrestre, en sorte qu'il faut porter à une seconde entière l'augmentation de $\frac{1''}{2}$ que plusieurs astronomes ont déjà faite au résultat de Bradley.

L'équation totale de la précession se détermine en divisant le double de la nutation totale par la tangente du double de l'obliquité de l'éclip-

(') *Œuvres de Laplace*, T. XI, p. 27.

tique, ce qui donne $18'',844$ pour l'équation de la précession. Si l'on nomme i le rapport du moyen mouvement sidéral de la Lune à celui du Soleil, et T la masse de la Terre, on a

$$\frac{L}{T} = \frac{3}{i^2 - 3},$$

d'où l'on tire

$$\frac{L}{T} = \frac{1}{58,57},$$

c'est-à-dire que la masse de la Lune est environ $\frac{1}{58}$ de celle de la Terre.

Le coefficient de l'équation lunaire des Tables du Soleil est

$$\frac{L}{L+T} \frac{r'}{r}.$$

Si l'on suppose la parallaxe de la Lune de $57'$ dans les moyennes distances, et celle du Soleil de $8'',8$, on a

$$\frac{r'}{r} = \frac{8'',8}{57'};$$

on aura ainsi $8'',9$ pour l'équation lunaire des Tables du Soleil.

Nous devons cependant observer ici que le rapport de $\frac{L}{r'^2}$ à $\frac{S}{r^2}$ donné par les phénomènes des marées peut n'être pas exactement le même que celui qui doit être employé dans le calcul de la précession et de la nutation, car on a vu dans l'article VI que la masse L de la Lune doit être augmentée dans le rapport de B' à B dans le calcul des phénomènes des marées. Ce dernier rapport étant inconnu, la masse L ne peut être encore exactement déterminée par ces phénomènes; mais il est aisé de voir que ce rapport doit être fort peu différent de l'unité, en sorte que la masse L de la Lune conclue des phénomènes des marées peut être regardée comme étant fort approchée.

XXXVIII.

La différence des heures des marées des quadratures et des syzygies offre un nouveau moyen pour déterminer le temps dont la syzygie et

la quadrature précèdent le maximum et le minimum des marées. Pour cela, nommons a et a' les heures des marées du matin et du soir dans les syzygies; nommons pareillement b et b' les heures des marées du matin et du soir dans les quadratures; l'heure de la marée du matin dans les syzygies sera, par l'article XXVI, exprimée par la formule

$$T - K(\zeta + 12^h - a),$$

K étant égal à $\frac{h}{3j+h}$, et h étant le retard des marées du jour même de la syzygie au troisième jour qui la suit.

On aura donc

$$T - K(\zeta + 12^h - a) = a.$$

L'heure de la marée du matin dans les quadratures sera, par l'article XXXII, exprimée par la formule

$$6^h + T - K'(\zeta + 12^h - b),$$

K' étant égal à $\frac{h'}{3j+h'}$, et h' étant le retard des marées du jour même de la quadrature au troisième jour qui la suit; on aura donc

$$6^h + T - K'(\zeta + 12^h - b) = b.$$

En retranchant de cette équation la précédente, on aura

$$6^h = b - a - K(\zeta + 12^h - a) + K'(\zeta + 12^h - b).$$

La comparaison des deux marées du soir dans les syzygies et dans les quadratures donne pareillement

$$6^h = b' - a' - K(\zeta - a') + K'(\zeta - b').$$

Pour conclure avec précision, de ces deux équations, la valeur de ζ , on les ajoutera l'une à l'autre, et l'on tirera de leur somme

$$(o) \quad \zeta = \frac{12^h + a + a' - b - b' + K(12^h - a - a') - K'(12^h - b - b')}{2(K' - K)}.$$

On a, par les articles XXVII et XXXIII,

$$a = 3^h 20^m 30^s,$$

$$a' = 3^h 38^m 38^s,$$

$$b = 8^h 26^m 24^s,$$

$$b' = 8^h 57^m 14^s.$$

On a de plus, par les articles XXIX et XXXV,

$$h = 1^h 56^m 58^s, 5,$$

$$h' = 3^h 42^m 31^s, 7.$$

On trouvera, cela posé,

$$\zeta = 43^h 56^m 18^s.$$

Si l'on prend un milieu entre les valeurs de ζ données par les hauteurs des marées dans les articles XIII et XXII, on a

$$\zeta = 36^h 47^m.$$

La différence de cette valeur de ζ à la précédente est trop considérable pour pouvoir être attribuée aux erreurs des observations, surtout si l'on considère le peu de différence des valeurs de ζ données par les hauteurs des marées syzygies et par celles des marées quadratures.

En considérant l'équation (o), on voit que, pour diminuer la valeur de ζ , il suffit de supposer que l'heure des marées syzygies, à Brest, retarde de quelques minutes sur l'heure déterminée par la théorie, en partant de l'heure observée des marées quadratures. Or il est fort probable que plus les marées sont grandes à Brest, plus elles retardent sur l'heure donnée par la théorie. On conçoit, en effet, que l'entrée de la rade étant fort étroite relativement à son étendue, les grandes marées doivent employer plus de temps que les petites marées à se former dans le port. Peut-être encore les fortes marées emploient plus de temps que les faibles à parvenir dans nos ports. Si l'on nomme α ce retard des marées syzygies sur les marées quadratures, il faudra diminuer chacune des valeurs de a et de a' , données

par l'observation, de la quantité x , ce qui diminue de $\frac{(1-K)x}{K'-K}$ la valeur $43^h 56^m 18^s$ de ζ donnée par les intervalles des marées. Pour réduire cette valeur à $36^h 47^m$, il faut supposer $x = 9^m, 9754$, et alors les valeurs de ζ , données par les hauteurs et par les intervalles des marées, s'accordent entre elles.

Ce retard d'environ 10^m des marées syzygies sur les marées quadratures est confirmé par les observations des marées périgées et apogées, et il m'a donné l'explication d'un phénomène que m'ont présenté les marées de la Table III, article XVII. J'ai pris dans cette Table la somme des heures des marées syzygies, dans lesquelles le demi-diamètre lunaire surpasse $16'$, le matin et le soir du jour même de la syzygie et du troisième jour qui la suit, en réduisant ces heures à ce qu'elles auraient été si la syzygie fût arrivée à midi. Je n'ai point considéré la première syzygie de cette Table, parce que les marées du troisième jour n'ont point été observées dans la syzygie correspondante. J'ai trouvé pour la somme de ces heures :

Jour de la syzygie.		Troisième jour après la syzygie.	
Matin.	Soir.	Matin.	Soir.
$35^h 28^m$	$39^h 29^m$	$60^h 13^m$	$64^h 2^m$

J'ai pris les sommes des heures des marées correspondantes dans lesquelles le demi-diamètre lunaire est au-dessous de $15'$, en ne considérant point la seconde syzygie de la Table, et j'ai trouvé pour la somme de ces heures :

Jour de la syzygie.		Troisième jour de la syzygie.	
Matin.	Soir.	Matin.	Soir.
$38^h 53^m$	$41^h 36^m$	$56^h 10^m$	$59^h 13^m 30^s$

En retranchant les sommes relatives aux marées périgées des sommes correspondantes relatives aux marées apogées, on a les quatre différences

$$205^m, \quad 127^m, \quad -243^m, \quad -288^m, 5.$$

Ces différences doivent être, par l'article XXVIII, proportionnelles

112 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

aux intervalles du maximum des marées aux heures des marées qui leur correspondent. Soit donc ζ l'intervalle du maximum de la marée à l'heure de la syzygie supposée arriver à midi. L'heure de la marée du matin à Brest étant $3^h 20^m 30^s$ le jour de la syzygie, la distance du maximum à cette marée du matin est

$$\zeta + 12^h - 3^h 20^m 30^s.$$

L'heure de la marée du soir du même jour étant $3^h 38^m 38^s$, la distance du maximum à cette heure sera

$$\zeta - 3^h 38^m 38^s.$$

On a vu, dans l'article XXIX, qu'il faut ajouter $1^h 56^m 58^s$ aux heures des marées du jour de la syzygie pour avoir les heures correspondantes des marées du troisième jour qui la suit. On aura ainsi

$$65^h 17^m 28^s - \zeta \quad \text{et} \quad 77^h 35^m 36^s - \zeta$$

pour les distances du maximum, aux heures des marées du matin et du soir du troisième jour après la syzygie.

Les quatre nombres 205^m , 127^m , 243^m , $288^m,5$ doivent donc être proportionnels aux quatre suivants :

$$\zeta + 8^h 29^m 30^s, \quad \zeta - 3^h 38^m 38^s, \quad 65^h 17^m 28^s - \zeta, \quad 77^h 35^m 36^s - \zeta;$$

mais, comme les erreurs des observations empêchent que ces proportions n'aient lieu exactement, nous en composerons une proportion moyenne, en faisant la somme des quatre premiers de ces huit nombres, qui est à la somme du troisième et du quatrième, moins la somme du premier et du second, comme la somme des quatre derniers est à la somme du septième et du huitième, moins la somme du cinquième et du sixième, ce qui donne

$$(p) \quad 863^m,5 : 199^m,5 :: 887^m,9 : 827^m,2 - 4\zeta,$$

d'où l'on tire

$$\zeta = 25^h 55^m,5.$$

Cette valeur de ζ s'éloigne trop du résultat $36^h 47^m$ donné par les hau-

teurs des marées, pour que la différence puisse être attribuée aux erreurs des observations; il est assez remarquable qu'elle soit au-dessous de ce résultat, tandis que la valeur de ζ donnée par les intervalles des marées syzygies est au-dessus. Voyons si la même cause, au moyen de laquelle nous avons rapproché la valeur de ζ donnée par les intervalles des marées syzygies et quadratures du résultat $36^h 47^m$, rapproche de ce même résultat la valeur de ζ donnée par les intervalles des marées périgées et apogées.

Les marées périgées doivent, en vertu de cette cause, retarder sur les marées apogées; il est très naturel de supposer que ce retard est à celui des marées syzygies sur les marées quadratures comme l'excès des marées périgées sur les marées apogées est à l'excès des marées syzygies sur les marées quadratures. Nous venons de trouver le retard des marées syzygies sur les marées quadratures égal à $9^m, 9754$. L'excès moyen des marées périgées sur les marées apogées de la Table III est $5^p, 094$. L'excès des marées syzygies sur les marées quadratures est, par les Tables II et V, égal à $7^p, 384$; en nommant donc x^m le retard des marées périgées de la Table III sur les marées apogées correspondantes, dépendant de cette cause, on aura

$$x^m : 9^m, 9754 :: 5^p, 094 : 7^p, 384,$$

d'où l'on tire

$$x^m = 6^m, 882.$$

Il faut ainsi retrancher $11 x^m$ ou $75^m, 7$ des quatre nombres

$$35^h 28^m, \quad 39^h 29^m, \quad 60^h 13^m, \quad 64^h 2^m,$$

et alors la proportion (p) se change dans celle-ci

$$863^m, 5 : -103^m, 29 :: 8873^m, 9 : 8272^m, 2 - 4\zeta,$$

ce qui donne

$$\zeta = 38^h 53^m.$$

Ce résultat se rapproche assez du résultat $36^h 47^m$ donné par les hauteurs des marées, pour que la différence soit dans les limites des erreurs des observations. Il confirme en même temps ce que nous

avons dit : savoir, que les hautes marées, à Brest, retardent sur l'heure déterminée par la théorie.

Le retard des marées périgées sur les marées apogées, dû aux circonstances locales, est le même pour les marées qui précèdent et pour celles qui suivent le maximum; il ne doit donc point influencer sur le retard des marées du jour de la syzygie au troisième jour qui la suit, et nous devons, à cet égard, retrouver, par les observations, les résultats de la théorie.

Dans les marées périgées précédentes, la somme des marées du matin et du soir du troisième jour après la syzygie sur les marées du matin et du soir du jour de la syzygie est $49^h 18^m$.

Dans les marées apogées précédentes, la somme des retards des marées du matin et du soir du troisième jour après la syzygie sur les marées du matin et du soir du jour de la syzygie n'est que de $34^h 54^m, 5$, plus petite que la précédente de $14^h 23^m, 5$; nous nommerons (A) cette différence.

Suivant la théorie donnée dans l'article XXX, si l'on nomme q la demi-somme des retards, tant dans les marées périgées que dans les marées apogées, et α l'excès des demi-diamètres lunaires périgées sur les demi-diamètres lunaires apogées, divisé par la demi-somme des demi-diamètres, tant périgées qu'apogées, on aura $\frac{1}{4}\alpha q$ pour la différence (A). La Table III donne $21'9''$ pour l'excès des onze demi-diamètres périgées sur les onze demi-diamètres apogées, et $173'22''$ pour la demi-somme de vingt-deux demi-diamètres lunaires, ce qui donne

$$\alpha = \frac{21'9''}{173'22''};$$

on a, de plus, $q = 42^h 6^m, 2$, d'où l'on tire

$$\frac{1}{4}\alpha q = 14^h 7^m, 5 = (A).$$

La différence de cette valeur (A) à la valeur observée, $14^h 23^m, 5$, est très petite et dans les limites des erreurs des observations; nous retrouvons donc ici le même accord que nous avons déjà trouvé, dans l'article XXX, sur le même objet.

Il suit, de ce que nous venons de voir, que l'on peut fixer, à très peu près, à $36^h 30^m$ le temps dont le maximum de la marée suit la syzygie à Brest. Ce temps détermine celui dont la marée solaire suit, dans ce port, le passage du Soleil au méridien; il détermine encore le temps dont la marée lunaire suit le passage de la Lune au méridien. En effet, T étant l'heure du maximum de la marée à Brest, on a, par ce qui précède, les quatre équations suivantes :

$$\begin{aligned} T - K (\zeta + 12^h - a) &= a, \\ T - K (\zeta - a') &= a', \\ 6^h + T - K'(\zeta + 12^h - b) &= b, \\ 6^h + T - K'(\zeta - b') &= b'. \end{aligned}$$

En réunissant ces quatre équations, on aura

$$T = \frac{a + a' + b + b'}{4} + (K + K') \left(\frac{1}{2} \zeta + 3^h \right) - \frac{K}{4} (a + a') - \frac{K'}{4} (b + b') - 3^h;$$

en supposant ensuite $\zeta = 36^h 30^m$, on aura

$$T = 4^h 26^m 13^s.$$

Aux instants du maximum et du minimum de la marée, les marées lunaires et solaires coïncident; ainsi la marée solaire, à Brest, suit le passage du Soleil au méridien de $4^h 26^m 13^s$; et, si le Soleil agissait seul sur la mer, l'heure moyenne des marées, dans ce port, serait la même le matin et le soir, et de $4^h 26^m 13^s$.

Pour avoir le temps dont la marée lunaire suit le passage de la Lune au méridien, nous observerons que le maximum de la marée ayant lieu $36^h 30^m$ après la syzygie, la Lune est alors éloignée du Soleil dans l'écliptique de $18^\circ 32' 25''$. Le Soleil est, au même instant, éloigné du méridien de $66^\circ 33' 15''$; ainsi la Lune n'est éloignée du méridien que de $48^\circ 0' 50''$. L'instant moyen de la marée lunaire, à Brest, a donc lieu à $3^h 12^m 3^s$ lunaires, c'est-à-dire que, si la Lune agissait seule sur la mer, les marées arriveraient à $3^h 12^m 3^s$ lunaires ou à $3^h 18^m 48^s$ solaires après le passage de cet astre au méridien.

XXXIX.

Expression générale des hauteurs des marées à Brest.

Nous pouvons maintenant, au moyen des recherches précédentes, déterminer, relativement au port de Brest, toutes les arbitraires que renferme l'expression de la hauteur y de la mer, trouvée dans l'article VIII, et nous aurons la formule suivante :

$$\begin{aligned} y = & - 0^{\text{pi}}, 0860 [p^2(1 - 3 \sin^2 v) + 3p'^2(1 - 3 \sin^2 v')] \\ & + 0^{\text{pi}}, 2211 [p^2 \sin v \cos v \cos(v - 53^{\circ} 33') \\ & \quad + 3p'^2 \sin v' \cos v' \cos(v + \varphi - \varphi' - 53^{\circ} 33')] \\ & + 2^{\text{pi}}, 4061 [p^2 \cos^2 v \cos 2(v - 66^{\circ} 33') \\ & \quad + 3p^2 \cos^2 v' \cos 2(v + \varphi - \varphi' - 66^{\circ} 33')]. \end{aligned}$$

Dans cette formule : 1° v est l'angle horaire du Soleil, c'est-à-dire l'angle que cet astre a décrit par son mouvement diurne, depuis son passage par le méridien supérieur jusqu'à l'instant pour lequel on calcule. 2° Les angles v , v' et $\varphi' - \varphi$ sont relatifs à l'instant qui précède de $36^{\text{h}} 30^{\text{m}}$ celui que l'on considère; les déclinaisons boréales sont supposées positives, et les déclinaisons australes, négatives. 3° p est le rapport du demi-diamètre du Soleil, relatif à l'instant qui précède de $36^{\text{h}} 30^{\text{m}}$ celui que l'on considère, à son demi-diamètre moyen; p' est le même rapport pour la Lune.

Les causes diverses qui modifient les oscillations de la mer sur les côtes empêchent la formule précédente de représenter exactement les observations. Ainsi l'instant de la basse mer déterminé par cette formule diffère d'environ 7^{m} à 8^{m} de l'instant observé, parce que la mer emploie 15^{m} de plus à descendre qu'à monter. On corrige cette différence, en augmentant d'environ $7^{\text{m}}, 5$ l'instant calculé de la basse mer.

Les causes dont nous venons de parler élèvent, à Brest, le niveau de la mer un peu plus dans les syzygies que dans les quadratures; elles retardent encore les marées à raison de leur grandeur; mais on

corrigea à très peu près ce retard, en ajoutant ou en retranchant de l'heure de la marée, déterminée par la formule précédente, $1^m 20^s$ pour chaque pied dont la marée totale calculée par la même formule sera plus grande ou plus petite que 14 pieds.

XL.

Pour compléter la théorie des marées, il nous reste à donner des Tables, au moyen desquelles on puisse facilement déterminer l'heure des marées.

Dans nos ports de France, et généralement dans tous ceux dans lesquels la différence des deux marées d'un même jour dans les solstices est peu considérable relativement à la hauteur entière des marées, on peut concevoir que les phénomènes sont les mêmes qu'à l'extrémité d'un canal, à l'embouchure duquel les marées lunaires et solaires auraient lieu au moment du passage des astres au méridien, et emploieraient un intervalle de temps ζ à parvenir à son extrémité supposée plus orientale d'un nombre c d'heures que son embouchure. Nous venons de voir que, à Brest, ζ est de $36^h 30^m$, et il paraît que cette valeur est à peu près la même dans nos ports. Quant à la valeur de c qui, pour Brest, est de $3^h 56^m 13^s$, elle est fort variable dans les différents ports. Lorsque ζ est connu, les observations des heures des marées, dans les syzygies et dans les quadratures, donneront, par l'article XXXVIII, la valeur de T ou le temps dont la marée solaire suit le passage du Soleil au méridien; en nommant ensuite q le reste de la division de ζ par 12, on aura

$$c = T - q.$$

Maintenant, si l'on connaît l'heure des marées à l'embouchure du canal, en l'augmentant de $\zeta + c$, on aura ces phénomènes dans le port; il ne s'agit donc que de former une Table qui donne l'heure des marées dans un lieu où les marées partielles arrivent au moment du passage des astres au méridien. Si l'on nomme h le demi-diamètre du Soleil, H son demi-diamètre moyen, h' et H' les mêmes quantités pour

la Lune, on aura, par ce qui précède, au moment de la pleine mer,

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi') = \frac{\left(\frac{h}{H}\right)^3 \cos^2 v \sin 2(\varphi - \varphi')}{2,89841 \left(\frac{h'}{H'}\right)^3 \cos^2 v' + \left(\frac{h}{H}\right)^3 \cos^2 v \cos 2(\varphi - \varphi')}.$$

Pour réduire en Table la valeur de $nt + \varpi - \varphi'$, relativement aux diverses valeurs de $\varphi - \varphi'$, h , v , h' , v' , nous observerons que l'on peut simplifier l'expression de $\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi')$, en corrigeant les demi-diamètres h et h' de cette manière. On formera une Table des valeurs de la quantité

$$(\chi) \quad \frac{2,89841 H' + H}{3,89841} (1 - \sqrt[3]{\cos^2 v}),$$

de degré en degré, depuis $v = 0$ jusqu'à $v = 30^\circ$. Voici cette Table, dans laquelle le demi-diamètre moyen H' de la Lune est de $15'43'',5$, et le demi-diamètre moyen H du Soleil est de $16'1'',5$.

TABLE VII.

v .	χ .	v .	χ .	v .	χ .
1.....	0,10	11.....	11,65	21.....	42,46
2.....	0,38	12.....	13,86	22.....	46,60
3.....	0,87	13.....	16,27	23.....	50,94
4.....	1,54	14.....	18,97	24.....	55,46
5.....	2,41	15.....	21,66	25.....	60,19
6.....	3,47	16.....	24,65	26.....	65,10
7.....	4,72	17.....	27,82	27.....	70,21
8.....	6,16	18.....	31,19	28.....	75,51
9.....	7,80	19.....	34,76	29.....	81,01
10.....	9,63	20.....	38,51	30.....	86,70

On corrigera, au moyen de cette Table, le demi-diamètre h du Soleil, en en retranchant la quantité qui, dans la Table, répond à la déclinaison v du Soleil. On corrigera pareillement le demi-diamètre h' de la Lune, en retranchant la quantité qui, dans la Table, répond à la déclinaison de la Lune; on aura ainsi, à fort peu près,

$$\operatorname{tang} 2(nt + \varpi - \varphi') = \frac{\left(\frac{h}{H}\right)^3 \sin 2(\varphi - \varphi')}{2,89841 \left(\frac{h'}{H'}\right)^3 + \left(\frac{h}{H}\right)^3 \cos 2(\varphi - \varphi')},$$

h et h' étant ici les demi-diamètres du Soleil et de la Lune, corrigés par ce qui précède. Les déclinaisons du Soleil et de la Lune disparaissent ainsi de l'expression de $\tan 2(nt + \varpi - \varphi')$. A la rigueur, il faudrait retrancher du demi-diamètre du Soleil la quantité $h(1 - \sqrt[3]{\cos^2 v})$; mais, cette quantité étant fort petite et la valeur de h différant très peu de $\frac{2,89841 H' + H}{3,89841}$, on peut, sans erreur sensible, substituer pour h cette valeur dans la quantité précédente. On doit appliquer la même réflexion à la correction du demi-diamètre de la Lune; et, comme l'influence de cet astre sur l'heure des marées est à celle du Soleil dans le rapport de 2,89841 à l'unité, j'ai employé les demi-diamètres H et H' , suivant ce rapport, dans le coefficient

$$\frac{2,89841 H' + H}{3,89841}.$$

Si l'on divise le numérateur et le dénominateur de l'expression de $\tan 2(nt + \varpi - \varphi')$ par $\left(\frac{h}{H}\right)^3$, et si l'on considère que la différence des $\frac{h'H}{hH'}$ à $\frac{H + h' - h}{H'}$ est $\frac{(H - h)(h' - h)}{hH'}$ et qu'elle peut être négligée, vu la petitesse des deux facteurs $H - h$ et $h' - h$, on aura

$$\tan 2(nt + \varpi - \varphi') = \frac{\sin 2(\varphi - \varphi')}{2,89841 \left(\frac{H + h' - h}{H'} \right)^3 + \cos 2(\varphi - \varphi')},$$

expression dans laquelle, au lieu des cinq variables h , v , h' , v' et $\varphi - \varphi'$, il n'y a plus que deux variables $\varphi - \varphi'$ et $h' - h$.

On réduira en Table l'arc $nt + \varpi - \varphi'$, en déterminant, au moyen de l'équation précédente, cet arc depuis $\varphi - \varphi' = 0$ jusqu'à $\varphi - \varphi' = 90^\circ$. Pour cela, on fera, depuis $\varphi - \varphi' = 0$ jusqu'à $\varphi - \varphi' = 45^\circ$,

$$\cos 2A = \frac{\cos 2(\varphi - \varphi')}{2,89841 \left(\frac{H + h' - h}{H'} \right)^3},$$

et l'on aura

$$\tan 2(nt + \varpi - \varphi') = \frac{\sin 2(\varphi - \varphi')}{5,79682 \left(\frac{H + h' - h}{H'} \right)^3 \cos^2 A}.$$

120 MÉMOIRE SUR LE FLUX ET REFLUX DE LA MER.

En changeant dans cette valeur $\cos^2 A$ en $\sin^2 A$, on aura la valeur de $\tan 2(nt + \varpi - \varphi')$, correspondante à $90^\circ - (\varphi - \varphi')$.

Voici présentement la Table dont nous venons de parler, calculée de 5° en 5° dans les sept suppositions de $h' - h = -120''$, $= -80''$, $= -40''$, $= 0$, $= 40''$, $= 80''$, $= 120''$.

TABLE VIII.

ARGUMENT. — Ascension droite du Soleil, moins celle de la Lune.	Angle horaire de la Lune à l'instant de la pleine mer, lorsque $h' - h = 0$.	Ce qu'il faut ajouter à cet angle, lorsque			Ce qu'il faut retrancher de cet angle, lorsque		
		$h' - h = -40''$.	$h' - h = -80''$.	$h' - h = -120''$.	$h' - h = 40''$.	$h' - h = 80''$.	$h' - h = 120''$.
0° 180°	0. 0'	0. 0'	0. 0'	0. 0'	0. 0'	0. 0'	0. 0'
5 175	1. 14	0. 7	0. 15	0. 24	0. 7	0. 13	0. 18
10 170	2. 26	0. 15	0. 31	0. 49	0. 13	0. 25	0. 36
15 165	3. 37	0. 22	0. 47	1. 14	0. 20	0. 38	0. 53
20 160	4. 46	0. 29	1. 2	1. 39	0. 27	0. 51	1. 11
25 155	5. 50	0. 37	1. 19	2. 5	0. 33	1. 3	1. 29
30 150	6. 49	0. 45	1. 36	2. 32	0. 39	1. 15	1. 47
35 145	7. 42	0. 53	1. 53	3. 0	0. 46	1. 27	2. 3
40 140	8. 27	1. 0	2. 9	3. 27	0. 53	1. 39	2. 19
45 135	9. 2	1. 8	2. 26	3. 55	0. 59	1. 50	2. 36
50 130	9. 24	1. 15	2. 42	4. 24	1. 6	2. 0	2. 48
55 125	9. 31	1. 21	2. 56	4. 51	1. 9	2. 7	2. 57
60 120	9. 19	1. 25	3. 9	5. 14	1. 11	2. 10	3. 0
65 115	8. 46	1. 27	3. 14	5. 28	1. 11	2. 9	2. 56
70 110	7. 48	1. 23	3. 9	5. 27	1. 6	2. 0	2. 44
75 105	6. 24	1. 13	2. 50	4. 59	0. 57	1. 43	2. 21
80 100	4. 34	0. 56	2. 11	3. 56	0. 43	1. 16	1. 43
85 95	2. 23	0. 30	1. 12	2. 13	0. 23	0. 41	0. 54
90 90	0. 0	0. 0	0. 0	0. 0	0. 0	0. 0	0. 0

L'angle horaire devient négatif lorsque l'argument est compris depuis 90° jusqu'à 180° ; lorsque cet argument surpasse 180° , l'angle horaire est celui qui répond, dans la Table, à l'excès de l'argument sur 180° .

Pour calculer, au moyen de cette Table, l'heure de la marée à Brest, on déterminera à peu près l'instant du passage de la Lune au méridien supérieur ou inférieur pour un lieu plus occidental que ce port de $3^h 56^m 13^s$, et pour un temps antérieur d'environ $1^h \frac{1}{2}$. On détermi-

nera pour cet instant, au moyen des éphémérides, les valeurs de φ , v , h , φ' , v' , h' . On corrigera, au moyen de la Table VIII, les valeurs de h et de h' , et l'on formera la quantité $h' - h$. Si les demi-diamètres moyens employés dans le calcul de ces éphémérides diffèrent de ceux dont a fait usage dans la Table VII, on retranchera ces différences des valeurs de h et de h' données par ces éphémérides. La Table VIII donnera ensuite l'angle horaire de la Lune à l'instant de la pleine mer; il faudra augmenter cet angle de 180° , si l'on a considéré un passage de la Lune par le méridien inférieur. En retranchant l'argument $\varphi - \varphi'$ de cet angle horaire, on aura l'angle horaire du Soleil, que l'on convertira en temps, à raison de 15° par heure, ce qui donnera l'heure approchée de la pleine mer.

Pour corriger cette heure, on observera que l'argument $\varphi - \varphi'$ dans la Table VIII se rapporte à l'instant de la pleine mer, qui diffère un peu de l'heure supposée du passage de la Lune au méridien. On prendra la différence de l'heure trouvée pour la marée à l'heure supposée du passage, et l'on calculera la variation de l'argument $\varphi - \varphi'$ durant cet intervalle. On déterminera la variation de l'angle horaire de la Lune, correspondante à la variation de l'argument, et l'on retranchera la première variation de la seconde; cette différence, réduite en temps, sera la correction de l'heure de la marée.

Appliquons cette méthode à un exemple. Pour cela, déterminons l'heure de la marée du soir, à Brest, le 15 avril 1790. Ce port est plus occidental que Paris de $27^m 17^s$; ainsi le lieu plus occidental que Brest de $3^h 56^m 13^s$ est, à l'occident de Paris, de $4^h 23^m 30^s$. Je trouve par la *Connaissance des Temps* de 1790 que la Lune, dans ce lieu, a passé au méridien inférieur, le 13, à peu près à $11^h 44^m$, et l'on comptait alors, à Paris, $16^h 7^m$. Une erreur de quelques minutes sur le moment de ce passage a très peu d'influence sur le résultat du calcul; ainsi nous déterminerons les valeurs de φ , v , h , φ' , v' et h' pour le 13, à Paris, à 16^h . La *Connaissance des Temps* donne, pour ce moment,

$$\begin{array}{lll} \varphi = 22^\circ 34', & v = 9^\circ 29', & h = 15' 58'', 5, \\ \varphi' = 18^\circ 14', & v' = 9^\circ 12', & h' = 14' 45''. \end{array}$$

Mais, comme le demi-diamètre moyen du Soleil de cette éphéméride est de $1''{,}5$ environ plus grand que celui de la Table VII, il faut retrancher cette quantité de h , ce qui le réduit à $15'57''$. On aura, cela posé, au moyen de la Table VII,

$$h' - h = -72''.$$

On a ensuite

$$\varphi - \varphi' = 4^{\circ}20'.$$

Au moyen de ces données, on trouve, par la Table VIII, l'angle horaire de la Lune égal à $1^{\circ}16'$. Il faut lui ajouter 180° , parce que l'on a considéré un passage inférieur de la Lune; ainsi le véritable angle horaire de la Lune est $181^{\circ}16'$. En retranchant l'argument $\varphi - \varphi'$, on aura l'angle horaire du Soleil égal à $176^{\circ}56'$, ce qui, réduit en temps, donne $11^h47^m44^s$, pour l'heure de la marée, dans le lieu plus à l'ouest que Paris de $4^h23^m30^s$; ainsi cette heure à Paris est $16^h11^m14^s$.

Pour la corriger, nous observerons qu'elle surpasse de 11^m14^s l'heure pour laquelle nous avons déterminé les quantités φ et φ' : or, dans cet intervalle, la variation de l'argument $\varphi - \varphi'$ est $-5'$, et la variation correspondante de l'angle horaire de la Lune, donnée par la Table VIII, est $-1'$. Si, de cette dernière variation, on retranche la première, la différence $+4'$, réduite en temps, donnera 16^s pour la correction de l'heure de la marée. Cette heure, dans le lieu plus à l'ouest que Paris de $4^h23^m30^s$, sera donc $11^h48^m0^s$; en y ajoutant $40^h26^m13^s$, on aura l'heure de la marée, à Brest, à $52^h14^m13^s$, c'est-à-dire le 15 avril à $4^h14^m13^s$ du soir. Il y a une correction due à ce que la hauteur de la marée totale a surpassé 14^p . Elle a été trouvée de 16^p , et par conséquent de 2^p en excès; ce qui, à raison de $1^m\frac{1}{3}$ de retard par pied d'excédent de la marée sur 14^p , donne 2^m40^s qui, ajoutées à l'heure précédente, la portent à $4^h16^m53^s$. La mer, ce jour-là, fut observée pleine, de 4^h15^m à 4^h22^m , ce qui s'accorde avec le résultat précédent, et ce qui prouve que, depuis près d'un siècle, les données dépendantes des circonstances locales n'ont pas sensiblement varié dans le port de Brest.

XLI.

De la loi suivant laquelle la marée monte et descend à Brest.

J'ai déjà remarqué, dans l'article I, que la mer, dans nos ports, emploie moins de temps à monter qu'à descendre. J'ai trouvé, par un grand nombre d'observations vers les syzygies, que la différence de ces temps est d'environ un quart d'heure à Brest. La comparaison d'un grand nombre d'observations des quadratures m'a conduit au même résultat, en sorte que les marées des syzygies et des quadratures ne m'ont présenté, à cet égard, aucune différence sensible.

Dans le recueil des observations des marées faites à Brest au commencement de ce siècle et dont j'ai tiré les résultats précédents, je n'ai point trouvé d'observations relatives à la loi suivant laquelle la mer s'élève et s'abaisse. On a bien voulu, à ma prière, en faire durant six jours vers les syzygies de l'équinoxe du printemps de cette année 1790. Ces observations se rapportent aux 29, 30 et 31 mars, et aux 13, 14, 15 avril suivants, la Lune ayant été pleine le 30 mars et nouvelle le 14. Dans ces observations, on a suivi chaque jour la hauteur de la mer, de quart d'heure en quart d'heure. Pour en tirer un résultat moyen, j'ai pris d'abord une hauteur moyenne entre les douze hauteurs correspondantes aux basses mers du matin et du soir dans les six jours d'observations; c'est à cette hauteur que j'ai fixé le zéro de l'échelle. J'ai pris ensuite un intervalle moyen entre les intervalles des basses mers du matin, aux secondes observations de chaque jour. J'ai pris semblablement, entre les six hauteurs correspondantes à ces observations, une hauteur moyenne dont j'ai retranché la hauteur moyenne de la basse mer.

J'ai pris encore un intervalle moyen entre les intervalles des basses mers du matin, aux troisièmes observations de chaque jour. J'ai pris semblablement, entre les six hauteurs correspondantes à ces observations, une hauteur moyenne dont j'ai retranché la hauteur moyenne de la basse mer.

En continuant ainsi, j'ai formé la Table suivante, dans laquelle j'ai fixé l'origine du temps au maximum de la marée, en sorte que les temps antérieurs à ce maximum sont négatifs. Pour avoir l'intervalle de ce maximum à l'instant moyen de la basse mer du matin, j'ai pris un milieu entre les intervalles de la basse mer du matin à la pleine mer de chaque jour. La première colonne de la Table marque le temps, la seconde colonne marque les hauteurs observées correspondantes aux temps. Pour abréger, je n'ai marqué ces hauteurs que de demi-heure en demi-heure. La troisième colonne renferme les hauteurs calculées, en supposant la loi de décroissement des hauteurs de la marée, depuis le maximum, proportionnelle au cosinus du produit de 360° par la distance de l'instant pour lequel on calcule la hauteur à l'instant du maximum et divisé pour l'intervalle compris entre les deux basses mers. C'est, à très peu près, la loi de décroissement qui, suivant la théorie, doit avoir lieu vers les syzygies. Enfin, la quatrième colonne renferme l'excès des hauteurs calculées sur les hauteurs observées.

TABLE IX.

Temps des hauteurs observées.	Hauteurs		Différence.
	observées.	calculées.	
— 358,08 ^{min}	lig 11,0	lig 5,5	— 5,5
— 330,91 barre du matin...	67,5	68,8	1,3
— 300,91	216,0	216,6	0,6
— 270,91	449,8	436,8	— 13,0
— 240,91	726,5	715,2	— 11,3
— 210,91	1041,5	1033,6	— 7,9
— 180,91	1372,5	1371,4	— 1,1
— 150,91	1696,2	1706,8	10,6
— 120,91	2007,0	2017,5	10,5
— 90,91	2269,7	2284,0	14,3
— 60,91	2472,2	2488,4	16,2
— 30,91	2605,8	2617,9	12,1
— 0,91	2661,2	2663,7	2,5
0,00 maximum	2663,8	2663,8	0,0
29,09	2609,2	2623,1	13,9
59,09	2468,7	2498,6	29,9
89,09	2262,5	2296,3	33,8
119,09	2002,3	2035,2	32,9
149,09	1720,7	1726,5	5,8
179,09	1423,5	1392,1	— 31,4
209,09	1114,5	1053,8	— 60,7
239,09	832,8	733,6	— 99,2
269,09	570,8	452,1	— 118,7
299,09	336,8	227,9	— 108,9
329,09	148,0	75,4	— 72,6
359,09	24,5	4,5	— 20,0
379,50 barre du soir.....	— 11,0		

Dans cette Table : 1° l'intervalle entre les basses mers est de 12^h 17^m 58^s, et, par l'article XXIX, il doit être de 12^h 18^m 20^s, ce qui s'accorde aussi bien qu'on puisse le désirer. L'instant de la pleine mer est de 21^m environ plus près de la basse mer du matin que de la basse mer du soir, ce qui diffère peu d'un quart d'heure, que j'ai trouvé par la comparaison d'un grand nombre d'observations, pour l'excès du temps que la mer met à monter sur celui qu'elle met à descendre. 2° Le niveau de la basse mer du soir est un peu au-dessous de celui de la basse mer du matin, comme cela doit être, parce que les

niveaux de la basse mer vont en baissant, à mesure que l'on approche du maximum de la marée, qui n'a eu lieu qu'après les observations de la Table précédente. 3° Il y a peu de différence, en général, entre les hauteurs calculées et les hauteurs observées, excepté vers la fin de la marée descendante, ce qui confirme ce que nous avons dit ci-dessus, savoir, que la marée sur les côtes ne s'abaissant que par sa pesanteur, cet abaissement doit être un peu plus lent que suivant la théorie.

Ayant reçu les observations précédentes, faites environ quatre-vingts ans après celles dont j'ai fait usage pour obtenir la formule de l'article XXXIX, j'ai été curieux d'y comparer cette formule, car il est possible que, par la suite des temps, les phénomènes des marées changent dans un port en vertu des changements que la nature et l'art peuvent opérer dans ce port. Mais je n'ai point remarqué, entre l'observation et le calcul, de différences qui ne puissent être attribuées aux erreurs des observations.



MÉMOIRE
SUR LES
MOUVEMENTS DES CORPS CÉLESTES
AUTOUR
DE LEURS CENTRES DE GRAVITÉ.

MÉMOIRE
SUR LES
MOUVEMENTS DES CORPS CÉLESTES
AUTOUR
DE LEURS CENTRES DE GRAVITÉ ⁽¹⁾.

*Mémoires de l'Institut national des Sciences et Arts, pour l'an IV de la République,
Tome 1^{er}; thermidor an VI.*

Je me propose de donner, dans ce Mémoire, une théorie complète des mouvements des corps célestes autour de leurs centres de gravité. Le plus remarquable de tous ces mouvements est celui de la Terre, d'où résulte la précession des équinoxes. C'est par la durée de la rotation de cette planète que les astronomes mesurent le temps; c'est à ses pôles et à son équateur qu'ils rapportent la position des astres; il importe donc de connaître exactement leurs variations périodiques et séculaires. J'ai pensé que, malgré les profondes recherches des géomètres sur cet objet, il pouvait être utile encore de le considérer de nouveau, en discutant avec un soin particulier toutes ces variations. Je ne m'occupe ici des mouvements des centres de gravité que pour donner une équation de condition assez remarquable, qui a lieu dans ces mouvements, et qui est un développement de l'équation aux différences partielles, sur laquelle j'ai fondé ailleurs la théorie de la figure des planètes. Je passe ensuite à la considération des mouvements d'un corps autour de son centre de gravité, et, pour cela, je fais usage des équations différentielles données par Euler dans le troisième Volume de sa *Mécanique*; elles me paraissent être les plus commodes et les plus simples que l'on puisse employer dans cette recherche. Pour les

(1) Lu le 1^{er} pluviôse an IV, et déposé au Secrétariat de l'Institut le 16 nivôse an V.

intégrer, il faut en développer les différents termes, en distinguant ceux qui peuvent devenir sensibles par les intégrations. Cette discussion est la partie la plus délicate de cette théorie. Il en résulte que, parmi les changements périodiques de l'axe de la Terre, le seul sensible est celui qui dépend de la longitude des nœuds de l'orbe lunaire, et que l'on nomme *nutation*. Il existe encore, dans l'expression de l'inclinaison de cet axe à l'écliptique, une petite inégalité d'une seconde à peu près dans son maximum, et dont l'argument est le double de la longitude du Soleil. Quelques astronomes ont introduit une nouvelle équation d'environ deux secondes, et qui dépend de la longitude de l'apogée de l'orbe lunaire; mais on verra, par l'analyse suivante, que cette équation doit être rejetée. Les variations séculaires de l'orbe terrestre en produisent de correspondantes dans la position de l'axe de la Terre, rapportée à un plan fixe; elles sont analogues à la nutation produite par le mouvement de l'orbe lunaire, avec cette différence que, la période des mouvements de l'orbe terrestre étant incomparablement plus grande que celle du mouvement des nœuds de la Lune, la nutation qui en résulte est beaucoup plus étendue. Le principal effet de cette nutation est de resserrer les limites des variations séculaires qui auraient lieu dans l'obliquité de l'écliptique sur l'équateur et dans la durée de l'année tropique, si la Terre était exactement sphérique. Il en résulte encore une petite altération dans la longueur du jour moyen; mais elle sera toujours insensible aux observateurs, en sorte que l'on peut, sans craindre aucune erreur sensible, regarder la durée du jour comme étant toujours la même, et s'en servir pour la mesure du temps, résultat que je développe avec le détail qu'exige son importance dans l'Astronomie.

Les phénomènes du mouvement de l'axe de la Terre doivent répandre quelques lumières sur la figure de cette planète, puisqu'ils en dépendent; mais, pour cela, il est nécessaire de considérer cette figure de la manière la plus générale, et c'est ce que j'ai fait dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 (1). En combinant la théorie

(1) *Œuvres de Laplace*, T. X.

que j'ai présentée dans ces *Mémoires* avec les formules du mouvement de l'axe terrestre, je trouve que l'on ne peut pas supposer la Terre homogène, ni son aplatissement au-dessus de $\frac{1}{304}$, et que l'aplatissement $\frac{1}{320}$, qui résulte des mesures du pendule, satisfait aux phénomènes de la précession et de la nutation : d'où il suit que les termes de l'expression du rayon du sphéroïde terrestre, qui paraissent écarter sensiblement les degrés mesurés du méridien de la figure elliptique, ont une influence beaucoup moindre sur la grandeur de ce rayon et sur la variation de la pesanteur ; en sorte que, dans le calcul des parallaxes, de la longueur du pendule et des mouvements de l'axe de la Terre, on peut supposer à cette planète une figure elliptique aplatie de $\frac{1}{320}$. Ces recherches supposent la Terre entièrement solide, et l'on peut croire que la fluidité de l'océan doit en changer les résultats. En soumettant à l'analyse les effets de sa pression et de son attraction sur le sphéroïde qu'il recouvre, la considération des équations de ses mouvements me conduit directement à ce théorème auquel je suis déjà parvenu d'une manière indirecte dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1777 ⁽¹⁾ ; savoir, que *la précession et la nutation sont exactement les mêmes que si la mer formait une masse solide avec la Terre*. J'ose me flatter que cette analyse pourra mériter l'attention des géomètres.

La théorie précédente des mouvements de l'axe de la Terre s'étend, au moyen de légères modifications, aux mouvements de l'axe de la Lune. Les belles recherches de Lagrange sur la libration de ce satellite ne laissent à désirer, sur cet objet, que ce qui concerne les variations séculaires de ce phénomène. Je présente ici la théorie de ces variations ainsi que quelques remarques sur la figure de la Lune. Enfin, en étendant la même analyse aux anneaux de Saturne, je fais voir que, malgré la différence des attractions qu'ils éprouvent de la part du Soleil et du dernier satellite de cette planète, l'action de Saturne les retient toujours, à très peu près, dans le plan de son équateur, s'il est doué d'un mouvement rapide de rotation ; résultat

(1) *Œuvres de Laplace*, T. IX.

d'où j'avais conclu l'existence de ce mouvement, ainsi que la rotation des anneaux, avant que les observations eussent fait connaître ces mouvements divers.

I.

Le mouvement d'un corps libre consiste dans le mouvement de translation de son centre de gravité et dans le changement de sa position autour de ce point. La recherche du mouvement du centre de gravité se réduit à déterminer le mouvement d'un point sollicité par des forces données; et, relativement aux corps célestes, ces forces sont le résultat des attractions de sphéroïdes dont la figure est supposée connue. Soient dm une molécule d'un sphéroïde; x', y', z' les trois coordonnées orthogonales de cette molécule; dm sera de la forme $\delta' dx' dy' dz'$, δ' étant fonction de x', y', z' . Soient encore x, y, z les coordonnées d'un point attiré par le sphéroïde; si l'on nomme V la somme de toutes les molécules du sphéroïde, divisées respectivement par leurs distances au point attiré, on aura

$$V = \int \frac{\delta' dx' dy' dz'}{\sqrt{(x' - x)^2 + (y' - y)^2 + (z' - z)^2}},$$

cette intégrale étant prise relativement à toute l'étendue du sphéroïde. Ses limites étant indépendantes de x, y, z , ainsi que les variables x', y', z' , il est clair qu'en différentiant l'expression de V par rapport à x, y, z , il suffira, dans cette différentiation, d'avoir égard au radical que renferme cette expression, et alors il est facile de voir que l'on a

$$(1) \quad 0 = \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 V}{\partial z^2};$$

la fonction V a l'avantage de donner, par sa différentiation, l'attraction du sphéroïde parallèlement aux axes des x , des y et des z . Ces attractions, dirigées vers l'origine des coordonnées, sont

$$-\frac{\partial V}{\partial x}, \quad -\frac{\partial V}{\partial y}, \quad -\frac{\partial V}{\partial z};$$

en nommant donc dt l'élément du temps, supposé constant, le mouvement du point attiré par le sphéroïde sera déterminé par les trois équations différentielles

$$(a) \quad \begin{cases} 0 = \frac{d^2 x}{dt^2} - \frac{\partial V}{\partial x}, \\ 0 = \frac{d^2 y}{dt^2} - \frac{\partial V}{\partial y}, \\ 0 = \frac{d^2 z}{dt^2} - \frac{\partial V}{\partial z}. \end{cases}$$

Considérons présentement une molécule dm' d'un corps attiré par le sphéroïde, et représentons par x, y, z les coordonnées de cette molécule. Si l'on nomme X, Y, Z les coordonnées du centre de gravité du corps, et si l'on fait

$$\begin{aligned} x &= X + x', \\ y &= Y + y', \\ z &= Z + z', \end{aligned}$$

en sorte que x', y', z' soient les coordonnées de la molécule dm' rapportées à son centre de gravité; en les considérant comme indépendantes de X, Y et Z , on aura

$$\frac{\partial V}{\partial x} = \frac{\partial V}{\partial X}, \quad \frac{\partial^2 V}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 V}{\partial X^2}, \quad \dots;$$

ainsi les forces dont la molécule dm' sera animée parallèlement aux axes des X , des Y et des Z seront

$$-\frac{\partial V}{\partial X}, \quad -\frac{\partial V}{\partial Y}, \quad -\frac{\partial V}{\partial Z}.$$

Si l'on fait

$$dm' = \epsilon' dx' dy' dz'$$

et

$$V' = \int \epsilon' V dx' dy' dz',$$

l'équation (1) donnera

$$(2) \quad 0 = \frac{\partial^2 V'}{\partial X^2} + \frac{\partial^2 V'}{\partial Y^2} + \frac{\partial^2 V'}{\partial Z^2};$$

134 SUR LES MOUVEMENTS DES CORPS CÉLESTES.

les sommes des forces relatives à toutes les molécules du corps et parallèles aux axes des X, des Y et des Z seront

$$-\frac{\partial V}{\partial X}, \quad -\frac{\partial V}{\partial Y} \quad \text{et} \quad -\frac{\partial V}{\partial Z};$$

or, par les propriétés connues du centre de gravité, ce point est mû comme si, la masse du corps y étant réunie, toutes les forces dont chaque molécule est animée lui étaient immédiatement appliquées. En nommant donc E la masse du corps, on aura

$$(b) \quad \begin{cases} 0 = E \frac{d^2 X}{dt^2} - \frac{\partial V'}{\partial X}, \\ 0 = E \frac{d^2 Y}{dt^2} - \frac{\partial V'}{\partial Y}, \\ 0 = E \frac{d^2 Z}{dt^2} - \frac{\partial V'}{\partial Z}. \end{cases}$$

Changeons les coordonnées X, Y, Z en d'autres plus commodes pour les astronomes. Nommons r le rayon mené du point attiré à l'origine des coordonnées; soient ν l'angle que la projection de ce rayon sur le plan des X et des Y fait avec l'axe des X, et ϖ l'inclinaison de r sur le même plan, on aura

$$\begin{aligned} X &= r \cos \varpi \cos \nu, \\ Y &= r \cos \varpi \sin \nu, \\ Z &= r \sin \varpi. \end{aligned}$$

L'équation (2), rapportée à ces nouvelles coordonnées, devient

$$(3) \quad 0 = r^2 \frac{\partial^2 V'}{\partial r^2} + 2r \frac{\partial V'}{\partial r} + \frac{\partial^2 V'}{\partial \nu^2} + \frac{\partial^2 V'}{\partial \varpi^2} - \frac{\sin \varpi}{\cos \varpi} \frac{\partial V'}{\partial \varpi}.$$

En faisant ensuite

$$M = \frac{d^2 r}{dt^2} - r \frac{d\nu^2}{dt^2} \cos^2 \varpi - r \frac{d\varpi^2}{dt^2},$$

$$N = \frac{d \cdot r^2 \frac{d\nu}{dt} \cos^2 \varpi}{dt},$$

$$P = r \frac{d^2 \varpi}{dt^2} + r^2 \frac{d\nu^2}{dt^2} \sin \varpi \cos \varpi + \frac{2r dr d\varpi}{dt^2},$$

les équations différentielles (b) donneront les suivantes

$$(c) \quad \frac{\partial V'}{\partial r} = EM, \quad \frac{\partial V}{\partial \nu} = EN, \quad \frac{\partial V}{\partial \varpi} = EP.$$

Les valeurs de r , ν et ϖ renferment six arbitraires introduites par les intégrations. Considérons trois quelconques de ces arbitraires a , b et c ; on aura les trois équations suivantes :

$$\begin{aligned} \frac{\partial^2 V'}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial a} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \nu} \frac{\partial \nu}{\partial a} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \varpi} \frac{\partial \varpi}{\partial a} &= E \frac{\partial M}{\partial a}, \\ \frac{\partial^2 V'}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial b} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \nu} \frac{\partial \nu}{\partial b} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \varpi} \frac{\partial \varpi}{\partial b} &= E \frac{\partial M}{\partial b}, \\ \frac{\partial^2 V'}{\partial r^2} \frac{\partial r}{\partial c} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \nu} \frac{\partial \nu}{\partial c} + \frac{\partial^2 V'}{\partial r \partial \varpi} \frac{\partial \varpi}{\partial c} &= E \frac{\partial M}{\partial c}. \end{aligned}$$

On tirera de ces équations la valeur de $\frac{\partial^2 V'}{\partial r^2}$, et, si l'on fait

$$\begin{aligned} m &= \frac{\partial \nu}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial c} - \frac{\partial \nu}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial b}, \\ n &= \frac{\partial \nu}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial a} - \frac{\partial \nu}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial c}, \\ p &= \frac{\partial \nu}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial b} - \frac{\partial \nu}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial a}, \end{aligned}$$

$$\epsilon = \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial \nu}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial c} - \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial \nu}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial b} + \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial \nu}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial a} - \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial \nu}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial c} + \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial \nu}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial b} - \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial \nu}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial a},$$

on aura

$$\frac{1}{E} \frac{\partial^2 V'}{\partial r^2} = \frac{m \frac{\partial M}{\partial a} + n \frac{\partial M}{\partial b} + p \frac{\partial M}{\partial c}}{\epsilon}.$$

Si l'on fait pareillement

$$\begin{aligned} m' &= \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial b} - \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial c}, \\ n' &= \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial c} - \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial \varpi}{\partial a}, \\ p' &= \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial \varpi}{\partial a} - \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial \varpi}{\partial b}, \end{aligned}$$

on aura

$$\frac{1}{E} \frac{\partial^2 V'}{\partial v^2} = \frac{m' \frac{\partial N}{\partial a} + n' \frac{\partial N}{\partial b} + p' \frac{\partial N}{\partial c}}{\epsilon}.$$

Enfin, si l'on fait

$$m'' = \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial v}{\partial c} - \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial v}{\partial b},$$

$$n'' = \frac{\partial r}{\partial c} \frac{\partial v}{\partial a} - \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial v}{\partial c},$$

$$p'' = \frac{\partial r}{\partial a} \frac{\partial v}{\partial b} - \frac{\partial r}{\partial b} \frac{\partial v}{\partial a},$$

on aura

$$\frac{1}{E} \frac{\partial^2 V'}{\partial \omega^2} = m'' \frac{\partial P}{\partial a} + n'' \frac{\partial P}{\partial b} + p'' \frac{\partial P}{\partial c}.$$

L'équation (3), combinée avec les équations (c), donnera ainsi

$$(4) \quad \left\{ \begin{aligned} 0 &= mr^2 \cos^2 \varpi \frac{\partial M}{\partial a} + nr^2 \cos^2 \varpi \frac{\partial M}{\partial b} + pr^2 \cos^2 \varpi \frac{\partial M}{\partial c} \\ &+ m' \frac{\partial N}{\partial a} + n' \frac{\partial N}{\partial b} + p' \frac{\partial N}{\partial c} \\ &+ m'' \cos^2 \varpi \frac{\partial P}{\partial a} + n'' \cos^2 \varpi \frac{\partial P}{\partial b} + p'' \cos^2 \varpi \frac{\partial P}{\partial c} \\ &+ \epsilon (2rM \cos^2 \varpi - P \sin \varpi \cos \varpi). \end{aligned} \right.$$

Si l'origine des coordonnées X, Y, Z, au lieu d'être supposée fixe, est rapportée à un centre variable, dont X', Y', Z' soient les coordonnées, celles-ci étant indépendantes de X, Y, Z, les équations (b) auront encore lieu, pourvu que l'on y change V' dans

$$V' - EX \frac{d^2 X'}{dt^2} - EY \frac{d^2 Y'}{dt^2} - EZ \frac{d^2 Z'}{dt^2}.$$

Les équations (2) et (3) subsisteront toujours après ce changement; l'équation (4) aura donc toujours lieu. Ce cas est celui du mouvement de la Lune autour de la Terre; l'origine des coordonnées X, Y, Z est alors au centre de gravité de la Terre; le point attiré est le centre de gravité de la Lune, et le sphéroïde attirant est l'ensemble des sphéroïdes du Soleil et de la Terre. En effet, la théorie de ce mouvement revient à supposer une masse infiniment petite à la Lune, en donnant

à la Terre une masse égale à la somme des masses de la Terre et de la Lune. Dans ce cas, les valeurs de X' , Y' , Z' sont indépendantes de X , Y , Z , comme on l'a supposé. L'équation (4) fournit, entre les inégalités de la parallaxe de la Lune et celles de son mouvement, tant en longitude qu'en latitude, une relation très propre à vérifier ces inégalités, et même la loi de la pesanteur universelle. Dans ce cas, on peut prendre, pour les trois constantes a , b , c , les longitudes moyennes de la Lune, de son périhélie et de ses nœuds, à une époque donnée.

L'équation (4) peut servir encore à vérifier le calcul des perturbations d'une planète par l'action d'une autre planète dont on néglige les perturbations, ce qui est le cas ordinaire; mais je me propose de développer, dans une autre occasion, ces diverses applications de l'équation (4). Je reviens à l'objet principal de ce Mémoire, au mouvement des corps célestes autour de leurs centres de gravité.

II.

Supposons, pour fixer les idées, que le corps soit la Terre; nommons $90^\circ - \theta$ l'inclinaison de l'axe de l'équateur sur un plan fixe, par exemple sur celui de l'écliptique à une époque donnée. Soit ψ la longitude de l'extrémité d'une droite invariable prise sur ce plan, et passant par le centre de gravité de la Terre, cette longitude étant comptée de l'équinoxe mobile du printemps; soit encore φ la distance angulaire à cet équinoxe d'un axe principal pris dans le plan de l'équateur: il est clair que $d\psi$ sera la différentielle du mouvement rétrograde de l'équinoxe, et que $d\varphi$ sera la différentielle du mouvement de rotation de la Terre par rapport au même équinoxe. Des trois variations différentielles $d\psi$, $d\varphi$ et $d\theta$, il se compose un mouvement de rotation du corps autour d'un axe fixe pendant un instant; et, si l'on suppose

$$(C) \quad \begin{cases} d\varphi - d\psi \cos \theta = p \, dt, \\ d\psi \sin \theta \sin \varphi - d\theta \cos \varphi = q \, dt, \\ d\psi \sin \theta \cos \varphi + d\theta \sin \varphi = r \, dt, \end{cases}$$

dt étant l'élément du temps, $\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}$ sera la vitesse angulaire de rotation du corps autour de son axe instantané de rotation, et les quantités

$$\frac{p}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}, \quad \frac{q}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}, \quad \frac{r}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}$$

seront les cosinus des angles que l'axe instantané de rotation forme : 1° avec l'axe de l'équateur, que nous nommerons *premier axe principal*; 2° avec le second axe principal perpendiculaire aux deux premiers et formant, avec l'équinoxe de printemps, un angle égal à $90^\circ + \varphi$. Ces résultats sont démontrés dans plusieurs Ouvrages, et spécialement dans la *Mécanique analytique* de Lagrange.

Supposons que les trois axes principaux dont nous venons de parler soient les trois axes principaux de rotation du corps; soient A, B, C les moments d'inertie du corps relativement à ces axes. Nommons x', y', z' les trois coordonnées d'une molécule dm du corps, rapportées à ces axes, et P, Q, R les forces dont elle est animée parallèlement aux mêmes axes; si l'on fait

$$\begin{aligned} S dm dt (R y' - Q z') &= dN, \\ S dm dt (P z' - R x') &= dN', \\ S dm dt (Q x' - P y') &= dN'', \end{aligned}$$

le signe intégral S se rapportant à la molécule dm et devant s'étendre à la Terre entière, on aura

$$(D) \quad \begin{cases} dp + \frac{C-B}{A} r q dt = \frac{dN}{A}, \\ dq + \frac{A-C}{B} r p dt = \frac{dN'}{B}, \\ dr + \frac{B-A}{C} p q dt = \frac{dN''}{C}. \end{cases}$$

Ces trois équations, remarquables par leur simplicité, ont été données par Euler dans le troisième Volume de sa *Mécanique*; combinées avec les équations (c), elles me paraissent offrir la détermination la

plus générale et la plus simple que l'on puisse donner des mouvements des corps célestes autour de leurs centres de gravité.

III.

Considérons d'abord les moments d'inertie A, B, C ; soit R le rayon mené du centre de gravité de la Terre à la molécule dm ; soit μ le cosinus de l'angle que R forme avec le premier axe principal; soit encore ϖ l'angle que forme le plan qui passe par le rayon R et par le premier axe principal avec le plan qui passe par le premier et par le second axe principal. $R\sqrt{1-\mu^2}$ sera la distance de la molécule au premier axe principal; $R\sqrt{1-(1-\mu^2)\cos^2\varpi}$ sera sa distance au second axe principal, et $R\sqrt{1-(1-\mu^2)\sin^2\varpi}$ sera sa distance au troisième axe principal. Ainsi le moment d'inertie d'un corps, relativement à un de ses axes, étant la somme des produits de chaque molécule du corps par le carré de sa distance à cet axe, et A, B, C étant les moments d'inertie de la Terre par rapport au premier, au second et au troisième axe principal, on aura

$$\begin{aligned} A &= SR^2 dm (1 - \mu^2), \\ B &= SR^2 dm [1 - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi], \\ C &= SR^2 dm [1 - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi], \end{aligned}$$

les intégrales devant s'étendre à la masse entière de la Terre. Maintenant on a

$$dm = R^2 dR d\mu d\varpi;$$

si l'on observe ensuite que les intégrales doivent être prises depuis $R = 0$ jusqu'à la valeur de R à la surface de la Terre, valeur que nous désignerons par R' , depuis $\mu = -1$ jusqu'à $\mu = 1$, et depuis $\varpi = 0$ jusqu'à $\varpi = 2\pi$, π étant le rapport de la demi-circonférence au rayon, on aura

$$\begin{aligned} A &= \frac{1}{8} SR'^2 d\mu d\varpi (1 - \mu^2), \\ B &= \frac{1}{8} SR'^2 d\mu d\varpi [1 - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi], \\ C &= \frac{1}{8} SR'^2 d\mu d\varpi [1 - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi]. \end{aligned}$$

Rappelons présentement un théorème remarquable sur les fonctions rationnelles et entières de μ , $\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi$ et $\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi$. $Y^{(i)}$ étant une pareille fonction de l'ordre i , assujettie à l'équation aux différences partielles

$$0 = \frac{\partial \left[(1-\mu^2) \frac{\partial Y^{(i)}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 Y^{(i)}}{\partial \varpi^2} + i(i+1) Y^{(i)},$$

et $U^{(i')}$ étant une pareille fonction de l'ordre i' , assujettie à l'équation aux différences partielles

$$0 = \frac{\partial \left[(1-\mu^2) \frac{\partial U^{(i')}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 U^{(i')}}{\partial \varpi^2} + i'(i'+1) U^{(i')},$$

on a généralement, lorsque les deux nombres i et i' sont différents,

$$(E) \quad SY^{(i)} U^{(i')} d\mu d\varpi = 0,$$

les intégrales étant prises dans les limites précédentes.

Cela posé, concevons R'^s développé dans une série de fonctions semblables, en sorte que l'on ait

$$R'^s = U^{(0)} + U^{(1)} + U^{(2)} + U^{(3)} + U^{(4)} + \dots,$$

la fonction $1 - \mu^2$ est égale à $\frac{2}{3} + \frac{1}{3} - \mu^2$; la partie $\frac{2}{3}$ de cette fonction, et généralement toutes les quantités indépendantes de μ et de ϖ , sont de la forme $Y^{(0)}$; la partie $\frac{1}{3} - \mu^2$ est de la forme $Y^{(2)}$, puisqu'elle satisfait à l'équation aux différences partielles

$$0 = \frac{\partial \left[(1-\mu^2) \frac{\partial Y^{(2)}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 Y^{(2)}}{\partial \varpi^2} + 6 Y^{(2)};$$

on aura donc, en vertu de l'équation (E),

$$A = \frac{1}{3} S d\mu d\varpi \left[\frac{2}{3} U^{(0)} + \left(\frac{1}{3} - \mu^2 \right) U^{(2)} \right].$$

On a pareillement

$$1 - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi = \frac{2}{3} + [\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi];$$

la fonction $\frac{2}{3}$ est de la forme $Y^{(0)}$; et la fonction $\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi$ est de la forme $Y^{(2)}$; on aura donc

$$B = \frac{1}{2} S d\mu d\varpi \left\{ \frac{2}{3} U^{(0)} + [\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi] U^{(2)} \right\}.$$

On trouvera de la même manière

$$C = \frac{1}{2} S d\mu d\varpi \left\{ \frac{2}{3} U^{(0)} + [\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi] U^{(2)} \right\};$$

partant

$$A = \frac{8}{15} \pi U^{(0)} + \frac{1}{2} S U^{(2)} d\mu d\varpi (\frac{1}{3} - \mu^2),$$

$$B = \frac{8}{15} \pi U^{(0)} + \frac{1}{2} S U^{(2)} d\mu d\varpi [\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi],$$

$$C = \frac{8}{15} \pi U^{(0)} + \frac{1}{2} S U^{(2)} d\mu d\varpi [\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi].$$

Si la fonction $U^{(2)}$ disparaît de l'expression de R^3 , on a

$$A = B = C;$$

or on sait que les trois moments d'inertie A, B, C étant égaux par rapport aux trois axes principaux, ils le sont relativement à tous les axes du corps, qui deviennent alors des axes principaux : la sphère n'est donc pas le seul corps qui jouisse de cette propriété. L'analyse précédente donne l'équation générale de tous les corps auxquels elle appartient.

La Terre étant supposée formée d'une infinité de couches variables du centre à la surface, le rayon R d'une quelconque de ces couches peut toujours être exprimé ainsi

$$R = a + \alpha a [Y^{(1)} + Y^{(2)} + Y^{(3)} + Y^{(4)} + \dots],$$

α étant un très petit coefficient constant et $Y^{(1)}, Y^{(2)}, Y^{(3)}, \dots$ étant des fonctions de la nature de celles dont nous venons de parler et qui peuvent de plus renfermer α d'une manière quelconque. En négligeant les quantités de l'ordre α^2 , on aura

$$R^3 = a^3 + 5\alpha a^2 [Y^{(1)} + Y^{(2)} + Y^{(3)} + \dots];$$

partant, si l'on conçoit un solide homogène, d'une densité représentée par l'unité, et dont le rayon de la surface soit celui de la couche dont il s'agit, on aura, relativement à ce solide,

$$A = \frac{8\pi a^5}{15} + \alpha S a^5 Y^{(2)} d\mu d\varpi \left(\frac{1}{3} - \mu^2\right),$$

$$B = \frac{8\pi a^5}{15} + \alpha S a^5 Y^{(2)} d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi\right],$$

$$C = \frac{8\pi a^5}{15} + \alpha S a^5 Y^{(2)} d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi\right].$$

En différentiant ces valeurs par rapport à a et en les multipliant ensuite par la densité de la couche dont le rayon est R , densité que nous désignerons par ρ , ρ étant une fonction quelconque de a , on aura les moments d'inertie de cette couche; et, pour avoir ceux de la Terre entière, il suffira d'intégrer les moments de la couche, par rapport à a , depuis $a = 0$ jusqu'à la valeur de a relative à la surface de la Terre, valeur que nous désignerons par l'unité. On aura ainsi

$$A = \frac{8\pi}{15} S \rho da^5 + \alpha S \rho d(a^5 Y^{(2)}) d\mu d\varpi \left(\frac{1}{3} - \mu^2\right),$$

$$B = \frac{8\pi}{15} S \rho da^5 + \alpha S \rho d(a^5 Y^{(2)}) d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi\right],$$

$$C = \frac{8\pi}{15} S \rho da^5 + \alpha S \rho d(a^5 Y^{(2)}) d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi\right],$$

la différence $d(a^5 Y^{(2)})$ étant uniquement relative à la variable a .

Il résulte de ce que j'ai démontré dans les *Mémoires cités de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 ⁽¹⁾, que, si l'on nomme $\alpha\varphi$ le rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur, on a, pour la condition de l'équilibre des fluides répandus sur la surface de la Terre,

$$S \rho d(a^5 Y^{(2)}) = \frac{1}{3} [Y^{(2)} + \frac{1}{2} \varphi (\mu^2 - \frac{1}{3})] S \rho da^5,$$

la valeur de $Y^{(2)}$, dans le second membre de cette équation, étant relative à la surface de la Terre, et les intégrales étant prises depuis $a = 0$

⁽¹⁾ *Œuvres de Laplace*, T. X.

jusqu'à $a = 1$; on aura par conséquent

$$\begin{aligned} A &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 - \frac{8\alpha\pi}{27} \varphi S \rho da^3 + \frac{5\alpha}{3} SY^{(2)} d\mu d\varpi \left(\frac{1}{3} - \mu^2\right) S \rho da^3, \\ B &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 + \frac{4\alpha\pi}{27} \varphi S \rho da^3 + \frac{5\alpha}{3} SY^{(2)} d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \cos^2 \varpi\right] S \rho da^3, \\ C &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 + \frac{4\alpha\pi}{27} \varphi S \rho da^3 + \frac{5\alpha}{3} SY^{(2)} d\mu d\varpi \left[\frac{1}{3} - (1 - \mu^2) \sin^2 \varpi\right] S \rho da^3. \end{aligned}$$

La fonction $Y^{(2)}$ est de cette forme

$$\begin{aligned} &H\left(\frac{1}{3} - \mu^2\right) + H' \mu \sqrt{1 - \mu^2} \sin \varpi \\ &\quad + H'' \mu \sqrt{1 - \mu^2} \cos \varpi \\ &\quad + H''' (1 - \mu^2) \sin 2\varpi \\ &\quad + H^{IV} (1 - \mu^2) \cos 2\varpi, \end{aligned}$$

et j'ai fait voir, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1783 (1), que la considération des axes principaux de rotation rend nulles les constantes H' , H'' , H''' , en sorte que la fonction $Y^{(2)}$ se réduit à

$$H\left(\frac{1}{3} - \mu^2\right) + H^{IV} (1 - \mu^2) \cos 2\varpi.$$

Les variations de la pesanteur étant à très peu près proportionnelles au carré du sinus de la latitude, la valeur de H^{IV} doit être très petite; elle serait nulle, en effet, si la Terre était un solide de révolution. Mais, pour plus de généralité, nous la conserverons dans ces recherches : nous aurons ainsi

$$\begin{aligned} A &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 + \frac{16}{27} \alpha \pi \left(H - \frac{1}{2} \varphi\right) S \rho da^3, \\ B &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 - \frac{8}{27} \alpha \pi \left(H - \frac{1}{2} \varphi\right) S \rho da^3 - \frac{8\alpha\pi}{9} H^{IV} S \rho da^3, \\ C &= \frac{8\pi}{15} S \rho da^3 - \frac{8}{27} \alpha \pi \left(H - \frac{1}{2} \varphi\right) S \rho da^3 + \frac{8\alpha\pi}{9} H^{IV} S \rho da^3. \end{aligned}$$

IV.

Considérons présentement les valeurs de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$ et $\frac{dN''}{dt}$ qui entrent dans les équations différentielles (D) de l'article II. Soient L la masse

(1) *Oeuvres de Laplace*, T. XI.

d'un astre qui agit sur la Terre; x, y, z les coordonnées de son centre, rapportées au centre de gravité de la Terre et à ses trois axes principaux. Soit $r' = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$, et nommons x', y', z' les coordonnées d'une molécule dm du sphéroïde terrestre; supposons enfin

$$V = \frac{-L(xx' + yy' + zz')}{r'^3} + \frac{L}{\sqrt{(x' - x)^2 + (y' - y)^2 + (z' - z)^2}}.$$

Les forces attractives de L sur la molécule dm , décomposées parallèlement aux axes des x , des y et des z , en sens opposé à leur origine, et diminuées des mêmes forces attractives sur le centre de gravité de la Terre, que nous considérons ici comme immobile, seront

$$\frac{\partial V}{\partial x'}, \quad \frac{\partial V}{\partial y'}, \quad \frac{\partial V}{\partial z'}.$$

Ces trois forces sont celles que nous avons désignées par P, Q, R dans l'article II. On aura donc

$$\begin{aligned} \frac{dN}{dt} &= S dm \left(y' \frac{\partial V}{\partial z'} - z' \frac{\partial V}{\partial y'} \right), \\ \frac{dN'}{dt} &= S dm \left(z' \frac{\partial V}{\partial x'} - x' \frac{\partial V}{\partial z'} \right), \\ \frac{dN''}{dt} &= S dm \left(x' \frac{\partial V}{\partial y'} - y' \frac{\partial V}{\partial x'} \right). \end{aligned}$$

Si l'on observe ensuite que l'on a

$$x' \frac{\partial V}{\partial y'} - y' \frac{\partial V}{\partial x'} = y \frac{\partial V}{\partial x} - x \frac{\partial V}{\partial y},$$

on aura

$$\begin{aligned} \frac{dN}{dt} &= S dm \left(z \frac{\partial V}{\partial y} - y \frac{\partial V}{\partial z} \right), \\ \frac{dN'}{dt} &= S dm \left(x \frac{\partial V}{\partial z} - z \frac{\partial V}{\partial x} \right), \\ \frac{dN''}{dt} &= S dm \left(y \frac{\partial V}{\partial x} - x \frac{\partial V}{\partial y} \right). \end{aligned}$$

Les coordonnées x', y', z' étant très petites relativement à la distance r' de l'astre L au centre de gravité de la Terre, on peut déve-

lopper V dans une suite fort convergente ordonnée par rapport aux puissances réciproques de r' ; on aura ainsi, à fort peu près,

$$\frac{dN}{dt} = \frac{3L}{r'^3} S dm (xx' + yy' + zz') (zy' - yz'),$$

$$\frac{dN'}{dt} = \frac{3L}{r'^3} S dm (xx' + yy' + zz') (xz' - zx'),$$

$$\frac{dN''}{dt} = \frac{3L}{r'^3} S dm (xx' + yy' + zz') (yx' - xy').$$

Or on a, par la nature des axes principaux de rotation,

$$S dm (x'^2 + y'^2) = C,$$

$$S dm (x'^2 + z'^2) = B,$$

$$S dm (y'^2 + z'^2) = A;$$

$$S x' y' dm = 0, \quad S x' z' dm = 0, \quad S y' z' dm = 0.$$

On aura ainsi

$$\frac{dN}{dt} = \frac{3L}{r'^3} (C - B) yz,$$

$$\frac{dN'}{dt} = \frac{3L}{r'^3} (A - C) xz,$$

$$\frac{dN''}{dt} = \frac{3L}{r'^3} (B - A) xy;$$

les équations (D) deviendront conséquemment

$$(F) \quad \begin{cases} dp + \frac{C-B}{A} r q = \frac{3L dt}{r'^3} \frac{C-B}{A} yz, \\ dq + \frac{A-C}{B} r p = \frac{3L dt}{r'^3} \frac{A-C}{B} xz, \\ dr + \frac{B-A}{C} p q = \frac{3L dt}{r'^3} \frac{B-A}{C} xy. \end{cases}$$

Les équations (F) supposent que r' est fort grand par rapport au rayon du sphéroïde terrestre, ce qui est vrai relativement au Soleil et à la Lune; mais il est remarquable qu'elles seraient encore fort approchées dans le cas où, l'astre attirant étant fort près de la Terre, la figure

de cette planète serait elliptique. Pour le démontrer, nous observerons que l'on a, par l'article II,

$$x' = R\mu, \quad y' = R\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi, \quad z' = R\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi.$$

Si l'on nomme ν et λ ce que deviennent, par rapport à l'astre L, les quantités μ et ϖ relatives à la molécule dm du sphéroïde terrestre, on aura

$$x = r'\nu, \quad y = r'\sqrt{1-\nu^2} \cos \lambda, \quad z = r'\sqrt{1-\nu^2} \sin \lambda.$$

Si l'on substitue ces valeurs dans la fonction V, et qu'ensuite on la développe par rapport aux puissances de $\frac{R}{r'}$, on aura une série de cette forme

$$\frac{L}{r'} + \frac{LR^2}{r'^3} U^{(2)} + \frac{LR^3}{r'^4} U^{(3)} + \dots,$$

et il est facile de s'assurer que $U^{(2)}$, $U^{(3)}$, ... sont des fonctions telles, que l'on a généralement

$$0 = \frac{\partial \left[(1-\mu^2) \frac{\partial U^{(i)}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\frac{\partial^2 U^{(i)}}{\partial \varpi^2}}{1-\mu^2} + i(i+1) U^{(i)}.$$

Reprenons maintenant l'équation

$$\frac{dN}{dt} = S dm \left(z \frac{\partial V}{\partial y} - y \frac{\partial V}{\partial z} \right);$$

on aura

$$\begin{aligned} z \frac{\partial V}{\partial y} - y \frac{\partial V}{\partial z} = & \frac{LR^2}{r'^3} \left(z \frac{\partial U^{(2)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(2)}}{\partial z} \right) \\ & + \frac{LR^3}{r'^4} \left(z \frac{\partial U^{(3)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(3)}}{\partial z} \right) \\ & + \dots \end{aligned}$$

Les différences partielles du second membre de cette équation étant prises par rapport à des variables indépendantes de μ et de ϖ , si l'on désigne généralement par $U^{(i)}$ la fonction

$$z \frac{\partial U^{(i)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(i)}}{\partial z},$$

on aura

$$0 = \frac{\partial \left[(1 - \mu^2) \frac{\partial U^{(i)}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 U^{(i)}}{\partial \varpi^2} + i(i+1) U^{(i)},$$

en sorte que la fonction $U^{(i)}$ est de la même nature que les fonctions $Y^{(i)}$ et $U^{(i)}$; l'expression précédente de $\frac{dN}{dt}$ deviendra ainsi, en vertu de l'équation (E) de l'article précédent, en substituant pour dm sa valeur $R^2 dR d\mu d\varpi$, et pour R sa valeur $a + \alpha a(Y^{(1)} + Y^{(2)} + \dots)$,

$$\begin{aligned} \frac{dN}{dt} = & \frac{\alpha L}{r'^3} S \rho d(\alpha^5 Y^{(2)}) d\mu d\varpi \left(z \frac{\partial U^{(2)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(2)}}{\partial z} \right) \\ & + \frac{\alpha L}{r'^3} S \rho d(\alpha^6 Y^{(3)}) d\mu d\varpi \left(z \frac{\partial U^{(3)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(3)}}{\partial z} \right) \\ & + \dots \end{aligned}$$

les différentielles $d(\alpha^5 Y^{(2)})$, $d(\alpha^6 Y^{(3)})$, ... étant relatives à la variable α . Or j'ai démontré, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 ⁽¹⁾, que l'on a généralement, par la condition de l'équilibre des fluides qui recouvrent la Terre, et lorsque i surpasse 2,

$$S \rho d(\alpha^{i+3} Y^{(i)}) = \frac{2i+1}{3} Y^{(i)} S \rho d\alpha^3,$$

les intégrales étant prises depuis $\alpha = 0$ jusqu'à $\alpha = 1$, et $Y^{(i)}$ étant relatif à la surface de la Terre; on aura donc

$$\begin{aligned} & \frac{\alpha L}{r'^3} S \rho d(\alpha^6 Y^{(3)}) d\mu d\varpi \left(z \frac{\partial U^{(3)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(3)}}{\partial z} \right) \\ & = \frac{7\alpha L}{3r'^3} S Y^{(3)} d\mu d\varpi \left(z \frac{\partial U^{(3)}}{\partial y} - y \frac{\partial U^{(3)}}{\partial z} \right) S \rho d\alpha^3. \end{aligned}$$

Si la figure de la surface de la Terre est celle d'un ellipsoïde, $Y^{(3)}$ est nul, et alors l'expression de $\frac{dN}{dt}$ se réduit à son premier terme, non seulement à cause de la grandeur de r' , mais parce que les valeurs de $Y^{(3)}$, $Y^{(4)}$, ... sont nulles. Or, quoique la figure elliptique ne satisfasse pas exactement aux degrés mesurés des méridiens, cependant l'ac-

⁽¹⁾ *OEuvres de Laplace*, T. X.

cord des variations de la pesanteur avec cette figure indique que $Y^{(3)}$, $Y^{(4)}$, ... sont très peu considérables par rapport à $Y^{(2)}$. On peut donc calculer les mouvements de l'axe de la Terre, en lui supposant une figure elliptique, sans craindre aucune erreur.

V.

Rapportons maintenant les coordonnées de l'astre L à un plan fixe, que nous supposons être celui de l'écliptique à une époque donnée. Soient X, Y, Z ces nouvelles coordonnées, l'axe des X étant la ligne menée du centre de la Terre à l'équinoxe du printemps, l'axe des Y étant la ligne menée du même centre au premier point du Cancer, et la ligne des Z étant la ligne menée de ce même centre au pôle boréal de l'écliptique; on aura

$$x = Y \sin \theta + Z \cos \theta,$$

$$y = X \cos \varphi + Y \cos \theta \sin \varphi - Z \sin \theta \sin \varphi,$$

$$z = Y \cos \theta \cos \varphi - Z \sin \theta \cos \varphi - X \sin \varphi.$$

Les équations différentielles (F) de l'article précédent deviendront ainsi

$$(G) \left\{ \begin{aligned} dp + \frac{C-B}{A} r q dt &= \frac{3L dt (C-B)}{2A r'^3} [\sin 2\varphi (Y^2 \cos^2 \theta + Z^2 \sin^2 \theta - X^2 - 2YZ \sin \theta \cos \theta) \\ &\quad + 2 \cos 2\varphi (XY \cos \theta - XZ \sin \theta)], \\ dq + \frac{A-C}{B} r p dt &= \frac{3L dt (A-C)}{B r'^3} \{ \cos \varphi [(Y^2 - Z^2) \sin \theta \cos \theta + YZ (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)] \\ &\quad - \sin \varphi (XY \sin \theta + XZ \cos \theta) \}, \\ dr + \frac{B-A}{C} p q dt &= \frac{3L dt (B-A)}{C r'^3} \{ \cos \varphi (XY \sin \theta + XZ \cos \theta) \\ &\quad + \sin \varphi [(Y^2 - Z^2) \sin \theta \cos \theta + YZ (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)] \}. \end{aligned} \right.$$

VI.

Intégrons présentement ces équations; si les deux moments d'inertie B et C étaient égaux, ce qui aurait lieu dans le cas où la Terre serait un sphéroïde de révolution, la première des équations (G) donnerait $dp = 0$, et, par conséquent, $p = n$, n étant une constante. Lorsqu'il y a une petite différence entre ces moments d'inertie, la valeur de p renferme des inégalités périodiques; mais elles sont insensibles. En effet, l'axe instantané de rotation s'éloignant toujours très peu du premier axe principal, q et r sont de très petites quantités, et l'on peut sans erreur sensible négliger le terme $\frac{C-B}{A}rq dt$ de la première des équations (G). Le second membre de la même équation se développe en sinus et cosinus d'angles croissant avec rapidité, puisque ses termes sont multipliés par le sinus et le cosinus de 2φ ; ces termes doivent donc être encore insensibles après les intégrations. On peut ainsi supposer, dans les deux dernières des équations (G), $p = n$, n étant la vitesse moyenne angulaire de la rotation de la Terre autour de son premier axe principal. Mais, comme la discussion de la valeur de p est très importante, à cause de son influence sur la durée du jour, nous reviendrons sur cet objet, après avoir déterminé les valeurs de q et de r .

Faisons, pour abréger,

$$\frac{3L}{r'^3} [(Y^2 - Z^2) \sin \theta \cos \theta + YZ(\cos^2 \theta - \sin^2 \theta)] = P,$$

$$\frac{3L}{r'^3} (XY \sin \theta + XZ \cos \theta) = P';$$

les deux dernières des équations (G) deviendront

$$dq + \frac{A-C}{B} nr dt = \frac{A-C}{B} dt (P \cos \varphi - P' \sin \varphi),$$

$$dr + \frac{B-A}{C} nq dt = \frac{B-A}{C} dt (P' \cos \varphi + P \sin \varphi).$$

P et P' peuvent être développés en sinus et cosinus d'angles croissant proportionnellement au temps; soient $k \cos(i\dot{t} + \epsilon)$ un terme quelconque de P, et $k' \sin(i\dot{t} + \epsilon)$ le terme correspondant de P'; on aura, en n'ayant égard qu'à ces termes,

$$\begin{aligned} dq + \frac{A-C}{B} nr dt &= \frac{A-C}{2B} dt [(k+k') \cos(\varphi + it + \epsilon) \\ &\quad + (k-k') \cos(\varphi - it - \epsilon)], \\ dr + \frac{B-A}{C} r q dt &= \frac{B-A}{2C} dt [(k+k') \sin(\varphi + it + \epsilon) \\ &\quad + (k-k') \sin(\varphi - it - \epsilon)]. \end{aligned}$$

Pour intégrer ces équations, supposons

$$\begin{aligned} q &= M \sin(\varphi + it + \epsilon) + N \sin(\varphi - it - \epsilon), \\ r &= M' \cos(\varphi + it + \epsilon) + N' \cos(\varphi - it - \epsilon); \end{aligned}$$

nous aurons, en observant que $d\varphi$ est à très peu près égal à $n dt$,

$$\begin{aligned} M &= \frac{\frac{k+k'}{2} (A-C) [n(B+C-A) + iC]}{(n+i)^2 CB - n^2 (B-A)(C-A)}, \\ M' &= \frac{\frac{k+k'}{2} (A-B) [n(B+C-A) + iB]}{(n+i)^2 CB - n^2 (B-A)(C-A)}, \\ N &= \frac{\frac{k-k'}{2} (A-C) [n(B+C-A) - iC]}{(n-i)^2 CB - n^2 (B-A)(C-A)}, \\ N' &= \frac{\frac{k-k'}{2} (A-B) [n(B+C-A) - iB]}{(n-i)^2 CB - n^2 (B-A)(C-A)}. \end{aligned}$$

On a, par l'article II,

$$d\theta = r dt \sin \varphi - q dt \cos \varphi;$$

on aura donc

$$\begin{aligned} \frac{d\theta}{dt} &= \frac{M'-M}{2} \sin(2\varphi + it + \epsilon) + \frac{N'-N}{2} \sin(2\varphi - it - \epsilon) \\ &\quad + \frac{N+N'-M-M'}{2} \sin(it + \epsilon). \end{aligned}$$

Nous pouvons négliger les deux premiers termes de cette expression de $\frac{d\theta}{dt}$, parce qu'ils sont insensibles en eux-mêmes, à cause du facteur $\frac{L(C-B)}{r'^2}$ qui les multiplie, et que d'ailleurs ils n'augmentent point par l'intégration. Il n'en est pas ainsi du troisième terme, que l'intégration peut rendre sensible, si i est fort petit; dans ce cas, on peut négliger i relativement à n , et l'on a, à fort peu près,

$$\frac{d\theta}{dt} = \frac{B+C-2A}{2nA} k' \sin(it + \epsilon).$$

On a encore, par l'article II,

$$d\psi \sin \theta = r dt \cos \varphi + q dt \sin \varphi,$$

ce qui donne

$$\begin{aligned} \frac{d\psi}{dt} \sin \theta = & \frac{M'-M}{2} \cos(2\varphi + it + \epsilon) + \frac{N'-N}{2} \cos(2\varphi - it - \epsilon) \\ & + \frac{M+M'+N+N'}{2} \cos(it + \epsilon); \end{aligned}$$

et, en supposant i très petit, on aura, à très peu près,

$$\frac{d\psi}{dt} \sin \theta = \frac{2A-B-C}{2nA} k \cos(it + \epsilon).$$

Si l'on désigne par $\Sigma k \cos(it + \epsilon)$ la somme des termes dans lesquels P peut se développer, et par $\Sigma k' \sin(it + \epsilon)$ la somme des termes dans lesquels P' peut se développer, Σ étant la caractéristique des intégrales finies, on aura

$$(H) \quad \left\{ \begin{aligned} \frac{d\theta}{dt} &= \frac{B+C-2A}{2nA} \Sigma k' \sin(it + \epsilon), \\ \frac{d\psi}{dt} \sin \theta &= \frac{2A-B-C}{2nA} \Sigma k \cos(it + \epsilon). \end{aligned} \right.$$

En intégrant ces équations sans égard aux constantes arbitraires,

on aura les parties de θ et de ψ qui dépendent de l'action de l'astre L. Pour avoir les valeurs complètes de ces variables, il faut leur ajouter les quantités qui dépendent de l'état initial du mouvement. En n'ayant égard qu'à cet état, les équations (F) de l'article IV deviennent

$$dq + \frac{A-C}{B} nr dt = 0, \quad dr + \frac{B-A}{C} nq dt = 0;$$

d'où l'on tire, en intégrant,

$$q = G \sin(\lambda t + \epsilon),$$

$$r = \frac{\lambda B}{n(C-A)} G \cos(\lambda t + \epsilon),$$

G et ϵ étant deux constantes arbitraires, et λ étant égal à

$$n \sqrt{\frac{(B-A)(C-A)}{BC}}.$$

Si l'on substitue pour q et r ces valeurs dans l'équation

$$\frac{d\theta}{dt} = r \sin \varphi - q \cos \varphi,$$

on aura, après avoir intégré,

$$\theta = h + \frac{n(C-A) - \lambda B}{2n(n+\lambda)(C-A)} G \cos(\varphi + \lambda t + \epsilon)$$

$$- \frac{\lambda B + n(C-A)}{2n(n-\lambda)(C-A)} G \cos(\varphi - \lambda t - \epsilon),$$

h étant une nouvelle arbitraire. Si la valeur de G était sensible, on le reconnaîtrait par les variations journalières de la hauteur du pôle; et, puisque les observations les plus précises n'y font remarquer aucune variation de ce genre, il résulte que G est insensible, et qu'ainsi l'on peut négliger les parties de θ et de ψ qui dépendent de l'état initial du mouvement de la Terre.

VII.

Reprenons maintenant les équations (H) de l'article précédent. La première donne, en l'intégrant et en observant que $\Sigma k' \sin(it + \epsilon)$ est le développement de la fonction P' ,

$$\theta = h + \frac{B + C - 2A}{2nA} \int P' dt.$$

Les seuls astres qui influent d'une manière sensible sur les mouvements de l'axe de la Terre sont le Soleil et la Lune. Considérons d'abord l'action du Soleil.

Soient

ν la longitude de cet astre, comptée sur son orbite, de l'équinoxe mobile du printemps;

γ l'inclinaison de l'orbite sur le plan fixe;

Λ la longitude de son nœud ascendant.

On aura

$$X = r' \cos^2 \frac{\gamma}{2} \cos \nu + r' \sin^2 \frac{\gamma}{2} \cos(\nu - 2\Lambda),$$

$$Y = r' \cos^2 \frac{\gamma}{2} \sin \nu - r' \sin^2 \frac{\gamma}{2} \sin(\nu - 2\Lambda),$$

$$Z = r' \sin \gamma \sin(\nu - \Lambda),$$

d'où l'on tire

$$XY = \frac{r'^2}{2} \cos^4 \frac{\gamma}{2} \sin 2\nu + \frac{r'^2 \sin^2 \gamma}{4} \sin 2\Lambda - \frac{r'^2}{2} \sin^4 \frac{\gamma}{2} \sin(2\nu - 4\Lambda),$$

$$\begin{aligned} XZ &= \frac{r'^2}{2} \sin \gamma \cos^2 \frac{\gamma}{2} \sin(2\nu - \Lambda) - \frac{r'^2}{4} \sin 2\gamma \sin \Lambda \\ &+ \frac{r'^2}{2} \sin \gamma \sin^2 \frac{\gamma}{2} \sin(2\nu - 3\Lambda); \end{aligned}$$

on a, par la théorie du mouvement elliptique,

$$r'^2 d\nu = 2a^2 m dt \sqrt{1 - e^2},$$

mt étant le moyen mouvement du Soleil, a étant sa moyenne distance

à la Terre, et e étant l'excentricité de son orbite; on a, de plus,

$$\frac{L}{a^3} = m^2,$$

$$\frac{a}{r'} = \frac{1 + e \cos(\nu - \Gamma)}{1 - e^2},$$

Γ étant la longitude de l'apogée solaire; on aura donc, relativement au Soleil,

$$\begin{aligned} P' dt &= \frac{3L dt}{r'^6} (XY \sin \theta + XZ \cos \theta) \\ &= \frac{3m d\nu [1 + e \cos(\nu - \Gamma)]}{(1 - e^2)^{\frac{3}{2}}} \left(\frac{XY}{r'^3} \sin \theta + \frac{XZ}{r'^3} \cos \theta \right). \end{aligned}$$

Si l'on substitue pour $\frac{XY}{r'^3}$ et $\frac{XZ}{r'^3}$ leurs valeurs précédentes en ν , on verra d'abord, après avoir développé $P' dt$ en sinus de l'angle ν et de ses multiples, que les termes dépendants de la longitude Γ de l'apogée solaire renferment l'angle ν et qu'ainsi ils ne peuvent devenir sensibles par l'intégration. Il n'en est pas ainsi des termes dépendants de la longitude du nœud; la fonction $\frac{XZ}{r'^3}$ introduit dans $P' dt$ le terme

$$- \frac{3m d\nu}{8} \sin 2\gamma \sin \Lambda;$$

et, vu la lenteur des variations de γ et de Λ , ce terme peut devenir, par l'intégration, très sensible dans la valeur de θ ; on aura ainsi, à très peu près, en observant que γ et e sont fort petits et en ne conservant parmi les termes multipliés par ces quantités que ceux qui peuvent croître considérablement par les intégrations,

$$\int P' dt = - \frac{3m}{4} \sin \theta \cos 2\nu - \frac{3m^2}{2} \cos \theta \int \gamma dt \sin \Lambda.$$

La quantité $\gamma \sin \Lambda$ est le produit de l'inclinaison de l'orbe solaire par le sinus de la longitude de son nœud; or on sait, par la théorie des inégalités séculaires du mouvement des planètes, que ce produit est égal à un nombre fini de termes de la forme $c \sin(ft + \epsilon)$, c étant un petit coefficient et f étant pareillement très petit, en sorte que l'angle ft croît avec une extrême lenteur. Nous désignerons par

$\Sigma c \sin(ft + \epsilon)$ la somme de tous ces termes; nous aurons ainsi pour la partie de $\int P' dt$ dépendante de l'action du Soleil

$$\int P' dt = -\frac{3m}{4} \sin \theta \cos 2\nu + \frac{3m^2}{2} \cos \theta \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon).$$

Considérons présentement l'action de la Lune. En désignant par L' sa masse et par a' sa moyenne distance à la Terre, en nommant de plus, relativement à cet astre, ν' , m' , Γ' , e' , Λ' et γ' ce que nous avons nommé ν , m , Γ , e , Λ et γ , relativement au Soleil, et faisant

$$\frac{L}{a'^2} = \lambda m^2,$$

on trouvera, par l'analyse précédente,

$$\int P' dt = -\frac{3\lambda m^2}{4m'} \sin \theta \cos 2\nu' - \frac{3\lambda m^2}{2} \cos \theta \int \gamma' dt \sin \Lambda'.$$

La fonction $\frac{XY}{r'^2}$ introduit encore dans l'intégrale $\int P' dt$ le terme

$$-\frac{3m^2\lambda}{4} \sin \theta \int \gamma'^2 dt \sin 2\Lambda'.$$

Ce terme croît considérablement par l'intégration; mais il est aisé de voir que, malgré cet accroissement, il reste encore insensible. En effet, son maximum est à celui du terme

$$-\frac{3\lambda m^2 \cos \theta}{2} \int \gamma' dt \sin \Lambda'$$

comme $\frac{1}{4}\gamma' \tan \theta$ est à l'unité; or on verra bientôt que le second de ces maxima est d'environ 10" relativement à l'orbe lunaire rapporté à l'écliptique; de plus, γ' est au-dessous de $\frac{1}{10}$: le premier maximum est donc insensible. Les seuls termes sensibles que l'action de la Lune produit dans l'intégrale $\int P' dt$, et par conséquent dans la valeur de θ , sont donc ceux auxquels nous avons eu égard. Quelques astronomes ont introduit dans cette valeur une petite inégalité dépendante de la longitude de l'apogée de l'orbe lunaire; mais on voit, par l'analyse précédente, que cette inégalité n'existe point. Le moyen mouvement de l'apogée lunaire étant à peu près double du mouvement des nœuds

de la Lune, un terme dépendant de l'angle $2\Lambda' - \Gamma'$ pourrait devenir sensible par l'intégration, quoique multiplié par $e'\gamma'^2$; mais l'analyse précédente nous montre encore qu'il n'existe point de terme semblable dans l'intégrale $\int P' dt$.

Pour évaluer la fonction $\int \gamma' dt \sin \Lambda'$, nous observerons que, dans tous les changements qu'éprouve la position de l'orbe solaire, on a

$$\gamma' = \gamma \quad \text{et} \quad \Lambda' = \Lambda;$$

on a donc, eu égard aux variations de l'orbe solaire,

$$\int \gamma' dt \sin \Lambda' = - \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon).$$

Soient de plus c' l'inclinaison moyenne de l'orbe de la Lune sur celui du Soleil et $-f't - \epsilon'$ la longitude de son nœud ascendant sur cet orbe, comptée de l'équinoxe mobile du printemps; on aura, en vertu de cette inclinaison,

$$\int \gamma' dt \sin \Lambda' = \frac{c'}{f'} \cos(f't + \epsilon');$$

en réunissant donc ces deux termes, on aura, relativement à la Lune,

$$\int \gamma dt \sin \Lambda' = \frac{c'}{f'} \cos(f't + \epsilon') - \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon),$$

et l'on aura pour les actions réunies du Soleil et de la Lune

$$\begin{aligned} \theta = & h + \frac{3m}{8n} \sin \theta \frac{2A - B - C}{A} \left(\cos 2\nu + \frac{\lambda m}{m'} \cos 2\nu' \right) \\ & - \frac{3m^2}{4n} \cos \theta \frac{2A - B - C}{A} (1 + \lambda) \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon) \\ & + \frac{3\lambda c' m^2}{4n f'} \cos \theta \frac{2A - B - C}{A} \cos(f't + \epsilon'). \end{aligned}$$

VIII.

Déterminons présentement la valeur de ψ et, pour cela, reprenons la seconde des équations (H) de l'article VI. En lui donnant cette forme

$$d\psi \sin \theta = \frac{2A - B - C}{2nA} P dt,$$

on a (1), par l'article précédent, relativement au Soleil,

$$\begin{aligned}
 Y^2 - Z^2 &= \frac{r'^2}{2} \cos^2 \frac{\gamma}{2} (1 - \cos 2\nu) - \frac{r'^2}{2} \sin^2 \frac{\gamma}{2} [\cos 2\Lambda - \cos(2\nu - 2\Lambda)] \\
 &\quad - \frac{r'^2}{2} \sin^2 \gamma [1 - \cos(2\nu - 2\Lambda)], \\
 YZ &= \frac{r'^2 \sin 2\gamma}{4} \cos \Lambda - \frac{r'^2}{2} \sin \gamma \cos^2 \frac{\gamma}{2} \cos(2\nu - \Lambda) \\
 &\quad + \frac{r'^2}{2} \sin \gamma \sin^2 \frac{\gamma}{2} \cos(2\nu - 3\Lambda).
 \end{aligned}$$

On aura donc, par l'analyse du même article, en négligeant les carrés de e et de γ et les quantités qui ne deviennent point sensibles par l'intégration,

$$\begin{aligned}
 P dt &= \frac{3m^2}{2} dt \sin \theta \cos \theta - \frac{3m}{4} \sin \theta \cos \theta d \sin 2\nu \\
 &\quad + \frac{3m^2}{2} \gamma dt \cos \Lambda (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta).
 \end{aligned}$$

$\gamma \cos \Lambda$ est le produit de l'inclinaison de l'orbe solaire par le cosinus de la longitude de son nœud, et l'on sait, par la théorie des inégalités séculaires du mouvement des planètes, que $\gamma \sin \Lambda$ étant représenté par $\Sigma c \sin(ft + \epsilon)$, la fonction $\gamma \cos \Lambda$ sera exprimée par $\Sigma c \cos(ft + \epsilon)$. Il faudra donc substituer cette valeur, au lieu de $\gamma \cos \Lambda$, dans l'expression de P .

On trouvera par la même analyse et par celle de l'article précédent que, relativement à la Lune, on a

$$\begin{aligned}
 P dt &= \frac{3\lambda m^2 dt}{2} \sin \theta \cos \theta - \frac{3\lambda m^2}{4m'} \sin \theta \cos \theta d \sin 2\nu' \\
 &\quad + \frac{3}{2} \lambda m^2 dt (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) \Sigma c \cos(ft + \epsilon) \\
 &\quad + \frac{3}{2} \lambda m^2 dt (\cos^2 \theta - \sin^2 \theta) c' \cos(f't + \epsilon');
 \end{aligned}$$

(1) Au lieu du terme $-\frac{r'^2}{2} \sin^2 \frac{\gamma}{2} [\cos 2\Lambda - \cos(2\nu - 2\Lambda)]$, on trouve les deux termes

$$-\frac{1}{4} r'^2 \sin^2 \gamma [\cos 2\Lambda - \cos(2\nu - 2\Lambda)] + \frac{1}{2} r'^2 \sin^2 \frac{\gamma}{2} [1 - \cos(2\nu - 4\Lambda)].$$

La correction a été faite dans la *Mécanique céleste*.

(Note de l'Éditeur.)

on aura par conséquent

$$\begin{aligned} \frac{d\psi}{dt} = & \frac{3m^2}{4n} \frac{2A - B - C}{A} (1 + \lambda) \cos \theta \\ & - \frac{3m}{8n} \frac{2A - B - C}{A} \cos \theta \frac{1}{dt} \left(d \sin 2\nu + \frac{\lambda m}{m'} d \sin 2\nu' \right) \\ & + \frac{3m^2}{4n} \frac{2A - B - C}{A} (1 + \lambda) \frac{\cos^2 \theta - \sin^2 \theta}{\sin \theta} \sum c \cos(ft + \epsilon) \\ & + \frac{3\lambda m^2}{4n} \frac{2A - B - C}{A} \frac{\cos^2 \theta - \sin^2 \theta}{\sin \theta} c' \cos(f't + \epsilon'). \end{aligned}$$

Pour intégrer cette équation, nous observerons que la valeur de θ n'est pas constante et que ses variations séculaires deviennent, par l'intégration, sensibles dans le premier terme de cette expression $\frac{d\psi}{dt}$; or la seule partie de la valeur de θ , trouvée dans l'article précédent, qui puisse acquérir une valeur un peu grande par la suite des siècles est celle-ci

$$- \frac{3m^2}{4n} \cos \theta \frac{2A - B - C}{A} (1 + \lambda) \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon);$$

c'est donc la seule à laquelle il soit nécessaire d'avoir égard : ainsi, en faisant, pour abréger,

$$\frac{3m^2}{4n} \cos \theta \frac{2A - B - C}{A} (1 + \lambda) = l,$$

le premier terme de l'expression de $\frac{d\psi}{dt}$ deviendra, en négligeant les quantités de l'ordre c^2 ,

$$l + l^2 \tanh \sum \frac{c}{f} \cos(ft + \epsilon).$$

Il est inutile d'avoir égard à la variabilité de θ dans les autres termes

de cette expression, qui donne, après l'avoir intégrée,

$$\begin{aligned} \psi = \iota + \zeta + \sum \left[\left(\frac{l}{f} - 1 \right) \operatorname{tang} h + \cot h \right] \frac{lc}{f} \sin(ft + \epsilon) \\ - \frac{l}{2m(1+\lambda)} \sin 2\nu - \frac{l\lambda}{2m'(1+\lambda)} \sin 2\nu' \\ + \frac{l\lambda}{(1+\lambda)f'} \frac{\cos^2 h - \sin^2 h}{\sin h \cos h} c' \sin(f't + \epsilon'), \end{aligned}$$

ζ étant une constante arbitraire.

L'expression de θ de l'article précédent peut être mise sous cette forme

$$\begin{aligned} \theta = h - \sum \frac{lc}{f} \cos(ft + \epsilon) + \frac{l\lambda}{(1+\lambda)f'} c' \cos(f't + \epsilon') \\ + \frac{l \operatorname{tang} h}{2m(1+\lambda)} \left(\cos 2u + \frac{m}{m'} \lambda \cos 2u' \right). \end{aligned}$$

En réunissant ces valeurs de ψ et de θ avec celle-ci $p = n$, on aura tout ce qui est nécessaire pour déterminer, à chaque instant, les mouvements de la Terre autour de son centre de gravité.

IX.

Les valeurs de ψ et de θ sont relatives à un plan fixe; pour avoir ces valeurs par rapport à l'écliptique vraie, considérons le triangle sphérique formé par l'écliptique fixe, par l'écliptique vraie et par l'équateur. Il est aisé de voir que la différence des deux arcs interceptés entre l'équateur et le nœud ascendant de l'orbe solaire, dans ce triangle, est à très peu près égale au produit de $\cot \theta$ par l'inclinaison de l'orbe solaire à l'écliptique fixe et par le sinus de la longitude de son nœud; cette différence est donc égale à

$$\cot \theta \Sigma c \sin(ft + \epsilon);$$

or, si l'on nomme ψ' la distance de l'intersection de l'écliptique vraie et de l'équateur à la droite invariable prise sur le plan fixe, et d'où l'on compte l'angle ψ , on aura à très peu près $\psi - \psi'$ pour cette

même différence; on aura donc

$$\psi - \psi' = \cot \theta \Sigma c \sin(ft + \epsilon),$$

d'où l'on tire

$$\begin{aligned} \psi' = \iota + \zeta + \sum \left(1 + \frac{l}{f} \operatorname{tang}^2 h \right) \left(\frac{l}{f} - 1 \right) \cot h c \sin(ft + \epsilon) \\ + \frac{l\lambda}{(1+\lambda)f'} \frac{\cos^2 h - \sin^2 h}{\sin h \cos h} c' \sin(f't + \epsilon') \\ - \frac{l}{2m(1+\lambda)} \sin 2\nu - \frac{l\lambda}{2m'(1+\lambda)} \sin 2\nu'. \end{aligned}$$

Si l'on nomme ensuite θ' l'inclinaison de l'écliptique vraie sur l'équateur, on trouvera facilement, en considérant le triangle sphérique précédent et en observant que $\theta' - \theta$ est fort petit,

$$\theta' - \theta = \Sigma c \cos(ft + \epsilon);$$

on aura par conséquent

$$\begin{aligned} \theta' = h + \sum \left(1 - \frac{l}{f} \right) c \cos(ft + \epsilon) \\ + \frac{l\lambda}{(1+\lambda)f'} c' \cos(f't + \epsilon') \\ + \frac{l \operatorname{tang} h}{2m(1+\lambda)} \left(\cos 2\nu + \frac{m}{m'} \lambda \cos 2\nu' \right). \end{aligned}$$

La partie $\sum \frac{f-l}{f} c \cos(ft + \epsilon)$ de cette expression exprime la variation séculaire de l'obliquité de l'écliptique vraie sur l'équateur. Si la Terre était sphérique, il n'y aurait point de précession en vertu de l'action du Soleil et de la Lune; on aurait ainsi $l = 0$, et la variation séculaire de l'obliquité de l'écliptique vraie serait $\Sigma c \cos(ft + \epsilon)$. On voit donc que l'action du Soleil et de la Lune sur le sphéroïde terrestre change considérablement les lois de cette variation, qui deviendrait même presque nulle, si le mouvement de précession dû à cette action était très rapide relativement au mouvement de l'orbe solaire; car ce dernier mouvement dépend des angles $(f-l)t$, dont les coefficients $f-l$ seraient très petits par rapport à l et à f ; en sorte que la

fonction $\sum \frac{f-l}{f} c \cos(ft + \epsilon)$ deviendrait presque insensible. Dans les suppositions les plus vraisemblables sur les masses des planètes, l'étendue entière de la variation de l'obliquité de l'écliptique est réduite, par l'action du Soleil et de la Lune sur le sphéroïde terrestre, à peu près au quart de la valeur qu'elle aurait sans cette action; mais cette différence ne se manifeste qu'après deux ou trois siècles. Pour le faire voir, développons la fonction $\sum \frac{f-l}{f} c \cos(ft + \epsilon)$ par rapport aux puissances du temps; on aura, en ne considérant que sa première puissance,

$$\sum \frac{f-l}{f} c \cos \epsilon - t \sum (f-l) c \sin \epsilon.$$

Si la Terre était exactement sphérique, les coefficients $f-l$ resteraient les mêmes; la variation séculaire de l'obliquité de l'écliptique serait donc encore la même dans les temps voisins de l'instant pris pour époque.

La fonction

$$\sum \left(1 + \frac{l}{f} \tan^2 h\right) (l-f) \cot h c \cos(ft + \epsilon)$$

de l'expression de $\frac{d\psi'}{dt}$ donne la diminution séculaire de l'année moyenne, en réduisant cette fonction en temps, à raison de 360° pour une année. La diminution qui aurait lieu par le seul mouvement de l'écliptique, ou sans l'action du Soleil et de la Lune sur le sphéroïde terrestre, serait $\sum (l-f) \cot h c \cos(ft + \epsilon)$. Cette action change donc encore l'étendue de cette variation dans la longueur de l'année, et elle la réduit à peu près au quart de la valeur qu'elle aurait sans cette action.

C'est ici le lieu de discuter les variations du jour, que les astronomes nomment *jour moyen*. Le moyen mouvement de la Terre dans son orbite est uniforme; si l'on conçoit sur cette orbite un second Soleil dont le mouvement et l'époque soient les mêmes que le moyen mouvement et l'époque du moyen mouvement du vrai Soleil; si l'on

conçoit, de plus, dans le plan de l'équateur, un troisième Soleil mù de manière qu'il coïncide avec le second Soleil toutes les fois que celui-ci passe par l'équinoxe moyen du printemps, et que sa distance à cet équinoxe soit toujours égale à la longitude moyenne du Soleil; l'intervalle de deux retours consécutifs de ce troisième Soleil au méridien sera ce que l'on appelle *jour moyen*. Si le mouvement de l'équinoxe sur l'écliptique vraie était uniforme, et si l'inclinaison de cette écliptique sur l'équateur était constante, le troisième Soleil se mouvrait toujours uniformément sur l'équateur; mais les variations séculaires du mouvement des équinoxes et de l'obliquité de l'écliptique introduisent, dans le mouvement de ce troisième Soleil, de petites inégalités séculaires que nous allons déterminer.

La vitesse de rotation de la Terre peut être supposée constante et égale à n ; de plus, son axe instantané de rotation ne s'écarte jamais du premier axe principal que d'une quantité insensible. Soient donc k la vitesse du troisième Soleil que nous imaginons mù dans le plan de l'équateur, et v sa distance à l'équinoxe du printemps rapporté à l'écliptique fixe; $n - k$ sera la vitesse du second axe principal relativement à ce Soleil, et l'on aura

$$d\varphi - dv = (n - k) dt.$$

Mais on a, par l'article II,

$$d\varphi = n dt + d\psi \cos \theta;$$

on aura donc

$$dv = k dt + d\psi \cos \theta.$$

Soit v' la distance du troisième Soleil à l'équinoxe réel, c'est-à-dire à l'intersection de l'équateur avec l'écliptique vraie; il est aisé de voir, par ce qui précède, que $v - v'$ est égal à $\frac{\sum c \sin(ft + \epsilon)}{\sin \theta}$, ce qui donne

$$dv' = dv - dt \frac{\sum c f \cos(ft + \epsilon)}{\sin \theta},$$

partant

$$dv' = k dt + d\psi \cos \theta - dt \frac{\sum c f \cos(ft + \epsilon)}{\sin \theta}.$$

Soient gt le mouvement sidéral du second Soleil sur l'écliptique vraie; $g + \frac{d\psi}{dt}$ sera sa vitesse angulaire relativement à l'équinoxe réel; mais on a

$$\frac{d\psi'}{dt} = \frac{d\psi}{dt} - \cot \theta \Sigma cf \cos(ft + \epsilon);$$

cette vitesse est donc égale à

$$g + \frac{d\psi}{dt} - \cot \theta \Sigma cf \cos(ft + \epsilon).$$

Elle doit être égale à $\frac{dv'}{dt}$; on pourra donc, au moyen de cette égalité, déterminer k , et l'on aura

$$k = g + (1 - \cos \theta) \frac{d\psi}{dt} + \frac{1 - \cos \theta}{\sin \theta} \Sigma cf \cos(ft + \epsilon).$$

En substituant pour $d\psi$ et θ leurs valeurs précédentes, on aura

$$\begin{aligned} k = & g + l(1 - \cos h) - \sin h \sum \frac{l^2 c}{f} \cos(ft + \epsilon) \\ & + (1 - \cos h) \sum \left\{ \left[\left(\frac{l^2}{f} - l \right) \tan h + l \cot h \right] c \cos(ft + \epsilon) \right\} \\ & + \frac{1 - \cos h}{\sin h} \sum cf \cos(ft + \epsilon). \end{aligned}$$

La partie constante de k est $g + l(1 - \cos h)$; ainsi, dans la rigueur, le jour moyen est formé par un quatrième Soleil mù constamment dans l'équateur avec la vitesse $g + l(1 - \cos h)$; mais ce Soleil ne passerait pas par l'équinoxe réel en même temps que le second Soleil. En intégrant les termes variables de l'expression de k , on aura, pour l'équation des jours moyens,

$$\begin{aligned} & - \sin h \sum \frac{l^2 c}{f^2} \sin(ft + \epsilon) \\ & + (1 - \cos h) \sum \left[\left(\frac{l^2}{f^2} - \frac{l}{f} \right) \tan h + \frac{l}{f} \cot h \right] c \sin(ft + \epsilon) \\ & + \frac{1 - \cos h}{\sin h} \sum c \cos(ft + \epsilon). \end{aligned}$$

Cette équation, réduite en temps à raison de 360° pour un jour, ne s'élevant qu'à un petit nombre de minutes dans une période de plusieurs milliers de siècles, sa considération est entièrement inutile aux astronomes.

X.

La constance dans la durée des jours moyens dépend de l'uniformité du mouvement de rotation de la Terre autour de son premier axe principal, et de ce que l'axe instantané de rotation ne s'écarte jamais de ce premier axe que d'une quantité insensible. Le sinus de l'angle formé par ces deux axes est égal à $\frac{\sqrt{q^2 + r^2}}{\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}}$; or il est visible, par ce qui précède, que q et r sont insensibles, et qu'ils n'ont d'influence sensible sur les valeurs de θ et de ψ que par les intégrations; on peut donc toujours confondre l'axe instantané de rotation avec le premier axe principal, et les pôles de rotation de la Terre répondent toujours, à très peu près, aux mêmes points de sa surface.

Il est aisé de voir que, p étant égal à $\frac{d\varphi}{dt} - \frac{d\psi}{dt} \cos \theta$, il exprime le mouvement de rotation de la Terre autour de son premier axe principal; il importe donc de s'assurer que les variations de la valeur de p sont insensibles. Pour cela, nous observerons que, si $B = C$, ce qui a lieu lorsque la Terre est un sphéroïde de révolution, la première des équations (F) de l'article IV donne $dp = 0$, et par conséquent p égal à une constante n ; mais ces équations n'étant qu'approchées, relativement à l'action de l'astre L, nous allons faire voir que l'équation $p = n$ a encore lieu en ayant égard à tous les termes dus à cette action. La première des équations (D) de l'article II donne

$$dp = \frac{dN}{A};$$

on a, de plus, par l'article IV,

$$\frac{dN}{dt} = 8 \, dm \left(z \frac{\partial V}{\partial y} - y \frac{\partial V}{\partial z} \right).$$

Supposons

$$V' = \int \frac{L \, dm}{\sqrt{(x' - x)^2 + (y' - y)^2 + (z' - z)^2}};$$

nous aurons

$$\frac{dN}{dt} = z \frac{\partial V'}{\partial y} - y \frac{\partial V'}{\partial z}.$$

Si la Terre est un solide de révolution, V' est le même lorsque x et $\sqrt{y^2 + z^2}$ sont les mêmes; il est donc fonction de ces deux quantités, d'où il suit que $\frac{dN}{dt} = 0$, et par conséquent $p = n$. Voilà donc un cas fort étendu, dans lequel le mouvement de rotation de la Terre autour de son premier axe principal est rigoureusement uniforme.

Considérons maintenant le cas général dans lequel les trois moments d'inertie A , B , C sont inégaux entre eux. La force vive de la Terre est égale à $Ap^2 + Bq^2 + Cr^2$; on a donc, par le principe de conservation des forces vives,

$$Ap^2 + Bq^2 + Cr^2 = \text{const.} + 2S \int \left(\frac{\partial V}{\partial x'} dx' + \frac{\partial V}{\partial y'} dy' + \frac{dz'}{\partial V} dz' \right) dm,$$

la caractéristique intégrale S étant relative à toutes les molécules de la Terre, et la caractéristique intégrale \int se rapportant au temps t . Soit δV la variation de V , en ne faisant varier que les quantités relatives au mouvement de la Terre autour de son centre de gravité; on aura

$$Ap^2 + Bq^2 + Cr^2 = \text{const.} + 2S \int \delta V \, dm;$$

on a, à très peu près,

$$\begin{aligned} SV \, dm &= \frac{L}{r'} + \frac{Lx^2}{2r'^3} S(2x'^2 - y'^2 - z'^2) \, dm \\ &\quad + \frac{Ly^2}{2r'^3} S(2y'^2 - x'^2 - z'^2) \, dm \\ &\quad + \frac{Lz^2}{2r'^3} S(2z'^2 - x'^2 - y'^2) \, dm \\ &= \frac{L}{r'} + (B + C - 2A) \frac{Lx^2}{2r'^3} \\ &\quad + (C + A - 2B) \frac{Ly^2}{2r'^3} \\ &\quad + (B + A - 2C) \frac{Lz^2}{2r'^3}. \end{aligned}$$

Si l'on substitue pour x, y, z leurs valeurs données dans l'article V, on aura l'expression de $S \delta V dm$, en ne faisant varier par rapport à δ que les quantités φ, ψ et θ . On peut ici négliger dans $SV dm$ les termes dépendants de l'angle φ , parce qu'ils sont encore insensibles après les intégrations; on peut négliger pareillement les termes dépendants du moyen mouvement de l'astre L, car, soit $k \sin(mt + \epsilon + \psi)$ un de ces termes, il produira dans $S \delta V dm$ le terme $k \delta \psi \cos(mt + \epsilon + \psi)$, et $\frac{\delta \psi}{\delta t}$ étant beaucoup moindre que m , ce terme sera insensible dans les intégrations. Il suffit donc de conserver dans $SV dm$ les termes qui ne sont assujettis qu'à des variations séculaires; on aura ainsi

$$SV dm = \frac{L}{8r^3} (2A - B - C) [2 - 3 \sin^2 \theta - 6 \sin \theta \cos \theta \Sigma c \cos(ft + \epsilon)].$$

Pour avoir $S \delta V dm$, il faut différentier cette expression par rapport à θ et à ψ ; or on a, par l'article VIII, en ne considérant que les variations séculaires de θ ,

$$\delta \theta = \Sigma lc \delta t \sin(ft + \epsilon).$$

On a, de plus,

$$\Sigma c \cos(ft + \epsilon) = \Sigma c \cos[(f - l)t + lt + \epsilon].$$

En différentiant cette fonction par rapport à ψ ou lt , on aura

$$- l \delta t \Sigma c \sin(ft + \epsilon)$$

pour sa différence. Ces valeurs étant substituées dans $S \delta V$, on aura, en négligeant le carré de c ,

$$S \delta V dm = 0,$$

et, par conséquent,

$$Ap^2 + Bq^2 + Cr^2 = \text{const.}$$

Ainsi, $Bq^2 + Cr^2$ étant toujours insensible, p est toujours, à très peu près, constant. On parviendrait au même résultat en considérant les équations (G) de l'article V : il suffirait de multiplier la première par $A dp$, la seconde par $B dq$ et la troisième par $C dr$. En les ajoutant ensuite, et substituant dans le second membre de leur somme, au

lieu de p , q , r , leurs valeurs données dans l'article II, on arriverait à l'équation

$$Ap dp + Bq dq + Cr dr = 0,$$

et l'on verrait, de plus, que l'on a séparément

$$Bq dq + Cr dr = 0,$$

en ne considérant que les inégalités séculaires.

Le mouvement de rotation de la Terre autour de son axe instantané de rotation étant égal à

$$\sqrt{p^2 + q^2 + r^2}$$

ou à

$$\frac{\sqrt{Ap^2 + Bq^2 + Cr^2 + (A - B)q^2 + (A - C)r^2}}{\sqrt{A}},$$

on voit que ce mouvement est uniforme et que les variations séculaires de θ et de ψ n'y produisent aucun changement sensible.

La rotation de la Terre peut donc être supposée uniforme, soit autour de son premier axe principal, soit autour de son axe instantané de rotation; et, de plus, ces deux axes ne font jamais entre eux qu'un angle insensible.

XI.

L'analyse précédente suppose la Terre entièrement solide; mais elle est recouverte en grande partie d'un fluide dont les oscillations peuvent influer sur les mouvements de l'axe terrestre; il importe donc d'examiner cette influence et de voir si les résultats que nous venons de trouver n'en sont point altérés. Pour cela, il faut déterminer ce que l'action de l'océan sur le sphéroïde qu'il recouvre ajoute aux valeurs de N , N' , N'' de l'article II.

On a, par cet article,

$$\frac{dN}{dt} = S(Ry' - Qz') dm,$$

$$\frac{dN'}{dt} = S(Pz' - Rx') dm,$$

$$\frac{dN''}{dt} = S(Qx' - Py') dm.$$

Voyons quelles sont les quantités que l'action de l'océan produit dans ces expressions. Ce fluide agit sur le sphéroïde terrestre par sa pression et par son attraction : considérons séparément ces deux effets.

Dans l'état d'équilibre, la pression et l'attraction de l'océan ne produisent aucun mouvement dans l'axe de rotation de la Terre; il ne faut donc avoir égard qu'à l'action de la couche d'eau qui, par les attractions du Soleil et de la Lune, se dispose sur la surface d'équilibre qui terminerait l'océan sans ces attractions. Représentons par $\alpha\gamma$ l'épaisseur de cette couche, et prenons pour unité de densité celle de la mer et pour unité de distance le rayon moyen du sphéroïde terrestre. Nous aurons ainsi à considérer l'action d'une couche aqueuse dont le rayon intérieur est 1 et dont le rayon extérieur est $1 + \alpha\gamma$. Si l'on nomme g la pesanteur, la pression d'une colonne de cette couche sur le sphéroïde qu'elle recouvre sera le produit de $\alpha g\gamma$ par la base de cette colonne.

Soit r le rayon mené du centre de gravité de la Terre au point de la surface du sphéroïde que cette colonne presse; soient μ le cosinus de l'angle que le rayon r forme avec l'axe de rotation, et ϖ l'angle que le plan mené par cet axe et par r forme avec l'axe des y' ; soit enfin $\lambda' = 0$ l'équation de la surface du sphéroïde que recouvre la mer, λ' étant une fonction des coordonnées x' , y' , z' qui déterminent la position d'un point de cette surface, on a

$$\begin{aligned}x' &= r\mu, \\y' &= r\sqrt{1-\mu^2}\cos\varpi, \\z' &= r\sqrt{1-\mu^2}\sin\varpi.\end{aligned}$$

La base de la petite colonne que nous venons de considérer peut être supposée égale à $r^2 d\mu d\varpi$. Cette pression est perpendiculaire à la surface du sphéroïde; en la décomposant en trois forces parallèles aux axes des x' , des y' et des z' , et supposées tendre à augmenter ces coordonnées, on aura pour ces forces

$$-\frac{\alpha g \gamma r^2 d\mu d\varpi}{f} \frac{\partial \lambda'}{\partial x'}, \quad -\frac{\alpha g \gamma r^2 d\mu d\varpi}{f} \frac{\partial \lambda'}{\partial y'}, \quad -\frac{\alpha g \gamma r^2 d\mu d\varpi}{f} \frac{\partial \lambda'}{\partial z'},$$

f étant égal à $\sqrt{\left(\frac{\partial \lambda'}{\partial x'}\right)^2 + \left(\frac{\partial \lambda'}{\partial y'}\right)^2 + \left(\frac{\partial \lambda'}{\partial z'}\right)^2}$. L'équation à la surface du sphéroïde est de cette forme

$$x'^2 + y'^2 + z'^2 = 1 + 2q,$$

q étant une fonction très petite de x' , y' , z' , dont nous négligeons le carré; on a donc

$$\lambda' = x'^2 + y'^2 + z'^2 - 1 - 2q,$$

ce qui change les expressions des trois forces précédentes dans celles-ci :

$$\begin{aligned} & - \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(x' - \frac{\partial q}{\partial x'} \right), \\ & - \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(y' - \frac{\partial q}{\partial y'} \right), \\ & - \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(z' - \frac{\partial q}{\partial z'} \right). \end{aligned}$$

On aura ainsi, en n'ayant égard qu'à ces forces,

$$\begin{aligned} \frac{dN}{dt} &= S \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(y' \frac{\partial q}{\partial z'} - z' \frac{\partial q}{\partial y'} \right), \\ \frac{dN'}{dt} &= S \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(z' \frac{\partial q}{\partial x'} - x' \frac{\partial q}{\partial z'} \right), \\ \frac{dN''}{dt} &= S \frac{2\alpha g y r^2 d\mu d\varpi}{f} \left(x' \frac{\partial q}{\partial y'} - y' \frac{\partial q}{\partial x'} \right). \end{aligned}$$

Rapportons les différences partielles $\frac{\partial q}{\partial x'}$, $\frac{\partial q}{\partial y'}$, $\frac{\partial q}{\partial z'}$ aux variables r , μ et ϖ . Pour cela, nous observerons que l'on a

$$\frac{\partial q}{\partial x'} dx' + \frac{\partial q}{\partial y'} dy' + \frac{\partial q}{\partial z'} dz' = \frac{\partial q}{\partial r} dr + \frac{\partial q}{\partial \mu} d\mu + \frac{\partial q}{\partial \varpi} d\varpi.$$

Or on a

$$r = \sqrt{x'^2 + y'^2 + z'^2}, \quad \mu = \frac{x'}{r}, \quad \text{tang } \varpi = \frac{z'}{y'},$$

d'où l'on tire

$$dr = \frac{x' dx' + y' dy' + z' dz'}{r},$$

$$d\mu = \frac{(y'^2 + z'^2) dx' - x' y' dy' - x' z' dz'}{r'^3},$$

$$d\varpi = \frac{y' dz' - z' dy'}{y'^2 + z'^2}.$$

En substituant ces valeurs dans l'équation différentielle précédente en q et comparant séparément les coefficients de dx' , dy' et dz' , on aura

$$\frac{\partial q}{\partial x'} = \mu \frac{\partial q}{\partial r} + \frac{1-\mu^2}{r} \frac{\partial q}{\partial \mu},$$

$$\frac{\partial q}{\partial y'} = \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial q}{\partial r} - \frac{\sin \varpi}{r \sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q}{\partial \varpi} - \frac{\mu \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi}{r} \frac{\partial q}{\partial \mu},$$

$$\frac{\partial q}{\partial z'} = \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial q}{\partial r} + \frac{\cos \varpi}{r \sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q}{\partial \varpi} - \frac{\mu \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi}{r} \frac{\partial q}{\partial \mu}.$$

On aura ainsi, en observant que, dans les valeurs précédentes de dN , dN' , dN'' , on peut supposer $r = 1$ et $f = 2$, en négligeant le carré de q ,

$$\frac{dN}{dt} = S \alpha g y d\mu d\varpi \frac{\partial q}{\partial \varpi},$$

$$\frac{dN'}{dt} = S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial q}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q}{\partial \varpi} \right),$$

$$\frac{dN''}{dt} = S \alpha g y d\mu d\varpi \left(-\frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q}{\partial \varpi} - \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial q}{\partial \mu} \right).$$

Déterminons présentement les valeurs de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$, $\frac{dN''}{dt}$ relatives à l'attraction de la couche aqueuse sur le sphéroïde terrestre. Il est clair que, si ce sphéroïde et l'océan qui le recouvre formaient une masse solide, il n'y aurait aucun mouvement dans cette masse, en vertu de l'attraction de toutes ses parties. L'effet de l'attraction de la couche aqueuse sur la mer est donc balancé par celui de l'attraction du sphéroïde terrestre et de la mer sur cette couche; d'où il suit que l'effet de l'attraction de la couche aqueuse est égal à la somme des effets de l'attraction de la Terre entière sur la couche et de l'attrac-

tion de la couche sur l'océan, et que cet effet peut être exprimé par cette somme prise avec un signe contraire.

La résultante de l'action de la Terre entière sur la petite colonne $\alpha y d\mu d\varpi$ de la couche aqueuse et de la force centrifuge est perpendiculaire à la surface d'équilibre de la mer. On aura donc l'action de la Terre entière sur cette colonne en la concevant animée de cette résultante et de la force centrifuge prise avec un signe contraire. La première de ces deux forces est la pesanteur g qui doit être multipliée par la masse $\alpha y d\mu d\varpi$ de la molécule. En supposant donc que l'équation de la surface de l'équilibre de la mer soit

$$x'^2 + y'^2 + z'^2 = 1 + 2q',$$

on aura, par ce qui précède, pour les parties de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$ et $\frac{dN''}{dt}$ relatives à cette force,

$$\begin{aligned} & S \alpha g y d\mu d\varpi \frac{\partial q'}{\partial \varpi}, \\ & S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial q'}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q'}{\partial \varpi} \right), \\ & S \alpha g y d\mu d\varpi \left(-\frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial q'}{\partial \varpi} - \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial q'}{\partial \mu} \right). \end{aligned}$$

Il faut, comme on vient de le dire, prendre ces quantités avec un signe contraire; en les réunissant ainsi aux valeurs précédentes de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$ et $\frac{dN''}{dt}$, et observant que $q' - q$ exprime la profondeur de la mer, profondeur que nous supposons très petite et que nous représenterons par γ , on aura

$$\begin{aligned} \frac{dN}{dt} &= -S \alpha g y d\mu d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi}, \\ \frac{dN'}{dt} &= -S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right), \\ \frac{dN''}{dt} &= S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right). \end{aligned}$$

Il faut maintenant considérer l'effet de la force centrifuge prise avec

un signe contraire et le retrancher de ces valeurs de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$, $\frac{dN''}{dt}$, ce qui revient à ajouter à ces valeurs l'effet de la force centrifuge. Si l'on désigne par n la vitesse de rotation de la Terre, la force centrifuge de la petite colonne $\alpha y d\mu d\varpi$ sera $n^2 \sqrt{1 - \mu^2}$; en la multipliant par la masse de la colonne, on aura

$$\alpha n^2 y d\mu d\varpi \sqrt{1 - \mu^2}$$

pour la force entière. Cette force est dirigée suivant le rayon du parallèle : en la décomposant en deux, l'une parallèle aux y' et l'autre parallèle aux z' , on aura

$$\alpha n^2 y d\mu d\varpi \sqrt{1 - \mu^2} \cos \varpi$$

pour la première, et

$$\alpha n^2 y d\mu d\varpi \sqrt{1 - \mu^2} \sin \varpi$$

pour la seconde. On aura donc, pour les parties de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$ et $\frac{dN''}{dt}$ relatives à la force centrifuge,

$$\frac{dN}{dt} = 0,$$

$$\frac{dN'}{dt} = -S \alpha n^2 y d\mu d\varpi \mu \sqrt{1 - \mu^2} \sin \varpi,$$

$$\frac{dN''}{dt} = S \alpha n^2 y d\mu d\varpi \mu \sqrt{1 - \mu^2} \cos \varpi.$$

Il nous reste à déterminer l'effet de l'action de la couche aqueuse sur l'océan. Pour cela, représentons par αU la somme des molécules de cette couche, divisées par leurs distances respectives à une molécule de l'océan, déterminée, soit par les quantités r , μ et ϖ , soit par les coordonnées x' , y' , z' ; $\alpha \frac{\partial U}{\partial x'}$, $\alpha \frac{\partial U}{\partial y'}$ et $\alpha \frac{\partial U}{\partial z'}$ seront les actions de la couche sur cette molécule, ces actions tendant à augmenter les coordonnées x' , y' , z' . La masse de la molécule est $r^2 dr d\mu d\varpi$. Les parties de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$, $\frac{dN''}{dt}$, relatives à l'action de la couche aqueuse, seront

donc

$$S \alpha r^2 dr d\mu d\varpi \left(y' \frac{\partial U}{\partial z'} - z' \frac{\partial U}{\partial y'} \right),$$

$$S \alpha r^2 dr d\mu d\varpi \left(z' \frac{\partial U}{\partial x'} - x' \frac{\partial U}{\partial z'} \right),$$

$$S \alpha r^2 dr d\mu d\varpi \left(x' \frac{\partial U}{\partial y'} - y' \frac{\partial U}{\partial x'} \right).$$

Pour intégrer ces fonctions relativement à r , nous observerons que, la profondeur de la mer étant supposée très petite, on peut supposer ici

$$S r^2 dr = \gamma.$$

Si, de plus, on change les différences partielles $\frac{\partial U}{\partial x'}$, $\frac{\partial U}{\partial y'}$ et $\frac{\partial U}{\partial z'}$ en d'autres, relatives aux variables r , ϖ et μ , les fonctions précédentes deviendront, en les prenant avec un signe contraire,

$$- S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial U}{\partial \varpi},$$

$$- S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right)$$

$$S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial U}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right).$$

Si l'on réunit ces valeurs aux expressions partielles de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$, $\frac{dN''}{dt}$, trouvées ci-dessus, on aura, pour les expressions entières de ces quantités relatives à l'attraction et à la pression de l'océan,

$$\frac{dN}{dt} = - S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial U}{\partial \varpi},$$

$$\frac{dN'}{dt} = - S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right)$$

$$- S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right)$$

$$- S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi,$$

$$\frac{dN''}{dt} = S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right)$$

$$+ S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial U}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right)$$

$$+ S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi.$$

Les intégrales précédentes doivent être prises depuis $\mu = -1$ jusqu'à $\mu = 1$, et depuis $\varpi = 0$ jusqu'à $\varpi = 2\pi$. En intégrant par rapport à ϖ , on a

$$S \alpha g \gamma d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} = \alpha g \gamma \gamma - S \alpha g \gamma d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} + \text{const.}$$

Il est clair que, aux deux limites de l'intégrale $\varpi = 0$ et $\varpi = 2\pi$, la fonction $\alpha g \gamma \gamma$ est la même, puisque ces limites sont au même point de la surface du sphéroïde; on a donc

$$\alpha g \gamma \gamma + \text{const.} = 0$$

et, par conséquent,

$$S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} = - S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi}.$$

En intégrant par rapport à μ , on a

$$\begin{aligned} S \alpha g \gamma d\mu \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi &= \alpha g \gamma \gamma \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi + S \alpha g \gamma \gamma \frac{\mu d\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \\ &\quad - S \alpha g \gamma d\mu \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi + \text{const.} \end{aligned}$$

L'intégrale doit être prise depuis $\mu = -1$ jusqu'à $\mu = 1$; or γ et γ ne sont jamais infinis: ainsi, le radical $\sqrt{1-\mu^2}$ étant nul à ces limites, on a, à ces mêmes limites,

$$\alpha g \gamma \gamma \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi + \text{const.} = 0$$

et, par conséquent,

$$\begin{aligned} S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} \\ = S \alpha g \gamma \gamma \frac{\mu d\mu d\varpi \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} - S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi. \end{aligned}$$

On trouve encore, en intégrant par rapport à ϖ ,

$$\begin{aligned} S \alpha g \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \\ = - S \alpha g \gamma \frac{d\mu d\varpi \mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} + S \alpha g \gamma \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}}; \end{aligned}$$

on aura donc

$$\begin{aligned} S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right) \\ = - S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right). \end{aligned}$$

On trouvera pareillement

$$\begin{aligned} S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right) \\ = - S \alpha g y d\mu d\varpi \left(\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} \right). \end{aligned}$$

Les expressions précédentes de $\frac{dN}{dt}$, $\frac{dN'}{dt}$ et $\frac{dN''}{dt}$ deviendront ainsi

$$(0) \left\{ \begin{aligned} \frac{dN}{dt} &= S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right), \\ \frac{dN'}{dt} &= S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left[\sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} \right) - \frac{\mu \cos \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right) \right] \\ &\quad - S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin \varpi, \\ \frac{dN''}{dt} &= - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left[\sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} \right) + \frac{\mu \sin \varpi}{\sqrt{1-\mu^2}} \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right) \right] \\ &\quad + S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \cos \varpi. \end{aligned} \right.$$

XII.

Déterminons maintenant l'influence de ces quantités sur les mouvements du sphéroïde terrestre autour de son centre de gravité. Pour cela, reprenons les équations (D) de l'article II; si l'on néglige, dans la première, la très petite quantité $\frac{C-B}{A} r p$, on aura

$$dp = \frac{dN}{A}.$$

On voit ainsi que les termes dépendants de très petits angles, que contient dN , peuvent, par l'intégration, en produire de très grands dans la valeur de p ; il est donc nécessaire d'avoir égard à ces termes.

Les deux dernières des équations (D) donnent, en négligeant les quantités fort petites $\frac{A-C}{B}rp$ et $\frac{A-B}{C}pq$,

$$dq = \frac{dN'}{B}, \quad dr = \frac{dN''}{C}.$$

Les équations (c) du même article donnent

$$\begin{aligned} \frac{d\theta}{dt} &= r \sin \varphi - q \cos \varphi, \\ \frac{d\psi \sin \theta}{dt} &= r \cos \varphi + q \sin \varphi; \end{aligned}$$

en faisant donc

$$\frac{d\theta}{dt} = x'', \quad \frac{d\psi \sin \theta}{dt} = y'',$$

et, observant que $d\varphi$ est à très peu près égal à $n dt$, on aura

$$\begin{aligned} dx'' &= dr \sin \varphi - dq \cos \varphi + n y'' dt, \\ dy'' &= dr \cos \varphi + dq \sin \varphi - n x'' dt. \end{aligned}$$

Si l'on substitue pour dq et dr leurs valeurs précédentes, dans lesquelles on peut changer B et C en A, on aura

$$\begin{aligned} dx'' &= \frac{dN''}{A} \sin \varphi - \frac{dN'}{A} \cos \varphi + n y'' dt, \\ dy'' &= \frac{dN''}{A} \cos \varphi + \frac{dN'}{A} \sin \varphi - n x'' dt. \end{aligned}$$

Soient $H dt \cos(it + \varepsilon)$ un terme quelconque de $\frac{dN''}{A} \sin \varphi - \frac{dN'}{A} \cos \varphi$, et $H' dt \sin(it + \varepsilon)$ le terme correspondant de $\frac{dN''}{A} \cos \varphi + \frac{dN'}{A} \sin \varphi$; les termes correspondants de x'' et de y'' seront

$$\begin{aligned} y'' &= \frac{iH' - nH}{n^2 - i^2} \cos(it + \varepsilon), \\ x'' &= \frac{nH' - iH}{n^2 - i^2} \sin(it + \varepsilon); \end{aligned}$$

les termes dépendants de très petits angles, ou, ce qui revient au

même, ceux dans lesquels i est fort petit, sont encore peu sensibles dans les valeurs de x'' et de y'' ; mais l'intégration les rend très sensibles dans les valeurs de θ et de ψ et l'on a vu que la précession et la nutation dépendent de termes semblables; il est donc essentiel d'y avoir égard. Ces termes sont produits par ceux de dN' et de dN'' qui dépendent d'angles très peu différents de nt , car, en les multipliant par $\sin \varphi$ et par $\cos \varphi$, il en résulte des termes dépendants d'angles très petits. Ainsi, dans le développement de dN' et de dN'' , on doit faire beaucoup d'attention à ces termes.

Les termes dans lesquels i est très peu différent de n deviennent fort grands dans les valeurs de x'' et de y'' , parce que le diviseur $i^2 - n^2$ est alors très petit. Ces termes résultent de ceux de dN' et de dN'' , qui renferment de très petits angles; il est donc essentiel d'y avoir égard. Les termes de dN' et de dN'' , qui dépendent d'angles très peu différents de $2nt$, en produisent dans x'' et y'' , qui dépendent d'angles très peu différents de nt . Soit $L dt \sin(2nt + \nu t + \epsilon)$ un terme de dN'' dans lequel ν est très petit; il en résultera dans $dN'' \sin \varphi - dN' \cos \varphi$ le terme $\frac{L}{2} dt \cos(nt + \nu t - \epsilon)$, et, dans $dN'' \cos \varphi + dN' \sin \varphi$, il en résultera le terme $\frac{L}{2} dt \cos(nt + \nu t + \epsilon')$, ce qui ne donne, dans x'' et y'' , que des quantités qui, n'ayant point ν pour diviseur, sont encore insensibles. On verrait de même qu'un terme de dN' de la forme

$$L dt \cos(2nt + \nu t + \epsilon)$$

ne produirait, dans x'' et y'' , que des quantités insensibles. Il ne faut donc avoir égard, dans les valeurs de dN' et dN'' , qu'aux termes dépendants de très petits angles ou d'angles très peu différents de nt .

Pour analyser ces différents termes, il est nécessaire de rappeler les équations différentielles du mouvement de l'océan. Considérons une molécule de sa surface, déterminée dans l'état d'équilibre par les coordonnées μ et ϖ ; concevons que, dans l'état de mouvement, elle soit élevée de la quantité αy au-dessus de la surface d'équilibre; que sa latitude soit diminuée de la quantité αu , et que l'angle ϖ soit augmenté de $\alpha \nu$. Nommons encore ν le complément de la déclinaison de

l'astre L; Π son ascension droite, et r' sa distance au centre de gravité de la Terre. Soit

$$f = \frac{3L}{2r'^3} [\cos \theta \cos \nu + \sin \theta \sin \nu \cos (\Pi - \varphi - \varpi)]^2;$$

on aura les trois équations suivantes (*Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1776, p. 178) (1) :

$$(I) \quad \begin{cases} \gamma = \frac{\partial(\gamma u \sqrt{1-\mu^2})}{\partial \mu} - \frac{\partial(\gamma v)}{\partial \varpi}, \\ \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} - 2n \frac{\partial v}{\partial t} \mu \sqrt{1-\mu^2} = \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\partial f}{\partial \mu} \right) \sqrt{1-\mu^2}, \\ \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} + 2n \frac{\partial u}{\partial t} \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} = - \frac{\left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} \right)}{1-\mu^2} + \frac{\partial f}{\partial \varpi}. \end{cases}$$

Si l'on ne considère que les termes dépendants d'angles croissants avec une extrême lenteur ou indépendants de φ , il est visible que la partie de f relative à ces angles est indépendante de ϖ ; les parties de γ et de U relatives aux mêmes angles sont donc elles-mêmes indépendantes de ϖ ; en sorte que, en ne considérant que ces termes, on aura

$$\frac{\partial f}{\partial \varpi} = 0, \quad \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} = 0, \quad \frac{\partial U}{\partial \varpi} = 0$$

et, par conséquent,

$$\frac{dN}{dt} = 0,$$

$$\frac{dN''}{dt} \sin \varphi - \frac{dN'}{dt} \cos \varphi = -S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} \right),$$

$$\frac{dN''}{dt} \cos \varphi + \frac{dN'}{dt} \sin \varphi = -S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \cos(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} \right).$$

[Voir sur cela les *Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1775 (2).]

(1) *Œuvres de Laplace*, T. IX, p. 188.

(2) *Œuvres de Laplace*, T. IX.

Il résulte de ce que j'ai fait voir dans les *Mémoires* cités que, relativement aux termes croissant avec une extrême lenteur, on peut supposer, à très peu près,

$$0 = g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\partial f}{\partial \mu}.$$

Cette équation est d'autant plus exacte que ces termes varient avec plus de lenteur et qu'ils ont, par conséquent, plus d'influence sur les mouvements de l'axe de la Terre. On a donc, relativement à ces termes,

$$\begin{aligned} \frac{dN''}{dt} \sin \varphi - \frac{dN'}{dt} \cos \varphi &= -S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \frac{\partial f}{\partial \mu}, \\ \frac{dN''}{dt} \cos \varphi + \frac{dN'}{dt} \sin \varphi &= -S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \cos(\varphi + \varpi) \frac{\partial f}{\partial \mu}. \end{aligned}$$

Si nous concevons que la mer forme une masse solide avec la Terre, il est visible, par ce qui précède, que les deux dernières équations subsisteront encore; ainsi, relativement aux termes de l'expression de γ , qui croissent avec beaucoup de lenteur, les mouvements de l'axe de la Terre produits par l'action de l'océan sur le sphéroïde qu'il recouvre sont les mêmes que si ce fluide formait une masse solide avec la Terre.

Il nous reste à considérer les parties de $\frac{dN'}{dt}$ et de $\frac{dN''}{dt}$ qui dépendent d'angles très peu différents de nt ; on a

$$\begin{aligned} \frac{dN''}{dt} \sin \varphi - \frac{dN'}{dt} \cos \varphi &= S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \\ &\quad - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \left(g \frac{d\gamma}{d\mu} - \frac{dU}{d\mu} \right) \\ &\quad + S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} \cos(\varphi + \varpi) \left(g \frac{d\gamma}{d\varpi} - \frac{dU}{d\varpi} \right). \end{aligned}$$

La première des équations (I) donne

$$\begin{aligned} &S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \\ &= S \alpha n^2 d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \left[\frac{\partial(\gamma \mu \sqrt{1-\mu^2})}{\partial \mu} - \frac{\partial \gamma \varphi}{\partial \varpi} \right]; \end{aligned}$$

en intégrant depuis $\mu = -1$ jusqu'à $\mu = 1$, on a

$$S \mu d\mu \sqrt{1-\mu^2} \frac{\partial(\gamma u \sqrt{1-\mu^2})}{\partial \mu} = -S \gamma u d\mu (1-2\mu^2);$$

on a pareillement, en intégrant depuis $\varpi = 0$ jusqu'à $\varpi = 2\pi$,

$$S d\varpi \sin(\varphi + \varpi) \frac{\partial \gamma v}{\partial \varpi} = -S \gamma v d\varpi \cos(\varphi + \varpi),$$

partant

$$\begin{aligned} & S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \\ &= -S \alpha n^2 \gamma u d\mu d\varpi (1-2\mu^2) \sin(\varphi + \varpi) \\ &+ S \alpha n^2 \gamma v d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \cos(\varphi + \varpi). \end{aligned}$$

On peut supposer γu développé dans une suite de termes de la forme

$$M \sin(it + s\varpi + \varepsilon),$$

M étant fonction de μ seul et s étant un nombre entier positif ou négatif, les nombres fractionnaires étant exclus, parce que γu est le même lorsque $\varpi = 0$ et lorsque $\varpi = 2\pi$. Pareillement, γv peut être supposé développé dans une suite correspondante de termes de la forme

$$O \cos(it + s\varpi + \varepsilon),$$

O étant fonction de μ seul. Soient M' et O' les valeurs de M et de O relatives au même arc it et qui correspondent à $s = 1$; on aura, en considérant l'ensemble des termes dépendants de it ,

$$\begin{aligned} & S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \\ &= -\alpha n^2 \pi S d\mu \cos(it + \varepsilon - \varphi) [(1-2\mu^2)M' - \mu \sqrt{1-\mu^2} O']. \end{aligned}$$

Si l'on multiplie la seconde des équations (I) par

$$\alpha \gamma d\mu d\varpi \sin(\varphi + \varpi),$$

et qu'on l'ajoute à la troisième, multipliée par

$$\alpha \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \cos(\varphi + \varpi),$$

on aura

$$\begin{aligned} & S \alpha \gamma d\mu d\varpi \left[\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} \sin(\varphi + \varpi) + 2n\mu^2 \frac{\partial u}{\partial t} \cos(\varphi + \varpi) \right. \\ & \quad \left. + \frac{\partial^2 v}{\partial t^2} \mu \sqrt{1-\mu^2} \cos(\varphi + \varpi) - 2n \frac{\partial v}{\partial t} \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi - \varpi) \right] \\ &= S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\partial f}{\partial \mu} \right) \\ & \quad - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} \cos(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} - \frac{\partial f}{\partial \varpi} \right). \end{aligned}$$

Si l'on substitue pour γu l'ensemble des termes relatifs à l'angle it , et si l'on observe qu'ici nous ne considérons que le cas dans lequel i diffère très peu de n , le premier membre de cette équation deviendra

$$- \alpha n^2 \pi S d\mu \cos(it + \varepsilon - \varphi) [(1 - 2\mu^2) M' - \mu \sqrt{1-\mu^2} O'];$$

on aura donc, en n'ayant égard qu'aux termes dans lesquels i est à très peu près égal à n ,

$$\begin{aligned} & S \alpha n^2 \gamma d\mu d\varpi \mu \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \\ &= S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \sin(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \mu} - \frac{\partial U}{\partial \mu} - \frac{\partial f}{\partial \mu} \right) \\ & \quad - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} \cos(\varphi + \varpi) \left(g \frac{\partial \gamma}{\partial \varpi} - \frac{\partial U}{\partial \varpi} - \frac{\partial f}{\partial \varpi} \right), \end{aligned}$$

d'où l'on tire

$$\begin{aligned} \frac{dN''}{dt} \sin \varphi - \frac{dN'}{dt} \cos \varphi &= S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial f}{\partial \varpi} \cos(\varphi + \varpi) \\ & \quad - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \frac{\partial f}{\partial \mu} \sin(\varphi + \varpi). \end{aligned}$$

On trouvera de la même manière

$$\begin{aligned} \frac{dN''}{dt} \cos \varphi + \frac{dN'}{dt} \sin \varphi &= - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \frac{\mu}{\sqrt{1-\mu^2}} \frac{\partial f}{\partial \varpi} \sin(\varphi + \varpi) \\ & \quad - S \alpha \gamma d\mu d\varpi \sqrt{1-\mu^2} \frac{\partial f}{\partial \mu} \cos(\varphi + \varpi). \end{aligned}$$

Il est facile de s'assurer, par ce qui précède, que ces valeurs de

$$\frac{dN''}{dt} \sin \varphi - \frac{dN'}{dt} \cos \varphi \quad \text{et de} \quad \frac{dN''}{dt} \cos \varphi + \frac{dN'}{dt} \sin \varphi$$

sont les mêmes que si la mer formait une masse solide avec la Terre, d'où résulte ce théorème remarquable, savoir, que *les phénomènes de la précession des équinoxes et de la nutation de l'axe de la Terre sont exactement les mêmes que si la mer formait une masse solide avec le sphéroïde qu'elle recouvre.*

XIII.

Comparons maintenant la théorie aux observations, et voyons les conséquences qui en résultent sur la constitution du globe terrestre. Si, dans l'expression de θ de l'article VIII, on réduit

$$\sum \frac{cl}{f} \cos(ft + \epsilon)$$

dans une série ordonnée par rapport aux puissances de t , on aura, en ne conservant que la première puissance,

$$\sum \frac{cl}{f} \cos(ft + \epsilon) = \sum \frac{cl}{f} \cos \epsilon - t \Sigma c \sin \epsilon.$$

Prenons pour plan fixe celui de l'écliptique au commencement de 1750, où nous fixerons l'origine du temps t . Le carré de l'inclinaison de l'écliptique vraie sur ce plan étant

$$[\Sigma c \sin(ft + \epsilon)]^2 + [\Sigma c \cos(ft + \epsilon)]^2,$$

on a

$$\Sigma c \sin \epsilon = 0, \quad \Sigma c \cos \epsilon = 0,$$

ce qui donne

$$\sum \frac{lc}{f} \cos(ft + \epsilon) = \sum \frac{lc}{f} \cos \epsilon.$$

En retranchant ce terme de la valeur de h , on aura l'inclinaison moyenne de l'équateur à l'écliptique au commencement de 1750;

mais, si l'on veut que h représente cette inclinaison moyenne, il faudra supposer

$$\sum \frac{lc}{f} \cos \epsilon = 0,$$

et c'est ce que l'on peut toujours faire, car le terme

$$\sum \frac{lc}{f} \cos (ft + \epsilon)$$

résultant de l'intégrale

$$\int dt \sum lc \sin (ft + \epsilon),$$

on peut, en ajoutant à cette intégrale la constante

$$-\sum \frac{lc}{f} \cos \epsilon,$$

la rendre nulle lorsque $t = 0$, ce qui revient à supposer

$$\sum \frac{lc}{f} \cos \epsilon = 0.$$

On aura donc ainsi

$$\theta = h + \frac{l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \cos (f't + \epsilon') + \frac{l \tanh h}{2m(1+\lambda)} \left(\cos 2\nu + \frac{m}{m'} \lambda \cos 2\nu' \right);$$

la valeur de θ' de l'article IX deviendra

$$\begin{aligned} \theta' = h - t \sum cf \sin \epsilon + \frac{l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \cos (f't + \epsilon') \\ + \frac{l \tanh h}{2m(1+\lambda)} \left(\cos 2\nu + \frac{m}{m'} \lambda \cos 2\nu' \right); \end{aligned}$$

enfin, les valeurs de ψ et de ψ' des articles VIII et IX deviennent

$$\begin{aligned} \psi = u - \frac{l}{2m(1+\lambda)} \left(\sin 2\nu + \frac{m}{m'} \lambda \sin 2\nu' \right) \\ + \frac{l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \frac{\cos^2 h - \sin^2 h}{\sin h \cos h} \sin (f't + \epsilon'), \\ \psi' = u - t \coth h \sum cf \cos \epsilon - \frac{l}{2m(1+\lambda)} \left(\sin 2\nu + \frac{m}{m'} \lambda \sin 2\nu' \right) \\ + \frac{l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \frac{\cos^2 h - \sin^2 h}{\sin h \cos h} \sin (f't + \epsilon'). \end{aligned}$$

Le terme $-\iota \Sigma cf \sin \epsilon$ de l'expression de θ' exprime la diminution séculaire actuelle de l'obliquité de l'écliptique. Les observations laissent encore de l'incertitude sur cet objet; en prenant un milieu entre leurs résultats, on peut fixer cette diminution à $50''$ dans ce siècle : ainsi T représentant une année julienne, nous supposons

$$T \Sigma cf \sin \epsilon = 0'',5.$$

Cette équation donne, par la théorie des planètes,

$$T \Sigma cf \cos \epsilon = 0'',080333;$$

on aura donc la précession annuelle des équinoxes égale à

$$lT = 0'',080333 \cot h.$$

Delambre a trouvé, par une nouvelle discussion des observations, cette précession égale à $50'',1$; partant

$$lT = 0,080333 \cot h = 50'',1.$$

Substituons pour l sa valeur; mais, pour plus d'exactitude, conservons les carrés de l'excentricité et de l'inclinaison des orbes lunaire et solaire; on aura, par l'article VIII,

$$lT = \frac{3m^2}{4n} T \cos h \frac{2A - B - C}{A} \left[\frac{1}{(1-e^2)^{\frac{3}{2}}} + \frac{\lambda \left(\cos^2 \frac{\gamma}{2} - \sin^2 \gamma \right)}{(1-e'^2)^{\frac{3}{2}}} \right],$$

e étant l'excentricité de l'orbe solaire, et e' étant l'excentricité de l'orbe lunaire.

Pour réduire en nombres cette valeur de lT , nous observerons que l'on a, par observations,

$$\begin{aligned} e &= 0,016814, & e' &= 0,0550368, \\ \gamma &= 5^\circ 8' 49'', & h &= 23^\circ 28' 20''; \end{aligned}$$

la longueur de l'année sidérale est de $365^d,256384$, et celle du jour

sidéral est de 0,997269722, ce qui donne

$$\frac{m}{n} = \frac{0,997269722}{365,256384}.$$

Enfin on a

$$mT = \frac{360^{\circ}.365,25}{365,256384},$$

et les observations des marées donnent

$$\lambda = 3;$$

on aura ainsi, en supposant $\lambda = 3(1 + i)$,

$$lT = \frac{2A - B - C}{A} 9682',69 (1 + i.0,74849),$$

ce qui donne

$$\frac{2A - B - C}{A} = \frac{0,00519329}{1 + i.0,74849};$$

on a, à fort peu près, par l'article III,

$$\frac{2A - B - C}{A} = \frac{2\alpha(H - \frac{1}{2}\varphi) S\rho a^3 da}{S\rho a^4 da}.$$

Il est fort remarquable que la valeur de H'' du même article n'entre point dans cette équation; d'où il suit que les mouvements de la Terre autour de son centre de gravité sont les mêmes que si elle était un ellipsoïde de révolution, dont αH est l'ellipticité; on a $\frac{1}{2}\alpha\varphi = \frac{1}{578}$; on aura donc

$$\alpha H = 0,0017301 + \frac{0,00259664}{1 + i.0,74849} \frac{S\rho a^4 da}{S\rho a^3 da}.$$

Il est très vraisemblable que la densité des couches du sphéroïde terrestre augmente de la surface au centre, et, dans ce cas, $\frac{S\rho a^4 da}{S\rho a^3 da}$ est plus petit que $\frac{2}{3}$; en faisant donc $i = 0$, conformément aux observations des marées, la valeur de αH sera moindre que 0,0032881, ou que $\frac{1}{304}$. Si la Terre est elliptique, αH exprime son ellipticité; on ne peut donc pas supposer cette ellipticité plus grande que $\frac{1}{304}$.

Dans l'hypothèse de l'homogénéité de la Terre, $\alpha H = \frac{2}{3}\alpha\varphi$, et l'équation précédente donne à peu près $\lambda = \frac{2}{3}$; cette valeur est trop éloignée de satisfaire aux phénomènes des marées pour pouvoir être admise; ainsi l'on doit rejeter l'hypothèse de la Terre homogène.

Les observations du pendule donnent $\alpha H = \frac{1}{110}$ à peu près; elles s'accordent donc, aussi bien qu'on peut le désirer, avec le phénomène de la précession des équinoxes et avec ceux des marées. Les variations observées dans les degrés des méridiens ne semblent pas pouvoir se concilier avec cette valeur de αH , ni même avec l'hypothèse de l'ellipticité de la Terre; mais j'ai remarqué ailleurs que cela dépend de termes peu sensibles dans les expressions de la pesanteur et de la parallaxe, et qui sont entièrement insensibles dans les phénomènes de la précession et de la nutation de l'axe terrestre.

Le terme $\frac{l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \cos(f't + \epsilon')$ des expressions de θ et de θ' , en y faisant $\lambda = 3$, devient $10'',036 \cos(f't + \epsilon')$, $f'T$ étant égal à $69\,631''$, et lT étant, par ce qui précède, égal à $50'',285$. Ce terme représente la nutation observée par Bradley, et que ce grand astronome a fixée par ses observations à $9''$. Maskelyne, par une discussion nouvelle de ces mêmes observations, l'a portée à $9''\frac{1}{2}$; et il me paraît nécessaire, d'après les phénomènes des marées, de l'augmenter encore d'une demi-seconde. L'étendue observée de la nutation peut servir à déterminer la valeur de λ : ainsi, dans les deux suppositions de $\lambda = \frac{2}{3}$ et de $\lambda = 3$, dont la différence est très sensible sur les phénomènes des marées, comme je l'ai fait voir dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1790 (*), les coefficients de la nutation ne diffèrent pas entre eux d'une demi-seconde, d'où il suit que la valeur de λ est beaucoup mieux déterminée par les phénomènes des marées que par celui de la nutation.

Si la Terre est homogène, on a, par ce qui précède, $\lambda = \frac{2}{3}$, et le coefficient de la nutation se réduit à $8''$ à peu près; il est incontestablement plus grand par les observations: ainsi le phénomène de la

(*) Voir plus haut.

nutaton concourt avec ceux des marées pour faire rejeter cette hypothèse.

Le terme correspondant des valeurs de ψ et de ψ' est

$$\frac{2l\lambda c'}{(1+\lambda)f'} \cot 2h \sin(f't + \epsilon') = 18'',754 \sin(f't + \epsilon');$$

c'est l'équation de la précession.

Les expressions de θ et de θ' renferment encore le terme

$$\frac{l \operatorname{tang} h}{2m(1+\lambda)} \cos 2v,$$

qui est égal à $0'',87 \cos 2v$. Le terme correspondant des expressions de ψ et de ψ' est $-2'',00 \sin 2v$; vu la précision des observations modernes, il serait utile d'avoir égard à ces termes. On voit, par l'analyse précédente, que ces termes et ceux dus à la nutation et à l'équation de la précession sont les seuls dont on doive tenir compte, tous les autres étant insensibles.

La longueur de ce Mémoire m'oblige d'en renvoyer la suite au Volume suivant (1).

(1) La continuation de ce Mémoire ne se trouve dans aucun des Volumes suivants.



MÉMOIRE
SUR LES
ÉQUATIONS SÉCULAIRES DES MOUVEMENTS DE LA LUNE,
DE SON APOGÉE ET DE SES NŒUDS.

MÉMOIRE
SUR LES
ÉQUATIONS SÉCULAIRES DES MOUVEMENTS DE LA LUNE,
DE SON APOGÉE ET DE SES NŒUDS ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, T. II; fructidor an VII ⁽²⁾.

J'ai annoncé à la première classe de l'Institut national, et j'ai publié depuis dans la *Connaissance des Temps* pour l'an VIII de l'ère française les résultats auxquels je suis parvenu sur les équations séculaires des mouvements de la Lune, par rapport aux étoiles, à ses nœuds et à son apogée, réservant pour nos Mémoires l'analyse qui m'a conduit à ces résultats. Je présente ici cette analyse; mais je vais la faire précéder de quelques réflexions sur la théorie lunaire.

Les géomètres ont imaginé diverses méthodes pour déterminer le mouvement de la Lune par la loi de la pesanteur universelle, et l'on sait que leurs calculs, combinés avec les observations, ont produit des Tables qui laissent très peu de chose à désirer du côté de la précision. Celles de Mayer, corrigées depuis par Mason, et comparées à 1137 observations de Bradley, s'en écartent rarement d'une demi-minute; ce qui prouve que les inégalités périodiques de ces Tables sont bien déterminées, et qu'il n'en est aucune un peu sensible que l'on ait omise. Mais on voit avec peine que, si la théorie de la pesanteur a fait connaître la loi de ces inégalités, elle n'a pas suffi seule à

⁽¹⁾ Lu le 21 nivôse an VI.

⁽²⁾ *Mémoires de l'Institut national des Sciences et Arts, T. II.*

fixer leur valeur. A la vérité, cette détermination dépend d'approximations extrêmement compliquées, dans lesquelles on n'est jamais sûr que les quantités négligées sont très petites; et c'est là, sans doute, ce qui a porté Mayer à recourir, pour cet objet, aux observations. Mais il me semble que les géomètres pourraient obvier à cet inconvénient en discutant avec une attention scrupuleuse l'influence des intégrations successives sur les quantités que l'on néglige et en s'attachant à suivre la même méthode dans leurs recherches, ce qui rendrait les calculs déjà faits utiles à ceux qui, cherchant à perfectionner la théorie de la Lune, ajouteraient ainsi leurs travaux aux travaux de leurs prédécesseurs.

De toutes les méthodes proposées jusqu'à ce jour, celle de d'Alembert me paraît être la plus simple, et je suis persuadé que, en la présentant avec la clarté dont elle est susceptible, elle doit conduire aux résultats les plus exacts. Les approximations sont d'autant plus commodes et précises, que l'on développe moins de fonctions en séries, et que les séries sont ordonnées par rapport aux puissances de quantités très petites.

D'après ce principe, il est avantageux d'exprimer, comme dans la méthode dont je viens de parler, les coordonnées du mouvement lunaire en séries de sinus et de cosinus d'angles dépendants du mouvement vrai de la Lune. Si l'on veut avoir ensuite le mouvement vrai en temps moyen, on pourra y parvenir par une approximation très rapide, dans laquelle il sera facile de s'assurer de la petitesse des quantités négligées. Mais on trouverait peut-être quelque avantage à former des Tables de l'expression du temps en mouvement vrai de la Lune, puisque c'est le temps que l'on conclut de sa longitude vraie, dans l'usage des observations lunaires, pour déterminer les longitudes terrestres. J'envisagerai donc sous ce point de vue la théorie de la Lune dans les recherches suivantes, dont voici le résultat.

Les variations séculaires de l'excentricité de l'orbe terrestre en produisent de correspondantes dans le moyen mouvement de la Lune, qui s'accélère quand cette excentricité diminue, et qui se ralentit quand

elle augmente. J'ai déjà donné dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* de l'année 1786 ⁽¹⁾ la formule de ces variations, à laquelle j'ai été conduit en appliquant aux satellites de Jupiter ma théorie de Jupiter et de Saturne. Plusieurs géomètres l'ont ensuite tirée de leurs méthodes; ce qui est aisé, lorsque les vérités sont une fois connues, et ce qui, dans le cas présent, était d'autant plus facile, que l'on peut y parvenir sans le secours de l'Analyse, ainsi que je l'ai fait voir dans mon *Exposition du système du monde* : en sorte que l'on aurait lieu d'être étonné que la cause de l'équation séculaire de la Lune ait échappé si longtemps aux efforts des géomètres, si l'on ne savait pas que les idées les plus simples sont presque toujours celles qui s'offrent les dernières à l'esprit humain.

J'ai observé dans les Mémoires cités que les mouvements des nœuds et de l'apogée de l'orbite lunaire sont pareillement assujettis à des inégalités séculaires. Dans la détermination de leur valeur, je n'ai eu égard qu'à la première puissance de la force perturbatrice, ce qui est d'une grande précision relativement à l'équation séculaire de ce mouvement; mais on sait que cette puissance ne donne que la moitié du mouvement de l'apogée de la Lune : l'autre moitié est principalement due aux termes dépendants de la seconde puissance de la force perturbatrice, et résulte de la combinaison des deux grandes inégalités, la *variation* et l'*évection*. Cette remarque, l'une des plus importantes que l'on ait faites sur le système du monde, et dont on est redevable à Clairaut, nous prouve la nécessité d'avoir égard au carré de la force perturbatrice dans le calcul de l'équation séculaire du mouvement de l'apogée.

Pour cela, il est nécessaire d'analyser avec soin tous les termes dépendants des variations séculaires de l'excentricité de l'orbe terrestre qui entrent dans l'expression du mouvement de l'apogée lunaire, et dont les intégrations augmentent considérablement la valeur. Cette épineuse analyse conduit à une équation séculaire soustractive de la longitude moyenne de l'apogée, et qui est à l'équa-

(1) *OEuvres de Laplace*, T. XI.

OEuvres de L. — XII.

tion séculaire moyenne du mouvement de la Lune, à fort peu près, dans le rapport de 33 à 10; en sorte que le mouvement de l'apogée se ralentit lorsque celui de la Lune s'accélère. Dans les Mémoires cités de l'Académie, les termes dépendants de la première puissance de la force perturbatrice m'ont donné l'équation séculaire du mouvement de l'apogée égale aux trois quarts de celle du moyen mouvement; les termes dépendants du carré de la force perturbatrice, qui doublent le mouvement de l'apogée dû à la première puissance de cette force, augmentent donc dans une raison plus grande encore l'équation séculaire de ce mouvement.

L'équation séculaire de l'anomalie étant la somme de l'équation séculaire du moyen mouvement et de celle du mouvement de l'apogée, elle est égale à $\frac{13}{10}$ de l'équation séculaire du moyen mouvement, et, par sa grandeur, elle doit influencer très sensiblement sur les observations anciennes.

J'ai considéré de la même manière l'équation séculaire du mouvement des nœuds de la Lune sur l'écliptique vraie. J'ai fait voir dans les Mémoires cités que, en n'ayant égard qu'à la première puissance de la force perturbatrice, le mouvement des nœuds de la Lune est assujettie à une équation séculaire additive à leur longitude moyenne et égale aux trois quarts de l'équation séculaire du moyen mouvement lunaire. Le mouvement des nœuds est dû principalement aux termes dépendants de la première puissance de la force perturbatrice; ces termes donnent un mouvement qui surpasse un peu le mouvement observé; mais l'inégalité principale de la latitude, en se combinant avec celle de la variation, produit dans l'expression du mouvement des nœuds un terme dépendant du carré de la force perturbatrice, et qui, en le diminuant, le fait coïncider, à fort peu près, avec l'observation. En ayant égard au carré de cette force, je trouve que l'équation séculaire des nœuds est $\frac{7}{10}$ de celle du moyen mouvement et additive à leur longitude moyenne; en sorte que le mouvement des nœuds se ralentit, comme celui de l'apogée, lorsque le moyen mouvement de la Lune s'accélère, et les équations séculaires de ces trois mouvements sont dans le rapport constant des trois nombres 7, 33 et 10.

Les variations séculaires de l'excentricité de l'orbe lunaire, de son inclinaison à l'écliptique vraie et de sa parallaxe sont insensibles.

Les siècles à venir développeront les grandes inégalités dont je viens de parler, et qui produiront, un jour, des variations au moins égales au quarantième de la circonférence, dans le mouvement séculaire de la Lune, et au douzième de la circonférence, dans le mouvement séculaire de son apogée. Ces inégalités ne vont pas toujours croissant; elles sont périodiques, comme celles de l'excentricité de l'orbe terrestre dont elles dépendent; mais elles ne se rétablissent qu'après des millions d'années : elles doivent, à la longue, altérer les périodes imaginées pour embrasser à la fois des nombres entiers de révolutions de la Lune, par rapport à ses nœuds, à son apogée et au Soleil; périodes qui diffèrent sensiblement dans les diverses parties de l'immense période de l'équation séculaire. La période luni-solaire de 600 ans, dont l'origine est inconnue, a été rigoureuse à une époque à laquelle on peut remonter par l'analyse, et qui serait celle de sa formation, si l'on était certain qu'elle fût exactement déterminée.

Déjà les observations ont fait reconnaître l'équation séculaire du moyen mouvement de la Lune telle, à fort peu près, que je l'ai conclue de la loi de la pesanteur universelle, et qu'elle a été employée dans les nouvelles Tables de la Lune, insérées dans la troisième édition de l'*Astronomie* de Lalande; mais on n'a point encore eu égard à l'équation séculaire de son anomalie. Pour constater son influence sur les observations anciennes, j'ai prié le citoyen Bouvard de comparer à ces Tables toutes les éclipses que Ptolémée nous a transmises et celles que les Arabes ont observées, dont un grand nombre vient d'être connu par les soins du citoyen Caussin, qui les a extraites, avec beaucoup d'autres observations, d'un manuscrit arabe très intéressant d'Ibjunis. Ce travail du citoyen Bouvard, important pour la théorie de la Lune, ne laisse aucun doute sur l'existence de l'équation séculaire de l'anomalie. Son introduction nécessite un changement dans le mouvement de l'anomalie de la Lune : car il est visible que les astronomes n'ayant point eu égard au ralentissement de l'apogée, ils

ont dû trouver, par la comparaison des observations modernes aux anciennes, son mouvement séculaire trop grand de quelques minutes, de même qu'ils trouvaient le moyen mouvement de la Lune trop petit, lorsqu'ils ne tenaient point compte de son équation séculaire. En déterminant ces mouvements par l'ensemble des vingt-sept anciennes éclipses connues depuis longtemps, on trouve qu'il faut augmenter de $4'',7$ par siècle le moyen mouvement synodique actuel de la Lune et de $8'49''$ le moyen mouvement séculaire de son anomalie. On peut voir dans la *Connaissance des Temps* citée que, avec ces changements et l'équation séculaire de l'anomalie, les Tables satisfont à ces éclipses aussi bien qu'on peut l'attendre de l'imperfection de ces observations.

Les mouvements séculaires de la Lune par rapport au Soleil, à ses nœuds et à son apogée devenant de jour en jour plus rapides, leur accélération doit se manifester dans les Tables astronomiques à mesure qu'elles sont moins anciennes, et elle peut ainsi répandre des lumières sur le temps de la formation des Tables dont l'origine est inconnue. Considérons sous ce point de vue les Tables de la Lune insérées dans l'*Almageste* de Ptolémée. Les époques et les moyens mouvements de ces Tables sont le résultat d'immenses calculs faits par cet astronome et par Hipparque sur les éclipses de Lune. Malheureusement, le travail d'Hipparque ne nous est point parvenu; nous savons seulement, par le témoignage de Ptolémée, qu'Hipparque avait mis le plus grand soin à choisir les éclipses les plus propres à déterminer les éléments qu'il cherchait à connaître. Ptolémée, deux siècles et demi après, ne trouva rien à changer, par de nouvelles observations, au moyen mouvement de la Lune établi par Hipparque; il ne corrigea que très peu les mouvements des nœuds et de l'apogée: il y a donc tout lieu de croire que les éléments des mouvements lunaires des Tables de Ptolémée ont été déterminés par un très grand nombre d'éclipses, dont cet astronome n'a rapporté que celles qui lui paraissaient les plus conformes aux résultats moyens qu'Hipparque et lui avaient obtenus.

Les éclipses ne font bien connaître que le moyen mouvement syno-

dique de la Lune et ses distances à ses nœuds et à son apogée : on ne peut donc compter que sur ces éléments dans les résultats de Ptolémée : or cet astronome fixe à $70^{\circ}37'$ l'élongation moyenne de la Lune au Soleil, au commencement de l'ère de Nabonassar, à midi, temps moyen à Alexandrie; cette époque répond au 25 février de l'année 746 avant l'ère chrétienne, à $22^{\text{h}}8^{\text{m}}39^{\text{s}}$, temps moyen à Paris, supposé plus occidental qu'Alexandrie de $1^{\text{h}}51^{\text{m}}21^{\text{s}}$. Les Tables du Soleil et de la Lune, insérées dans la troisième édition de l'*Astronomie* de Lalande, donnent $68^{\circ}59'27''$ pour l'élongation moyenne de la Lune au Soleil à cette époque, sans avoir égard à l'équation séculaire de la Lune, et en partant du moyen mouvement lunaire actuel que Delambre a déterminé par un grand nombre d'observations de Dagelet, comparées à celle de Lahire. La différence $1^{\circ}37'33''$ entre ce résultat et celui de Ptolémée indique évidemment l'équation séculaire de la Lune. Celle que j'ai tirée de la loi de la pesanteur universelle devient $1^{\circ}40'20''$ à la première époque des Tables de Ptolémée, ce qui donne $70^{\circ}39'47''$ pour l'élongation correspondante de la Lune, suivant les Tables actuelles, en ayant égard à son équation séculaire, résultat qui ne surpasse que de $2'47''$ celui de Ptolémée. Si l'on augmente de $4'',7$ par siècle le mouvement synodique actuel, cette élongation devient $70^{\circ}37'54''$, plus grande seulement de $54''$ que celle de Ptolémée. On ne devait pas espérer un si parfait accord, vu l'incertitude qui reste sur les masses de Vénus et de Mars, dont l'influence sur la grandeur de l'équation séculaire de la Lune est sensible : le développement de cette équation est une des données les plus avantageuses que l'on puisse employer à la détermination de ces masses, et l'accord que je viens de trouver confirme les valeurs que je leur ai assignées.

L'accélération du mouvement de la Lune se manifeste encore dans les moyens mouvements des Tables de Ptolémée; elles donnent $234^{\circ}19'55''$ pour l'excès du moyen mouvement synodique de la Lune sur un nombre entier de circonférences, dans l'intervalle de 810 années égyptiennes. Le moyen mouvement synodique de nos Tables actuelles, augmenté par ce qui précède de $4'',7$ par siècle,

donne $235^{\circ}3'15''$ pour cet excès, plus grand que le précédent de $43'20''$. Ainsi l'équation séculaire de la Lune est prouvée à la fois par son élongation au Soleil à la première époque des Tables de Ptolémée et par le moyen mouvement synodique de ces Tables.

Considérons présentement le mouvement de l'apogée. Ptolémée fixe l'anomalie moyenne de la Lune à $268^{\circ}49'$ pour la même époque. Cette anomalie, suivant les Tables actuelles, était de $265^{\circ}15'1''$, plus petite que la précédente de $3^{\circ}33'59''$; cette différence augmente encore et devient $7^{\circ}9'59''$, en vertu de la correction que nous faisons au mouvement séculaire de l'anomalie; l'équation séculaire de ce mouvement est donc indiquée par cette différence. On a vu que cette équation est $\frac{13}{10}$ de celle du moyen mouvement et, par conséquent, de $7^{\circ}11'26''$ à la première époque des Tables de Ptolémée, ce qui ne diffère que de $1'27''$ du résultat donné par l'anomalie moyenne de ces Tables à la même époque.

L'accélération du mouvement de l'anomalie se manifeste encore dans le mouvement de l'anomalie moyenne des Tables de Ptolémée; elles donnent $222^{\circ}10'57''$ pour l'excès de ce mouvement, sur un nombre entier de circonférences, dans l'intervalle de 810 années égyptiennes. Les Tables actuelles donnent, en ayant égard aux corrections proposées ci-dessus, $224^{\circ}59'33''$ pour cet excès, plus grand que le précédent de $2^{\circ}48'36''$. Ainsi l'équation séculaire de l'anomalie est prouvée à la fois par l'anomalie moyenne des Tables de Ptolémée à leur première époque et par le mouvement qu'elles supposent à cette anomalie. Je remarquerai ici que ce mouvement, quoique plus faible d'environ 20' par siècle que celui qui résulte de la comparaison des observations modernes, est cependant plus considérable qu'au temps de Ptolémée. C'est la raison pour laquelle, malgré son accélération, les Arabes, et Tycho lui-même, ont, à très peu près, adopté dans leurs Tables ce mouvement de l'anomalie, que les observations modernes ont forcé d'abandonner.

Albatenius, l'un des plus célèbres astronomes arabes, et très exact observateur, corrigea les éléments des Tables lunaires de Ptolémée; il

trouva que le moyen mouvement synodique de ces Tables satisfaisait aux éclipses observées de son temps, c'est-à-dire environ 1620 années égyptiennes après leur première époque, ou vers l'an 873 de l'ère chrétienne; ces Tables donnent $323^{\circ}2'12''$ pour l'élongation moyenne de la Lune au Soleil après cet intervalle. Les Tables actuelles donnent $322^{\circ}50'14''$ pour cette même élongation, en augmentant de $4'',7$ leur mouvement séculaire synodique : l'équation séculaire de la Lune est de $12'1''$ pour l'année 873; en l'ajoutant à l'élongation précédente, on a $323^{\circ}2'15''$ pour cette élongation corrigée par ce qui précède et par l'équation séculaire, ce qui ne diffère que de $3''$ du résultat des Tables de Ptolémée, et, par conséquent, des éclipses observées du temps d'Albatenius. Cet accord remarquable est une nouvelle confirmation de la valeur que j'ai assignée à l'équation séculaire de la Lune; ainsi cette équation est confirmée par les Tables de Ptolémée et par les observations d'Albatenius.

Les résultats de ces deux astronomes étant fondés sur la comparaison d'un très grand nombre d'éclipses dont ils n'ont rapporté qu'une très petite partie, on doit y avoir au moins autant de confiance qu'aux éclipses mêmes qu'ils nous ont conservées, et avec lesquelles ces résultats sont parfaitement d'accord : on peut donc en faire usage pour déterminer la correction séculaire du mouvement du nœud donné par nos Tables; car il est clair que les astronomes, n'ayant point eu égard à son équation séculaire ou à son ralentissement, ils ont dû trouver, par la comparaison des observations anciennes aux modernes, un mouvement séculaire trop rapide.

Ptolémée ne considère point séparément le mouvement des nœuds; il réduit directement en Tables la distance de la Lune au terme de sa plus grande latitude boréale, c'est-à-dire à la position de son nœud ascendant, augmenté de 90° , suivant l'ordre des signes : il fixe cette distance à $354^{\circ}15'$ au commencement de l'ère de Nabonassar. Suivant nos Tables, cette distance devait être de $352^{\circ}45'19''$, sans avoir égard aux équations séculaires; mais l'équation séculaire du nœud étant $\frac{7}{10}$ de celle du moyen mouvement, l'équation séculaire de la distance de

la Lune au terme de sa plus grande latitude est $\frac{3}{10}$ de celle du moyen mouvement, et par conséquent elle était de $30'6''$ à la première époque des Tables de Ptolémée. En l'ajoutant à $352^{\circ}45'19''$, on a $353^{\circ}15'25''$ pour la distance de la Lune au terme de sa plus grande latitude boréale suivant nos Tables, et en ayant égard aux équations séculaires, cette distance est plus petite de $59'35''$, que suivant Ptolémée, ce qui indique que le mouvement séculaire du nœud de nos Tables est trop grand d'environ $2'20''$.

Albatenius trouva, par les éclipses observées de son temps, qu'il fallait diminuer de $27'$ la distance de la Lune au terme de sa plus grande latitude boréale conclue par les Tables de Ptolémée. 1620 années égyptiennes après l'époque de ces Tables, elles donnent $116^{\circ}40'47''$ pour cette distance, qui, par les observations d'Albatenius, n'était que de $116^{\circ}13'47''$. A cette dernière époque, cette distance était de $115^{\circ}43'14''$ suivant nos Tables, et en ayant égard aux équations séculaires de la Lune et de ses nœuds. La différence $30'33''$ divisée par 8,67, nombre des siècles écoulés entre cette époque et 1750, donne $3'30''$ pour la correction du mouvement séculaire du nœud de nos Tables, correction plus grande de $1'10''$ que celle qui vient d'être déterminée par les Tables de Ptolémée. La moyenne entre ces deux corrections est $2'55''$: c'est la quantité dont il me paraît qu'il faut diminuer le mouvement séculaire du nœud de nos Tables lunaires.

Un siècle après Albatenius, Ibjunis, non moins exact observateur, a rapporté dans le manuscrit dont j'ai déjà parlé un grand nombre d'éclipses observées par les Arabes et par lui-même, et que le citoyen Bouvard a comparées à nos Tables. En les réunissant aux vingt-sept éclipses anciennes qu'il avait précédemment calculées, il en a conclu que la correction du mouvement de l'élongation de la Lune au Soleil, donné par nos Tables, est insensible, et que la correction du mouvement séculaire de l'anomalie est de $8'5''$.

Les Tables d'Ibjunis, qui sont à la Bibliothèque nationale, donnent pour l'an 390 de l'hégire, ou, ce qui revient au même, pour le 30 novembre de l'an 1000, que l'on peut considérer comme l'époque de leur

formation, l'élongation moyenne de la Lune au Soleil, à midi, temps moyen au Caire, égale à $15^{\circ}55'16''$, et l'anomalie moyenne de la Lune égale à $339^{\circ}51'21''$. Les mêmes quantités, suivant nos Tables, et en ayant égard aux équations séculaires du moyen mouvement et de l'anomalie, sont $15^{\circ}56'28''$ et $340^{\circ}40',25''$. La différence entre nos Tables et celles d'Ibjunis est donc $1'12''$ à l'égard de l'élongation moyenne, ce qui est très peu considérable; elle est de $49'4''$ à l'égard de l'anomalie moyenne. En la divisant par 7, nombre des siècles écoulés entre 1000 et 1700, on a $7'$ pour la correction du mouvement séculaire de l'anomalie de nos Tables. Enfin les éclipses observées par Tycho et ses Tables donnent une plus forte correction.

Pour assurer encore plus l'existence des équations séculaires de la Lune, j'ai prié le citoyen Bouvard de comparer à nos Tables un grand nombre d'observations de la Lune de la fin du dernier siècle et de celui-ci : je ne rapporterai ici que ce qui concerne l'équation séculaire de l'anomalie, la plus considérable des trois, et à laquelle on n'avait point encore eu égard. La méthode la plus exacte et la plus simple de corriger l'anomalie consiste à comparer aux Tables un grand nombre de lieux de la Lune, observés avec soin dans l'intervalle d'un petit nombre d'années, et dans lesquels la Lune n'était qu'à 30° ou 40° de distance de son apogée ou de son périgée; on détermine l'erreur moyenne des Tables, soit dans les observations apogées, soit dans les observations périgées, et l'on retranche la seconde de la première de ces erreurs. On fait varier l'anomalie des Tables d'un même nombre de minutes dans chaque observation, et l'on détermine, dans cette supposition, la différence des erreurs des Tables dans les observations apogées et périgées; une simple proportion fait connaître ensuite la vraie correction de l'anomalie des Tables, correction qui se rapporte à l'époque moyenne entre celles de toutes les observations; il est facile d'en conclure la correction de la longitude moyenne de la Lune, correspondante à la même époque. La différence des corrections de l'anomalie des Tables, à deux époques éloignées, donne la correction du mouvement de l'anomalie dans cet intervalle, en ayant égard à la dif-

férence correspondante des équations séculaires; on a, par conséquent, la correction du mouvement séculaire de cette anomalie. C'est ainsi que le citoyen Bouvard a comparé aux Tables un grand nombre d'observations du dernier siècle et de celui-ci, en ayant soin de considérer à la fois autant d'observations apogées que d'observations péri-gées. Voici les résultats qu'il a trouvés.

Cent soixante-huit observations de Bradley, faites en 1750, 1751, 1752, 1753, 1754, 1755, 1756, et dont l'époque moyenne répond au 17 décembre 1752, ont donné $-4'',6$ pour la correction de la longitude moyenne, et $-17'',9$ pour la correction de l'anomalie moyenne des Tables.

Quarante-huit observations de Maskelyne, faites en 1784 et 1785, et dont l'époque moyenne répond au 6 mai 1784, ont donné $-18'',3$ pour la correction de la longitude, et $+2'19'',6$ pour la correction de l'anomalie moyenne.

Soixante observations de Maskelyne, faites pendant les années II et III de l'ère française, et dont l'époque moyenne répond au 28 vendémiaire de l'an III, ont donné $-18'',8$ pour la correction de la longitude et $+3'20'',9$ pour la correction de l'anomalie.

On voit évidemment par ces résultats que le moyen mouvement de l'anomalie doit être augmenté. Les observations de Bradley, comparées à celles de Maskelyne, des années II et III de l'ère française, donnent environ $7'$ pour cette correction. Mais, comme l'influence des équations, ou négligées dans les Tables, ou susceptibles encore de corrections, est d'autant plus grande que les époques des observations que l'on compare sont plus rapprochées, le citoyen Bouvard a bien voulu, à ma prière, discuter un grand nombre d'observations de Flamsteed. Il en a choisi soixante-quatre faites au quart de cercle mural, dont il a déterminé la déviation à toutes les hauteurs. Dans chaque observation, la Lune a été comparée, soit en ascension droite, soit en déclinaison, à plusieurs étoiles dont la position a été bien déterminée pour 1750 par Bradley, Mayer et Lacaille. Pour avoir la position de ces étoiles à l'époque des observations de Flamsteed, le citoyen Bou-

vard a pris un milieu entre les déterminations de Bradley, Mayer et Lacaille, pour 1750, et entre celles de Maskelyne, Delambre et Zach, pour 1790; ensuite, au moyen du mouvement de ces étoiles dans l'intervalle de ces quarante ans, il les a rapportées, par une formule exacte et fort simple, à l'époque des observations de Flamsteed. Vu la précision des observations modernes et l'accord des divers astronomes que je viens de citer, entre eux, ce moyen paraît préférable à celui d'employer le Catalogue de Flamsteed. L'époque moyenne des soixante-quatre observations de cet astronome, discutées par le citoyen Bouvard, répond au 18 avril 1691; elles donnent $-14'',3$ pour la correction de la longitude de la Lune, et $-5'21'',7$ pour la correction de l'anomalie moyenne. En les comparant aux observations précédentes de Bradley, on trouve $8'0''$ pour la correction du mouvement séculaire de l'anomalie des Tables; en les comparant aux dernières observations citées de Maskelyne, on a $7'45''$ pour cette correction.

Enfin, parmi les quarante-deux observations de Lahire, que Bailly a rapportées dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour 1763, il s'en trouve vingt-deux qui peuvent servir à notre objet, et dont l'époque moyenne répond au 1^{er} octobre 1784. Le citoyen Bouvard les ayant comparées aux Tables, elles lui ont donné $-6'1'',5$ pour la correction de l'anomalie moyenne. En les comparant aux observations de Maskelyne des années II et III de l'ère française, on trouve $7'53''$ pour la correction du mouvement séculaire de l'anomalie des Tables. Je dois remarquer ici que Bailly avait déjà reconnu, par ces observations, qu'il fallait avancer d'environ $5'$ le lieu de l'apogée des Tables lunaires à leur époque.

Si l'on prend un milieu entre les résultats donnés par les observations anciennes et modernes, on voit qu'il faut augmenter d'environ $8\frac{1}{2}'$ le mouvement séculaire de l'anomalie de nos Tables, dont on peut fixer à $3'20''$ la correction pour le commencement de l'an III de l'ère française. En augmentant ensuite cette correction d'une demi-seconde par mois pendant les dix années suivantes, on aura les corrections correspondantes dans lesquelles l'équation séculaire de l'anomalie se

trouvera comprise, et l'on sera ainsi dispensé d'y avoir égard dans cet intervalle. On voit encore qu'il faut diminuer de $19''$ l'époque de la longitude moyenne pour l'an III. Quant au moyen mouvement des Tables, les observations de Bradley, comparées à celles de Maskelyne, semblent y indiquer une diminution; mais les observations de Flamsteed, comparées à celles de Maskelyne, ne portent cette diminution qu'à $4'',5$ pour un intervalle de cent trois ans, ce qui est insensible; ainsi, en attendant qu'une plus ample discussion des observations ait éclairci ce point de la théorie lunaire, on peut conserver le mouvement séculaire des Tables. C'est en partant de ces corrections et en supprimant des Tables lunaires, ainsi que l'a fait dans les calculs cités le citoyen Bouvard, l'équation (XVIII) dépendante de la longitude du nœud de la Lune, équation qui n'est point donnée par la théorie, que l'on calcule présentement les lieux de la Lune pour la *Connaissance des Temps* de l'an XII; et je dois observer que les Tables ainsi corrigées représentent toutes les observations modernes avec un accord très remarquable, et qu'elles reprennent ainsi toute l'exactitude qu'elles avaient relativement aux observations du milieu de ce siècle, et qu'elles commençaient à perdre; en sorte que la précision de ces Tables, jointe à celle des instruments avec lesquels on observe à la mer les distances de la Lune au Soleil et aux étoiles, laisse maintenant très peu de chose à désirer pour la perfection de la théorie des longitudes.

L'incertitude que les observations laissent sur le mouvement séculaire de la Lune, et qui me paraît tenir, en partie, à celle qui reste encore sur le mouvement des équinoxes et sur le mouvement propre des étoiles, fait désirer que les astronomes comparent, le plus souvent qu'il sera possible, les différents corps du système solaire les uns aux autres et au Soleil. On sait que les moyens mouvements du Soleil et des planètes sont invariables; les observations de leurs conjonctions ou de leurs oppositions mutuelles et celles de leurs elongations respectives feront connaître les rapports de ces mouvements, directement et indépendamment des mouvements des équinoxes et des

étoiles. C'est ainsi que les mouvements de la Lune, par rapport au Soleil, à son apogée et à ses nœuds, sont donnés directement par les éclipses. On ne peut donc trop recommander ce genre d'observations aux astronomes.

Lorsque la cause de l'équation séculaire de la Lune était inconnue, on avait imaginé diverses hypothèses pour l'expliquer. Le plus grand nombre l'attribuait à la résistance de l'éther; la transmission successive de la gravité me paraissait offrir une explication plus naturelle de ce phénomène; mais alors on n'avait reconnu par les observations que l'accélération du moyen mouvement de la Lune. Maintenant que le ralentissement des mouvements de son apogée et de ses nœuds est bien constaté par les observations anciennes et modernes, il faut que la même cause explique à la fois et ce ralentissement et l'accélération du mouvement lunaire; or on verra ci-après que la résistance de l'éther accélère le moyen mouvement de la Lune, sans altérer ceux de son nœud et de son apogée; la même analyse conduit au même résultat, relativement à la transmission successive de la gravité. L'équation séculaire de la Lune n'est donc point l'effet de ces deux causes; et, quand même sa cause serait encore inconnue, cela seul suffirait pour les exclure. C'est ainsi que les phénomènes, en se développant, nous éclairent sur leurs véritables causes. Les trois équations séculaires des moyens mouvements de la Lune, de son apogée et de ses nœuds, satisfaisant exactement aux observations, il en résulte que la résistance de l'éther et la transmission successive de la gravité n'ont produit jusqu'ici aucune altération sensible dans les mouvements des corps célestes, car si elles avaient quelque influence sur l'équation séculaire du moyen mouvement de la Lune, elles la rapprocheraient de l'équation séculaire du mouvement de son apogée, et l'éloigneraient de celle du mouvement des nœuds; en sorte que ces trois équations ne seraient point dans le rapport constant des nombres 10, 33 et 7, rapport que donne la loi de la pesanteur, et que les observations confirment.

I.

Soient x, y, z les coordonnées du centre de gravité de la Lune, rapportées au centre de la Terre; soient x', y', z' celles du Soleil, rapportées à la même origine; soit S la masse de cet astre, la somme de celles de la Terre et de la Lune étant prise pour unité de masse; enfin désignons par R la fonction

$$\frac{S}{\sqrt{(x'-x)^2 + (y'-y)^2 + (z'-z)^2}} - \frac{S(xx' + yy' + zz')}{(x'^2 + y'^2 + z'^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

La différentielle de R , prise par rapport à x et divisée par dx , exprimera la force perturbatrice du mouvement lunaire, parallèlement à l'axe des x ; on aura donc, par les principes connus de Dynamique, en regardant l'élément dt du temps comme constant,

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \frac{x}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\partial R}{\partial x};$$

on aura pareillement

$$\frac{d^2y}{dt^2} + \frac{y}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\partial R}{\partial y},$$

$$\frac{d^2z}{dt^2} + \frac{z}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = \frac{\partial R}{\partial z}.$$

C'est à l'intégration de ces trois équations différentielles que se réduit la détermination du mouvement lunaire. Ces équations donnent les suivantes, dans lesquelles aucune différence n'est supposée constante :

$$(a) \quad d \frac{xdy - ydx}{dt} = \left(x \frac{\partial R}{\partial y} - y \frac{\partial R}{\partial x} \right) dt,$$

$$(b) \quad d \frac{xdx + ydy}{dt} - \frac{dx^2 + dy^2}{dt} + \frac{(x^2 + y^2) dt}{(x^2 + y^2 + z^2)^{\frac{3}{2}}} = \left(x \frac{\partial R}{\partial x} + y \frac{\partial R}{\partial y} \right) dt,$$

$$(c) \quad \begin{cases} x d \frac{x dz - z dx}{dt} + y d \frac{y dz - z dy}{dt} \\ = x dt \left(x \frac{\partial R}{\partial z} - z \frac{\partial R}{\partial x} \right) + y dt \left(y \frac{\partial R}{\partial z} - z \frac{\partial R}{\partial y} \right). \end{cases}$$

Transformons les coordonnées en d'autres plus commodes pour les usages astronomiques, et, pour cela, nommons ν l'angle que fait avec l'axe des x la projection du rayon vecteur de la Lune sur le plan fixe des x et des y . Soient $\frac{1}{u}$ cette projection, et s la tangente de la latitude de la Lune au-dessus de ce plan; on aura

$$x = \frac{\cos \nu}{u}, \quad y = \frac{\sin \nu}{u}, \quad z = \frac{s}{u}.$$

En marquant d'un accent, pour le Soleil, les lettres ν , u et s , on aura

$$x' = \frac{\cos \nu'}{u'}, \quad y' = \frac{\sin \nu'}{u'}, \quad z' = \frac{s'}{u'}.$$

On aura ensuite

$$x dy - y dx = \frac{d\nu}{u^2};$$

d'ailleurs, on a

$$\frac{\partial R}{\partial x} dx + \frac{\partial R}{\partial y} dy + \frac{\partial R}{\partial z} dz = \frac{\partial R}{\partial u} du + \frac{\partial R}{\partial \nu} d\nu + \frac{\partial R}{\partial s} ds.$$

L'équation $x^2 + y^2 = \frac{1}{u^2}$ donne

$$du = -u^2(x dx + y dy);$$

celle-ci, $\text{tang} \nu = \frac{y}{x}$, donne

$$d\nu = u^2(x dy - y dx);$$

enfin, l'équation $s = uz$ donne

$$ds = u dz - z u^2(x dx + y dy);$$

on a donc

$$\begin{aligned} \frac{\partial R}{\partial x} dx + \frac{\partial R}{\partial y} dy + \frac{\partial R}{\partial z} dz &= -u^2 \frac{\partial R}{\partial u} (x dx + y dy) + u^2 \frac{\partial R}{\partial \nu} (x dy - y dx) \\ &+ \frac{\partial R}{\partial s} [u dz - u^2 z (x dx + y dy)]; \end{aligned}$$

d'où l'on tire, en comparant les coefficients de dx , dy , dz ,

$$\frac{\partial R}{\partial x} = -xu^2 \frac{\partial R}{\partial u} - yu^2 \frac{\partial R}{\partial v} - xzu^2 \frac{\partial R}{\partial s},$$

$$\frac{\partial R}{\partial y} = -yu^2 \frac{\partial R}{\partial u} + xu^2 \frac{\partial R}{\partial v} - yzu^2 \frac{\partial R}{\partial s},$$

$$\frac{\partial R}{\partial z} = u \frac{\partial R}{\partial s};$$

on a donc

$$x \frac{\partial R}{\partial y} - y \frac{\partial R}{\partial x} = \frac{\partial R}{\partial v};$$

l'équation (a) devient ainsi

$$d \frac{dv}{u^2 dt} = \frac{\partial R}{\partial v} dt.$$

Cette nouvelle équation, multipliée par $\frac{2 dv}{u^2 dt}$ et ensuite intégrée, donne

$$(d) \quad dt = \frac{dv}{u^2 \sqrt{h^2 + 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2}}},$$

h étant une constante arbitraire. On en tirera le temps t en fonction de v ; mais il sera plus simple de faire usage de l'équation

$$(e) \quad 0 = \frac{d^2 t}{dv^2} + \frac{2 du dt}{u dv^2} + u^2 \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dt^2}{dv^2},$$

que l'on conclut de la précédente, en supposant dv constant.

Si l'on substitue la valeur de dt dans les équations (b) et (c), et, au lieu de x , y , z , $\frac{\partial R}{\partial x}$, $\frac{\partial R}{\partial y}$, $\frac{\partial R}{\partial z}$, leurs valeurs; elles donneront, en faisant dv constant,

$$(f) \quad 0 = \left(\frac{d^2 u}{dv^2} + u \right) \left(h^2 + 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2} \right) - (1 + s^2)^{\frac{1}{2}} - \frac{\partial R}{\partial u} - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s} + \frac{\partial R}{\partial v} \frac{du}{u^2 dv},$$

$$(g) \quad 0 = \left(\frac{d^2 s}{dv^2} + s \right) \left(h^2 + 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2} \right) - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial u} - \frac{1 + s^2}{u^2} \frac{\partial R}{\partial s} + \frac{\partial R}{\partial v} \frac{ds}{u^2 dv}.$$

II.

Développons la valeur de R. Elle devient

$$R = \frac{S u'}{\sqrt{1+s'^2}} \left\{ 1 + \frac{3}{2} \frac{[u u' \cos(\nu - \nu') + u u' s s' - \frac{1}{2} u'^2 (1+s^2)]^2}{(1+s'^2)^2 u^4} \right. \\ \left. + \frac{5}{2} \frac{[u u' \cos(\nu - \nu') + u u' s s' - \frac{1}{2} u'^2 (1+s^2)]^3}{(1+s'^2)^3 u^6} - \frac{(1+s^2) u'^2}{2(1+s'^2) u^2} \right\} + \dots$$

On peut, dans la théorie lunaire, s'en tenir à ces termes; on peut même, dans les termes multipliés par u'^4 , négliger les carrés et les produits de s et de s' : on aura ainsi, en ordonnant l'expression de R par rapport aux puissances de u' ,

$$R = \frac{S u'}{\sqrt{1+s'^2}} + \frac{S u'^3}{4 u^2 (1+s'^2)^{\frac{5}{2}}} [1 + 3 \cos(2\nu - 2\nu') + 12 s s' \cos(\nu - \nu') - 2 s^2 - 2 s'^2 - 2 s^2 s'^2] \\ + \frac{S u'^4}{8 u^2 (1+s'^2)^{\frac{7}{2}}} [3 \cos(\nu - \nu') + 5 \cos(3\nu - 3\nu')].$$

Il suffit, dans la recherche qui nous occupe, de considérer les termes multipliés par u'^2 , ce qui donne

$$\frac{\partial R}{\partial u} + \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s} = - \frac{S u'^3}{2 u^2 (1+s'^2)^{\frac{5}{2}}} [1 + 3 \cos(2\nu - 2\nu') + 6 s s' \cos(\nu - \nu') - 2 s'^2], \\ \frac{\partial R}{\partial \nu} = - \frac{3 S u'^3}{2 u^2 (1+s'^2)^{\frac{5}{2}}} [\sin(2\nu - 2\nu') + 2 s s' \sin(\nu - \nu')], \\ \frac{\partial R}{\partial s} = - \frac{S u'^3}{u^2 (1+s'^2)^{\frac{5}{2}}} [s - 3 s' \cos(\nu - \nu') + s'^2 s].$$

Pour développer ces valeurs en sinus et cosinus d'angles proportionnels à ν , il faut déterminer u , u' , ν' , s et s' en fonctions semblables. Pour cela, nous observerons que, si l'on suppose R nul dans les équations

tions différentielles de l'article précédent, elles deviennent

$$0 = \frac{d^2 u}{dv^2} + u - \frac{1}{h^2(1+s^2)^{\frac{3}{2}}}, \quad 0 = \frac{d^2 s}{dv^2} + s, \quad dt = \frac{dv}{hu^2};$$

d'où l'on tire, en intégrant,

$$u = \frac{1}{h^2(1+\lambda^2)} [\sqrt{1+s^2} - e \cos(v-\varpi)],$$

$$s = \lambda \sin(v-\theta),$$

e , ϖ , λ et θ étant quatre constantes arbitraires, dont la première exprime, à très peu près, l'excentricité de l'orbite; la seconde exprime la longitude de l'apogée; la troisième exprime la tangente de l'inclinaison de l'orbite au plan fixe, et la quatrième exprime la longitude du nœud ascendant. Le demi grand axe de l'orbite, que nous désignerons par a , sera, en négligeant les quantités de l'ordre λ^4 ,

$$\frac{h^2(1+\lambda^2)}{1-e^2}.$$

L'équation $dt = \frac{dv}{hu^2}$ donnera, en l'intégrant et en supposant, pour plus de simplicité, $\frac{1}{a^{\frac{3}{2}}} = n$,

$$nt + \varepsilon = v + 2e \sin(v-\varpi) + \frac{1}{4}e^2 \sin(2v-2\varpi) + \frac{1}{4}\lambda^2 \sin(2v-2\theta) + \dots$$

Cette valeur de $nt + \varepsilon$ suppose l'ellipse lunaire immobile; mais on sait qu'en vertu de la force perturbatrice ses nœuds et son apogée sont en mouvement: alors, en désignant par $(1-c)v$ le mouvement de l'apogée, et par $(g-1)v$ le mouvement rétrograde de ses nœuds, on aura, pour premières valeurs approchées de $nt + \varepsilon$ et de u ,

$$nt + \varepsilon = v + 2e \sin(cv - \varpi) + \frac{1}{4}e^2 \sin(2cv - 2\varpi) + \frac{1}{4}\lambda^2 \sin(2gv - 2\theta),$$

$$u = \frac{1}{a(1-e^2)} [1 + \frac{1}{4}\lambda^2 - e \cos(cv - \varpi) - \frac{1}{4}\lambda^2 \cos(2gv - 2\theta)].$$

Si l'on marque d'un accent, relativement au Soleil, les quantités relatives à la Lune, et si, pour plus de simplicité, on prend d'abord pour plan fixe celui de l'orbite solaire, ce que l'on peut faire, vu la lenteur

des variations de ce dernier plan, on aura

$$n't + \varepsilon' = v' + 2e'\sin(c'v' - \varpi') + \frac{3}{4}e'^2\sin(2c'v' - 2\varpi'),$$

$$u' = \frac{1}{a'(1-e'^2)} [1 - e'\cos(c'v' - \varpi')].$$

L'origine du temps et celle de l'angle v étant arbitraires, nous pouvons supposer ε et ε' nuls, et alors, en faisant $\frac{n'}{n} = m$, la comparaison des valeurs de nt et $n't$ donnera

$$\begin{aligned} v' + 2e'\sin(c'v' - \varpi') + \frac{3}{4}e'^2\sin(2c'v' - 2\varpi') \\ = mv + 2me\sin(cv - \varpi) + \frac{3}{4}me^2\sin(2cv - 2\varpi) + \frac{1}{4}m\lambda^2\sin(2gv - 2\theta); \end{aligned}$$

d'où l'on tire, en observant que c' est très peu différent de l'unité,

$$\begin{aligned} v' = mv + 2me\sin(cv - \varpi) + \frac{3}{4}me^2\sin(2cv - 2\varpi) + \frac{1}{4}m\lambda^2\sin(2gv - 2\theta) \\ - 2e'\sin(c'mv - \varpi') - 2mee'\sin(cv + c'mv - \varpi - \varpi') \\ - 2mee'\sin(cv - c'mv - \varpi + \varpi') \\ + \frac{3}{4}e'^2\sin(2c'mv - 2\varpi'). \end{aligned}$$

On pourra, au moyen de ces valeurs de u' et de v' , développer les différents termes de l'expression de R en séries qui seront très convergentes, à cause de la petitesse de m et du peu d'excentricité de l'orbe terrestre; c'est en cela que consiste le principal avantage de la méthode qui coordonne les séries de la théorie lunaire par rapport aux sinus et aux cosinus d'angles proportionnels à v .

III.

Considérons le terme $\frac{Su'^2(1-2s'^2)}{2u^3(1+s'^2)^{\frac{3}{2}}}$ de l'expression de $-\frac{\partial R}{\partial u} - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s}$.

Nous ne conserverons dans le développement de ce terme, parmi les quantités de l'ordre des carrés et des produits des excentricités et des inclinaisons des orbites, que celles qui sont constantes et celles qui sont multipliées par les sinus ou cosinus d'angles dans lesquels le coefficient de v diffère peu de l'unité. Ces dernières quantités croissant beaucoup par l'intégration de l'équation différentielle (g) de l'article I, les termes du même ordre dans lesquels le coefficient de v est

très petit croissent beaucoup par l'intégration de l'expression différentielle du temps t ; mais ils n'entrent dans le développement de R qu'autant qu'ils affectent l'angle ν' , et alors ils sont multipliés par m , ce qui les rend fort petits; en sorte que l'on peut les négliger sans erreur sensible. Enfin nous conserverons les termes multipliés par $e'^2 e \cos(c\nu - \varpi)$, parce que de ces termes dépend l'équation séculaire du mouvement de l'apogée. Nous aurons ainsi, en supposant, comme ci-dessus, s' nul,

$$\frac{Su'^3(1-2s'^2)}{2u^3(1+s'^2)^{\frac{5}{2}}} = \frac{Sa^3}{2a'^3}(1+\frac{3}{2}e'^2-\frac{3}{2}\lambda^2) + \frac{3Sa^3}{2a'^3}(1+\frac{3}{2}e'^2)e\cos(c\nu-\varpi) \\ - \frac{3Sa^3}{2a'^3}\left[e'\cos(c'm\nu-\varpi') + \frac{3-2m}{2}ee'\cos(c\nu-c'm\nu-\varpi+\varpi') + \frac{3+2m}{2}ee'\cos(c\nu+c'm\nu-\varpi-\varpi')\right].$$

Nous avons observé qu'il est indispensable de porter, dans ces recherches, l'approximation jusqu'au carré de la force perturbatrice; or la valeur de u acquiert dans une première approximation, et en n'ayant égard qu'à la première puissance de cette force, une suite de termes que nous désignerons par δu , et qui est de la forme suivante :

$$\delta u = \frac{Q^{(0)}}{a} + \frac{Q^{(1)}}{a} \cos(2\nu - 2m\nu) \\ + \frac{Q^{(2)}}{a} e \cos(2\nu - c\nu - 2m\nu + \varpi) \\ + \frac{Q^{(3)}}{a} e' \cos(c'm\nu - \varpi') \\ + \frac{Q^{(4)}}{a} ee' \cos(c\nu - c'm\nu - \varpi + \varpi') \\ + \frac{Q^{(5)}}{a} ee' \cos(c\nu + c'm\nu - \varpi - \varpi') \\ + \frac{Q^{(6)}}{a} ee' \cos(2\nu - c\nu - 2m\nu + c'm\nu + \varpi - \varpi') \\ + \frac{Q^{(7)}}{a} ee' \cos(2\nu - c\nu - 2m\nu - c'm\nu + \varpi + \varpi') \\ + \dots\dots\dots$$

Il nous suffit de considérer les termes précédents, parmi lesquels ceux qui sont multipliés par e acquièrent de grands diviseurs, en

vertu de l'intégration de l'équation différentielle en u . Cela posé, si l'on augmente u de δu , le terme $\frac{Su'^2}{2u^2}$ prendra l'accroissement $-\frac{3Su'^2\delta u}{2u^3}$. Nous ne conserverons dans le développement de ce terme que les quantités multipliées par $e \cos(cv - \varpi)$, et, parmi celles-ci, il suffira de considérer celles qui sont multipliées par $Q^{(1)}$, $Q^{(2)}$, $Q^{(3)}$, ..., le terme $Q^{(0)}$ n'acquérant point de grands diviseurs par les intégrations. Nous aurons ainsi, pour le terme dû à la variation de $\frac{Su'^2}{2u^2}$,

$$\frac{9Sa^2}{4a'^2} (Q^{(1)} + Q^{(2)}) e'^2 e \cos(cv - \varpi).$$

v' subit encore une variation dans ce terme, à raison de l'expression du temps en fonction de l'angle v ; mais, cette dernière variation étant multipliée par m dans l'expression de v' , nous pouvons la négliger ici. On verra ci-après que $Q^{(1)}$ et $Q^{(2)}$ sont à fort peu près égaux et de signe contraire, ce qui rend à peu près nul le terme précédent; d'où il suit que la variation de $\frac{Su'^2}{2u^2}$ ne produit aucun terme sensible, multiplié par $e'^2 e \cos(cv - \varpi)$.

IV.

Développons maintenant le terme $\frac{3Su'^2}{2u^2} \cos(2v - 2v')$ de l'expression de $-\frac{\partial R}{\partial u} - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s}$. En substituant pour u , u' et v' leurs valeurs trouvées dans l'article II, on trouvera, après toutes les réductions, le terme $\frac{3Su'^2}{2u^2} \cos(2v - 2v')$ égal au produit de $\frac{3Sa^2}{2a'^2}$ par la quantité

$$\begin{aligned} & (1 - \frac{1}{2}e'^2) \cos(2v - 2mv) - \frac{1}{2}e' \cos(2v - 2mv - c'mv + \varpi') \\ & + \frac{1}{2}e' \cos(2v - 2mv + c'mv + \varpi') \\ & + \frac{3+4m}{2} (1 - \frac{1}{2}e'^2) e \cos(2v - 2mv - cv + \varpi) \\ & + \frac{3-4m}{2} (1 - \frac{1}{2}e'^2) e \cos(2v - 2mv + cv - \varpi) \\ & - \frac{21(1+2m)}{4} ee' \cos(2v - 2mv - cv - c'mv + \varpi + \varpi') \\ & + \frac{3+2m}{4} ee' \cos(2v - 2mv - cv + c'mv + \varpi - \varpi') \\ & + \dots \end{aligned}$$

En nommant δu , $\delta u'$ et $\delta v'$ les variations de u , u' et v' , dues à la force perturbatrice, nous aurons, pour l'accroissement du terme précédent,

$$-\frac{9Su'^3\delta u}{2u^4}\cos(2v-2v')+\frac{9Su'^3\delta u'}{2u^3}\cos(2v-2v') \\ +\frac{3Su'^3\delta v'}{u^3}\sin(2v-2v').$$

Les deux derniers termes de cette fonction peuvent être négligés; car, quoique dans les expressions de $\delta u'$ et de $\delta v'$, les inégalités du mouvement lunaire soient comprises, cependant, comme elles y sont multipliées par m , elles perdent les grands diviseurs qu'elles avaient acquis par les intégrations. Quant au premier terme, en n'y conservant que ce qui est multiplié par $e\cos(cv-\varpi)$, on trouve qu'il se réduit à

$$-\frac{9Sa^3}{4a'^3}[(1-\frac{1}{2}e'^2)(Q^{(2)}+4Q^{(4)})+\frac{1}{2}e'^2Q^{(6)}-\frac{1}{2}e'^2Q^{(7)}]e\cos(cv-\varpi).$$

V.

Développons semblablement le terme

$$\frac{\partial R}{\partial v}\frac{du}{u^3dv}\quad\text{ou}\quad -\frac{3Su'^3\frac{du}{dv}}{2u^4}\sin(2v-2v').$$

Ce terme est égal, à très peu près, à la différentielle de

$$\frac{Su'^3}{2u^3}\sin(2v-2v'),$$

prise par rapport à ϖ et divisée par $d\varpi$, en supposant u' et v' constants; or on a le développement de $\frac{Su'^3}{2u^3}\sin(2v-2v')$ en changeant les cosinus en sinus dans le développement précédent de

$$\frac{Su'^3}{2u^3}\cos(2v-2v'),$$

et la condition de u' et de v' constants sera satisfaite, en ne différenciant point les termes de ce développement, multipliés par me . On

aura ainsi le terme $-\frac{3S u'^3}{2u^4} \frac{du}{dv} \sin(2\nu - 2\nu')$ égal au produit de $-\frac{3Sa^3}{4a'^3}$ par la quantité

$$\begin{aligned} & (1 - \frac{1}{2}e'^2) e \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + \varpi) \\ & - \frac{1}{2}ee' \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu - c'm\nu + \varpi + \varpi') \\ & + \frac{1}{2}ee' \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + c'm\nu + \varpi - \varpi') \\ & + \dots \end{aligned}$$

La variation de ce terme, due aux forces perturbatrices, est, à très peu près,

$$-\frac{3S u'^3}{2u^4} \frac{d\delta u}{dv} \sin(2\nu - 2\nu') + \frac{6S u'^3 \delta u}{u^5} \frac{du}{dv} \sin(2\nu - 2\nu');$$

elle produit le terme

$$\begin{aligned} & + \frac{3Sa^3}{4a'^3} \left\{ (1 - \frac{1}{2}e'^2) [(2 - 2m - c)Q^{(2)} + 8(1 - m)Q^{(1)}] \right. \\ & \left. + \frac{1}{2}(2 - m - c)e'^2 Q^{(6)} - \frac{1}{2}(2 - 3m - c)e'^2 Q^{(7)} \right\} e \cos(c\nu - \varpi). \end{aligned}$$

VI.

Considérons enfin le terme $2 \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^3}$ ou $-3S \int \frac{u'^3 d\nu}{u^4} \sin(2\nu - 2\nu')$. Ce terme développé devient

$$\begin{aligned} & \frac{3Sa^4}{a'^3} \left[\frac{1 - \frac{1}{2}e'^2}{2 - 2m} \cos(2\nu - 2m\nu) \right. \\ & + \frac{2(1 + m)(1 - \frac{1}{2}e'^2)}{2 - 2m - c} e \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + \varpi) \\ & + \frac{(2 + m)ee'}{2(2 - m - c)} \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + c'm\nu + \varpi - \varpi') \\ & - \frac{(2 + 3m)7ee'}{2(2 - 3m - c)} \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu - c'm\nu + \varpi + \varpi') \\ & \left. + \dots \right]. \end{aligned}$$

La variation de ce terme, que l'on obtient, à fort peu près, en y substituant $u + \delta u$ au lieu de u , produit le terme

$$-\frac{6Sa^4}{a'^3} [(1 - \frac{1}{2}e'^2)Q^{(2)} + \frac{1}{2}e'^2 Q^{(6)} - \frac{1}{2}e'^2 Q^{(7)}] e \cos(c\nu - \varpi).$$

VII.

Reprenons, cela posé, l'équation différentielle (f) de l'article I. Si l'on néglige la force perturbatrice, on a

$$\frac{d^2 u}{d\nu^2} + u = \frac{(1+s^2)^{-\frac{1}{2}}}{h^2};$$

et si, dans l'expression de δu , on ne considère que les termes dans lesquels le coefficient de ν est peu différent de l'unité, on a, à fort peu près,

$$\frac{d^2 \delta u}{d\nu^2} + \delta u = 0.$$

Le terme $\left(\frac{d^2 u}{d\nu^2} + u\right) 2 \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2}$ se réduit ainsi à $\frac{2(1+s^2)^{-\frac{1}{2}}}{h^2} \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2}$; l'équation différentielle (f) devient ainsi

$$\begin{aligned} 0 = & \frac{d^2 u}{d\nu^2} + u - \frac{(1+s^2)^{-\frac{1}{2}}}{h^2} + \frac{S a^2}{2 a'^2} (1 + e^2 + \frac{1}{4} \lambda^2 + \frac{3}{2} e'^2) \\ & + \frac{3 S a^2}{2 a'^2} \left[1 + \frac{3}{2} e'^2 - 2(1+2m)(1-\frac{1}{2} e'^2) Q^{(1)} - \frac{9+2m+c}{2} (1-\frac{1}{2} e'^2) Q^{(2)} \right. \\ & \quad \left. - \frac{9+m+c}{4} e'^2 Q^{(6)} + \frac{7(9+3m+c)}{4} e'^2 Q^{(7)} \right] e \cos(c\nu - \varpi) \\ & - \frac{3 S a^2}{2 a'^2} \left[e' \cos(c' m \nu - \varpi') + \frac{3-2m}{2} e e' \cos(c\nu - c' m \nu - \varpi + \varpi') \right. \\ & \quad \left. + \frac{3+2m}{2} e e' \cos(c\nu + c' m \nu - \varpi - \varpi') \right] \\ & + \frac{3 S a^2}{2 a'^2} \frac{2-m}{1-m} (1-\frac{1}{2} e'^2) \cos(2\nu - 2m\nu) \\ & + \frac{3 S a^2}{2 a'^2} \left[1 + 2m + \frac{4(1+m)}{2-c-2m} \right] (1-\frac{1}{2} e'^2) e \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + \varpi) \\ & + \frac{3 S a^2}{2 a'^2} \left[\frac{1+m}{2} + \frac{2+m}{2-c-m} \right] e e' \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu + c' m \nu + \varpi - \varpi') \\ & - \frac{21 S a^2}{2 a'^2} \left[\frac{1+3m}{2} + \frac{2+3m}{2-c-3m} \right] e e' \cos(2\nu - 2m\nu - c\nu - c' m \nu + \varpi + \varpi') \\ & + \dots \end{aligned}$$

Nous avons négligé, dans cette équation, les termes multipliés par $e^2 \cos(cv - \varpi)$ ou par $\lambda^2 e \cos(cv - \varpi)$, quoique nous ayons conservé ceux qui sont multipliés par $e'^2 e \cos(cv - \varpi)$, et dont dépend l'équation séculaire de l'apogée; mais on verra ci-après que e et λ peuvent être supposés constants, au lieu que l'excentricité e' de l'orbe terrestre est variable. Nous ne conserverons, dans le développement de $(1 + s^2)^{-\frac{3}{2}}$, que la partie constante, qui est à très peu près égale à $1 - \frac{3}{4}\lambda^2$, la considération des autres termes de ce développement étant inutile ici. La valeur que nous avons supposée à $u + \delta u$ devient ainsi

$$\begin{aligned} & \frac{1}{h^2} (1 - \frac{3}{4}\lambda^2) - \frac{e}{a} \cos(cv - \varpi) \\ & + \frac{Q^{(0)}}{a} + \frac{Q^{(1)}}{a} \cos(2\nu - 2m\nu) \\ & + \frac{Q^{(2)}}{a} e \cos(2\nu - 2m\nu - cv + \varpi) \\ & + \frac{Q^{(3)}}{a} e' \cos(c'm\nu - \varpi') \\ & + \frac{Q^{(4)}}{a} ee' \cos(cv - c'm\nu - \varpi + \varpi') \\ & + \frac{Q^{(5)}}{a} ee' \cos(cv + c'm\nu - \varpi - \varpi') \\ & + \frac{Q^{(6)}}{a} ee' \cos(2\nu - 2m\nu - cv + \varpi - \varpi') \\ & + \frac{Q^{(7)}}{a} ee' \cos(2\nu - 2m\nu - cv - c'm\nu + \varpi + \varpi') \\ & + \dots \end{aligned}$$

En la substituant pour u dans l'équation différentielle précédente, on aura d'abord

$$c^2 = 1 - \alpha,$$

α étant le coefficient de $\frac{e}{a} \cos(cv - \varpi)$ dans cette équation différentielle. On aura ensuite

$$\begin{aligned} Q^{(0)} &= -\frac{3a^3}{2a'^3} (1 + e^2 + \frac{1}{4}\lambda^2 + \frac{3}{2}e'^2), \\ Q^{(1)} &= \frac{3Sa^3}{2a'^3} \frac{(2-m)(1-\frac{5}{2}e'^2)}{(1-2m)(3-2m)(1-m)}. \end{aligned}$$

Pour déterminer avec précision les valeurs de $Q^{(2)}$, $Q^{(4)}$, ..., nous observerons que les coefficients de ν , dans les angles dont elles multiplient les cosinus, sont peu différents de l'unité. Soit donc, en général,

$$\frac{Q}{a} \cos p\nu$$

un terme de δu , dans lequel p diffère peu de l'unité. Puisque la substitution de

$$\frac{1}{a} [1 - e \cos(c\nu - \varpi)]$$

pour u , dans les différents termes de l'équation différentielle (f) de l'article premier, a produit le terme

$$\frac{\alpha e}{a} \cos(c\nu - \varpi)$$

dans l'équation différentielle précédente; la substitution de

$$\frac{1}{a} [1 - e \cos(c\nu - \varpi) + Q \cos p\nu]$$

ajoutera, à très peu près, à la même équation, le terme

$$- \frac{\alpha Q}{a} \cos p\nu,$$

du moins en n'ayant égard qu'à la première puissance de la force perturbatrice, et cela sera d'autant plus exact que p différera moins de c . Nous devons donc ajouter ce terme au second membre de cette équation; d'où il suit que si $\gamma \cos p\nu$ est le terme dépendant de $p\nu$, dans son second membre, on aura

$$\frac{Q}{a} = \frac{\gamma}{p^2 - c^2}.$$

La théorie de la Lune nous offre, parmi les quantités de l'ordre $\frac{1}{a^4}$, un terme dépendant de la distance de la Lune à l'apogée du Soleil, et, vu la lenteur du mouvement de cet apogée, la valeur de p relative à ce terme diffère extrêmement peu de l'unité. Sans la considération pré-

cédente, on trouverait

$$\frac{Q}{a} = \frac{\gamma}{p^3 - 1},$$

et alors la valeur de Q serait très considérable; mais la rapidité du mouvement de l'apogée de la Lune, relativement à celui de l'apogée du Soleil, rend $\frac{1}{p^3 - c^2}$ considérablement plus petit que $\frac{1}{p^3 - 1}$, et réduit le terme dont il s'agit à quelques secondes. On trouvera ainsi

$$\begin{aligned} Q^{(2)} &= - \frac{3Sa^3 \left[1 + 2m + \frac{4(1+m)}{2-c-m} \right]}{(2c+2m-2)(2-2m)} (1 - \frac{5}{2}e'^2), \\ Q^{(4)} &= \frac{3Sa^3(3-2m)}{4a'^3 m(2c-m)}, \\ Q^{(6)} &= - \frac{3Sa^3(3+2m)}{4a'^3 m(2c+m)}, \\ Q^{(8)} &= - \frac{3Sa^3 \left(\frac{1+m}{2} + \frac{2+m}{2-c-m} \right)}{2a'^3(2c+m-2)(2-m)}, \\ Q^{(10)} &= \frac{21Sa^3 \left(\frac{1+3m}{2} + \frac{2+3m}{2-c-3m} \right)}{2a'^3(2c+3m-2)(2-3m)}, \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

VIII.

Substituons maintenant, au lieu de u , sa valeur dans l'équation

$$dv = u^2 dt \sqrt{h^2 + 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2}}.$$

Si l'on n'a égard qu'aux termes constants, on aura

$$dv = \left[1 - \frac{Sa^3}{a'^3} (1 + \frac{3}{2}e'^2) \right] \frac{dt}{a^{\frac{3}{2}}}.$$

La quantité a étant égale à $\frac{h^2(1+\lambda^2)}{1-e^2}$, elle est constante, puisque λ et e sont à très peu près constants, comme on le verra bientôt. Par la théorie des planètes, le demi grand axe a' de l'orbite de la Terre est constant, mais son excentricité e' est variable. En désignant donc,

pour plus de simplicité, par t le moyen mouvement de la Lune, et observant que $\frac{Sa^2}{a^3} = m^2$, on aura

$$v = t - \frac{3m^2}{2} \int e'^2 dt;$$

en sorte que l'équation séculaire du moyen mouvement de la Lune est égale à

$$- \frac{3m^2}{2} \int e'^2 dt.$$

Je nommerai E cette équation.

Pour avoir l'équation séculaire de l'apogée, reprenons l'équation différentielle en u de l'article précédent, et supposons-y, comme ci-dessus,

$$u = \frac{1}{h^2} (1 - \frac{3}{4} \lambda^2) - \frac{e}{a} \cos(cv - \varpi) + \dots,$$

mais regardons e et ϖ comme variables, nous aurons

$$\begin{aligned} 0 = & \left[e \left(c - \frac{d\varpi}{dv} \right)^2 - \frac{d^2 e}{dv^2} - e(1 - \alpha) \right] \cos(cv - \varpi) \\ & + \left[2 \frac{de}{dv} \left(c - \frac{d\varpi}{dv} \right) - e \frac{d^2 \varpi}{dv^2} \right] \sin(cv - \varpi) + \dots, \end{aligned}$$

d'où l'on tire, en égalant séparément à zéro le coefficient de $\sin(cv - \varpi)$,

$$\frac{2 de}{e} = \frac{d^2 \varpi}{c dv - d\varpi}$$

et, en intégrant,

$$e^2 = \frac{A}{c - \frac{d\varpi}{dv}},$$

A étant une constante arbitraire. L'excentricité e de l'orbe lunaire n'est donc pas rigoureusement constante; mais sa variation est insensible et n'influe point sensiblement sur les équations séculaires de la Lune, parce que e^2 s'y trouvant multiplié par $\frac{Sa^2}{a^3}$ ou par m^2 , qui est une très petite fraction égale à $\frac{1}{179}$, on peut négliger le produit de $\frac{d\varpi}{dv}$ par cette fraction.

En égalant ensuite à zéro le coefficient de $\cos(c\nu - \varpi)$, on aura, à fort peu près,

$$c - \frac{d\varpi}{d\nu} = 1 - \frac{1}{2}\alpha + \frac{d^2e}{2e d\nu^2};$$

on peut négliger le terme $\frac{d^2e}{2e d\nu^2}$, comme étant insensible par rapport à $\frac{d\varpi}{d\nu}$. Si l'on représente par c la partie constante de $1 - \frac{1}{2}\alpha$, et si l'on désigne par $\frac{3}{2}\delta m^2$ le coefficient de e'^2 dans la fraction $\frac{1}{2}\alpha$, on aura

$$\frac{d\varpi}{d\nu} = \frac{3}{2}\delta m^2 e'^2,$$

d'où l'on tire, à fort peu près,

$$\varpi = \text{const.} + \frac{3}{2}\delta m^2 \int e'^2 dt;$$

en sorte que le mouvement de l'apogée est assujetti à une équation séculaire égale à $-\delta E$, et, comme ν est assujetti lui-même à l'équation séculaire E , l'équation séculaire de l'anomalie sera

$$(1 + \delta)E,$$

δ étant égal à

$$\begin{aligned} & \frac{3}{4} + \frac{15m^2(2-m)(1+2m)}{2(1-2m)(3-2m)(1-m)} \\ & - \frac{15m^2 \left[1+2m + \frac{4(1+m)}{2-c-2m} \right] (9+2m+c)}{8(2c+2m-2)(2-2m)} \\ & + \frac{147m^2 \left(\frac{1+3m}{2} + \frac{2+3m}{2-c-3m} \right) (9+3m+c)}{16(2c+3m-2)(2-3m)} \\ & + \frac{3m^2 \left(\frac{1+m}{2} + \frac{2+m}{2-c-m} \right) (9+m+c)}{16(2c+m-2)(2-m)}. \end{aligned}$$

Pour avoir les valeurs numériques de δ , nous observerons que l'on a

$$m = 0,0748013, \quad c = 0,99154774,$$

ce qui donne

$$\delta = 3,3024.$$

La détermination de ϵ dépend, comme on voit, d'une analyse très délicate, et l'on peut craindre que les quantités négligées n'aient une influence sensible sur cette valeur. Ce qui doit nous rassurer à cet égard, c'est que la même analyse conduit à une valeur fort approchée du mouvement de l'apogée. En prenant pour unité le moyen mouvement de la Lune, celui de son apogée est, à très peu près, $\frac{1}{2}\alpha$, et l'on a $\frac{1}{2}\alpha = 0,0086113$. Les observations donnent 0,00845226 pour le mouvement de l'apogée, ce qui ne diffère pas de $\frac{1}{30}$ du résultat précédent; on peut donc croire que la valeur trouvée pour ϵ a ce même degré de précision.

IX.

Considérons présentement le mouvement des nœuds. Pour cela, reprenons l'équation différentielle (g) de l'article I. Le mouvement de la Lune étant rapporté à un plan fixe peu incliné à l'écliptique vraie, si l'on néglige les carrés et les produits de s et de s' , cette équation devient

$$0 = \left(\frac{d^2 s}{dv^2} + s \right) \left(h^2 + 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2} \right) + \frac{3S u'^3}{2 u^4} \left[s + s \cos(2v - 2v') - \frac{ds}{dv} \sin(2v - 2v') - 2s' \cos(2v - 2v') \right].$$

La valeur de s' est, par la théorie des planètes, de la forme

$$\lambda' \sin(v' - \theta'),$$

λ' et θ' variant avec une extrême lenteur. Soit donc

$$s = \lambda' \sin(v - \theta') + s_1;$$

on aura, en négligeant les quantités multipliées par $\frac{d\lambda'}{dv}$ et $\frac{d\theta'}{dv}$,

$$\begin{aligned} \frac{d^2 s}{dv^2} + s &= \frac{d^2 s_1}{dv^2} + s_1, \\ s + s \cos(2v - 2v') - \frac{ds}{dv} \sin(2v - 2v') - 2s' \cos(2v - 2v') \\ &= s_1 + s_1 \cos(2v - 2v') - \frac{ds_1}{dv} \sin(2v - 2v'). \end{aligned}$$

L'équation différentielle en s deviendra ainsi

$$0 = \left(\frac{d^2 s}{dv^2} + s_1 \right) \left(1 + \frac{2}{h^2} \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2} \right) + \frac{3S u'^2}{2h^2 u^4} \left[s_1 + s_1 \cos(2v - 2v') - \frac{ds_1}{dv} \sin(2v - 2v') \right].$$

$\lambda' \sin(v - \theta')$ serait la latitude de la Lune au-dessus du plan fixe, en la supposant mue sur le plan de l'écliptique vraie, et

$$s \text{ ou } \lambda' \sin(v - \theta') + s_1$$

est sa latitude au-dessus du plan fixe; s_1 est donc, à très peu près, sa latitude au-dessus du plan de l'écliptique vraie. Supposons, comme précédemment,

$$s_1 = \lambda \sin(gv - \theta),$$

le terme

$$\frac{3S u'^2}{2h^2 u^4} [s_1 + s_1 \cos(2v - 2v') - \frac{ds_1}{dv} \sin(2v - 2v')]$$

devient

$$\begin{aligned} 3m^2 \lambda [(1 + \frac{3}{2} e'^2) \sin(gv - \theta) \\ - (1 - \frac{1}{2} e'^2) \sin(2v - 2mv - gv + \theta) \\ - \frac{3}{2} e' \sin(gv + c'mv - \theta - \varpi') \\ - \frac{3}{2} e' \sin(gv - c'mv - \theta + \varpi') \\ - \frac{1}{2} e' \sin(2v - 2mv - gv + c'mv + \theta - \varpi') \\ + \frac{1}{2} e' \sin(2v - 2mv - gv - c'mv + \theta + \varpi') \\ + \dots]. \end{aligned}$$

Pour avoir la variation de ce terme, due à la force perturbatrice, nous supposerons s_1 égal à $\lambda \sin(gv - \theta) + \delta s_1$; δs_1 sera de la forme

$$\begin{aligned} & A^{(0)} \lambda \sin(2v - 2mv - gv + \theta) \\ & + A^{(1)} \lambda e' \sin(gv + c'mv - \theta - \varpi') \\ & + A^{(2)} \lambda e' \sin(gv - c'mv - \theta + \varpi') \\ & + A^{(3)} \lambda e' \sin(2v - 2mv - gv + c'mv + \theta - \varpi') \\ & + A^{(4)} \lambda e' \sin(2v - 2mv - gv - c'mv + \theta + \varpi') \\ & + \dots \end{aligned}$$

Cela posé, la variation du terme précédent produira le terme

$$-\frac{3}{4}m^2[(3-2m-g)(1-\frac{5}{2}e'^2)A^{(0)}+3A^{(1)}e'^2+3A^{(2)}e'^2 \\ +\frac{1}{2}(3-m-g)A^{(3)}e'^2-\frac{7}{2}(3-3m-g)A^{(4)}e'^2]\lambda\sin(gv-\theta).$$

On verra ci-après que $A^{(1)}$ est à fort peu près égal à $-A^{(2)}$, ce qui réduit à zéro la quantité $3A^{(1)}e'^2+3A^{(2)}e'^2$. De plus, si l'on néglige la force perturbatrice, on a

$$0 = \frac{d^2s_1}{dv^2} + s_1;$$

et si, parmi les termes de δs_1 , on ne conserve que ceux dans lesquels le coefficient de v diffère peu de l'unité, on a, à fort peu près,

$$0 = \frac{d^2\delta s_1}{dv^2} + \delta s_1.$$

On peut donc négliger ici le terme $\left(\frac{d^2s_1}{dv^2} + s_1\right) 2 \int \frac{\partial R}{\partial v} \frac{dv}{u^2}$; l'équation différentielle en s_1 deviendra ainsi

$$0 = \frac{d^2s_1}{dv^2} + s_1 + \frac{3}{4}m^2[1 + \frac{3}{2}e'^2 - \frac{1}{2}(3-2m-g)(1-\frac{5}{2}e'^2)A^{(0)} \\ + \frac{1}{4}(3-m-g)A^{(3)}e'^2 \\ + \frac{7}{4}(3-3m-g)A^{(4)}e'^2]\lambda\sin(gv-\theta) \\ - \frac{3m^2\lambda}{2}[(1-\frac{5}{2}e'^2)\sin(2v-2mv-gv+\theta) \\ + \frac{3}{2}e'\sin(gv+c'mv-\theta-\varpi') \\ + \frac{3}{2}e'\sin(gv-c'mv-\theta+\varpi') \\ + \frac{1}{2}e'\sin(2v-2mv-gv+c'mv+\theta-\varpi') \\ - \frac{7}{2}e'\sin(2v-2mv-gv-c'mv+\theta+\varpi') \\ + \dots\dots\dots].$$

En intégrant cette équation différentielle, on trouvera

$$A^{(0)} = \frac{3m^2(1-\frac{5}{2}e'^2)}{2(2g+2m-2)(2-2m)}, \quad A^{(1)} = \frac{-gm^2}{4m(2g+m)}, \\ A^{(2)} = \frac{gm^2}{4m(2g-m)}, \quad A^{(3)} = \frac{3m^2}{4(2g+m-2)(2-m)}, \\ A^{(4)} = \frac{-21m^2}{4(2g+3m-2)(2-3m)}.$$

Si l'on y suppose ensuite $s_1 = \lambda \sin(g\nu - \theta)$, en regardant λ et θ comme variables, et que l'on désigne par α' le coefficient de

$$\lambda \sin(g\nu - \theta)$$

dans cette même équation, la comparaison des coefficients de

$$\lambda \sin(g\nu - \theta) \quad \text{et de} \quad \lambda \cos(g\nu - \theta)$$

donnera les deux équations suivantes :

$$\begin{aligned} 0 &= \frac{d^2\lambda}{d\nu^2} - \lambda \left(g - \frac{d\theta}{d\nu} \right)^2 + \lambda(1 + \alpha'), \\ 0 &= \frac{2d\lambda}{d\nu} \left(g - \frac{d\theta}{d\nu} \right) - \lambda \frac{d^2\theta}{d\nu^2}. \end{aligned}$$

En intégrant cette dernière équation, on a

$$\lambda^2 = \frac{B}{g - \frac{d\theta}{d\nu}},$$

B étant une constante arbitraire. L'inclinaison de l'orbe lunaire à l'écliptique vraie n'est donc pas rigoureusement constante; mais sa variation est insensible, et n'influe point sensiblement sur les équations séculaires de la Lune. On a ensuite, à fort peu près,

$$g - \frac{d\theta}{d\nu} = 1 + \frac{1}{2}\alpha' + \frac{d^2\lambda}{2\lambda d\nu^2}.$$

On peut négliger $\frac{d^2\lambda}{2\lambda d\nu^2}$ par rapport à $\frac{d\theta}{d\nu}$. Si l'on suppose ensuite que g exprime la partie constante de $1 + \frac{1}{2}\alpha'$, et que $\frac{3}{2}\mathcal{C}'m^2$ soit le coefficient de e'^2 dans α' , on aura

$$\theta = \text{const.} - \frac{3}{2}\mathcal{C}'m^2 \int e'^2 dt;$$

en sorte que le mouvement du nœud est assujetti à une équation séculaire additive à sa longitude moyenne, et égale à $\mathcal{C}'E$, \mathcal{C}' étant

égal à

$$\frac{3}{4} + \frac{15m^2(3-2m-g)}{8(2g+2m-2)(2-2m)} - \frac{3m^2(3-m-g)}{32(2g+m-2)(2-m)} - \frac{147m^2(3-3m-g)}{32(2g+3m-2)(2-3m)}.$$

Nous devons ici faire une remarque importante. On a négligé précédemment les termes multipliés par

$$\frac{d\lambda'}{dv} \cos(v-\theta') \quad \text{et par} \quad \lambda' \frac{dg'}{dv} \sin(v-\theta');$$

il faut prouver que l'on peut négliger ces termes, sans crainte d'erreur sensible. Soit $\epsilon \lambda' \frac{dg'}{dv} \sin(v-\theta')$ un de ces termes, et conservons-le dans l'équation différentielle en s_1 ; elle devient, en n'ayant égard qu'à ce terme,

$$0 = \frac{d^2 s_1}{dv^2} + s_1 + \alpha' \lambda \sin(gv - \theta) + \epsilon \lambda' \frac{dg'}{dv} \sin(v - \theta').$$

En supposant dans cette équation $g=1$, $\theta = \theta'$ et $s_1 = \lambda \sin(v - \theta')$, on aura

$$0 = \left[(1 + \alpha') \lambda - \left(1 - \frac{dg}{dv} \right)^2 \lambda + \frac{d^2 \lambda}{dv^2} + \epsilon \frac{dg'}{dv} \lambda' \right] \sin(v - \theta') + \left[2 \frac{d\lambda}{dv} \left(1 - \frac{dg}{dv} \right) - \lambda \frac{d^2 \theta'}{dv^2} \right] \cos(v - \theta').$$

Si l'on égale à zéro le coefficient de $\sin(v - \theta')$, on aura, à fort peu près,

$$\lambda = - \frac{\epsilon \frac{dg'}{dv} \lambda'}{\alpha' + \frac{2dg'}{dv}};$$

or α est incomparablement plus grand que $\frac{dg'}{dv}$, parce que la période du mouvement des nœuds de la Lune est incomparablement plus courte que celle des nœuds de l'orbite terrestre sur le plan fixe; λ est donc beaucoup moindre que λ' , et le terme $\epsilon \frac{dg'}{dv} \lambda \sin(v - \theta')$ n'ajoute qu'un terme insensible à la valeur de s_1 . Il en est de même du terme

$\varepsilon \frac{d\lambda'}{dv} \cos(\nu - \theta')$ et des autres termes semblables. La rapidité du mouvement des nœuds de l'orbe lunaire les fait tous disparaître, à fort peu près, de la valeur de s , et maintient l'inclinaison moyenne de cet orbe à l'écliptique vraie, toujours la même. La petitesse de cette valeur de λ rend insensible et permet de négliger, dans l'équation différentielle précédente, le terme multiplié par $\cos(\nu - \theta')$.

Déterminons présentement la valeur numérique de δ' . Les observations donnent

$$g = 1,00402185353,$$

d'où l'on tire

$$\delta' = 0,6997598.$$

L'équation séculaire du mouvement des nœuds est donc, à fort peu près, $\frac{7}{10}$ de celle du moyen mouvement de la Lune.

X.

Il résulte de l'analyse précédente :

1° Que le moyen mouvement de la Lune est assujetti à une équation séculaire E, additive à sa longitude moyenne ;

2° Que le mouvement de son apogée est assujetti à une équation séculaire soustractive de sa longitude moyenne, et égale à 3,3E, et qu'ainsi l'équation séculaire de l'anomalie de la Lune est égale à 4,3E, et additive ;

3° Que le mouvement des nœuds de l'orbite lunaire est assujetti à une équation séculaire additive à leur longitude moyenne, et égale à 0,7E, et qu'ainsi la distance moyenne de la Lune à son nœud ascendant est assujettie à une équation séculaire additive, et égale à 0,3E ;

4° Que la parallaxe moyenne de la Lune est soumise à une variation séculaire qui, par l'article VI, est égale à la variation séculaire du produit de $-\frac{2}{3}m^2e'^2$ par 57', valeur moyenne de cette parallaxe. Dans les cas extrêmes, la variation de ce produit ne surpasse pas une demi-seconde : elle est donc insensible, et l'on peut regarder la parallaxe

moyenne de la Lune et sa moyenne distance à la Terre comme des quantités constantes;

5° Que l'excentricité de l'orbe lunaire et son inclinaison à l'écliptique vraie sont assujetties à des variations séculaires proportionnelles à celle de la parallaxe, et qui, par conséquent, seront toujours insensibles, ce qui est conforme aux observations.

Il nous reste à déterminer la valeur numérique de E. Je l'ai calculée dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1786 (1), en partant des hypothèses les plus vraisemblables sur les masses de Vénus et de Mars, et l'on a vu précédemment avec quelle précision cette valeur satisfait aux observations anciennes. Si l'on nomme i le nombre des siècles écoulés depuis le commencement de 1700, j'ai trouvé

$$E = 11'',135 i^2 + 0'',04398 i^3 + \dots;$$

la valeur de i devant être supposée négative pour les siècles antérieurs à 1700. Les deux premiers termes de cette série suffisent relativement aux plus anciennes observations, et je ne vois jusqu'à présent aucun changement à faire à cette expression de E.

XI.

Déterminons présentement les altérations produites par la résistance de l'éther. x', y', z' étant les coordonnées de la Terre rapportées au centre du Soleil, et x, y, z étant celles de la Lune rapportées au centre de la Terre, la vitesse absolue de la Lune autour du Soleil sera

$$\frac{\sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}}{dt}.$$

Supposons que la résistance qu'elle éprouve soit proportionnelle au carré de cette vitesse, et qu'ainsi elle soit exprimée par

$$K \frac{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}{dt^2}.$$

(1) *Œuvres de Laplace*, T. XI.

En la décomposant parallèlement aux axes des x , des y et des z , elle produira les trois forces suivantes :

$$\begin{aligned} & -K \frac{dx' + dx}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}, \\ & -K \frac{dy' + dy}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}, \\ & -K \frac{dz' + dz}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}. \end{aligned}$$

Mais, comme la Terre est supposée immobile dans la théorie lunaire, il faut transporter en sens contraire à la Lune la résistance que la Terre éprouve, et qui, décomposée parallèlement aux mêmes axes, donne les trois forces

$$\begin{aligned} & -K' \frac{dx'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2}, \\ & -K' \frac{dy'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2}, \\ & -K' \frac{dz'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2}, \end{aligned}$$

K' étant un coefficient différent de K , et qui dépend de la résistance éprouvée par la Terre; les quantités $\frac{\partial R}{\partial x}$, $\frac{\partial R}{\partial y}$ et $\frac{\partial R}{\partial z}$ de l'article I seront donc, en n'ayant égard qu'à ces résistances,

$$\begin{aligned} \frac{\partial R}{\partial x} &= \frac{K' dx'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2} \\ &\quad - \frac{K(dx' + dx)}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}, \\ \frac{\partial R}{\partial y} &= \frac{K' dy'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2} \\ &\quad - \frac{K(dy' + dy)}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}, \\ \frac{\partial R}{\partial z} &= \frac{K' dz'}{dt^2} \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2} \\ &\quad - \frac{K(dz' + dz)}{dt^2} \sqrt{(dx' + dx)^2 + (dy' + dy)^2 + (dz' + dz)^2}. \end{aligned}$$

Pour simplifier ces valeurs, nous observerons que dx , dy , dz sont très

petites relativement à dx' , dy' et dz' . En faisant donc

$$ds' = \sqrt{dx'^2 + dy'^2 + dz'^2},$$

et prenant pour le plan des x et des y celui de l'écliptique vraie, ce qui rend dz' nul, on aura

$$\begin{aligned}\frac{\partial R}{\partial x} &= \frac{(K' - K) ds' dx'}{dt^2} - \frac{K ds' dx}{dt^2} - \frac{K(dx' dx + dy' dy)}{dt^2} \frac{dx'}{ds'}, \\ \frac{\partial R}{\partial y} &= \frac{(K' - K) ds' dy'}{dt^2} - \frac{K ds' dy}{dt^2} - \frac{K(dx' dx + dy' dy)}{dt^2} \frac{dy'}{ds'}, \\ \frac{\partial R}{\partial z} &= - \frac{K ds' dz}{dt^2};\end{aligned}$$

or on a par l'article I

$$\begin{aligned}-\frac{\partial R}{\partial u} - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s} &= \frac{1}{u} \left(x \frac{\partial R}{\partial x} + y \frac{\partial R}{\partial y} \right), \\ \frac{\partial R}{\partial v} &= x \frac{\partial R}{\partial y} - y \frac{\partial R}{\partial x}, \\ \frac{\partial R}{\partial s} &= \frac{1}{u} \frac{\partial R}{\partial z},\end{aligned}$$

d'où l'on tire, en négligeant l'excentricité de l'orbe terrestre,

$$\begin{aligned}-\frac{\partial R}{\partial u} - \frac{s}{u} \frac{\partial R}{\partial s} &= \frac{(K' - K) dv'^2}{u^2 u' dt^2} \sin(v - v') + \frac{K dv' du}{u^4 u' dt^2} \\ &\quad - \frac{K dv' dv}{2 v^2 u' dt^2} \sin(2v - 2v') + \frac{K dv' du}{u^4 u' dt^2} \sin^2(v - v'), \\ \frac{\partial R}{\partial v} &= \frac{(K' - K) dv'^2}{u u'^2 dt^2} \cos(v - v') - \frac{K dv dv'}{u^2 u' dt^2} \\ &\quad - \frac{K dv' dv}{u^2 u' dt^2} \cos^2(v - v') + \frac{K dv' dv}{2 u^2 u' dt^2} \sin(2v - 2v'), \\ \frac{\partial R}{\partial s} &= \frac{K s dv' du}{u^3 u' dt^2} - \frac{K dv' ds}{u^2 u' dt^2}.\end{aligned}$$

L'équation (f) de l'article I donnera donc, en négligeant les carrés de l'inclinaison et de l'excentricité de l'orbe lunaire, et en substituant

pour dt sa valeur trouvée dans le même article,

$$\begin{aligned} 0 = \frac{d^2 u}{d\nu^2} + u - \frac{1}{h^2 + 2} \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2} \\ + (K' - K) \frac{u^2 d\nu'^2}{u'^2 d\nu^2} \sin(\nu - \nu') + (K' - K) \frac{u d\nu d\nu'^2}{u'^2 d\nu^2} \cos(\nu - \nu') \\ - \frac{K u d\nu'}{2 \nu' d\nu} \sin(2\nu - 2\nu') - \frac{K du d\nu'}{u' d\nu^2} \cos(2\nu - 2\nu'). \end{aligned}$$

On a ensuite, en observant que l'on peut substituer $\frac{d\nu}{hu^2}$ au lieu de dt , et $m d\nu + 2me d\nu \cos(\nu - \varpi)$ au lieu de $d\nu'$,

$$\begin{aligned} \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2} = \int (K' - K) \frac{m^2 h^2 u d\nu}{u'^2} [1 + 4e \cos(\nu - \varpi)] \cos(\nu - \nu') \\ - \int \frac{3}{2} K m h^2 \frac{d\nu}{u'} [1 + 2e \cos(\nu - \varpi)] + \dots \end{aligned}$$

La valeur de K n'est pas constante : si l'on suppose la densité de l'éther proportionnelle à une fonction de la distance au Soleil, en nommant $\varphi(r)$ cette fonction pour une distance r , elle sera, relativement à la Lune,

$$\varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{1}{u} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right) \cos(\nu - \nu'),$$

$\varphi'(r)$ étant la différentielle de $\varphi(r)$ divisée par dr : c'est la valeur qu'il faut substituer pour K , et alors on a, en ne conservant parmi les quantités périodiques que celles qui dépendent de l'angle $\nu - \varpi$,

$$\begin{aligned} \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2} = - \frac{h^2 m \nu}{2} \left[\frac{3}{u'} \varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{m}{u'^2} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right) \right] \\ - \left[\frac{3}{u'} \varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{2m}{u'^2} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right) \right] m h^2 e \sin(\nu - \varpi). \end{aligned}$$

En supposant donc

$$\begin{aligned} \alpha = \frac{3m}{2u'} \varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{m^2}{2u'^2} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right), \\ \epsilon = \frac{6m}{u'} \varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{9m^2}{2u'^2} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right), \end{aligned}$$

l'équation différentielle en u donnera

$$0 = \frac{d^2 u}{d\nu^2} + u - \frac{1}{h^2}(1 + 2\alpha\nu) - \frac{e\epsilon}{h^2} \sin(\nu - \varpi),$$

d'où l'on tire, en intégrant,

$$u = \frac{1}{h^2}(1 + 2\alpha\nu) - \frac{e}{h^2}(1 + \frac{1}{2}\epsilon\nu) \cos(\nu - \varpi).$$

On voit ainsi que la résistance de l'éther ne produit point d'équation sensible dans le mouvement de l'apogée; elle ne produit qu'une très petite altération dans l'excentricité de l'orbite.

Pour déterminer la variation qui en résulte dans le moyen mouvement de la Lune, reprenons l'expression de dt dans l'article I; expression qui devient, à fort peu près,

$$dt = \frac{d\nu}{hu^2} \left(1 - \frac{1}{h^2} \int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2} \right).$$

En y substituant, pour u et pour $\int \frac{\partial R}{\partial \nu} \frac{d\nu}{u^2}$, leurs valeurs précédentes, on aura, à très peu près,

$$dt = h^2 d\nu (1 - 3\alpha\nu + \dots)$$

et, par conséquent,

$$t = h^2 (\nu - \frac{3}{2}\alpha\nu^2 + \dots),$$

d'où l'on tire

$$\nu = \frac{t}{h^2} + \frac{3\alpha t^2}{2h^6}.$$

Le mouvement de la Lune est donc assujetti, par la résistance de l'éther, à une équation séculaire proportionnelle au carré du temps.

L'équation (g) de l'article I donne

$$0 = \frac{d^2 s}{d\nu^2} + s - \epsilon' \frac{ds}{d\nu} + \dots,$$

δ' étant égal à

$$\frac{m}{2u'} \varphi\left(\frac{1}{u'}\right) + \frac{m^2}{2u'^2} \varphi'\left(\frac{1}{u'}\right);$$

en intégrant, on aura

$$s = \lambda \left(1 + \frac{\delta'}{2} v\right) \sin(v - \theta),$$

λ et θ étant deux arbitraires. Le mouvement des nœuds de la Lune n'est donc assujéti, par la résistance de l'éther, à aucune équation séculaire; mais l'inclinaison de l'orbite éprouve une légère altération par cette résistance.

Si l'on soumet à la même analyse les variations séculaires produites par la transmission successive de la gravité, on trouvera que ces variations ne peuvent être sensibles que dans le moyen mouvement de la Lune, et qu'elles n'altèrent ni le mouvement de l'apogée ni celui des nœuds. Ces deux mouvements offrent donc un moyen simple de reconnaître la véritable cause à laquelle on doit attribuer l'équation séculaire de la Lune; car s'ils varient sensiblement de siècle en siècle, il en résulte que cette équation n'est due ni à la résistance de l'éther, ni à la transmission successive de la gravité, et, si les altérations des trois mouvements de la Lune, par rapport au Soleil, à son apogée et à ses nœuds, sont telles que l'exige la loi de la pesanteur, elles n'ont point évidemment d'autre cause. Or, en comparant à nos Tables cinquante-deux éclipses observées par les Chaldéens, les Grecs et les Arabes, et dont vingt-cinq viennent d'être connues par les soins du citoyen Caussin, le citoyen Bouvard a trouvé 8' pour la correction du mouvement séculaire de l'anomalie de la Lune. Cette correction, confirmée par les époques et les moyens mouvements des Tables de Ptolémée et des Arabes, dépend, à la vérité, de l'équation séculaire de l'anomalie, dont il a fait usage d'après la théorie précédente; mais on a vu que la comparaison d'un très grand nombre d'observations de Lahire, Flamsteed, Bradley et Maskelyne donne, à très peu près, la même

correction. Un accord aussi remarquable établit incontestablement :
1° l'existence de l'équation séculaire de l'anomalie de la Lune ; 2° l'approximation de la valeur que je lui ai assignée, et de l'analyse qui m'y a conduit ; 3° enfin, que les équations séculaires de la Lune ont uniquement pour cause la variation de l'excentricité de l'orbe terrestre.



MÉMOIRE
SUR LE
MOUVEMENT DES ORBITES
DES SATELLITES DE SATURNE ET D'URANUS.

MÉMOIRE

SUR LE

MOUVEMENT DES ORBITES

DES SATELLITES DE SATURNE ET D'URANUS ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, T. III; prairial an IX ⁽²⁾.

I.

Les anneaux de Saturne et ses six premiers satellites se meuvent, à très peu près, dans un même plan. Dominique Cassini pensait que l'orbite du dernier satellite est dans le plan des anneaux; mais Jacques Cassini, son fils, reconnut, en 1714, qu'elle s'en écarte sensiblement. Il résulte des observations qu'il fit alors qu'en rapportant cette orbite et les anneaux à l'orbite de la planète, le nœud de l'orbite du dernier satellite était de $15^{\circ}\frac{2}{3}$ moins avancé que le nœud des anneaux, et que son inclinaison n'était que de $22^{\circ}\frac{2}{3}$, tandis que l'inclinaison des anneaux était de 30° . Le citoyen Bernard ayant fait, en 1787, de nouvelles observations sur cet objet, Lalande a conclu de leur discussion qu'à cette époque le nœud de l'orbite était de $22^{\circ}\frac{1}{3}$ moins avancé que celui des anneaux; d'où il suit qu'en soixante-treize ans le nœud de l'orbite a rétrogradé de $6^{\circ}50'$, ou de $5'37''$ par année. Mais l'incertitude de ce genre d'observations ne permet pas de compter sur ce résultat,

⁽¹⁾ Lu le 11 ventôse an VIII.

⁽²⁾ *Mémoires de l'Institut national des Sciences et Arts*, t. III.

et la rétrogradation du nœud est la seule chose que l'on puisse en conclure. Il m'a paru intéressant de connaître ce que la théorie de la pesanteur universelle donne à cet égard : c'est l'objet de ce Mémoire.

On sait, par la théorie des satellites de Jupiter, que chacun de leurs orbes se meut sur un plan fixe, passant par la ligne des nœuds de l'équateur et de l'orbite de la planète, entre ces deux derniers plans. L'inclinaison de ce plan fixe à l'équateur est d'autant plus grande que les satellites sont plus éloignés : elle est insensible pour le premier satellite, et s'élève à 25' pour le quatrième. Un effet semblable a lieu relativement aux satellites et aux anneaux de Saturne. J'ai prouvé, dans le Livre V de mon *Traité de Mécanique céleste*, que les anneaux sont maintenus par l'attraction de Saturne dans le plan de son équateur. La même attraction maintient dans ce plan les orbes des six premiers satellites; mais il n'en est pas ainsi du septième. Sa distance au centre de Saturne rend l'action du Soleil, pour changer le plan de son orbite, comparable à celle de Saturne, des anneaux et des satellites intérieurs. La recherche du mouvement que ces attractions diverses produisent dans son orbite est un problème dont la solution dépend d'une analyse délicate. Elle se simplifie en rapportant l'orbite à un plan déterminé, passant par la ligne des nœuds de l'équateur et de l'orbite de la planète entre ces deux derniers plans. Alors, elle se ramène à la rectification des sections coniques, et l'on en conclut facilement, par des suites très convergentes, l'inclinaison de l'orbite et le mouvement des nœuds sur ce plan. Ce mouvement est presque uniforme, et l'inclinaison est à peu près constante; mais l'inclinaison du plan déterminé à l'équateur et le mouvement annuel des nœuds dépendent de l'aplatissement de Saturne et des masses des anneaux et des satellites intérieurs. Des observations précises du dernier satellite, faites à de grands intervalles, doivent donc répandre beaucoup de lumière sur ces objets, et, par cette raison, elles méritent l'attention des astronomes. J'observerai ici que le mouvement annuel et rétrograde du nœud de l'orbite de ce satellite sur l'orbite de Saturne n'excède pas maintenant 3' 21".

Si l'on n'a égard qu'à l'action de Saturne et du Soleil, le plan fixe sur lequel se meut l'orbite du sixième satellite n'est pas incliné de $17'$ à l'équateur de Saturne; mais, si la masse du septième satellite surpassait de $\frac{1}{200}$ celle de Saturne, son action écarterait sensiblement l'orbite du sixième satellite du plan des anneaux. Puisque cela n'est pas, on doit en conclure que la masse du dernier satellite est au-dessous de cette fraction, ce qui paraîtra fort vraisemblable si l'on considère que la masse du plus gros satellite de Jupiter n'est pas de $\frac{1}{100000}$ de celle de la planète.

La même analyse appliquée aux satellites d'Uranus fait voir que son action seule peut maintenir les cinq premiers dans le plan de son équation. Elle est probablement insuffisante pour cet objet, relativement au sixième satellite; mais, si la masse du cinquième surpasse la vingt-millième partie de celle de la planète, alors son action réunie à celle d'Uranus suffit pour maintenir l'orbite du sixième dans le plan des autres orbites, conformément aux observations d'Herschel.

Lorsque l'on est parvenu à la véritable cause des phénomènes, on la compare avec intérêt aux tentatives plus ou moins heureuses faites auparavant pour l'expliquer. Jacques Cassini a donné, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1714, l'explication suivante de celui qui nous occupe.

« La situation des nœuds du cinquième satellite et l'inclinaison de son orbe, qui sont si différentes de celles des autres, semblent, dit-il, déranger l'économie du système des satellites qu'on avait cru jusqu'à présent avoir tous les mêmes nœuds et être dans un même plan. Cependant il paraît que l'on peut en rendre aisément la raison physique, si l'on fait attention à la grande distance de ce satellite au centre de Saturne, car l'effort qui entraîne les satellites suivant la direction du plan de l'anneau s'affaiblit en s'éloignant de Saturne, et est obligé de céder à un autre effort qui emporte Saturne et toutes les planètes suivant l'écliptique. Ces deux efforts agissent sur le cinquième satellite suivant des directions inclinées l'une à l'autre de 31° . Il résulte

qu'il doit suivre son cours suivant une direction moyenne, entre le plan de l'anneau et celui de l'écliptique. »

L'effort qui entraîne les satellites dans la direction du plan de l'anneau, et dont Cassini ignorait la cause, est l'attraction de Saturne, due à son renflement vers l'équateur, et l'attraction des anneaux. Quant à l'effort qui emporte Saturne et les planètes suivant l'écliptique, on sait maintenant qu'il n'existe point, et que le mouvement de ces corps, à peu près dans le plan de l'écliptique, est dû aux circonstances primitives de ce mouvement; mais, si l'on substitue à cet effort l'action du Soleil, alors l'explication de Cassini coïncide avec la véritable.

II.

Prenons pour plan fixe celui de l'orbite du septième satellite à une époque donnée; nommons s la tangente de la latitude du satellite au-dessus de ce plan; r le rayon projeté de l'orbite supposée circulaire, et ν l'angle décrit par la projection de ce rayon sur ce plan. On aura, par le n° 15 du Livre II de la *Mécanique céleste*, en observant que s est ici de l'ordre des forces perturbatrices, en négligeant les quantités de l'ordre du carré de ces forces et en prenant pour unité la masse de Saturne, ou, plus exactement, la somme des masses de cette planète, de son anneau et de ses six premiers satellites,

$$0 = \frac{d^2 s}{d\nu^2} + s - r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r},$$

Q étant une fonction que nous allons déterminer.

Pour cela, considérons d'abord l'action du Soleil. Si l'on nomme x , y , z les coordonnées du satellite rapportées au centre de Saturne et au plan de l'orbite primitive du satellite; x' , y' , z' celles du Soleil, et r sa distance au centre de Saturne, on aura, par le n° 14 du Livre II de la *Mécanique céleste*,

$$Q = -m' \frac{xx' + yy' + zz'}{r'^3} + \frac{m'}{\sqrt{(x' - x)^2 + (y' - y)^2 + (z' - z)^2}},$$

quantité qui, à raison de la petitesse de r , relativement à r' , se réduit à

$$Q = \frac{m'}{r'} - \frac{1}{2} \frac{m' r^2 (1 + s^2)}{r'^3} + \frac{3}{2} m' \frac{(xx' + yy' + zz')^2}{r'^5};$$

on aura donc, en observant que z est à très peu près égal à rs , et en négligeant les termes de l'ordre de $\frac{m' r^2 s}{r'^3}$,

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r} = -\frac{3 m' r^2 s}{r'^5} (xx' + yy' + zz').$$

Si l'on conçoit que l'axe des x soit la ligne menée du centre de Saturne au nœud de l'anneau sur l'orbite, et que l'on nomme λ l'inclinaison du plan fixe à l'orbite de Saturne, on aura, en désignant par x'' et y'' les coordonnées du Soleil rapportées au plan de l'orbite de Saturne,

$$x' = x'', \quad y' = y'' \cos \lambda, \quad z' = -y'' \sin \lambda.$$

Si l'on nomme ν' le mouvement du Soleil vu de Saturne, et rapporté à l'orbite de cette planète, on aura

$$x'' = r' \cos \nu', \quad y'' = r' \sin \nu';$$

on a, de plus,

$$x = r \cos \nu, \quad y = r \sin \nu, \quad z = rs.$$

En ne conservant donc dans le développement de la fonction

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r}$$

que les termes dépendants du sinus ou du cosinus de l'angle ν , et qui peuvent seuls produire, par l'intégration, des arcs de cercle dans l'expression de s , on aura, par l'action de m' ,

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r} = \frac{3 m' r^3}{2 r'^3} \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu.$$

Déterminons présentement la valeur de $-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r}$, relative à l'action de Saturne.

Soit V la somme des molécules de Saturne divisées par leurs di-

stances respectives au dernier satellite. V sera, par le n° 15 cité, la partie de Q relative à l'attraction de Saturne. En considérant cette planète comme un solide de révolution, ce que l'on peut supposer ici sans erreur sensible, et prenant pour unité son demi-axe, on aura, par le n° 35 du Livre III de la *Mécanique céleste*,

$$V = \frac{1}{r\sqrt{1+s^2}} + \frac{\frac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha h}{r^3(1+s^2)^{\frac{3}{2}}}(\mu^2 - \frac{1}{2}),$$

$\alpha\varphi$ étant le rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur de Saturne, αh étant son ellipticité, et μ étant le sinus de la déclinaison du satellite relativement à cet équateur. Si l'on nomme γ l'inclinaison de l'équateur au plan fixe ou à l'orbite primitive du satellite; si l'on nomme, de plus, ψ l'arc de cette orbite compris entre l'équateur et l'orbite de Saturne, $\nu - \psi$ sera le mouvement du satellite, rapporté à son orbite primitive et compté de l'intersection de cette orbite avec l'équateur de la planète. On trouve, par les formules de la Trigonométrie sphérique, que, si l'on néglige le carré de s , on a

$$\mu^2 = \sin^2\gamma \sin^2(\nu - \psi) - 2s \sin\gamma \cos\gamma \sin(\nu - \psi).$$

En substituant donc cette valeur de μ^2 dans V et négligeant les termes des ordres αs et s^2 , en ne conservant ensuite que les termes multipliés par le sinus ou le cosinus de $\nu - \psi$, on aura

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r} = \frac{\alpha\varphi - 2\alpha h}{r^2} \sin\gamma \cos\gamma \sin(\nu - \psi).$$

Il nous reste à considérer l'action des anneaux de Saturne et de ses six premiers satellites; or, si l'on considère un satellite intérieur dont la masse soit m'' , et dont le rayon de l'orbite soit r'' , cette orbite étant située dans le plan de l'équateur de Saturne, on trouvera, par ce qui précède, en supposant r'' très petit par rapport à r ,

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r} = -\frac{3m''r''^2}{2r^2} \sin\gamma \cos\gamma \sin(\nu - \psi).$$

En considérant donc les anneaux comme la réunion d'une infinité de

satellites, on aura, en vertu de leurs attractions et de celle des satellites intérieurs,

$$-r \frac{\partial Q}{\partial s} + r^2 s \frac{\partial Q}{\partial r} = -\frac{B}{r^2} \sin \gamma \cos \gamma \sin(\nu - \psi);$$

B étant un coefficient constant dépendant des masses et de la constitution des anneaux et des satellites intérieurs. Soient, pour abréger,

$$K = \frac{3m'r^2}{4r'^2}, \quad K' = \frac{\alpha h - \frac{1}{2}\alpha\varphi + \frac{1}{2}B}{r^2},$$

on aura

$$0 = \frac{d^2 s}{d\nu^2} + 2K \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu - 2K' \sin \gamma \cos \gamma \sin(\nu - \psi);$$

d'où l'on tire, en intégrant et négligeant, comme on le peut ici, les constantes arbitraires,

$$s = K \nu \sin \lambda \cos \lambda \cos \nu - K' \nu \sin \gamma \cos \gamma \cos(\nu - \psi).$$

Concevons maintenant, par le centre de Saturne, un plan passant par les nœuds de l'équateur avec l'orbite de la planète, et formant l'angle θ avec le plan de l'équateur. Soient ϖ l'inclinaison de l'orbite du satellite sur ce nouveau plan, et $\nu + \Gamma$ la distance du satellite au nœud de son orbite avec ce plan; enfin soit Π la distance de ce nœud au nœud de l'équateur avec l'orbite, que nous supposerons plus avancé en longitude. Si l'on fait varier ϖ de $\delta\varpi$, Π étant supposé constant, il en résultera pour s une valeur égale à $\delta\varpi \sin(\nu + \Gamma)$. Si, ϖ étant supposé constant, on fait varier Π de $\delta\Pi$, la valeur résultante pour s sera $\delta\Pi \sin \varpi \cos(\nu + \Gamma)$. On aura donc, en faisant tout varier à la fois,

$$\delta\varpi \sin(\nu + \Gamma) + \delta\Pi \sin \varpi \cos(\nu + \Gamma) = s.$$

En égalant cette valeur de s à la précédente, on aura

$$(1) \quad \begin{cases} \delta\varpi \sin(\nu + \Gamma) + \delta\Pi \sin \varpi \cos(\nu + \Gamma) \\ = K \nu \sin \lambda \cos \lambda \cos \nu - K' \nu \sin \gamma \cos \gamma \cos(\nu - \psi). \end{cases}$$

On a, en ne portant l'approximation que jusqu'à la première puis-

sance de ν ,

$$\delta\varpi = \nu \frac{\partial\varpi}{\partial\nu}, \quad \delta\Pi = \nu \frac{\partial\Pi}{\partial\nu}.$$

Si l'on substitue, dans le second membre de l'équation (1),

$$\cos(\nu + \Gamma - \Gamma) \quad \text{au lieu de} \quad \cos\nu$$

et

$$\cos(\nu + \Gamma - \psi - \Gamma) \quad \text{au lieu de} \quad \cos(\nu - \psi);$$

si on les développe ensuite en sinus et cosinus de $\nu + \Gamma$, la comparaison de leurs coefficients à ceux du premier membre donnera

$$(A) \quad \begin{cases} \frac{\partial\varpi}{\partial\nu} = K \sin\lambda \cos\lambda \sin\Gamma - K' \sin\gamma \cos\gamma \sin(\psi + \Gamma), \\ \frac{\partial\Pi}{\partial\nu} \sin\varpi = K \sin\lambda \cos\gamma \cos\Gamma - K' \sin\gamma \cos\gamma \cos(\psi + \Gamma). \end{cases}$$

Les formules de la Trigonométrie sphérique donnent, en nommant A l'inclinaison de l'équateur de Saturne à son orbite,

$$\begin{aligned} \sin\lambda \sin\Gamma &= \sin(A - \theta) \sin\Pi, \\ \sin\lambda \cos\Gamma &= \sin\varpi \cos(A - \theta) + \sin(A - \theta) \cos\varpi \cos\Pi, \\ \cos\lambda &= \cos\varpi \cos(A - \theta) - \sin\varpi \sin(A - \theta) \cos\Pi, \\ \sin\gamma \sin(\psi + \Gamma) &= \sin\theta \sin\Pi, \\ \sin\gamma \cos(\psi + \Gamma) &= \sin\theta \cos\varpi \cos\Pi - \sin\varpi \cos\theta, \\ \cos\gamma &= \cos\theta \cos\varpi + \sin\theta \sin\varpi \cos\Pi. \end{aligned}$$

En faisant donc

$$K \sin(A - \theta) \cos(A - \theta) = K' \sin\theta \cos\theta,$$

ce qui donne, pour déterminer θ , l'équation

$$\tan 2\theta = \frac{K \sin 2A}{K' + K \cos 2A},$$

on aura

$$\begin{aligned} \frac{\partial\varpi}{\partial\nu} &= -\frac{1}{2} [K \sin^2(A - \theta) + K' \sin^2\theta] \sin\varpi \sin 2\Pi, \\ \frac{\partial\Pi}{\partial\nu} &= \frac{[K \cos^2(A - \theta) + K' \cos^2\theta] \cos\varpi}{[K \sin^2(A - \theta) + K' \sin^2\theta] \cos\varpi \cos^2\Pi}. \end{aligned}$$

Soit, pour abréger,

$$\begin{aligned} K \cos^2(A - \theta) + K' \cos^2 \theta - \frac{1}{2} K \sin^2(A - \theta) - \frac{1}{2} K' \sin^2 \theta &= p, \\ \frac{1}{2} K \sin^2(A - \theta) + \frac{1}{2} K' \sin^2 \theta &= q; \end{aligned}$$

on aura

$$\begin{aligned} \frac{\partial \varpi}{\partial \nu} &= -q \sin \varpi \sin 2\Pi, \\ \frac{\partial \Pi}{\partial \nu} &= p \cos \varpi - q \cos \varpi \cos 2\Pi, \end{aligned}$$

d'où l'on tire

$$\frac{d\varpi \cos \varpi}{\sin \varpi} = \frac{-q d\Pi \sin 2\Pi}{p - q \cos 2\Pi}$$

et, en intégrant,

$$\sin \varpi = \frac{a}{\sqrt{p - q \cos 2\Pi}},$$

a étant une constante arbitraire. L'expression précédente de $\frac{\partial \Pi}{\partial \nu}$ donnera donc

$$d\nu = \frac{d\Pi}{\sqrt{(p - q \cos 2\Pi)(p - a^2 - q \cos 2\Pi)}},$$

équation différentielle dont l'intégration dépend de la rectification des sections coniques. On peut mettre cette équation sous une forme plus simple en faisant

$$\tan \Pi = \sqrt{\frac{p-q}{p+q}} \tan \Pi';$$

elle devient alors

$$d\nu = \frac{d\Pi'}{\sqrt{p^2 - q^2} \sqrt{1 - \frac{a^2 p}{p^2 - q^2} - \frac{a^2 q}{p^2 - q^2} \cos 2\Pi'}}.$$

Cette équation donnera, en l'intégrant par les méthodes connues, l'expression de ν en Π' , et, par le retour des suites, on aura celle de Π' en ν .

On aura ensuite, en faisant $\frac{q}{p + \sqrt{p^2 - q^2}} = \epsilon$,

$$\Pi = \Pi' - \epsilon \sin 2\Pi' + \frac{\epsilon^2}{2} \sin 4\Pi' - \frac{\epsilon^3}{3} \sin 6\Pi' + \dots$$

III.

Pour appliquer des nombres à ces formules, il faut connaître les valeurs de K et de K' . Celle de K est facile à déterminer, car $\frac{m'}{r'^2}$ est l'attraction du Soleil sur Saturne, et cette attraction est égale à la force centrifuge due au mouvement de Saturne dans son orbite : or cette force est égale au carré de la vitesse de Saturne, divisé par le rayon de l'orbite. En nommant donc T' la durée de la révolution de Saturne, et π la demi-circonférence dont le rayon est l'unité, la force centrifuge sera $\frac{4\pi^2 r'}{T'^2}$; en l'égalant à $\frac{m'}{r'^2}$, on aura

$$\frac{m'}{r'^2} = \frac{4\pi^2}{T'^2}.$$

Si l'on nomme T la durée de la révolution du dernier satellite, on aura pareillement

$$\frac{1}{r^2} = \frac{4\pi^2}{T^2};$$

on aura donc

$$K = \frac{3}{4} \frac{m' r^2}{r'^2} = \frac{3}{4} \frac{T^2}{T'^2}.$$

Les observations donnent

$$T = 79^j, 3296,$$

$$T' = 10759^j, 08,$$

d'où l'on tire

$$K = 0,000040774.$$

La valeur de K' est égale à $\frac{\alpha h - \frac{1}{2}\alpha\varphi + \frac{1}{2}B}{r^2}$. Dans cette expression, le demi-axe de Saturne est pris pour unité, mais son aplatissement αh est inconnu, ainsi que la quantité $\frac{1}{2}B$, qui dépend de la masse des anneaux et des six premiers satellites. Il est donc impossible de déterminer exactement sa valeur, mais on peut connaître d'une manière approchée la partie de K' qui dépend de l'action de Saturne.

Pour cela, nous observons que, si l'on nomme t la durée de la rotation de Saturne, on aura

$$\alpha\varphi = \frac{T^2}{t^2 r^3}.$$

Les observations donnent

$$t = 0^{\text{h}} 428, \quad r = 59,154,$$

d'où l'on tire

$$\alpha\varphi = 0,16597.$$

Supposons que l'aplatissement de la Terre soit à la valeur de $\alpha\varphi$ qui lui correspond comme l'aplatissement de Saturne est à la valeur correspondante de $\alpha\varphi$. On a vu, dans le Livre III de la *Mécanique céleste*, que cette proportion a lieu, à fort peu près, pour Jupiter comparé à la Terre : $\alpha\varphi$ est égal à $\frac{1}{233}$ pour la Terre; en supposant donc que l'aplatissement de cette planète est $\frac{1}{233}$, conformément aux expériences du pendule, on aura

$$\alpha h - \frac{1}{2} \alpha\varphi = \frac{243}{670} \frac{T^2}{t^2 r^3}.$$

Ainsi, en n'ayant égard qu'à la partie de K' dépendante de l'action de Saturne, on aura

$$K' = K \frac{162}{335} \frac{T^2}{t^2 r^3} = 0,4219K;$$

on ne peut donc pas supposer à K' une plus petite valeur.

A étant, par les observations, égal à 30° , cette valeur de K' donne

$$\theta = 21^\circ 36' 20''.$$

On aurait la vraie valeur de K' si l'on connaissait le mouvement annuel du nœud de l'orbite du satellite sur l'orbite de Saturne. Les équations (A) de l'article I donnent, en prenant pour plan fixe celui de l'orbite de Saturne, ce qui change ϖ en λ et rend Γ nul :

$$\begin{aligned} \frac{\partial \lambda}{\partial \nu} &= -K' \sin \gamma \cos \gamma \sin \psi, \\ \frac{\partial \pi}{\partial \nu} &= K \cos \lambda - \frac{K' \sin \gamma \cos \gamma \cos \psi}{\sin \lambda}. \end{aligned}$$

Suivant le citoyen Lalande, on avait, en 1787,

$$\lambda = 22^{\circ}42', \quad \gamma = 12^{\circ}14', \quad \psi = 64^{\circ}13'.$$

En employant la valeur précédente de K' , on aura

$$3'44'',5 - 24'',0$$

pour le mouvement annuel et rétrograde du nœud par rapport à l'équinoxe fixe, le premier de ces deux termes étant relatif à l'attraction solaire.

La diminution annuelle de l'inclinaison de l'orbite du satellite à l'orbite de Saturne, supposée fixe, est de $19'',1$. Les observations donnent $5'37''$ pour le mouvement annuel du nœud. Mais il suffit de considérer l'incertitude de ce genre d'observations, et particulièrement de celles de Cassini en 1714, pour reconnaître que leur différence d'avec la théorie tient aux erreurs dont elles sont susceptibles.

Le rapport de K' à K diminue comme la cinquième puissance de la distance du satellite au centre de Saturne. Ainsi, pour le sixième satellite, le rayon r étant 20,295, il faut multiplier la valeur précédente de K' par $\left(\frac{59,154}{20,295}\right)^5$ pour avoir la valeur de K' relative au sixième satellite. On aura ainsi

$$K' = 88,753K,$$

ce qui donne $16'41''$ pour l'inclinaison θ du plan fixe que nous avons considéré à l'équateur de Saturne, inclinaison insensible pour nous. Et comme le satellite se meut à très peu près sur ce plan fixe, si l'arbitraire α est nulle ou très petite, on voit que l'action de Saturne peut maintenir à très peu près dans un même plan l'orbite du sixième satellite, et à plus forte raison celles des satellites plus intérieurs et ses anneaux, ce qui est conforme à ce que j'ai démontré dans le dernier Chapitre du Livre V de la *Mécanique céleste*.

Cependant, si la masse du dernier satellite surpassait $\frac{1}{200}$ de celle de Saturne, l'orbite du sixième pourrait, en vertu de son action, s'écarter sensiblement du plan de l'équateur. En effet, il est facile

de voir, par l'analyse de l'article I, que l'action du septième satellite introduit dans l'expression de s relative au sixième satellite un terme de la forme

$$K'' \nu \sin \lambda' \cos \lambda' \cos(\nu - \psi),$$

K'' étant à peu près égal à $\frac{3}{4} \frac{mr^3}{r^3}$, m étant la masse du dernier satellite, r étant le rayon de son orbite et r , étant le rayon de l'orbite du sixième satellite. λ' est l'inclinaison de l'orbite du sixième à celle du septième, et ψ' est l'arc de l'orbite du sixième satellite compris entre l'orbite du septième et celle de Saturne. Il est visible que ce terme produirait un déplacement sensible à l'équateur de Saturne, si le rapport de K'' à K' n'était pas une fraction peu considérable; or, en n'ayant égard qu'à l'action de Saturne, on a

$$K' = 488,753 \left(\frac{15,9453}{10759,08} \right)^3, \quad K'' = \frac{3m}{4} \left(\frac{20,295}{59,154} \right)^3.$$

En supposant $K'' = K'$, on aura

$$m = 0,004828.$$

La masse du dernier satellite est donc au-dessous de cette valeur, et il y a lieu de penser qu'elle n'excède pas $\frac{1}{1000}$ de celle de Saturne; ce qui paraîtra vraisemblable, si l'on considère que la masse du plus gros satellite de Jupiter n'est pas $\frac{1}{10000}$ de celle de la planète.

IV.

Si l'on applique l'analyse précédente aux satellites d'Uranus, on trouve que l'action seule de cette planète ne suffit pas pour maintenir l'orbite de son dernier satellite dans le plan de son équateur. Quoique nous ignorions la durée de sa rotation, il n'est pas cependant vraisemblable qu'elle soit beaucoup moindre que celle de Jupiter et de Saturne.

Supposons qu'elle soit la même que celle de Saturne : l'équation

$$K' = K \frac{162}{335} \frac{T'^2}{t^2 r^3},$$

trouvée dans l'article précédent, donnera, en observant qu'ici

$$T' = 30689 \text{ jours,}$$

et que, suivant Herschel, $r = 91,008$,

$$K' = 0,39815 K.$$

Le plan de l'équateur d'Uranus étant supposé perpendiculaire à très peu près à son orbite, si l'on fait

$$\frac{\pi}{2} - A' = A,$$

π étant le rapport de la demi-circonférence au rayon, A' sera un très petit angle. Soit

$$\theta = \frac{\pi}{2} - \theta',$$

θ' sera l'inclinaison du plan fixe à l'orbite, et l'on aura

$$\theta' = \frac{A'}{0,60185}.$$

Le plan fixe sur lequel se meut l'orbite du dernier satellite coïnciderait donc, à très peu près, avec celui de l'orbite de la planète, et ce satellite cesserait à la longue de se mouvoir dans le plan de l'équateur et des orbites des autres satellites; mais il peut être retenu dans ce dernier plan par l'action des satellites intérieurs. Pour le faire voir, nous observerons que, par l'article I, l'action du satellite intérieur m'' ajoutée à la valeur de K' la quantité $\frac{3}{4} m'' \frac{r''^3}{r^3}$, en supposant $\frac{r''}{r}$ une très petite fraction. A la vérité, cette fraction est, à très peu près, $\frac{1}{2}$ par rapport au cinquième satellite; et alors ce que l'action de m'' ajoute à la valeur

de K' diffère sensiblement de $\frac{3}{4}m''\frac{r''^3}{r^3}$; mais cette approximation est suffisante pour notre objet. Cela posé, reprenons l'équation

$$\operatorname{tang} 2\theta = \frac{K \sin 2A}{K' + K \cos 2A}.$$

A étant égal à $\frac{\pi}{2} - A'$, A' étant fort petit, on a

$$\operatorname{tang} 2\theta = \frac{K \sin 2A}{K' - K}.$$

Si K' surpasse sensiblement K , alors on a

$$\theta = \frac{A'}{K' - K}.$$

Nous venons de voir que, si l'on n'a égard qu'à l'action d'Uranus et du Soleil, K surpasse probablement K' ; mais, si l'on suppose

$$\frac{3}{4}m''\frac{r''^3}{r^3} = K,$$

on aura

$$K' = 1,39815K$$

et, par conséquent,

$$\theta = \frac{A'}{0,39815}.$$

K , relativement à Uranus, est égal à 0,0000050115; de plus $\frac{r''}{r} = \frac{1}{2}$.

On aura donc

$$m'' = 0,000026728,$$

la masse d'Uranus étant prise pour unité. Or cette masse du cinquième satellite et même une masse supérieure sont très admissibles. L'orbe du sixième satellite peut donc être retenu dans le plan de l'équateur de la planète par l'action des satellites intérieurs. Quant aux orbes de ces satellites, l'action seule d'Uranus suffit pour les maintenir dans le plan de son équateur; car le rapport de K' à K augmentant réciproquement comme la cinquième puissance du rayon

de l'orbite, on a, relativement au cinquième satellite,

$$K' = 12,7408 K,$$

ce qui donne

$$\theta = \frac{A'}{11,7408}.$$

V.

J'ai supposé, dans l'analyse précédente, l'équateur de Saturne et son orbite immobiles; or l'action du Soleil et du dernier satellite de cette planète fait rétrograder les nœuds de son équateur, et son orbite est en mouvement par l'action de Jupiter et d'Uranus; mais la lenteur de ces divers mouvements rend cette supposition admissible. En effet, le mouvement annuel et rétrograde de l'équateur de Saturne et celui de son orbite sur l'équateur s'élèvent à peine à deux ou trois secondes, et les limites de la variation de l'inclinaison de l'orbite à l'équateur sont toujours très petites. Reprenons, cela posé, l'équation trouvée dans l'article II,

$$\frac{d\varpi \cos \varpi}{\sin \varpi} = \frac{-q d\Pi \sin 2\Pi}{p - q \cos 2\Pi}.$$

En l'intégrant, on aura

$$\log \sin \varpi = \log a - \frac{1}{2} \log(p - q \cos 2\Pi) + \frac{1}{2} \int \frac{dp - dq \cos 2\Pi}{p - q \cos 2\Pi}.$$

Soient

$$dp = \alpha d\Pi \quad \text{et} \quad dq = \alpha' d\Pi,$$

α et α' étant de très petits coefficients, à raison de la lenteur des variations de la position de l'orbite sur l'équateur de Saturne; on aura

$$\sin \varpi = \frac{a}{\sqrt{p - q \cos 2\Pi}} e^{\frac{1}{2} \int \frac{(\alpha - \alpha' \cos 2\Pi) d\Pi}{p - q \cos 2\Pi}},$$

e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité; d'où l'on voit que l'inclinaison ϖ est à très peu près la même que si p et q étaient constants. Un raisonnement semblable s'applique à l'expres-

sion de Π et nous montre que les variations très lentes des nœuds et de l'inclinaison de l'équateur de Saturne à son orbite n'altèrent point sensiblement les résultats précédents. L'équateur de Saturne entraîne dans son mouvement les orbites des six premiers satellites et des anneaux, de manière qu'ils coïncident toujours avec le plan de l'équateur.



MÉMOIRE
SUR LA
THÉORIE DE LA LUNE.

MÉMOIRE

SUR LA

THÉORIE DE LA LUNE ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, T. III; prairial an IX (2).

Il existe dans l'orbe lunaire un mouvement de nutation analogue à celui de l'équateur terrestre, et dont la période est celle du mouvement des nœuds de la Lune. Le sphéroïde terrestre, par son attraction sur ce satellite, fait osciller l'orbite lunaire comme l'attraction de la Lune sur le sphéroïde terrestre fait osciller notre équateur. L'étendue de cette nutation dépend de l'aplatissement de la Terre et peut ainsi répandre un grand jour sur cet élément important. Il en résulte, dans la latitude de la Lune, une inégalité proportionnelle à sa longitude moyenne, et dont le coefficient est $-6'',5$, si l'aplatissement de la Terre est $\frac{1}{334}$. Ce coefficient augmente et s'élève à $-13'',5$, si cet aplatissement est $\frac{1}{230}$. Cette inégalité revient à supposer que l'orbite lunaire, au lieu de se mouvoir sur l'écliptique en conservant sur elle une inclinaison constante, se meut avec la même condition sur un plan passant par les équinoxes, entre l'équateur et l'écliptique, et incliné à ce dernier plan de $6'',5$ dans l'hypothèse de $\frac{1}{334}$ d'aplatissement, phénomène analogue à celui que j'ai remarqué dans les orbes des satellites de Jupiter. (*Voir l'Exposition du système du monde, Livre IV, Chapitre VI.*)

Déjà la comparaison d'un grand nombre d'observations avait indiqué à M. Burg, astronome allemand très distingué, une inégalité périodique

(1) Lu le 26 prairial an VIII.

(2) *Mémoires de l'Institut national des Sciences et Arts*, t. III.

dans le mouvement des nœuds de la Lune, dont le maximum positif lui paraissait répondre à peu près aux années 1778 et 1795, et dont le maximum négatif répondait aux années 1768 et 1787, ce qui est conforme à la marche de l'inégalité que j'ai trouvée. Mais M. Burg n'a pas déterminé la loi de cette inégalité qui influe à la fois sur la position des nœuds de la Lune et sur l'inclinaison de son orbite. La découverte de cette loi est donc un nouveau bienfait de la théorie de la pesanteur universelle, qui, sur ce point comme sur beaucoup d'autres, a devancé les observations. M. Burg, dans sa pièce qui vient d'être couronnée par l'Institut national, m'avait engagé à rechercher la cause des anomalies qu'il avait remarquées, par les observations, dans les nœuds de la Lune : l'analyse m'a conduit à celle que je viens d'annoncer. Le citoyen Bouvard vient d'en comparer le résultat aux observations : 220 observations de Maskeline, dans lesquelles l'inégalité précédente était à son maximum positif, combinées avec 220 observations dans lesquelles elle était à son maximum négatif, lui ont donné $-7'',5$ à très peu près pour son coefficient, ce qui répond à $\frac{1}{314}$ d'aplatissement pour la Terre. Ce coefficient s'élèverait à $-13'',5$ si la Terre était homogène. Son homogénéité est donc exclue par les observations mêmes du mouvement de la Lune.

La considération de l'inégalité précédente m'a fourni une nouvelle détermination de l'inégalité de la Lune, dépendante de la longitude du nœud. Les observations avaient porté Mayer à admettre cette dernière inégalité, quoiqu'elle ne fût indiquée par aucune des théories de la Lune : il l'avait fixée à $4''$ dans son maximum. Mason, par la comparaison d'un grand nombre d'observations de Bradley, l'a trouvée de $7''$. Enfin M. Burg, par un très grand nombre d'observations de Maskeline, vient de la fixer à $6'',8$. L'existence de cette inégalité paraît donc incontestable. Je ne l'avais trouvée d'abord, par la théorie de la pesanteur, que de $2''$ au plus; mais, ayant reconnu, depuis, la nutation de l'orbite lunaire, j'ai vu qu'elle influe très sensiblement sur cette inégalité, et j'ai trouvé que son coefficient est à celui de l'inégalité précédente du mouvement en latitude, comme neuf fois et demie la

tangente de l'inclinaison moyenne de l'orbite lunaire est à l'unité. Cela donne 5",6 pour ce coefficient dans l'hypothèse de $\frac{1}{331}$ d'aplatissement pour la Terre. Il s'élèverait à 11",5, si cet aplatissement était $\frac{1}{230}$; et, comme toutes les observations donnent un coefficient plus petit, elles concourent, avec celles du mouvement de la Lune en latitude, pour exclure l'homogénéité de la Terre. Le coefficient 6",8, trouvé par M. Burg, répond à $\frac{1}{306}$ d'aplatissement, ce qui diffère peu de l'aplatissement $\frac{1}{314}$ donné par l'inégalité du mouvement en latitude. On voit donc que la comparaison d'un très grand nombre d'observations de la Lune, tant en longitude qu'en latitude, peut déterminer cet aplatissement avec autant de précision que les mesures directes; et il est remarquable que cet astre, par l'observation suivie de ses mouvements, nous découvre la figure de la Terre dont il fit connaître la rondeur aux premiers astronomes par ses éclipses. Il résulte encore de ses recherches que la pesanteur de la Lune vers la Terre n'est point exactement dirigée vers le centre de cette planète, et se compose des attractions de toutes ses parties, ce qui fournit une confirmation nouvelle de l'attraction réciproque des molécules de la matière.

Voici présentement l'analyse qui m'a conduit à ces résultats et qui est entièrement fondée sur les formules que j'ai données dans mon *Traité de Mécanique céleste*, auquel je renvoie pour les démonstrations de ces formules. Je conserverai toutes les dénominations de cet Ouvrage : je supposerai, ainsi que dans le n° 15 du Livre II, que les lettres m, r, u, s, v, \dots se rapportent à la Lune; que les lettres $m', r', u', s', v', \dots$ se rapportent au Soleil; que le plan fixe auquel on rapporte leurs mouvements est celui de l'écliptique, et que M est la Terre. Je prendrai de plus, pour unité de masse, la somme $M + m$ des masses de la Terre et de la Lune. Cela posé, on aura, par le n° 14 du Livre II et par le n° 35 du Livre III,

$$\begin{aligned}
 Q = & \frac{u}{\sqrt{1+s^2}} + m'u' + \frac{m'u'^3}{4u^2} [1 - 2s^2 + 3 \cos(2v - 2v')] \\
 & + \frac{u^3}{(1+s^2)^{\frac{3}{2}}} (\frac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) D^2(\mu^2 - \frac{1}{2}),
 \end{aligned}$$

αp exprimant ici l'aplatissement de la Terre, dont D exprime le rayon moyen, et $\alpha \varphi$ exprimant le rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur; μ est le sinus de la déclinaison de la Lune. En nommant λ l'obliquité de l'écliptique, on aura, à très peu près,

$$\mu = \sin \lambda \sin \nu + s \cos \lambda.$$

La valeur de Q contient donc le terme

$$2D^2 u^2 s (\tfrac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu,$$

et par conséquent l'expression de $\frac{\partial Q}{\partial s}$ contient le terme

$$2D^2 u^2 (\tfrac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu.$$

La troisième des équations (K) du n° 15 du Livre II donnera ainsi, par son développement, une équation de cette forme

$$0 = \frac{d^2 s}{d\nu^2} + (1 + 2i)s - \frac{2D^2 u}{h^2} (\tfrac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu + \dots,$$

— $i\nu$ étant le mouvement rétrograde du nœud de la Lune. En l'intégrant, on voit que s contient le terme

$$\frac{D^2}{a^2 i} (\tfrac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \sin \nu,$$

$\frac{1}{u}$ et h^2 étant à fort peu près égaux à la moyenne distance a de la Lune à la Terre.

$\frac{D}{a}$ est la parallaxe horizontale de la Lune, que nous supposerons de $57'$; on a

$$\alpha \varphi = \frac{1}{289}, \quad \lambda = 23^\circ 28' \quad \text{et} \quad i = 0,004022,$$

ce qui donne $-6'',5 \sin \nu$ pour l'inégalité précédente, en supposant $\alpha p = \frac{1}{234}$; elle serait $-13'',5 \sin \nu$, si l'on supposait $\alpha p = \frac{1}{230}$.

Considérons présentement l'inégalité du mouvement de la Lune en longitude. Pour cela, reprenons la formule (T) du n° 46 du Livre II.

Nous observerons que, dans cette formule,

$$R = \frac{1}{r} - Q,$$

ce qui donne, en considérant que $u = \frac{\sqrt{1+s^2}}{r}$,

$$R = -m'u' - \frac{m'u'^2 r^2}{4} [1 - 3s^2 + 3 \cos(2\nu - 2\nu')] \\ - (\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) \frac{D^2}{r^3} 2s \sin\lambda \cos\lambda \sin\nu - \dots$$

Or on a, par ce qui précède,

$$s = \gamma \sin[(1+i)\nu - \theta] + \frac{D^2}{a^2 i} (\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) \sin\lambda \cos\lambda \sin\nu.$$

R contient donc la fonction

$$\tfrac{3}{2} m'u'^2 r^2 \frac{D^2 \gamma}{a^2 i} (\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) \sin\lambda \cos\lambda \cos(i\nu - \theta) \\ - (\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) \frac{D^2 \gamma}{r^3} \sin\lambda \cos\lambda \cos(i\nu - \theta).$$

Si l'on désigne par nt et $n't$ les moyens mouvements de la Lune et du Soleil, t exprimant le temps, on a, en regardant l'orbite du Soleil comme circulaire,

$$m'u'^2 a^2 = \left(\frac{n'}{n}\right)^2.$$

On sait, de plus, par la théorie de la Lune, que i est à fort peu près égal à $\frac{3}{4} \left(\frac{n'}{n}\right)^2$; les termes précédents de R deviennent ainsi

$$\frac{D^2 \gamma}{a^2} (\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p) \left(\frac{r^2}{a^2} - \frac{a^2}{r^2}\right) \sin\lambda \cos\lambda \cos(int - \theta).$$

Maintenant on peut supposer que, dans la formule (T), la caractéristique δ se rapporte à la quantité $\tfrac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha p$; nous ferons donc cette supposition; mais alors, pour avoir la valeur complète de δR , il faut avoir celle de δr , car le terme $-\frac{m'u'^2 r^2}{4}$ de l'expression de R donne

dans δR celui-ci $-\frac{m' u'^3 r \delta r}{2}$, auquel il serait nécessaire d'avoir égard si δr contenait un terme de la forme $\frac{K}{i} \cos(int - \theta)$; car, $m' u'^3 a^3$ étant égal à $\frac{4}{3}i$, il en résulterait dans δR un terme dépendant de $\cos(int - \theta)$, qui serait du même ordre que ceux auxquels nous venons d'avoir égard dans l'expression de R . Il importe donc de déterminer la valeur de δR .

Pour cela, reprenons l'équation (S) du n° 46 du Livre II. La caractéristique différentielle d se rapportant aux seules coordonnées de la Lune, elle se rapporte à l'angle $int - \theta$; en ne considérant donc que les termes dépendants de cet angle, on aura

$$\int \delta dR = \delta R,$$

et alors l'équation (S) prendra cette forme

$$0 = \frac{d^2 r \delta r}{dt^2} + \frac{r \delta r}{r^3} + H \cos(int - \theta).$$

En l'intégrant, on voit que l'expression de δr ne contient point de termes dépendants de $\cos(int - \theta)$ qui aient i pour diviseur; il est donc inutile d'avoir égard au terme $-\frac{m' u'^3 r \delta r}{2}$ de l'expression de δR . Cela posé, si l'on substitue dans la formule (T), au lieu de δR ,

$$\frac{D^2 \gamma}{a^3} \left(\frac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p \right) \left(\frac{r^2}{a^2} - \frac{a^2}{r^2} \right) \sin \lambda \cos \lambda \cos(int - \theta);$$

et, si après les différentiations relatives à δ on suppose $r = a$, on aura

$$d \delta v = \frac{10 D^2 \gamma n dt}{a^3} \left(\frac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p \right) \sin \lambda \cos \lambda \cos(int - \theta);$$

$d\varphi$ est ici l'angle compris entre les rayons vecteurs consécutifs r et $r + dr$; or, φ exprimant la longitude de la Lune sur l'écliptique, on a, par le n° 46 du Livre II,

$$d\varphi_1 = d\varphi \left(1 + \frac{1}{2} s^2 - \frac{1}{2} \frac{ds^2}{d\varphi^2} \right).$$

En substituant donc pour s sa valeur

$$\gamma \sin[(1+i)v - \theta] + \frac{D^2}{a^2 i} (\frac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \sin v,$$

on aura, à très peu près,

$$d\delta v_1 = d\delta v - \frac{D^2 \gamma n dt}{2 a^2} (\frac{1}{2} \alpha \varphi - \alpha p) \sin \lambda \cos \lambda \cos(int - \theta).$$

Substituant pour $d\delta v$ sa valeur et intégrant, on aura dans v_1 le terme

$$\frac{1\theta}{2} \frac{D^2}{a^2 i} (\alpha p - \frac{1}{2} \alpha \varphi) \sin \lambda \cos \lambda \sin(\theta - int),$$

où l'on doit observer que l'angle $\theta - int$ exprime la longitude du nœud.

Soit donc L cette longitude; cette inégalité est $5'',6 \sin L$ si $\alpha p = \frac{1}{334}$; elle s'élève à $11'',5 \sin L$ si $\alpha p = \frac{1}{230}$.



MÉMOIRE
SUR LES
MOUVEMENTS DE LA LUMIÈRE
DANS
LES MILIEUX DIAPHANES.

MÉMOIRE
SUR LES
MOUVEMENTS DE LA LUMIÈRE
DANS
LES MILIEUX DIAPHANES ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, Tome X, 1810.

La lumière, en passant de l'air dans un milieu transparent non cristallisé, se réfracte de manière que les sinus de réfraction et d'incidence sont constamment dans le même rapport; mais, lorsqu'elle traverse la plupart des cristaux diaphanes, elle présente un singulier phénomène qui fut d'abord observé dans le cristal d'Islande, où il est très sensible.

Un rayon qui tombe perpendiculairement sur une face d'un rhomboïde naturel de ce cristal se divise en deux faisceaux : l'un traverse le cristal sans changer de direction; l'autre s'en écarte dans un plan parallèle au plan mené perpendiculairement à la face, par l'axe du cristal, c'est-à-dire par la ligne qui joint les deux angles solides obtus de ce rhomboïde, et qui, par conséquent, est également inclinée aux côtés de ces angles : le faisceau réfracté s'éloigne de l'axe, en formant avec lui un plus grand angle que le rayon incident. Nous nommerons *section principale* d'une face naturelle ou artificielle un plan mené par cet axe, perpendiculairement à la face, et tout autre plan qui lui est

(1) Lu le 30 janvier 1808.

parallèle. La division du rayon lumineux a généralement lieu relativement à une face quelconque, quel que soit l'angle d'incidence : une partie suit la loi de la réfraction ordinaire; l'autre partie suit une loi extraordinaire, reconnue par Huygens, et qui, considérée comme un résultat de l'expérience, peut être mise au rang des plus belles découvertes de ce rare génie. Il y fut conduit par l'ingénieuse manière dont il envisageait la propagation de la lumière qu'il concevait formée des ondulations d'un fluide éthéré. Il supposait dans les milieux diaphanes ordinaires la vitesse de ces ondulations plus petite que dans le vide et la même dans tous les sens; mais, dans le cristal d'Islande, il imaginait deux espèces d'ondulations : dans l'une, la vitesse était représentée, comme dans les milieux ordinaires, par les rayons d'une sphère dont le centre serait au point d'incidence du rayon lumineux sur la face du cristal; dans l'autre, la vitesse était variable et représentée par les rayons d'un ellipsoïde de révolution, aplati à ses pôles, ayant le même centre que la sphère précédente, et dont l'axe de révolution serait parallèle à l'axe du cristal. Huygens n'assignait point la cause de cette variété d'ondulations, et les phénomènes singuliers qu'offre la lumière, en passant d'un cristal dans un autre, et dont nous parlerons ci-après, sont inexplicables dans son hypothèse. Cela joint aux grandes difficultés que présente la théorie des ondes de lumière est la cause pour laquelle Newton et la plupart des géomètres qui l'ont suivi n'ont pas justement apprécié la loi qu'Huygens y avait attachée. Ainsi cette loi a éprouvé le même sort que les belles lois de Képler, qui furent longtemps méconnues, pour avoir été associées à des idées systématiques dont malheureusement ce grand homme a rempli tous ses Ouvrages. Cependant Huygens avait vérifié sa loi par un grand nombre d'expériences. L'excellent physicien M. Wollaston ayant fait, par un moyen fort ingénieux, diverses expériences sur la double réfraction du cristal d'Islande, il les a trouvées conformes à cette loi remarquable. Enfin M. Malus vient de faire, à cet égard, une suite nombreuse d'expériences très précises sur les faces naturelles et artificielles de ce cristal, et il a constamment observé entre elles et la

loi d'Huygens le plus parfait accord : on ne doit donc pas balancer à la mettre au nombre des plus certains comme des plus beaux résultats de la Physique. L'analogie et des expériences directes ont fait voir à M. Malus qu'elle s'étend encore au cristal de roche, et il est extrêmement vraisemblable qu'elle a lieu pour tous les cristaux qui réfractent doublement la lumière. L'ellipsoïde qui leur est relatif doit être déterminé par l'expérience, et sa position par rapport aux faces naturelles du cristal peut répandre un grand jour sur la nature des molécules intégrantes des substances cristallisées, car ces molécules doivent, chacune, avoir les mêmes propriétés que le cristal entier.

Voici maintenant un phénomène que la lumière présente après avoir subi une double réfraction. Si l'on place à une distance quelconque au-dessous d'un cristal un second cristal de la même matière ou d'une matière différente et disposé de manière que les sections principales des faces opposées des deux cristaux soient parallèles, le rayon réfracté, soit ordinairement, soit extraordinairement, par le premier, le sera de la même manière par le second; mais, si l'on fait tourner l'un des cristaux en sorte que les sections principales soient perpendiculaires entre elles, alors le rayon réfracté ordinairement par le premier cristal le sera extraordinairement par le second, et réciproquement. Dans les positions intermédiaires, chaque rayon émergeant du premier cristal se divisera à son entrée dans le second cristal en deux faisceaux dont l'intensité respective, dépendante de l'angle que les sections principales font entre elles, varie suivant une loi qui n'est pas moins intéressante à connaître que celle de la double réfraction. Lorsqu'on eut fait remarquer à Huygens ce phénomène dans le cristal d'Islande, il convint, avec la candeur qui caractérise un ami sincère de la vérité, qu'il était inexplicable dans ses hypothèses, ce qui montre combien il est essentiel de les séparer de la loi de réfraction qu'il en avait déduite. Ce phénomène indique avec évidence que la lumière, en traversant les cristaux à double réfraction, reçoit deux modifications diverses en vertu desquelles une partie est rompue *ordinairement* et l'autre partie est rompue *extraordinairement*; mais ces modi-

fications ne sont point absolues; elles sont relatives à la position du rayon par rapport à l'axe du cristal, puisqu'un rayon rompu *ordinairement* par un cristal est rompu *extraordinairement* par un autre si les sections principales de leurs faces opposées sont perpendiculaires entre elles.

Il serait bien intéressant de rapporter la loi d'Huygens à des forces attractives et répulsives, ainsi que Newton l'a fait à l'égard de la loi de réfraction ordinaire : il est, en effet, très vraisemblable qu'elle dépend de semblables forces, et je m'en suis assuré par les considérations suivantes qui conduisent à une théorie nouvelle de ce genre de phénomènes.

On sait que le principe de la moindre action a généralement lieu dans le mouvement d'un point qui leur est soumis. En appliquant ce principe à la lumière, on peut faire abstraction de la courbe insensible qu'elle décrit dans son passage du vide dans un milieu diaphane et supposer son mouvement uniforme, lorsqu'elle y a pénétré d'une quantité sensible. Le principe de la moindre action se réduit donc alors à ce que la lumière parvient d'un point pris au dehors à un point pris dans l'intérieur du cristal, de manière que, si l'on ajoute le produit de la droite qu'elle décrit au dehors, par sa vitesse primitive, au produit de la droite qu'elle décrit au dedans, par la vitesse correspondante, la somme soit un minimum. Ce principe donne toujours la vitesse de la lumière dans un milieu diaphane, lorsque la loi de la réfraction est connue, et réciproquement il donne cette loi quand on connaît la vitesse. Mais une condition à remplir dans le cas de la réfraction extraordinaire est que la vitesse du rayon lumineux dans le cristal soit indépendante de la manière dont il y est entré et ne dépende que de sa position par rapport à l'axe du cristal, c'est-à-dire de l'angle que ce rayon forme avec une ligne parallèle à l'axe. En effet, si l'on imagine une face artificielle perpendiculaire à l'axe, tous les rayons intérieurs également inclinés à cet axe le seront également à la face et seront évidemment soumis aux mêmes forces au sortir du cristal : tous reprendront leur vitesse primitive dans le vide; la vitesse

dans l'intérieur est donc pour tous la même. (*Voir la Note de la fin de ce Mémoire.*)

En partant de ces données, je parviens aux deux équations différentielles que donne le principe de la moindre action, et dans lesquelles la vitesse intérieure est une fonction indéterminée de l'angle que le rayon réfracté forme avec l'axe du cristal. J'examine ensuite les deux cas les plus simples, auxquels je me borne, parce qu'ils renferment les lois de réfraction jusqu'à présent observées. Dans le premier cas, le carré de la vitesse de la lumière est augmenté dans l'intérieur du milieu d'une quantité constante. On sait que ce cas est celui des milieux diaphanes ordinaires et que cette constante exprime l'action du milieu sur la lumière. Les deux équations précédentes montrent qu'alors les rayons incident et réfracté sont dans un même plan perpendiculaire à la surface du milieu, et que les sinus des angles qu'ils forment avec la verticale sont constamment dans le même rapport.

Après ce premier cas, le plus simple est celui dans lequel l'action du milieu sur la lumière est égale à une constante, plus un terme proportionnel au carré du cosinus de l'angle que le rayon réfracté forme avec l'axe; car cette action devant être la même de tous les côtés de l'axe, elle ne peut dépendre que des puissances paires du sinus et du cosinus de cet angle. L'expression du carré de la vitesse intérieure est alors de la même forme que celle de l'action du milieu. En la substituant dans les équations différentielles du principe de la moindre action, je détermine les formules de réfraction relatives à ce cas, et je trouve qu'elles sont identiquement celles que donne la loi d'Huygens; d'où il suit que cette loi satisfait à la fois au principe de la moindre action et à la condition que la vitesse intérieure ne dépende que de l'angle formé par l'axe et par le rayon réfracté, ce qui ne laisse aucun lieu de douter qu'elle est due à des forces attractives et répulsives dont l'action n'est sensible qu'à des distances insensibles. Jusqu'ici cette loi n'était qu'un résultat de l'observation, approchant de la vérité, dans les limites des erreurs dont les expériences les

plus précises sont encore susceptibles; maintenant on peut la considérer comme une loi rigoureuse, puisqu'elle en remplit toutes les conditions.

Une donnée précieuse pour déterminer la nature des forces dont elle dépend est l'expression de la vitesse, qui est égale à une fraction dont le numérateur est l'unité et dont le dénominateur est le rayon de l'ellipsoïde d'Huygens, suivant lequel la lumière se dirige, la vitesse dans le vide étant prise pour unité. La vitesse du rayon *ordinaire* dans le cristal est, comme l'on sait, constante et égale à l'unité divisée par le rapport du sinus de réfraction au sinus d'incidence. Huygens a reconnu par l'expérience que ce rapport est à fort peu près représenté par le demi-axe de révolution de l'ellipsoïde, ce qui lie entre elles les deux réfractions ordinaire et extraordinaire. Mais on peut démontrer de la manière suivante que cette liaison remarquable est un résultat nécessaire de l'action du cristal sur la lumière, et qu'il ne dépend que de la considération qu'un rayon ordinaire se change en rayon extraordinaire lorsque l'on change convenablement sa position par rapport à l'axe d'un nouveau cristal. Si ce rayon est perpendiculaire à la face artificielle du cristal coupé perpendiculairement à son axe, il est clair qu'une inclinaison infiniment petite de l'axe sur la face, produite par une section infiniment voisine de la première, suffit pour en faire un rayon extraordinaire. Cette inclinaison ne peut qu'altérer infiniment peu l'action du cristal et la vitesse du rayon dans son intérieur; cette vitesse est donc alors celle du rayon extraordinaire, et par conséquent elle est égale à l'unité divisée par le demi-axe de révolution de l'ellipsoïde. Elle surpasse ainsi généralement celle du rayon extraordinaire, la différence des carrés de ces deux vitesses étant proportionnelle au carré du sinus de l'angle que l'axe forme avec ce dernier rayon : cette différence représente celle de l'action du cristal sur ces deux espèces de rayons. Elle est la plus grande lorsque le rayon incident sur une surface artificielle menée par l'axe du cristal est dans un plan perpendiculaire à cet axe : alors la réfraction extraordinaire suit la même loi que la réfraction ordinaire; seulement, le

rapport des sinus de réfraction et d'incidence qui, dans le cas de la réfraction ordinaire, est le demi petit axe de l'ellipsoïde, est égal au demi grand axe dans la réfraction extraordinaire.

Suivant Huygens, la vitesse du rayon extraordinaire dans le cristal est exprimée par le rayon même de l'ellipsoïde; son hypothèse ne satisfait donc point au principe de la moindre action, mais il est remarquable qu'elle satisfasse au principe de Fermat, qui consiste en ce que la lumière parvient d'un point pris au dehors du cristal à un point pris dans son intérieur, dans le moins de temps possible: car il est visible que ce principe revient à celui de la moindre action, en y renversant l'expression de la vitesse. Ainsi l'un et l'autre de ces principes conduisent à la loi de la réfraction, découverte par Huygens, pourvu que, dans le principe de Fermat, on prenne, avec Huygens, le rayon de l'ellipsoïde pour représenter la vitesse et que, dans le principe de la moindre action, ce rayon représente le temps employé par la lumière à parcourir un espace déterminé pris pour unité. Si les axes de l'ellipsoïde sont égaux entre eux, il devient une sphère, et la réfraction se change en réfraction ordinaire. Ainsi, dans ces phénomènes, la nature en allant du simple au composé fait succéder les formes elliptiques à la forme circulaire comme dans les mouvements et la figure des corps célestes.

L'identité de la loi d'Huygens avec le principe de Fermat a lieu généralement, quel que soit le sphéroïde qui, dans son hypothèse, représente la vitesse intérieure. Je fais voir très simplement que cette identité résulte de la manière ingénieuse dont Huygens envisage la propagation des ondes de lumière; en sorte que cette manière, quoique très hypothétique, représente encore toutes les lois de réfraction, qui peuvent être dues à des forces attractives et répulsives, puisque le principe de Fermat donne les mêmes lois que celui de la moindre action, en y renversant l'expression de la vitesse.

Pour compléter la théorie précédente, je déduis des formules de réfraction, données par le principe de la moindre action, la réfraction de la lumière par les surfaces intérieures des cristaux diaphanes.

A leurs surfaces extérieures, elle se réfléchit en faisant l'angle de réflexion égal à l'angle d'incidence; mais aux surfaces intérieures un rayon, soit ordinaire, soit extraordinaire, se réfléchit en partie et se divise par cette réflexion en deux faisceaux dont je détermine les directions respectives. M. Malus a, le premier, rattaché ces réflexions à la loi de réfraction d'Huygens, et il a fait à cet égard un grand nombre d'expériences. Leur accord remarquable avec les résultats du principe de la moindre action achève de démontrer que tous les phénomènes de la réfraction et de la réflexion de la lumière dans les cristaux sont le résultat de forces attractives et répulsives.

Descartes est le premier qui ait publié la vraie loi de la réfraction ordinaire que Képler et d'autres physiciens avaient inutilement cherchée. Huygens affirme, dans sa *Dioptrique*, qu'il l'a vue présentée sous une autre forme dans un manuscrit de Snellius, qu'on lui a dit avoir été communiqué à Descartes et d'où peut-être, ajoute-t-il, ce dernier a tiré le rapport constant des sinus de réfraction et d'incidence. Mais cette réclamation tardive d'Huygens en faveur de son compatriote ne me paraît pas suffisante pour enlever à Descartes le mérite d'une découverte que personne ne lui a contestée de son vivant. Ce grand géomètre l'a déduite des deux propositions suivantes : l'une, que la vitesse de la lumière parallèle à la surface d'incidence n'est altérée ni par la réflexion ni par la réfraction; l'autre, que la vitesse est différente dans les milieux divers et plus grande dans ceux qui réfractent plus la lumière. Descartes en a conclu que, si, dans le passage d'un milieu dans un autre moins réfringent, l'inclinaison du rayon lumineux est telle que l'expression du sinus de réfraction soit égale ou plus grande que l'unité, alors la réfraction se change en réflexion, les deux angles de réflexion et d'incidence étant égaux. Tous ces résultats sont conformes à la nature, comme Newton l'a fait voir par la théorie des forces attractives; mais les preuves que Descartes en a données sont inexactes, et il est assez remarquable qu'Huygens et lui soient parvenus, au moyen de théories incertaines ou fausses, aux véritables lois de la réfraction de la lumière. Descartes

eut à ce sujet, avec Fermat, une longue querelle que les cartésiens prolongèrent après sa mort, et qui fournit à Fermat l'occasion heureuse d'appliquer sa belle méthode *De maximis et minimis* aux expressions radicales. En considérant cette matière sous un point de vue métaphysique, il chercha la loi de la réfraction par le principe que nous avons exposé précédemment, et il fut très surpris d'arriver à celle de Descartes. Mais, ayant trouvé que, pour satisfaire à son principe, la vitesse de la lumière devait être plus petite dans les milieux diaphanes que dans le vide, tandis que Descartes la supposait plus grande, il se confirma dans la pensée que les démonstrations de ce grand géomètre étaient fautives. Maupertuis, convaincu par les raisonnements de Newton de la vérité des suppositions de Descartes, reconnut que la fonction qui, dans le mouvement de la lumière, est un minimum n'est pas, comme Fermat le suppose, la somme des quotients, mais celle des produits des espaces décrits par les vitesses correspondantes. Ce résultat étendu à l'intégrale du produit de l'élément de l'espace par la vitesse dans les mouvements variables a conduit Euler au principe de la moindre action, que M. de Lagrange ensuite a dérivé des lois primordiales du mouvement. L'usage que je fais de ce principe, soit pour reconnaître si la loi de réfraction extraordinaire donnée par Huygens dépend de forces attractives ou répulsives, et pour l'élever ainsi au rang des lois rigoureuses, soit pour déduire réciproquement l'une de l'autre les lois de la réfraction et de la vitesse de la lumière dans les milieux diaphanes, m'a paru mériter l'attention des physiciens et des géomètres.

Voici présentement mon analyse. Abaissons d'un point quelconque de la direction du rayon lumineux dans le vide une perpendiculaire sur la face du cristal; nommons p cette perpendiculaire, θ l'angle d'incidence du rayon et ω l'angle que sa projection forme avec une droite invariable située dans le plan de la face et passant par le point d'incidence du rayon; nommons pareillement p' , θ' et ω' les mêmes quantités relatives au rayon réfracté; $p + p'$ sera la distance des deux plans parallèles à la face et passant respectivement par les deux points

pris sur les directions des deux rayons incident et réfracté. La distance des deux plans passant respectivement par les mêmes points, perpendiculairement à la face et parallèlement à la droite invariable, sera

$$p \tan \theta \sin \varpi + p' \tan \theta' \sin \varpi'.$$

Enfin la distance des deux plans passant respectivement par les mêmes points, perpendiculairement à la face et à la droite invariable, sera

$$p \tan \theta \cos \varpi + p' \tan \theta' \cos \varpi'.$$

Si l'on fait varier les angles θ , ϖ , θ' et ϖ' de manière que les deux points pris sur les directions des rayons soient fixes, ces trois distances resteront les mêmes, et l'on aura les deux équations différentielles

$$0 = \frac{p d\theta \sin \varpi}{\cos^2 \theta} + p d\varpi \tan \theta \cos \varpi + \frac{p' d\theta' \sin \varpi'}{\cos^2 \theta'} + p' d\varpi' \tan \theta' \cos \varpi',$$

$$0 = \frac{p d\theta \cos \varpi}{\cos^2 \theta} - p d\varpi \tan \theta \sin \varpi + \frac{p' d\theta' \cos \varpi'}{\cos^2 \theta'} - p' d\varpi' \tan \theta' \sin \varpi'.$$

Suivant le principe de la moindre action, la fonction $\frac{p}{\cos \theta} + \frac{p' v}{\cos \theta'}$ doit être un minimum, v étant la vitesse du rayon dans l'intérieur du cristal lorsqu'il y a pénétré d'une quantité sensible, sa vitesse dans le vide étant prise pour unité; car on peut négliger la partie de l'intégrale $\int v ds$ relative à la courbe imperceptible que décrit le rayon à son passage dans le cristal, et dont nous exprimons l'élément par ds . On a donc

$$0 = \frac{p d\theta \sin \theta}{\cos^2 \theta} + \frac{p' v d\theta' \sin \theta'}{\cos^2 \theta'} + \frac{p'}{\cos \theta'} \left(\frac{\partial v}{\partial \theta'} d\theta' + \frac{\partial v}{\partial \varpi'} d\varpi' \right).$$

La première des trois équations différentielles précédentes, multipliée par $\sin \varpi$ et ajoutée à la seconde multipliée par $\cos \varpi$, donne

$$\frac{p d\theta}{\cos^2 \theta} = - \frac{p' d\theta'}{\cos^2 \theta'} \cos(\varpi' - \varpi) + p' d\varpi' \tan \theta' \sin(\varpi' - \varpi).$$

Cette valeur de $\frac{p d\theta}{\cos^2 \theta}$, substituée dans la troisième équation différen-

tielle, donne

$$0 = -\frac{d\theta' \sin \theta}{\cos^2 \theta'} \cos(\varpi' - \varpi) + d\varpi' \sin \theta \tan \theta' \sin(\varpi' - \varpi) \\ + \frac{\nu d\theta' \sin \theta'}{\cos^2 \theta'} + \frac{d\theta'}{\cos \theta'} \frac{\partial \nu}{\partial \theta'} + \frac{d\varpi'}{\cos \theta'} \frac{\partial \nu}{\partial \varpi'}.$$

En comparant séparément les coefficients de $d\theta'$ et $d\varpi'$, on aura les deux équations suivantes, données par le principe de la moindre action :

$$(1) \quad \sin \theta \cos(\varpi' - \varpi) = \nu \sin \theta' + \frac{\partial \nu}{\partial \theta'} \cos \theta',$$

$$(2) \quad \sin \theta \sin \theta' \sin(\varpi' - \varpi) = -\frac{\partial \nu}{\partial \varpi'}.$$

Quand la loi de réfraction est connue, on a les valeurs de θ et ϖ en fonctions de θ' et de ϖ' . Ces valeurs, substituées dans les deux équations précédentes, donneront la vitesse ν du rayon lumineux correspondante à cette loi, du moins si la loi de réfraction est un résultat de forces attractives et répulsives. Réciproquement, si la vitesse ν est donnée, on aura, au moyen de ces équations, la loi correspondante de la réfraction.

Dans l'intérieur du cristal, la vitesse ne dépend que des angles formés par la direction du rayon et par des axes fixes dans l'intérieur du corps. Supposons qu'il n'y ait qu'un axe et que V soit l'angle formé par cet axe et par la direction du rayon réfracté, ν sera fonction de V . Si par l'axe on mène un plan perpendiculaire à la face du cristal et que l'on prenne pour la ligne invariable d'où l'on compte les angles ϖ et ϖ' l'intersection de ce plan avec la face; si, de plus, on nomme λ l'angle que fait avec la face un plan perpendiculaire à l'axe, on aura

$$\cos V = \cos \lambda \cos \theta' - \sin \lambda \sin \theta' \cos \varpi'.$$

On aura donc, en regardant ν comme fonction de $\cos V$,

$$\frac{\partial \nu}{\partial \theta'} = -\frac{\partial \nu}{\partial \cos V} (\cos \lambda \sin \theta' + \sin \lambda \cos \theta' \cos \varpi'),$$

$$\frac{\partial \nu}{\partial \varpi'} = \frac{\partial \nu}{\partial \cos V} \sin \lambda \sin \theta' \sin \varpi'.$$

En multipliant l'équation (1) par $\sin \theta' \sin \varpi'$ et en retranchant l'équation (2) multipliée par $\cos \varpi'$, on aura

$$(3) \quad \sin \theta \sin \varpi = \sin \theta' \sin \varpi' \left(\nu - \cos V \frac{\partial \nu}{\partial \cos V} \right).$$

Si l'on multiplie ensuite l'équation (1) par $\sin \theta' \cos \varpi'$ et qu'on l'ajoute à l'équation (2) multipliée par $\sin \varpi'$, on aura

$$(4) \quad \sin \theta \cos \varpi = \sin \theta' \cos \varpi' \left(\nu - \cos V \frac{\partial \nu}{\partial \cos V} \right) - \sin \lambda \frac{\partial \nu}{\partial \cos V}.$$

Ces deux équations donneront la loi de la réfraction extraordinaire, lorsque ν sera donné en fonction de $\cos V$, et réciproquement. De plus, elles satisferont à la condition que la vitesse du rayon lumineux, dans l'intérieur du cristal, ne dépende que de sa position par rapport à l'axe du cristal.

Nous observerons ici que non seulement ν doit être fonction de $\cos V$, mais qu'il ne doit dépendre que des puissances paires de $\cos V$; car nous avons observé ci-dessus que la vitesse ν est la même pour tous les rayons qui forment avec l'axe le même angle. Examinons présentement les lois de la réfraction relatives aux deux expressions les plus simples de la vitesse.

Premier cas.

Le cas le plus simple de tous est celui dans lequel la vitesse ν est constante. Les équations (3) et (4) deviennent alors

$$\begin{aligned} \sin \theta \sin \varpi &= \nu \sin \theta' \sin \varpi', \\ \sin \theta \cos \varpi &= \nu \sin \theta' \cos \varpi'. \end{aligned}$$

En divisant la première par la seconde, on a

$$\tan \varpi = \tan \varpi',$$

ce qui montre que les deux rayons incident et réfracté sont dans un même plan perpendiculaire à la face d'incidence. En ajoutant

ensemble les carrés des mêmes équations, on a

$$\sin \theta' = \frac{\sin \theta}{\nu},$$

ce qui donne le rapport constant des sinus de réfraction et d'incidence.

Le cas que nous examinons est celui des milieux diaphanes ordinaires. On sait qu'alors le carré de la vitesse de la lumière est augmenté par l'action du milieu d'une quantité constante qui mesure la force réfractive de ce milieu, et qui est égale à la différence des carrés des sinus d'incidence et de réfraction, divisée par le carré du sinus de réfraction. [Voir le Chapitre I du Livre X de la *Mécanique céleste* (1).]

Second cas.

Le cas le plus simple après le précédent est celui dans lequel l'action du milieu est variable et égale à une constante, plus un terme proportionnel au carré du cosinus de l'angle V. Dans ce cas, l'expression du carré de la vitesse ν est de la forme $\beta^2 + \alpha^2 \cos^2 V$, ce qui donne

$$\frac{\partial \nu}{\partial \cos V} = \frac{\alpha^2 \cos V}{\nu}.$$

Les équations (3) et (4) deviennent ainsi

$$\sin \theta \sin \varpi = \frac{\beta^2 \sin \theta' \sin \varpi'}{\nu},$$

$$\sin \theta \cos \varpi = \frac{\beta^2 \sin \theta' \cos \varpi'}{\nu} - \frac{\alpha^2 \sin \lambda \cos V}{\nu}.$$

Ces deux équations donnent

$$\left(\sin \theta \cos \varpi + \frac{\alpha^2 \sin \lambda \cos V}{\nu} \right)^2 + \sin^2 \theta \sin^2 \varpi = \frac{\beta^4 \sin^2 \theta'}{\nu^2}.$$

En multipliant ensuite la dernière des mêmes équations par $\sin^2 \lambda$, et

(1) *Oeuvres de Laplace*, t. IV.

substituant pour $\sin \lambda \sin \theta' \cos \varpi'$ sa valeur $\cos \lambda \cos \theta' - \cos V$, on a

$$\left[\sin \lambda \sin \theta \cos \varpi + \frac{(6^2 + \alpha^2 \sin^2 \lambda) \cos V}{\rho} \right]^2 = \frac{6^4 \cos^2 \lambda \cos^2 \theta'}{\rho^2}.$$

Enfin, en multipliant cette équation par α^2 et en la retranchant de la précédente multipliée par $\beta^2 + \alpha^2 \sin^2 \lambda$; en substituant ensuite au lieu de $\alpha^2 \cos^2 V$ sa valeur $\rho^2 - \beta^2$ et supposant

$$p = 6^2 + \alpha^2 \sin^2 \lambda,$$

on trouve, après toutes les réductions,

$$r = \frac{6^2 \sqrt{6^2 + \alpha^2 \cos^2 \theta'}}{\sqrt{6^2 p - \sin^2 \theta (6^2 \cos^2 \varpi + p \sin^2 \varpi)}}.$$

L'expression précédente de $\sin \theta \sin \varpi$ donne ainsi

$$(5) \quad \text{tang } \theta' \sin \varpi' = \frac{\sqrt{6^2 + \alpha^2} \sin \theta \sin \varpi}{\sqrt{6^2 p - \sin^2 \theta (6^2 \cos^2 \varpi + p \sin^2 \varpi)}};$$

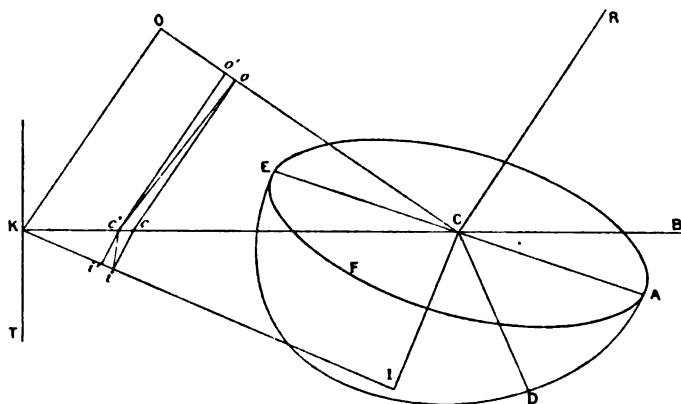
l'expression de $\sin \theta \cos \varpi$ donne, en y substituant au lieu de $\cos V$ sa valeur $\cos \lambda \cos \theta' - \sin \lambda \sin \theta' \cos \varpi'$,

$$(6) \quad \text{tang } \theta' \cos \varpi' = \frac{6^2 \sqrt{6^2 + \alpha^2} \sin \theta \cos \varpi}{p \sqrt{6^2 p - \sin^2 \theta (6^2 \cos^2 \varpi + p \sin^2 \varpi)}} + \frac{\alpha^2 \sin \lambda \cos \lambda}{p}.$$

Comparons maintenant ces résultats à ceux que donne la loi d'Huygens.

Imaginons une face naturelle ou artificielle du cristal sur laquelle soit tracée l'ellipse AFE, dont le centre C soit celui d'un ellipsoïde de révolution AFED, CD étant le demi-axe de révolution, parallèle à l'axe du cristal. Menons par CD un plan perpendiculaire à la face et la coupant suivant la droite ACE. Soit RC un rayon incident, et menons par RC un plan perpendiculaire à la face et la coupant suivant la droite BCK. Menons encore, dans le plan RCK, OC perpendiculaire à CR, et plaçons dans l'angle OCK la droite OK perpendiculaire à OC, et qui représente la vitesse de la lumière dans le vide, vitesse que nous prendrons pour unité. Dans le plan de l'ellipse AFE, menons

par le point K, KT perpendiculaire à CK. Si maintenant on conçoit un plan mené par KT et tangent au sphéroïde AFED, en I; la droite CI sera la direction du rayon réfracté.



Pour réduire cette construction en analyse, nommons, comme précédemment, θ l'angle d'incidence du rayon CR; nommons encore ϖ l'angle que la projection CB de ce rayon sur la face du cristal forme avec AC; nommons pareillement θ' l'angle de réfraction du rayon CI, et ϖ' l'angle que la projection de ce rayon sur la face forme avec CE. Soient a le demi grand axe de l'ellipsoïde, b son demi-axe de révolution, et λ l'angle formé par la face du cristal et par un plan perpendiculaire à l'axe de révolution; cela posé, on trouve les deux équations suivantes

$$\begin{aligned}\operatorname{tang} \theta' \sin \varpi' &= \frac{a^2 \sin \theta \sin \varpi}{\sqrt{A - a^2 \sin^2 \theta (b^2 \cos^2 \varpi + A \sin^2 \varpi)}}, \\ \operatorname{tang} \theta' \cos \varpi' &= \frac{a^2 b^2 \sin \theta \cos \varpi}{A \sqrt{A - a^2 \sin^2 \theta (b^2 \cos^2 \varpi + A \sin^2 \varpi)}} + \frac{B}{A},\end{aligned}$$

A et B étant donnés par les équations

$$\begin{aligned}A &= b^2 + (a^2 - b^2) \sin^2 \lambda, \\ B &= (a^2 - b^2) \sin \lambda \cos \lambda.\end{aligned}$$

Je ne donne point ici les démonstrations de ces formules auxquelles M. Malus est parvenu d'une manière élégante, et que les géomètres

tireront facilement de la construction d'Huygens : elles ont, comme on le voit par l'inspection seule, une grande analogie avec les équations (5) et (6); mais il est facile de voir qu'elles coïncident entièrement avec elles, en faisant, dans les équations (5) et (6),

$$\varepsilon^2 = \frac{1}{a^2}, \quad \alpha^2 = \frac{1}{b^2} - \frac{1}{a^2},$$

ce qui donne

$$v = \frac{\sqrt{b^2 + (a^2 - b^2) \cos^2 V}}{ab}.$$

Le rayon de l'ellipsoïde est

$$\frac{ab}{\sqrt{b^2 + (a^2 - b^2) \cos^2 V}}.$$

La vitesse de la lumière rompue extraordinairement dans l'intérieur du cristal est donc égale à l'unité divisée par ce rayon.

Suivant Huygens, cette vitesse est représentée par le rayon même; ses hypothèses ne satisfont donc point au principe de la moindre action, mais elles satisfont à celui de Fermat, car ce dernier principe revient à celui de la moindre action, en y renversant l'expression de la vitesse.

On peut démontrer très simplement l'identité de ce principe, et de la manière dont Huygens envisage la réfraction de la lumière. Il établit que toutes les parties d'une onde lumineuse qui sont dans un plan CO perpendiculaire au rayon incident CR parviennent dans le même temps, et suivant des directions parallèles, au plan KI mené par KT tangentiellement au sphéroïde dont C est le centre, et dont les rayons représentent les vitesses de la lumière dans le cristal. En effet, si l'on prend KO pour unité de temps, d'espace et de vitesse, le temps employé à parcourir oc parallèle à OK sera représenté par co, et, par conséquent, il sera égal à $\frac{cC}{KC}$. Le temps employé à parcourir ci parallèle à CI sera au temps employé à parcourir CI, et qu'il suppose être égal au temps employé à parcourir KO, c'est-à-dire à l'unité, comme ci est à CI; ce temps est donc égal à $\frac{Kc}{KC}$. En l'ajoutant à $\frac{Cc}{KC}$, la somme sera

l'unité. Ainsi le point o de l'onde parvient en i dans le même temps que le point O parvient en K . Menons $o'c'$ infiniment près de oc et parallèlement à cette ligne : le point o' de l'onde parviendra en i' suivant la ligne brisée $o'c'i'$, dans une unité de temps. Menons présentement les droites $c'o$ et $c'i$, et supposons que le point o parvienne en i suivant la ligne brisée $oc'i$; $c'o'$ étant perpendiculaire à CO , la droite $c'o$ peut être supposée égale à $c'o'$, et les temps employés à les parcourir peuvent être supposés égaux. De plus, le temps employé à parcourir $c'i'$ peut être supposé égal au temps employé à parcourir $c'i$, parce que le plan Ki' touchant en i' le sphéroïde semblable au sphéroïde $AFED$, dont le centre est en c' , et dont les dimensions sont diminuées dans la raison de Kc' à KC , les deux points i et i' peuvent être supposés à la surface de ce sphéroïde. Selon Huygens, les vitesses suivant $c'i$ et $c'i'$ sont proportionnelles à ces lignes; les temps employés à les parcourir sont donc égaux. Ainsi le temps de la transmission de la lumière suivant la ligne $oc'i$ est égal à l'unité, comme suivant la ligne brisée oci . La différentielle de ces deux temps est donc nulle, ce qui est le principe de Fermat.

Il est clair que ce raisonnement a généralement lieu quelle que soit la position du point c' , et quand il ne serait pas sur la droite CK , pourvu qu'il soit près de cette droite sur la face du cristal; ce raisonnement est d'ailleurs indépendant de la nature du sphéroïde dont les rayons représentent les vitesses de sa lumière.

En renversant l'expression de la vitesse, le principe de Fermat donne celui de la moindre action; les lois de réfraction qui résultent des hypothèses d'Huygens sont donc généralement conformes à ce dernier principe et c'est la raison pour laquelle ces hypothèses représentent la nature.

Le principe de la moindre action peut servir encore à déterminer les lois de la réflexion de la lumière; car, quoique la nature de la force qui fait rejaillir la lumière à la surface des corps soit inconnue, cependant on peut la considérer comme une force répulsive qui rend en sens contraire à la lumière la vitesse qu'elle lui fait perdre, de même

que l'élasticité restitue aux corps en sens contraire la vitesse qu'elle détruit; or on sait que, dans ce cas, le principe de la moindre action subsiste toujours. A l'égard d'un rayon lumineux, soit ordinaire, soit extraordinaire, réfléchi par la surface extérieure d'un corps, ce principe se réduit à ce que la lumière parvient d'un point à un autre par le chemin le plus court de tous ceux qui rencontrent la surface. En effet, la vitesse de la lumière réfléchie est la même que celle de la lumière directe; et l'on peut établir, en principe général, que lorsqu'un rayon lumineux, après avoir éprouvé l'action de tant de forces que l'on voudra, revient dans le vide, il y reprend sa vitesse primitive. La condition du chemin le plus court donne l'égalité des angles de réflexion et d'incidence dans un plan perpendiculaire à la surface, ainsi que Ptolémée l'avait déjà remarqué. C'est la loi générale de la réflexion à la surface extérieure des corps.

Mais, lorsque la lumière, en entrant dans un cristal, s'est divisée en rayon ordinaire et rayon extraordinaire, une partie de ces rayons est réfléchie par la surface intérieure à leur sortie du cristal. En se réfléchissant, chaque rayon, soit ordinaire, soit extraordinaire, se divise en deux autres; en sorte qu'un rayon solaire, en pénétrant dans le cristal, forme, par sa réflexion partielle à la surface de sortie, quatre faisceaux distincts, dont nous allons déterminer les directions.

Supposons d'abord les faces d'entrée et de sortie, que nous nommerons *première* et *seconde* face, parallèles. Donnons au cristal une épaisseur insensible et cependant plus grande que la somme des rayons des sphères d'activité des deux faces. Dans ce cas, on prouvera, par le raisonnement qui précède, que les quatre faisceaux réfléchis n'en formeront sensiblement qu'un seul, situé dans le plan d'incidence du rayon générateur, et formant avec la première face l'angle de réflexion égal à l'angle d'incidence. Restituons maintenant au cristal son épaisseur: il est clair que, dans ce cas, les faisceaux réfléchis après leur sortie par la première face prendront des directions parallèles à celles qu'ils avaient prises dans le premier cas. Ces faisceaux seront donc parallèles entre eux et au plan d'incidence du rayon générateur; seule-

ment, au lieu d'être sensiblement confondus, comme dans le premier cas, ils seront séparés par des distances d'autant plus grandes que le cristal aura plus d'épaisseur.

Maintenant, si l'on considère un rayon quelconque intérieur, sortant en partie par la seconde face et en partie réfléchi par elle en deux faisceaux, le rayon sorti sera parallèle au rayon générateur; car la lumière, en sortant du cristal, doit prendre une direction parallèle à celle qu'elle avait en y entrant, puisque les deux faces d'entrée et de sortie étant supposées parallèles, elle éprouve en sortant l'action des mêmes forces qu'elle avait éprouvées en entrant, mais en sens contraire. Concevons par la direction du rayon sorti un plan perpendiculaire à la seconde face, et, dans ce plan, imaginons au dehors du cristal une droite passant par le point de sortie, et formant, avec la perpendiculaire à la face, mais du côté opposé à la direction du rayon sorti, le même angle que cette direction; enfin concevons un rayon solaire entrant suivant cette droite dans le cristal. Ce rayon se partagera à son entrée en deux autres, qui, au sortir du cristal par la première face, prendront des directions parallèles au rayon solaire avant son entrée par la seconde face; elles seront visiblement parallèles aux directions des deux faisceaux réfléchis, ce qui ne peut avoir lieu qu'autant que les deux rayons dans lesquels se divise le rayon solaire en entrant par la seconde face se confondent respectivement dans l'intérieur du cristal avec les directions des deux faisceaux réfléchis. Or les formules précédentes donnent les directions des rayons dans lesquels le rayon solaire se divise; elles donneront donc aussi celle des deux faisceaux réfléchis dans l'intérieur du cristal.

Si les deux faces du cristal ne sont pas parallèles, on aura, par les mêmes formules, les directions des deux rayons dans lesquels le rayon générateur se divise en pénétrant par la première face. On aura ensuite par ces formules les directions de chacun de ces rayons à leur sortie par la seconde face; ensuite la construction précédente donnera les directions dans l'intérieur des quatre faisceaux réfléchis par cette face; enfin, par nos formules, on conclura leurs directions au sortir

du cristal par la première face. On aura donc ainsi tous les phénomènes de la réflexion de la lumière par les surfaces des cristaux diaphanes. On pourrait les déduire directement de l'analyse qui nous a conduits aux formules de la réfraction; mais la méthode qui précède est beaucoup plus simple.

NOTE.

Je vais présentement démontrer cette proposition générale, savoir que, de quelque manière qu'une molécule de lumière parvienne du vide dans un milieu d'une densité quelconque, soit qu'elle y parvienne directement, soit qu'elle n'y parvienne qu'après avoir traversé plusieurs autres milieux, dans tous ces cas, sa vitesse dans ce milieu sera toujours la même. En effet, si l'on nomme v cette vitesse; dm une molécule qui agit sur la lumière, soit par attraction, soit par répulsion; f sa distance à la molécule de lumière; $\varphi(f)$ la loi de la force relative à la distance, on aura, par le principe de la conservation des forces vives,

$$v^2 = a^2 + 2 \iint dm df \varphi(f),$$

a étant la vitesse de la lumière dans le vide, et l'intégrale devant s'étendre à toutes les molécules qui agissent sur le rayon lumineux. On peut envisager cette intégrale de deux manières: dans la première, on ne la considère que très près de la surface d'entrée dans le milieu, et l'on conçoit que, lorsque le rayon y a pénétré d'une quantité sensible, alors il est également attiré de toutes parts, et sa vitesse ne reçoit plus d'accroissement. C'est ainsi que Newton a démontré le rapport constant des sinus de réfraction et d'incidence. Dans la seconde manière, on ne considère que l'action éprouvée par le rayon lumineux de la part des molécules qui en sont éloignées d'une quantité

moindre que le rayon de la sphère d'activité sensible de ces molécules; la valeur de $\iint dm df \varphi(f)$ étant insensible relativement aux autres molécules, parce que l'accélération qu'elles ont produite dans le mouvement du rayon lorsqu'il s'en est approché a été détruite par le retardement que ce mouvement a éprouvé lorsque le rayon s'en est éloigné. Cette seconde manière montre avec évidence que la vitesse est la même, de quelque manière que le rayon ait pénétré dans le milieu, et quelles que soient les actions des molécules qu'il a rencontrées, puisque l'intégrale $\iint dm df \varphi(f)$ est nulle relativement à celles qui sont à une distance perceptible de la molécule lumineuse.

Il suit de là que la lumière en rentrant dans le vide, après avoir éprouvé l'action d'un nombre quelconque de forces attractives et répulsives, y reprend sa vitesse primitive.

Les mêmes résultats ont lieu relativement aux rayons extraordinaires; car, sans connaître la cause de la réfraction extraordinaire, on peut cependant assurer qu'elle est due à des forces attractives et répulsives qui agissent de molécule à molécule, suivant des fonctions quelconques de la distance, et qui, dans les cristaux, sont modifiées par la figure de leurs molécules intégrantes, par celle des molécules de la lumière et par la manière dont ces molécules se présentent les unes aux autres. En nommant donc R la résultante de toutes ces forces, et dr l'élément de sa direction, on aura

$$v^2 = a^2 + 2 \iint dm R dr.$$

Maintenant il est visible que, relativement à une molécule dm du cristal, l'intégrale $\int R dr$ est nulle lorsque le rayon lumineux est à une distance sensible de cette molécule; car, dans le passage de ce rayon à travers la sphère d'activité sensible de la molécule, les éléments $R dr$ sont d'abord positifs, ensuite négatifs, et la somme des premiers est égale à celle des seconds et la détruit. En cela ces forces diffèrent de celles qui naissent du frottement et de la résistance des milieux, et qui, dans toutes les directions, retardent constamment la

vitesse. L'intégrale $\iint dm R dr$ ne dépend donc que de l'action que le rayon a éprouvée de la part des molécules dont il n'est éloigné que d'une quantité plus petite que le rayon de la sphère d'activité sensible. Ainsi, lorsqu'un rayon extraordinaire est à une distance sensible de la surface d'un cristal, et dans son intérieur, sa vitesse est toujours la même, quelles que soient la nature de cette surface et la manière dont le rayon a pénétré dans le cristal, pourvu que sa direction soit la même. Donc, si les forces qui produisent la réfraction extraordinaire sont les mêmes de tous les côtés de l'axe du cristal, la vitesse du rayon dans l'intérieur ne dépendra que de l'angle formé par sa direction avec l'axe. On voit encore que le rayon rentrant dans le vide y reprendra sa vitesse primitive.

En général, toutes les forces attractives et répulsives de la nature se réduisent, en dernière analyse, à des forces semblables agissant de molécule à molécule. C'est ainsi que j'ai fait voir, dans ma *Théorie de l'action capillaire*, que les attractions et répulsions des petits corps qui nagent sur un liquide, et généralement tous les phénomènes capillaires, dépendent d'attractions de molécule à molécule qui ne sont sensibles qu'à des distances imperceptibles. On a essayé pareillement de ramener à des actions de molécule à molécule les phénomènes électriques et magnétiques; on peut y ramener encore ceux que présentent les corps élastiques. Pour déterminer l'équilibre et le mouvement d'une lame élastique naturellement rectiligne et pliée suivant une courbe quelconque, on a supposé que, dans chaque point, son ressort est en raison inverse du rayon de courbure. Mais cette loi n'est que secondaire et dérive de l'action attractive et répulsive des molécules, suivant une fonction de la distance. Pour mettre cette dérivation en évidence, il faut concevoir chaque molécule d'un corps élastique dans son état naturel en équilibre au milieu des forces attractives et répulsives qu'elle éprouve de la part des autres molécules, les forces répulsives étant dues, soit à la chaleur, soit à d'autres causes. Il faut supposer ensuite que les molécules tendent à reprendre leur position respective naturelle lorsqu'on les en écarte infiniment

peu. Ainsi deux molécules en équilibre entre leurs forces attractives et répulsives, et séparées l'une de l'autre par un intervalle quelconque, reviendront à cette distance mutuelle, soit qu'on l'augmente, soit qu'on la diminue, si l'une de ces deux conditions est remplie, et alors leur équilibre sera stable. Imaginons présentement une lame très mince, élastique, rectiligne et fixée par une de ses extrémités à un plan qui lui soit perpendiculaire. En pliant la lame, son élément contigu au plan s'écartera de sa position naturelle d'un angle infiniment petit que nous désignerons par α . En désignant par f la distance d'une molécule de l'élément à une autre de ses molécules, cette distance variera d'une quantité proportionnelle à α , et il en résultera une action mutuelle de ces molécules proportionnelle à cette variation, et que nous pouvons exprimer par $h\alpha$. La résultante de toutes ces forces tend à faire reprendre à l'élément son état naturel; mais, de quelque manière qu'elles se combinent, leur résultante ou le ressort de l'élément est nécessairement proportionnel à α ou à l'angle de contingence, et par conséquent ce ressort est réciproque au rayon de courbure. Ce que nous venons de dire du premier élément de la lame s'applique à un élément quelconque, en concevant cet élément fixé par une de ses extrémités à un plan perpendiculaire à l'élément contigu.

Maintenant, si l'on fait varier infiniment peu la position de la courbe, l'angle de contingence α deviendra $\alpha + \delta\alpha$, $\delta\alpha$ étant la variation de cet angle, que nous supposerons infiniment petite par rapport à lui. La distance f de deux molécules de l'élément de la lame, correspondante à cet angle, variera d'une quantité proportionnelle à $\delta\alpha$, et que nous désignerons par $q\delta\alpha$. L'action mutuelle des deux molécules ayant été exprimée par $h\alpha$, le produit de cette action par l'élément de sa direction sera donc $hq\alpha\delta\alpha$. Cette somme, étendue à toutes les molécules de l'élément entier, sera de la forme $M\alpha\delta\alpha$, M étant un coefficient indépendant de α et de $\delta\alpha$, et qui sera le même pour tous les éléments de la lame, si elle est partout également épaisse et large, et si la longueur de ses éléments est supposée constante; nous représenterons

cette longueur par ds , que nous supposerons constant et invariable. La somme de toutes les forces, multipliées respectivement par les variations des éléments de leurs directions, sera donc proportionnelle à $\int \alpha \delta \alpha$; et, s'il n'y a point de forces étrangères, la lame étant supposée fixe par ses deux extrémités, on aura, par le principe des vitesses virtuelles, dans le cas de l'équilibre, $\int \alpha \delta \alpha = 0$; d'où il suit que $\int \alpha^2$ est un minimum dans la courbe d'équilibre. α est égal à $\frac{ds}{r}$, r étant le rayon de courbure; $\int \frac{ds^2}{r^2}$ est donc un minimum dans cette courbe. ds étant supposé constant, on peut diviser l'intégrale précédente par ds et la réduire ainsi à une intégrale finie; $\int \frac{ds}{r^2}$ est par conséquent un minimum dans la courbe d'équilibre de la lame élastique, ce qui est le principe de Daniel Bernoulli, qui a donné à cette intégrale le nom de *force potentielle*. (Voir l'Ouvrage d'Euler qui a pour titre : *Methodus inveniendi lineas curvas maximi minimive proprietate gaudentes*.)

Enfin la considération des actions *ad distans* de molécule à molécule, étendue à la chaleur, conduit d'une manière claire et précise aux véritables équations différentielles du mouvement de la chaleur dans les corps solides et de ses variations à leur surface, et par là cette branche très importante de la Physique rentre dans le domaine de l'Analyse.

On est parti, dans la théorie de l'équilibre et du mouvement de la chaleur, de ce principe, donné par Newton, savoir que la chaleur communiquée par un corps à un autre qui lui est contigu est proportionnelle à la différence de leurs températures. Ainsi une lame infiniment mince d'un corps communique, dans un temps donné très court, à celle qui la suit, une quantité de chaleur proportionnelle à la conductibilité du corps pour la chaleur et à l'excès de sa température sur celle de la lame suivante; mais elle reçoit en même temps de la lame qui la précède une quantité de chaleur proportionnelle à l'excès de la température de cette lame sur la sienne, et c'est la différence de ces chaleurs reçues et communiquées dans un instant infiniment

petit qui forme la différentielle de sa chaleur. Mais il se présente ici une difficulté que l'on n'a point encore résolue. Les quantités de chaleur reçues et communiquées dans un instant ne peuvent être que des infiniment petits du même ordre que l'excès de température d'une lame sur celle de la lame qui la suit. La différence des chaleurs reçues et communiquées est donc un infiniment petit du second ordre, dont l'accumulation dans un temps fini ne pourrait élever d'une quantité finie la température de la lame. Cette difficulté est analogue à celle que présentaient les théories des réfractions astronomiques. On y supposait l'atmosphère divisée en couches d'une épaisseur infiniment petite, dans lesquelles la lumière se réfracte en passant d'une couche dans la suivante, comme si ces couches avaient une épaisseur finie, ce qui donne à leur action une valeur infiniment grande. Cette difficulté n'a point lieu dans la théorie des réfractions, que j'ai donnée dans le Livre X de la *Mécanique céleste*, où j'ai déduit cette théorie de l'action *ad distans* des molécules des milieux diaphanes sur la lumière. On fera pareillement disparaître la difficulté précédente relative à la chaleur, en étendant son action au delà du contact. L'expérience a fait connaître que cela a lieu dans l'air et dans les milieux rares, et que les corps chauds placés dans ces milieux transmettent leur chaleur aux corps éloignés par un rayonnement analogue à celui de la lumière par les corps lumineux. Il paraît naturel d'admettre ce rayonnement de la chaleur dans l'intérieur des corps denses; seulement la chaleur rayonnante intérieure est totalement interceptée par les molécules très voisines de celle qui les chauffe, et dont l'action chauffante ne s'étend alors qu'à une très petite distance. C'est à l'expérience à nous apprendre si cette distance est perceptible; nous la supposerons imperceptible, comme la sphère d'activité sensible de l'attraction moléculaire.

Imaginons présentement une barre cylindrique très mince et recouverte d'un vernis, qui ne permette point à sa chaleur de se répandre latéralement au dehors. Une lame infiniment mince A de la barre, et perpendiculaire à sa longueur, sera échauffée par celles qui la pré-

cèdent, et échauffera celles qui la suivent. En nommant donc x la coordonnée de la lame ou sa distance à la première extrémité de la barre, et u sa température; en nommant pareillement $x - s$ la coordonnée d'une lame qui la précède, et dont nous désignerons par u' la température, l'action réciproque des deux lames tendra à échauffer la lame A proportionnellement à la différence $u' - u$ de leurs températures, car cette différence, multipliée par une constante K, peut représenter la différence de leurs rayonnements caloriques l'une sur l'autre. Si l'on nomme ensuite u , la température d'une lame dont la coordonnée est $x + s$, la différence $u - u$, multipliée par la constante K exprimera la chaleur qu'elle reçoit de la lame A; $K(u' - u) - K(u - u)$ ou $K(u' - 2u + u)$ exprimera donc la chaleur qui accroît la température de la lame A. Il faut multiplier cette quantité par ds et par la fonction qui exprime la loi de l'action échauffante relative à la distance, loi que nous désignerons par $\varphi(s)$. La différence des chaleurs reçues et communiquées par la lame A sera donc

$$K \int ds (u' - 2u + u) \varphi(s),$$

l'intégrale étant prise depuis s nul jusqu'au delà de la sphère d'action sensible de la chaleur; et, comme à cette limite la chaleur décroît avec une extrême rapidité à mesure que s augmente, cette intégrale peut être prise depuis s nul jusqu'à s infini. Maintenant on a, en réduisant en série u' et u , par rapport aux puissances de s ,

$$u' - 2u + u = s^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \dots$$

On peut ne considérer que le premier terme de la série, et alors on a

$$K \int ds (u' - 2u + u) \varphi(s) = K \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} \int s^2 ds \varphi(s).$$

Maintenant l'accroissement de température de la lame A, dans l'instant dt , est proportionnelle à cette quantité multipliée par l'élément dt du temps. En supposant donc que la caractéristique différentielle d

ne se rapporte qu'au temps t , on aura

$$du = a dt \frac{\partial^2 u}{\partial x^2},$$

a étant une constante dépendante de la nature du corps. Si l'on fait, dans cette équation aux différences partielles, $at = t'$, elle deviendra

$$du = dt' \frac{\partial^2 u}{\partial x^2},$$

et u sera fonction de x et t' . Ainsi, en supposant deux barres de diverses matières, mais de dimensions égales, chauffées l'une et l'autre à l'origine et de la même manière à leur première extrémité toujours entretenue à ce même degré de température, u sera, relativement aux deux barres, la même fonction de x et de t' ou at ; les temps nécessaires pour que deux lames correspondantes dans chaque barre parviennent à la même température seront donc réciproques aux constantes at relatives à ces barres. Si donc on nomme plus *conductible* la barre qui arrive en moins de temps à une température donnée, on pourra représenter par a la conductibilité de la matière. Mais la barre qui arrive le plus promptement à la même température peut n'être pas celle qui, dans le même temps, conduit à une distance donnée le plus de chaleur; car la chaleur conduite dans un temps donné dépend à la fois de la conductibilité de la matière et de sa chaleur spécifique, c'est-à-dire de la chaleur nécessaire pour élever d'un même degré sa température.

Dans le cas général où l'on considère les trois dimensions d'un corps solide, la même analyse fait voir que $\frac{\partial u}{\partial t}$ est égal à une constante multipliée par la somme des trois différences partielles secondes $\frac{\partial^2 u}{\partial x^2}, \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}, \frac{\partial^2 u}{\partial z^2}$, x, y, z étant les trois coordonnées de la molécule.

Cette équation n'est relative qu'au mouvement de la chaleur dans l'intérieur du corps; pour avoir celle de son mouvement à la surface, nous observerons que la perte de chaleur du corps est due à la chaleur qu'il rayonne au dehors. Ce rayonnement est produit, non seulement

par la surface, mais encore par les couches qui en sont extrêmement voisines et qui sont comprises dans la sphère d'action sensible de la chaleur. En vertu de ce rayonnement, la surface parvient en très peu d'instants à la température du vide ou du milieu qui l'environne, et il s'établit très promptement une loi régulière d'accroissement de la chaleur, depuis cette surface jusqu'à une très petite profondeur égale au rayon de la sphère d'action de la chaleur. En nommant u la température de la couche à cette profondeur, les variations de la chaleur des couches supérieures jusqu'à la surface seront proportionnelles à celles de u , la chaleur du milieu environnant étant prise pour le terme zéro. Ainsi les quantités de chaleur émises au dehors, dans l'instant dt , par chacune de ces couches, étant proportionnelles à sa température, elles seront proportionnelles à u , et par conséquent la perte de chaleur du corps lui sera aussi proportionnelle. C'est ce qui a été supposé jusqu'ici par les physiciens; mais ils imaginaient que la surface elle-même avait une température plus élevée que celle du milieu qui l'environne, ce qui est contraire à la loi de continuité. La considération d'une action de la chaleur *ad distans* a donc encore l'avantage de faire disparaître cette difficulté et de donner des idées justes et précises du mouvement de la chaleur à la surface comme à l'intérieur des corps.

La théorie de l'écoulement des liquides par une très petite ouverture faite à la base du vase qui les contient nous fournit un exemple de ces lois régulières de mouvement qui s'établissent dans un temps très court. On sait que la vitesse du liquide qui s'écoule devient très promptement proportionnelle à la racine carrée de sa hauteur au-dessus de l'ouverture, et que l'on peut, sans erreur sensible, calculer par cette loi la quantité de fluide écoulé, en négligeant celle qui s'écoule avant que la loi soit établie; la même chose a lieu par rapport à l'écoulement de la chaleur, et l'équation de cet écoulement, fondée sur la proportionnalité de la chaleur écoulée dans l'instant dt à la température u , peut être employée sans crainte d'erreur sensible. En réunissant cette équation à celle du mouvement de la chaleur à l'intérieur, on pourra déterminer, pour un instant quelconque, la tempéra-

ture de tous les points du corps. Le reste est une affaire d'analyse et devient étranger à l'objet de cette Note, dans laquelle j'ai cherché à établir que les phénomènes de la nature se réduisent en dernière analyse à des actions *ad distans* de molécule à molécule, et que la considération de ces actions doit servir de base à la théorie mathématique de ces phénomènes. Mais, de même que les géomètres avaient été conduits aux équations du mouvement de la lumière dans l'atmosphère, en partant d'une supposition inexacte, de même l'hypothèse de l'action de la chaleur limitée au contact peut conduire aux équations du mouvement de la chaleur dans l'intérieur et à la surface des corps. Je dois observer que M. Fourier est déjà parvenu à ces équations, dont les véritables fondements me paraissent être ceux que je viens de présenter.

La considération de l'action mutuelle de molécules de la matière fournit encore une démonstration directe du principe des vitesses virtuelles; car, en décomposant les actions réciproques des corps en actions de molécule à molécule, on peut facilement s'assurer que ce principe n'est que l'expression analytique et générale des conditions auxquelles ces actions doivent être assujetties dans l'état d'équilibre. Lorsqu'un point est en équilibre entre des forces quelconques, il est aisé de voir que, si l'on fait varier infiniment peu la position du point, en sorte qu'il soit assujetti aux conditions de son mouvement, et qu'il reste toujours sur la surface ou sur la courbe qu'il doit suivre quand il n'est pas libre, la somme des forces qui le sollicitent, multipliées chacune par l'espace qu'il parcourt suivant sa direction, est égale à zéro [*Mécanique céleste*, Livre I, n° 3) (¹)].

Considérons maintenant un système de points, que nous nommons *a*, liés entre eux d'une manière quelconque et assujettis à se mouvoir sur des courbes ou sur des surfaces données. On peut concevoir ces courbes, ces surfaces, et généralement les liens inflexibles qui unissent ces points, comme étant formés eux-mêmes d'une infinité de

(¹) *Œuvres de Laplace*, T. I, p. 11.

points b liés fixement entre eux par des droites immatérielles et invariables; mais les lignes flexibles et inextensibles qui unissent les points a peuvent être conçues comme formées de points b , unis par des droites immatérielles qui peuvent tourner librement autour de ces points. Cela posé, l'action des points a les uns sur les autres, quand elle n'est pas immédiate, se transmet au moyen des points b . Un point a agit sur le point b qui lui est contigu; celui-ci agit sur le point b le plus voisin, et ainsi de suite jusqu'à un second point a qui agit de la même manière sur un troisième. Dans ces actions réciproques, la distance mutuelle de deux points b voisins reste constante; en sorte que, en nommant f la distance infiniment petite qui les sépare, et p leur action mutuelle, qui, par l'égalité de l'action à la réaction, est la même pour les deux points, le produit $p \delta f$ est nul, δf étant une variation de f compatible avec les conditions de la liaison des parties du système; car, f étant constant suivant ces conditions, δf est nul. Dans la nature, δf n'est pas rigoureusement nul, et, quelle que soit la force qui unit les points b consécutifs, une force quelconque peut toujours faire varier la distance qui les sépare; mais cette variation est d'autant moindre que la force de cohésion est plus grande; en sorte que la rigidité et l'inextensibilité sont des abstractions qui servent de limites à ces qualités des corps. Pour concevoir l'action immédiate d'un point a sur un autre point, on peut imaginer chacun de ces points au centre d'une sphère immatérielle et impénétrable qui ne permette pas à ces points de s'approcher au delà d'une limite égale à la somme des rayons des deux sphères. Dans le choc, les deux sphères se touchent, et la distance f qui sépare les points est à son minimum. La variation δf est donc nulle, et en nommant p leur action mutuelle, le produit $p \delta f$ sera nul. Ainsi la pression d'un point a sur une surface peut être considérée comme le choc de ce point contre un point b de la surface. En concevant ces points au centre des deux sphères que nous venons d'imaginer, la distance f de ces points au moment du choc sera la somme des rayons des sphères, et elle sera perpendiculaire à la surface. Le choc ayant lieu dans la direction de

cette distance, il se fera suivant la direction de la normale. En nommant donc p l'action mutuelle des deux points ou la pression du point a sur la surface, le produit $p \delta f$ sera nul, parce qu'alors δf est la variation de la normale, variation qui est nulle lorsque le point a est assujetti à se mouvoir sur la surface.

Cela posé, considérons un des points quelconques a ou b du système. On peut toujours le concevoir comme un point isolé; mais alors il faut le supposer sollicité, non seulement par des forces extérieures, mais encore par l'action des points du système dont il est infiniment voisin. Soient donc S la force extérieure qui le sollicite, et s la direction de cette force; soient encore f la distance de ce point à un autre infiniment voisin, et p l'action mutuelle de ces deux points. On a, par le principe des vitesses virtuelles, qui, comme on l'a vu, a lieu pour un point isolé,

$$0 = S \delta s + \Sigma p \delta' f,$$

le signe caractéristique intégral Σ comprenant tous les termes du même genre que celui devant lequel il est placé, et $\delta' f$ étant la variation de f due à la variation de la première extrémité de cette distance ou du point que l'on considère. On formera des équations semblables pour chaque point du système. En les réunissant, l'action p dans leur somme sera multipliée par $\delta' f + \delta'' f$, $\delta'' f$ étant la variation de f relative à sa seconde extrémité; en sorte que $\delta' f + \delta'' f = \delta f$. On a donc

$$(1) \quad 0 = \Sigma S \delta s + \Sigma p \delta f.$$

Mais on a, par ce qui précède, $0 = p \delta f$; par conséquent on a

$$0 = \Sigma S \delta s,$$

ce qui est le principe connu des vitesses virtuelles.

J'ai donné, dans le Livre I de la *Mécanique céleste*, n° 14 (1), l'équation (1), et j'ai cherché, dans le même numéro, à établir que $\Sigma p \delta f$ est nul. Cela est évident lorsque les points du système sont liés par des

(1) *Œuvres de Laplace*, T. I, p. 42.

droites inflexibles ou des fils inextensibles dont f est la longueur, car alors δf est nul. Cela est encore visible lorsqu'il y a des corps qui peuvent glisser le long de ces fils; dans tous ces cas, p représente la tension du fil, qui est la même dans toute sa longueur; cette longueur restant toujours la même, $p \delta f$ est nul. Mais la manière dont nous venons d'envisager l'action mutuelle des corps, en la décomposant en actions de molécule à molécule, rend généralement évidente l'égalité de $p \delta f$ à zéro, et par conséquent aussi celle de $\sum S \delta s$ à zéro.

Il est visible que la démonstration précédente a également lieu pour un système de corps formé, en tout ou en partie, de liquides. Elle suppose seulement que les liens immatériels que l'on imagine entre les divers points du système ne sont ni élastiques ni extensibles avec résistance; autrement le principe des vitesses virtuelles, tel que nous venons de l'énoncer, cesserait d'être exact, et il faudrait y faire entrer la considération de ces forces d'élasticité et de résistance.



MÉMOIRE
SUR LES
APPROXIMATIONS DES FORMULES
QUI SONT FONCTIONS DE TRÈS GRANDS NOMBRES
ET SUR
LEUR APPLICATION AUX PROBABILITÉS.

MÉMOIRE
SUR LES
APPROXIMATIONS DES FORMULES
QUI SONT FONCTIONS DE TRÈS GRANDS NOMBRES
ET SUR
LEUR APPLICATION AUX PROBABILITÉS ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, T. X, année 1809; 1810.

L'analyse conduit souvent à des formules dont le calcul numérique, lorsqu'on y substitue de très grands nombres, devient impraticable, à cause de la multiplicité des termes et des facteurs dont elles sont composées. Cet inconvénient a lieu principalement dans la théorie des probabilités, où l'on considère les événements répétés un grand nombre de fois. Il est donc utile alors de pouvoir transformer ces formules en séries d'autant plus convergentes que les nombres substitués sont plus considérables. La première transformation de ce genre est due à Stirling, qui réduisit de la manière la plus heureuse, dans une série semblable, le terme moyen du binôme élevé à une haute puissance; et le théorème auquel il parvint peut être mis au rang des plus belles choses que l'on ait trouvées dans l'analyse. Ce qui frappa surtout les géomètres, et spécialement Moivre, qui s'était occupé longtemps de cet objet, fut l'introduction de la racine carrée de la circonférence dont le rayon est l'unité, dans une recherche qui semblait étrangère à cette transcendante. Stirling y était arrivé au moyen de

⁽¹⁾ Lu le 9 avril 1810.

l'expression de la circonférence par une fraction dont le numérateur et le dénominateur sont des produits en nombre infini, expression que Wallis avait donnée. Ce moyen indirect laissait à désirer une méthode directe et générale pour obtenir, non seulement l'approximation du terme moyen du binôme, mais encore celle de beaucoup d'autres formules plus compliquées et qui s'offrent à chaque pas dans l'analyse des hasards. C'est ce que je me suis proposé dans divers Mémoires publiés dans les Volumes de l'Académie des Sciences pour les années 1778 et 1782 ⁽¹⁾. La méthode que j'ai présentée dans ces Mémoires transforme généralement en séries convergentes les intégrales des équations linéaires aux différences ordinaires ou partielles, finies et infiniment petites, lorsqu'on substitue de grands nombres dans ces intégrales. Elle s'étend encore à beaucoup d'autres formules semblables, telles que les différences très élevées des fonctions. Ces séries ont le plus souvent pour facteur la racine carrée de la circonférence, et c'est la raison pour laquelle cette transcendante s'est offerte à Stirling; mais, quelquefois, elles renferment des transcendentes supérieures dont le nombre est infini.

Parmi les formules que j'ai transformées de cette manière, l'une des plus remarquables est celle de la différence finie de la puissance d'une variable. Mais on a fréquemment besoin, dans les questions de probabilités, de ne considérer qu'une partie de ses termes et de l'arrêter quand la variable, par ses diminutions successives, devient négative. Ce cas a lieu, par exemple, dans le problème où l'on cherche la probabilité que l'inclinaison moyenne des orbes d'un nombre quelconque de comètes est comprise dans des limites données, toutes les inclinaisons étant également possibles, problème dont la solution sert à reconnaître si ces orbes participent à la tendance primitive des orbes des planètes et des satellites pour se rapprocher du plan de l'équateur solaire. En résolvant ce problème, par la méthode que j'ai donnée pour ce genre de questions dans le Volume de l'Académie des Sciences de

⁽¹⁾ *Œuvres de Laplace*, T. IX et X.

l'année 1778 ⁽¹⁾, la probabilité dont il s'agit est exprimée par la différence finie de la puissance d'une variable qui décroît uniformément, les degrés de la puissance et de la différence étant le nombre même des orbes que l'on considère, et la formule devant être arrêtée quand la variable devient négative. Le calcul numérique de cette formule est impraticable pour les comètes déjà observées; car il faut considérer près de cinquante termes très composés et qui, étant alternativement positifs et négatifs, se détruisent presque entièrement; de sorte que, pour avoir le résultat final de leur ensemble, il faudrait les calculer séparément avec une précision supérieure à celle que l'on peut obtenir au moyen des Tables les plus étendues de logarithmes. Cette difficulté m'a longtemps arrêté : je suis enfin parvenu à la vaincre en considérant le problème sous un point de vue nouveau, qui m'a conduit à exprimer la probabilité cherchée, par une série convergente, dans le cas général où les facilités des inclinaisons suivent une loi quelconque. Ce problème est identique avec celui dans lequel on cherche la probabilité que la moyenne des erreurs d'un grand nombre d'observations sera comprise dans des limites données, et il résulte de ma solution que, en multipliant indéfiniment les observations, leur résultat moyen converge vers un terme fixe, de manière que, en prenant de part et d'autre de ce terme un intervalle quelconque aussi petit que l'on voudra, la probabilité que le résultat tombera dans cet intervalle finira par ne différer de la certitude que d'une quantité moindre que toute grandeur assignable. Ce terme moyen se confond avec la vérité si les erreurs positives et négatives sont également possibles, et généralement ce terme est l'abscisse de la courbe de facilité des erreurs correspondante à l'ordonnée du centre de gravité de l'aire de cette courbe, l'origine des abscisses étant celle des erreurs.

En comparant les deux solutions du problème obtenues par les méthodes dont je viens de parler, on a, par des séries convergentes, la valeur de la différence finie des puissances élevées d'une variable

(1) *Œuvres de Laplace*, T. IX.

et celles de beaucoup d'autres fonctions pareilles, en les arrêtant au point où la variable devient négative; mais, ce moyen étant indirect, j'ai cherché une méthode directe pour obtenir ces approximations, et j'y suis parvenu à l'aide d'équations aux différences partielles finies et infiniment petites dont ces fonctions dépendent, ce qui conduit à divers théorèmes curieux. Ces approximations se déduisent encore très simplement du passage réciproque des résultats imaginaires aux résultats réels, dont j'ai donné divers exemples dans les Mémoires cités de l'Académie des Sciences et tout récemment dans le Tome VIII du *Journal de l'École Polytechnique*. Il est analogue à celui des nombres entiers positifs, aux nombres négatifs et aux nombres fractionnaires, passage dont les géomètres ont su tirer, par induction, beaucoup d'importants théorèmes; employé comme lui avec réserve, il devient un moyen fécond de découvertes, et il montre de plus en plus la généralité de l'analyse. J'ose espérer que ces recherches, qui servent de supplément à celles que j'ai données autrefois sur le même objet, pourront intéresser les géomètres.

Pour appliquer ces recherches aux orbes des comètes, j'ai considéré toutes celles que l'on a observées jusqu'en 1807 inclusivement. Leur nombre s'élève à quatre-vingt-dix-sept et, parmi elles, cinquante-deux ont un mouvement direct et quarante-cinq un mouvement rétrograde; l'inclinaison moyenne de leurs orbes à l'écliptique diffère très peu de la moyenne de toutes les inclinaisons possibles ou d'un demi-angle droit. On trouve par les formules de ce Mémoire que, en supposant les inclinaisons, ainsi que les mouvements directs et rétrogrades, également faciles, la probabilité que les résultats observés devraient se rapprocher davantage de leur état moyen est beaucoup trop faible pour indiquer dans ces astres une tendance primitive à se mouvoir tous sur un même plan et dans le même sens. Mais, si l'on applique les mêmes formules aux mouvements de rotation et de révolution des planètes et des satellites, on voit que cette double tendance est indiquée avec une probabilité bien supérieure à celle du plus grand nombre des faits historiques sur lesquels on ne se permet aucun doute.

I.

On suppose toutes les inclinaisons à l'écliptique également possibles depuis zéro jusqu'à l'angle droit, et l'on demande la probabilité que l'inclinaison moyenne de n orbites sera comprise dans des limites données.

Désignons l'angle droit par h , et représentons par k la loi de facilité des inclinaisons d'une orbite. Ici k sera constant depuis l'inclinaison nulle jusqu'à l'inclinaison h . Au delà de cette limite, la facilité est nulle; on pourra donc généralement représenter la facilité par $k(1 - l^h)$, pourvu qu'on ne fasse commencer son second terme qu'à l'inclinaison h et que l'on suppose l égal à l'unité dans le résultat du calcul.

Cela posé, nommons t, t_1, t_2, \dots les inclinaisons des n orbites, et supposons leur somme égale à s , nous aurons

$$t + t_1 + t_2 + \dots + t_{n-1} = s.$$

La probabilité de cette combinaison est évidemment le produit des probabilités des inclinaisons t, t_1, t_2, \dots , et par conséquent elle est égale à $k^n(1 - l^h)^n$. En prenant la somme de toutes les probabilités relatives à chacune des combinaisons dans lesquelles l'équation précédente a lieu, on aura la probabilité que la somme des inclinaisons des orbites sera égale à s . Pour avoir cette somme de probabilités, on observera que l'équation précédente donne

$$t = s - t_1 - t_2 - \dots - t_{n-1}.$$

Si l'on suppose d'abord t_2, t_3, \dots, t_{n-1} constants, les variations de t ne dépendront que de celles de t_1 , et pourront s'étendre depuis t nul, auquel cas t_1 est égal à $s - t_2 - \dots - t_{n-1}$, jusqu'à

$$t = s - t_2 - \dots - t_{n-1},$$

ce qui rend t_1 nul. La somme de toutes les probabilités relatives à ces variations est évidemment

$$k^n(1 - l^h)^n (s - t_2 - t_3 - \dots - t_{n-1}).$$

Il faut ensuite multiplier cette fonction par dt_2 et l'intégrer depuis t_2 nul jusqu'à $t_2 = s - t_3 - \dots - t_{n-1}$, ce qui donne

$$\frac{k^n (1 - l^h)^n}{1.2} (s - t_3 - \dots - t_{n-1})^2.$$

En continuant ainsi jusqu'à la dernière variable, on aura la fonction

$$\frac{k^n (1 - l^h)^n s^{n-1}}{1.2.3 \dots (n-1)}.$$

Il faut enfin multiplier cette fonction par ds et l'intégrer dans les limites données, que nous représenterons par $s - e$ et $s + e'$, et l'on aura

$$\frac{k^n (1 - l^h)^n}{1.2.3 \dots n} [(s + e')^n - (s - e)^n]$$

pour la probabilité que la somme des erreurs sera comprise dans ces limites. Mais on doit faire ici une observation importante. Un terme quelconque, tel que $Ql^{rh}(s - e)^n$, ne peut avoir lieu qu'autant qu'un nombre r des variables t, t_1, \dots, t_{n-1} commence à surpasser h ; car ce n'est qu'ainsi que le facteur l^{rh} peut être introduit. Il faut alors augmenter chacune d'elles de la quantité h dans l'équation

$$t + t_1 + t_2 + \dots + t_{n-1} = s,$$

ce qui revient à faire partir ces variables de zéro, en diminuant s de rh . Le terme $Ql^{rh}(s - e)^n$ devient ainsi $Ql^{rh}(s - rh - e)^n$. De plus, comme les variables t, t_1, \dots sont nécessairement positives, ce terme doit être rejeté lorsque $s - rh - e$ commence à devenir négatif. Par ce moyen, la fonction précédente devient, en y faisant $l = 1$,

$$\begin{aligned} \frac{k^n}{1.2.3 \dots n} & \left[(s + e')^n - n(s + e' - h)^n \right. \\ & + \frac{n(n-1)}{1.2} (s + e' - 2h)^n \\ & - \dots \dots \dots \\ & - (s - e)^n + n(s - e - h)^n \\ & - \frac{n(n-1)}{1.2} (s - e - 2h)^n \\ & + \dots \dots \dots \left. \right], \end{aligned}$$

en rejetant les termes dans lesquels la quantité sous le signe de la puissance est négative. Cet artifice, étendu à des lois quelconques de facilités, donne une méthode générale pour déterminer la probabilité que l'erreur d'un nombre quelconque d'observations sera comprise dans des limites données. [Voir les *Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1778, page 240 et suivantes ⁽¹⁾.]

Pour déterminer k , nous ferons $n = 1$, $s + e' = h$ et $s - e$ nul. La formule précédente devient alors kh ; mais cette quantité doit être égale à l'unité, puisqu'il est certain que l'inclinaison doit tomber entre zéro et h . On a donc

$$k = \frac{1}{h},$$

ce qui change la formule précédente dans celle-ci

$$(a) \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3 \dots n.h^n} \left[(s + e')^n - n(s + e' - h)^n \right. \\ & \quad + \frac{n(n-1)}{1.2} (s + e' - 2h)^n \\ & \quad - \dots \dots \dots \\ & \quad - (s - e)^n + n(s - e - h)^n \\ & \quad - \frac{n(n-1)}{1.2} (s - e - 2h)^n \\ & \quad \left. + \dots \dots \dots \right] \end{aligned} \right.$$

Si l'on fait $s + e' = nh$ et $s - e = 0$, la probabilité que la somme des inclinaisons sera comprise entre zéro et nh , étant la certitude ou l'unité, la formule précédente donne

$$n^n - n(n-1)^n + \frac{n(n-1)}{1.2} (n-2)^n - \dots = 1.2.3 \dots n,$$

ce que l'on sait d'ailleurs.

II.

Appliquons cette formule aux inclinaisons des orbites des planètes. La somme des inclinaisons des autres orbites à celle de la Terre était,

⁽¹⁾ *Œuvres de Laplace*, T. IX, p. 396 et suivantes.

en degrés décimaux, de $91^{\circ},4187$ au commencement de 1801. Si l'on fait varier les inclinaisons depuis zéro jusqu'à la demi-circonférence, on fait disparaître la considération des mouvements rétrogrades; car le mouvement direct se change en rétrograde quand l'inclinaison surpasse un angle droit. Ainsi la formule précédente donnera la probabilité que la somme des inclinaisons des orbites des dix autres planètes à l'écliptique ne surpassera pas $91^{\circ},4187$, en y faisant $n = 10^6$, $h = 200^6$, $s + e' = 91^{\circ},4187$, $s - e = 0$. On trouve alors cette probabilité égale à $\frac{1,0972}{(10)^{10}}$; par conséquent, la probabilité que la somme des inclinaisons doit surpasser celle qui a été observée est égale à $1 - \frac{1,0972}{(10)^{10}}$. Cette probabilité approche tellement de la certitude que le résultat observé devient invraisemblable dans la supposition où toutes les inclinaisons sont également possibles. Ce résultat indique donc avec une très grande probabilité l'existence d'une cause primitive qui a déterminé les orbites des planètes à se rapprocher du plan de l'écliptique ou, plus naturellement, du plan de l'équateur solaire. Il en est de même du sens du mouvement des onze planètes, qui est celui de la rotation du Soleil. La probabilité que cela n'a pas dû avoir lieu est $1 - \frac{1}{2^{10}}$. Mais, si l'on considère que les dix-huit satellites observés jusqu'ici font leurs révolutions dans le même sens que leurs planètes respectives, et que les rotations observées, au nombre de treize dans les planètes, les satellites et l'anneau de Saturne, sont encore dirigées dans le même sens, on aura $1 - \frac{1}{2^{11}}$ pour la probabilité que cela n'a pas dû avoir lieu dans l'hypothèse d'une égale possibilité des mouvements directs et rétrogrades. Ainsi l'existence d'une cause commune qui a dirigé ces mouvements dans le sens de la rotation du Soleil est indiquée par les observations avec une probabilité extrême.

Voyons maintenant si cette cause a influé sur les mouvements des comètes. Le nombre de celles qu'on a observées jusqu'en 1807 inclusivement, en comptant pour la même les diverses apparitions de celle de 1759, est de quatre-vingt-dix-sept, dont cinquante-deux ont un

mouvement direct et quarante-cinq un mouvement rétrograde. La somme des inclinaisons des orbites des premières est de $2622^{\circ},944$ et celle des inclinaisons des orbites des autres est de $2490^{\circ},089$. L'inclinaison moyenne de toutes ces orbites est de $51^{\circ},87663$. Si dans la formule (a) de l'article précédent on suppose $e' = e$ et $s = \frac{1}{2}nh$, elle devient

$$\frac{1}{1.2.3\dots n.2^n} \left[\left(n + \frac{2e}{h} \right)^n - n \left(n + \frac{2e}{h} - 2 \right)^n + \frac{n(n-1)}{1.2} \left(n + \frac{2e}{h} - 4 \right)^n - \dots - \left(n - \frac{2e}{h} \right)^n + n \left(n - \frac{2e}{h} - 2 \right)^n - \dots \right].$$

Dans le cas présent, $n = 97$, $h = 100^{\circ}$, $e = 182^{\circ},033$, et alors elle donne la probabilité que la somme des inclinaisons doit être comprise dans les limites $50^{\circ} \pm 1^{\circ},87664$; mais le nombre considérable des termes de cette formule et la précision avec laquelle il faut avoir chacun d'eux en rend le calcul impraticable. Il est donc indispensable de chercher une méthode d'approximation pour ce genre d'expressions analytiques ou de résoudre le problème d'une autre manière. C'est ce que j'ai fait par la méthode suivante.

III.

Je conçois l'intervalle h divisé dans un nombre infini $2i$ de parties que je prends pour l'unité, et je considère la fonction

$$e^{-i\varpi\sqrt{-1}} + e^{-(i-1)\varpi\sqrt{-1}} + \dots + e^{-\varpi\sqrt{-1}} + 1 + e^{\varpi\sqrt{-1}} + \dots + e^{(i-1)\varpi\sqrt{-1}} + e^{i\varpi\sqrt{-1}},$$

en désignant maintenant par e le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité.

En l'élevant à la puissance n , le coefficient de $e^{i\varpi\sqrt{-1}}$ du développement de cette puissance exprimera le nombre des combinaisons dans lesquelles la somme des inclinaisons des orbites est égale à l . Cette puissance peut être mise sous la forme

$$(1 + 2 \cos \varpi + 2 \cos 2\varpi + \dots + 2 \cos i\varpi)^n.$$

En la multipliant par $d\varpi e^{-t\varpi\sqrt{-1}}$, le terme multiplié par $e^{t\varpi\sqrt{-1}}$ dans le développement de la puissance deviendra indépendant de ϖ dans le produit; d'où il est facile de conclure que l'on aura le coefficient de ce terme en prenant l'intégrale

$$(a') \quad \frac{1}{\pi} \int d\varpi \cos t\varpi (1 + 2 \cos \varpi + \dots + 2 \cos i\varpi)^n.$$

depuis ϖ nul jusqu'à $\varpi = \pi$, π étant la demi-circonférence ou 200° , car les termes de l'intégrale dépendants de ϖ ne redeviennent tous nuls à la fois, et, pour la première fois, que dans ces limites.

Maintenant on a

$$1 + 2 \cos \varpi + \dots + 2 \cos i\varpi = \frac{\cos i\varpi - \cos(i+1)\varpi}{1 - \cos \varpi} = \cos i\varpi + \frac{\cos \frac{1}{2}\varpi \sin i\varpi}{\sin \frac{1}{2}\varpi}.$$

Soit $i\varpi = t$, on aura

$$\cos i\varpi + \frac{\cos \frac{1}{2}\varpi \sin i\varpi}{\sin \frac{1}{2}\varpi} = \cos t + \frac{\cos \frac{t}{2i} \sin t}{\sin \frac{t}{2i}}.$$

Le second membre de cette équation devient, à cause de i infini,

$$2i \frac{\sin t}{t}.$$

De plus, si l'on fait

$$t = ir\sqrt{n},$$

on aura

$$\cos t\varpi = \cos rt\sqrt{n}.$$

La fonction (a') devient donc

$$(a'') \quad \frac{(2i)^n}{i\pi} \int dt \cos rt\sqrt{n} \left(\frac{\sin t}{t} \right)^n.$$

On a, en réduisant $\sin t$ en série,

$$\begin{aligned} \log \left(\frac{\sin t}{t} \right)^n &= n \log \left(1 - \frac{1}{1.2.3} t^2 + \frac{1}{1.2.3.4.5} t^4 - \dots \right) \\ &= -\frac{nt^2}{6} - \frac{n}{180} t^4 - \dots, \end{aligned}$$

ce qui donne

$$\left(\frac{\sin t}{t}\right)^n = e^{-\frac{nt^2}{6} - \frac{n}{180}t^4 - \dots} = e^{-\frac{nt^2}{6}} \left(1 - \frac{n}{180}t^4 - \dots\right),$$

e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. La fonction (a'') prend alors cette forme

$$(a'') \quad \frac{(2i)^n}{i\pi} \int dt \cos rt \sqrt{n} e^{-\frac{nt^2}{6}} \left(1 - \frac{n}{180}t^4 - \dots\right).$$

Considérons les différents termes de cette fonction. On a d'abord, en réduisant en série $\cos rt \sqrt{n}$ et faisant $t' = t \sqrt{\frac{n}{6}}$,

$$\int dt \cos rt \sqrt{n} e^{-\frac{nt^2}{6}} = \sqrt{\frac{6}{n}} \int dt' e^{-t'^2} \left(1 - \frac{r^2}{1.2} 6t'^2 + \frac{r^4}{1.2.3.4} 6^2 t'^4 - \dots\right).$$

L'intégrale doit être prise depuis t nul jusqu'à t infini, parce que t étant infini, t ou $i\varpi$ devient infini à la limite $\varpi = \pi$; l'intégrale relative à t' doit donc être prise depuis t' nul jusqu'à t' infini. Dans ce cas, on a, comme je l'ai fait voir dans les *Mémoires cités de l'Académie des Sciences* pour l'année 1778 (1),

$$\int dt' e^{-t'^2} = \frac{1}{2} \sqrt{\pi}.$$

On a ensuite, en intégrant par parties,

$$\int t'^2 dt' e^{-t'^2} = -\frac{1}{2} t' e^{-t'^2} + \frac{1}{2} \int dt' e^{-t'^2}.$$

En prenant l'intégrale depuis t' nul jusqu'à t' infini, ce second membre se réduit à $\frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \sqrt{\pi}$. Généralement on a, dans les mêmes limites,

$$\int t'^{2m} dt' e^{-t'^2} = \frac{1.3.5.(2m-1)}{2^m} \frac{1}{2} \sqrt{\pi}.$$

On aura donc

$$\int dt \cos rt \sqrt{n} e^{-\frac{nt^2}{6}} = \sqrt{\frac{6}{n}} \frac{1}{2} \sqrt{\pi} \left(1 - \frac{r^2}{2} + \frac{(\frac{3}{2})^2 r^4}{1.2} - \dots\right) = \sqrt{\frac{6}{n}} \frac{1}{2} \sqrt{\pi} e^{-\frac{3}{2} r^2}.$$

(1) *Œuvres de Laplace*, T. IX, p. 447.

Le premier terme de la fonction (α'') devient ainsi

$$\frac{(2i)^n}{2i\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{6}{n}} e^{-\frac{3}{2}r^2}.$$

Considérons présentement le terme

$$\int n t^4 dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n}.$$

En intégrant par parties, ce terme devient

$$-3 t^3 e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} + 3 \int e^{-\frac{r^2 n}{6}} d(t^3 \cos r t \sqrt{n}).$$

Mais on a

$$3 \int e^{-\frac{r^2 n}{6}} d(t^3 \cos r t \sqrt{n}) = 9 \int t^3 dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} + 3r \frac{d}{dr} \int t^3 dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n};$$

on a ensuite

$$\int t^3 dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} = -\frac{3t}{n} e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} + \frac{3}{n} \int e^{-\frac{r^2 n}{6}} d(t \cos r t \sqrt{n})$$

et

$$\begin{aligned} \int e^{-\frac{r^2 n}{6}} d(t \cos r t \sqrt{n}) &= \int dt \cos r t \sqrt{n} e^{-\frac{r^2 n}{6}} + r \frac{d}{dr} \int dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} \\ &= \sqrt{\frac{6}{n}} \frac{1}{2} \sqrt{\pi} \left(e^{-\frac{3}{2}r^2} + r \frac{d}{dr} e^{-\frac{3}{2}r^2} \right). \end{aligned}$$

En réunissant ces valeurs et prenant l'intégrale depuis t nul jusqu'à t infini, on aura

$$\int n t^4 dt e^{-\frac{r^2 n}{6}} \cos r t \sqrt{n} = \frac{3^2}{n} \sqrt{\frac{3\pi}{2n}} e^{-\frac{3}{2}r^2} (1 - 6r^2 + 3r^4).$$

On peut obtenir facilement de cette autre manière l'intégrale

$$\int dt \cos r t \sqrt{n} t^2 e^{-\frac{r^2 n}{6}}.$$

Pour cela, on substituera, au lieu de $\cos r t \sqrt{n}$, sa valeur $\frac{e^{rt\sqrt{-n}} + e^{-rt\sqrt{-n}}}{2}$.

Considérons d'abord l'intégrale

$$\frac{1}{2} \int dt e^{rt\sqrt{-n}} t^{2f} e^{-\frac{nt^2}{6}};$$

nous la mettrons sous cette forme

$$\frac{1}{2} e^{-\frac{3}{2}r^2} \int dt e^{-\frac{1}{6}(t\sqrt{n}-3r\sqrt{-1})^2} t^{2f}.$$

Faisons

$$\frac{t\sqrt{n}-3r\sqrt{-1}}{\sqrt{6}} = t',$$

cette intégrale deviendra

$$\frac{1}{2} e^{-\frac{3}{2}r^2} \sqrt{\frac{6}{n}} \int dt' e^{-t'^2} \frac{(t'\sqrt{6}+3r\sqrt{-1})^{2f}}{n^f}.$$

Mais elle doit être prise depuis $t' = -\frac{3r\sqrt{-1}}{\sqrt{6}}$ jusqu'à l'infini. La partie $\frac{1}{2} e^{-rt\sqrt{-n}}$ de $\cos rt\sqrt{n}$ donnera pareillement l'intégrale

$$\frac{1}{2} e^{-\frac{3}{2}r^2} \sqrt{\frac{6}{n}} \int dt' e^{-t'^2} \frac{(t'\sqrt{6}-3r\sqrt{-1})^{2f}}{n^f};$$

l'intégrale étant prise depuis $t' = \frac{3r\sqrt{-1}}{\sqrt{6}}$ jusqu'à l'infini. De là il est aisé de conclure que l'intégrale $\int dt t^{2f} \cos rt\sqrt{n} e^{-\frac{nt^2}{6}}$ est égale à

$$\frac{1}{2} e^{-\frac{3}{2}r^2} \sqrt{\frac{6}{n}} \int dt' e^{-t'^2} \frac{(t'\sqrt{6}-3r\sqrt{-1})^{2f}}{n^f},$$

l'intégrale étant prise depuis $t' = -\infty$ jusqu'à $t' = +\infty$, ou, ce qui revient au même, à la partie réelle de l'intégrale

$$e^{-\frac{3}{2}r^2} \sqrt{\frac{6}{n}} \int dt' e^{-t'^2} \frac{(t'\sqrt{6}+3r\sqrt{-1})^{2f}}{n^f},$$

l'intégrale étant prise depuis t' nul jusqu'à t' infini. En faisant $2f=4$, on a

$$\int dt t^4 \cos rt\sqrt{n} e^{-\frac{nt^2}{6}} = \frac{e^{-\frac{3}{2}r^2}}{n^2\sqrt{n}} 3^3 (1-6r^2+3r^4) \sqrt{\frac{3}{2}\pi},$$

ce qui coïncide avec le résultat précédent.

La fonction (a''') sera ainsi réduite dans la série descendante suivant les puissances de n ,

$$\frac{(2i)^n}{2i\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{6}{n}} e^{-\frac{3}{2}r^2} \left[1 - \frac{3}{20n} (1 - 6r^2 + r^4) - \dots \right].$$

On aura la somme de toutes les fonctions comprises entre $-l$ et $+l$, en observant que r est la différentielle de l ; or cette différentielle est $i dr \sqrt{n}$; on peut donc substituer $dr \sqrt{n}$ au lieu de $\frac{1}{i}$. La somme de toutes les fonctions dont il s'agit est ainsi, en doublant l'intégrale,

$$(2i)^n \sqrt{\frac{6}{\pi}} \int dr e^{-\frac{3}{2}r^2} \left[1 - \frac{3}{20n} (1 - 6r^2 + 3r^4) + \dots \right].$$

Pour avoir la probabilité que la somme des inclinaisons sera comprise entre $-l$ et $+l$, il faut diviser la fonction précédente par le nombre de toutes les combinaisons possibles, et ce nombre est $(2i)^n$. On a donc, pour cette probabilité,

$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{6}{\pi}} \int dr e^{-\frac{3}{2}r^2} \left[1 - \frac{3}{20n} (1 - 6r^2 + 3r^4) + \dots \right] \\ &= \sqrt{\frac{6}{\pi}} \left[\int dr e^{-\frac{3}{2}r^2} - \frac{3r}{20n} (1 - r^2) e^{-\frac{3}{2}r^2} \right]. \end{aligned}$$

Mais on a

$$2i = h, \quad \frac{l}{i} = r \sqrt{n};$$

les limites de l'intégrale sont donc $-\frac{h}{2} r \sqrt{n}$ et $+\frac{h}{2} r \sqrt{n}$; par conséquent la probabilité que l'inclinaison moyenne des orbites sera comprise dans les limites $\frac{1}{2}h - \frac{rh}{2\sqrt{n}}$ et $\frac{1}{2}h + \frac{rh}{2\sqrt{n}}$, sera exprimée par l'intégrale précédente.

Si l'on fait $\frac{3}{2}r^2 = s^2$, cette intégrale devient

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int ds e^{-s^2} \left[1 - \frac{3}{20n} (1 - 4s^2 + \frac{4}{3}s^4) + \dots \right]$$

ou

$$(a^{IV}) \quad \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left[\int ds e^{-s^2} - \frac{1}{20n} e^{-s^2} (3s - 2s^3) + \dots \right].$$

Lorsque la valeur de s à sa limite est fort grande, alors $\int ds e^{-s^2}$ approche de $\frac{1}{2}\sqrt{\pi}$, de manière à en différer moins que d'une grandeur quelconque donnée, si l'on augmente indéfiniment le nombre n ; de plus, les termes suivants $-\frac{1}{20n}e^{-s^2}(3s - 2s^3)$ deviennent alors entièrement insensibles. On peut donc, par l'accroissement de n , resserrer à la fois les limites $\pm \frac{h}{2\sqrt{n}}$ et augmenter en même temps la probabilité que l'inclinaison moyenne des orbites tombera entre les limites $\frac{1}{2}h \pm \frac{rh}{2\sqrt{n}}$, de manière que la différence de la certitude à cette probabilité et l'intervalle compris entre ces limites soient moindres que toute grandeur assignable.

Lorsque s est fort petit, on a, par une série convergente,

$$\int ds e^{-s^2} = s - \frac{1}{1.2} \frac{s^3}{3} + \frac{1}{1.2.3} \frac{s^5}{5} - \dots$$

Cette série peut être employée lorsque s ne surpasse pas $\frac{3}{2}$; mais lorsqu'il le surpasse, on peut faire usage de la fraction continue que j'ai donnée dans le Livre X de la *Mécanique céleste*,

$$\int ds e^{-s^2} = \frac{1}{2}\sqrt{\pi} - \frac{e^{-s^2}}{2s} \left(\frac{1}{1 + \frac{q}{1 + \frac{2q}{1 + \frac{3q}{1 + \frac{4q}{1 + \dots}}}}} \right),$$

q étant égal à $\frac{1}{2s^2}$. La fraction continue $\frac{1}{1 + \frac{q}{1 + \dots}}$ se réduit, suivant

que l'on s'arrête au premier, au second, ... termes dans les fractions suivantes, alternativement plus grandes et plus petites que la fraction continue :

$$\frac{1}{1}, \quad \frac{1}{1+q}, \quad \frac{1+2q}{1+3q}, \quad \frac{1+5q}{1+6q+3q^2}, \quad \frac{1+9q+8q^2}{1+10q+15q^2}, \quad \dots$$

Les numérateurs de ces fractions se déduisent les uns des autres, en

observant que le numérateur de la fraction $i^{\text{ième}}$ est égal au numérateur de la fraction $(i-1)^{\text{ième}}$, plus au numérateur de la fraction $(i-2)^{\text{ième}}$ multiplié par $(i-1)q$. Les dénominateurs se déduisent les uns des autres de la même manière.

IV.

Nous pouvons maintenant appliquer nos formules aux comètes observées, en faisant usage des données de l'article II. On a, d'après ces données,

$$n = 97, \quad h = 100^6,$$

$$\frac{rh}{2\sqrt{n}} = 1^6,87763,$$

ce qui donne

$$s = \frac{1^6,87763}{100^6} 2\sqrt{97} \sqrt{\frac{3}{4}} = 0,452731.$$

On peut ici faire usage de l'expression de l'intégrale $\int ds e^{-s^2}$ en série, et alors on a

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int ds e^{-s^2} = 0,4941.$$

La probabilité que l'inclinaison moyenne doit être comprise dans les limites $50^6 \pm 1^6,87663$ est, par la formule (a^{IV}), égale à 0,4933, ou $\frac{1}{2}$ à fort peu près; la probabilité que cette inclinaison doit être au-dessous est donc $\frac{1}{4}$, et la probabilité qu'elle doit être au-dessus est $\frac{1}{4}$. Toutes ces probabilités sont trop peu différentes de $\frac{1}{2}$ pour que le résultat observé fasse rejeter l'hypothèse d'une égale facilité des inclinaisons des orbites, et pour indiquer l'existence d'une cause primitive qui a influé sur ces inclinaisons, cause que l'on ne peut s'empêcher d'admettre dans les inclinaisons des orbites planétaires.

La même chose a lieu par rapport au sens du mouvement. La probabilité que, sur quatre-vingt-dix-sept comètes, quarante-cinq au plus seront rétrogrades, est la somme des quarante-six premiers termes du binôme $(p+q)^{97}$, en faisant $p = q = \frac{1}{2}$; mais la somme des quarante-huit premiers est la moitié du binôme ou $\frac{1}{2}$; d'où il est

facile de conclure que la probabilité cherchée est

$$\frac{1}{2} - \frac{97 \cdot 96 \dots 50}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 48 \cdot 2^{97}} \left(1 + \frac{48}{50} + \frac{48 \cdot 47}{50 \cdot 51} \right).$$

Or on a

$$\frac{97 \cdot 96 \dots 50}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 48 \cdot 2^{97}} = \frac{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 97}{(1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 49)^2} \frac{49}{2^{97}};$$

de plus, on a généralement, lorsque s est un grand nombre,

$$1 \cdot 2 \cdot 3 \dots s = s^{s+\frac{1}{2}} e^{-s} \sqrt{2\pi} \left(1 + \frac{1}{12s} + \dots \right),$$

ce qui donne

$$\frac{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 97}{(1 \cdot 2 \cdot 3 \dots 49)^2} \frac{49}{2^{97}} = \frac{\left(\frac{48,5}{49}\right)^{98} \frac{1165}{1164} e}{\sqrt{\pi \cdot 48,5} \left(\frac{589}{588}\right)^2}.$$

On trouve ainsi la probabilité cherchée égale à 0,2713, fraction beaucoup trop grande pour qu'elle puisse indiquer une cause qui ait favorisé, dans l'origine, les mouvements directs. Ainsi la cause qui a déterminé le sens des mouvements de rotation et de révolution des planètes et des satellites ne paraît pas avoir influé sur le mouvement des comètes.

V.

Si l'on néglige les termes de l'ordre $\frac{1}{n}$, l'intégrale $\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int ds e^{-s^2}$ ou $\frac{2}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{3}{2}} \int dr e^{-\frac{3}{2}r^2}$ exprime la probabilité que la somme des inclinaisons des orbites sera comprise dans les limites $\frac{h}{2} - \frac{rh}{2\sqrt{n}}$ et $\frac{h}{2} + \frac{rh}{2\sqrt{n}}$; mais cette même probabilité est, par l'article II, égale à

$$\frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^n} \left[(n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n \right. \\ \left. + \frac{n(n-1)}{1 \cdot 2} (n + r\sqrt{n} - 4)^n - \dots \right. \\ \left. - (n - r\sqrt{n})^n + n(n - r\sqrt{n} - 2)^n \right. \\ \left. - \dots \dots \dots \right];$$

cette fonction est donc égale à l'intégrale précédente. Or on a, sans l'exclusion des quantités négatives élevées à la puissance n dans le premier membre, l'équation suivante :

$$\begin{aligned} & (n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n + \frac{n(n-1)}{1 \cdot 2} (n + r\sqrt{n} - 4)^n - \dots \\ &= (n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n + \dots \\ &+ (n - r\sqrt{n})^n - n(n - r\sqrt{n} - 2)^n + \dots \end{aligned}$$

Le premier membre est, comme l'on sait, égal à $1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^n$; la seconde expression de la probabilité devient ainsi, en éliminant $(n - r\sqrt{n})^n - n(n - r\sqrt{n} - 2)^n + \dots$ au moyen de sa valeur donnée par l'équation précédente,

$$\frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^{n-1}} [(n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n + \dots - 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^{n-1}];$$

en l'égalant à l'intégrale qui exprime la même probabilité, on aura cette équation remarquable

$$(b) \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{1}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^n} \left[(n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n \right. \\ & \quad \left. + \frac{n(n-1)}{1 \cdot 2} (n + r\sqrt{n} - 4)^n - \dots - 1 \cdot 2 \cdot 3 \dots n \cdot 2^{n-1} \right] \\ &= \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \int dr e^{-\frac{3}{2}r^2}. \end{aligned} \right.$$

Si, au lieu d'éliminer $(n - r\sqrt{n})^n - n(n - r\sqrt{n} - 2)^n + \dots$, on éliminait $(n + r\sqrt{n})^n - n(n + r\sqrt{n} - 2)^n + \dots$, on aurait une équation qui coïnciderait avec la précédente, en y faisant r négatif; ainsi cette équation a lieu, r étant positif ou négatif, l'intégrale devant commencer avec r , et la série des différences devant s'arrêter lorsque la quantité élevée à la puissance n devient négative.

L'équation (b) différenciée par rapport à r donne

$$\frac{\sqrt{n}}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n-1) \cdot 2^n} [(n + r\sqrt{n})^{n-1} - n(n + r\sqrt{n} - 2)^{n-1} + \dots] = \sqrt{\frac{3}{2\pi}} e^{-\frac{3}{2}r^2};$$

en différentiant encore, on aura

$$\frac{n}{1.2.3\dots(n-2)2^n} [(n+r\sqrt{n})^{n-1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-2} + \dots] = -3r\sqrt{\frac{3}{2\pi}} e^{-\frac{3}{2}r^2}.$$

En continuant de différentier ainsi, on aura d'une manière très approchée les valeurs des différentielles successives du premier membre de l'équation (b), pourvu que le nombre de ces différentiations soit très petit relativement au nombre n . Toutes ces équations ont lieu, r étant positif ou négatif; et lorsque r est nul, elles deviennent

$$\begin{aligned} \frac{\sqrt{n}}{1.2.3\dots(n-1)2^n} [n^{n-1} - n(n-2)^{n-1} + \frac{n(n-1)}{1.2}(n-4)^{n-1} - \dots] &= \sqrt{\frac{3}{2\pi}}, \\ \frac{n}{1.2.3\dots(n-2)2^n} [n^{n-2} - n(n-2)^{n-2} + \dots] &= 0, \\ \frac{n\sqrt{n}}{1.2.3\dots(n-3)2^n} [n^{n-3} - n(n-2)^{n-3} + \dots] &= -3\sqrt{\frac{3}{2\pi}}, \\ \frac{n^2}{1.2.3\dots(n-4)2^n} [n^{n-4} - n(n-2)^{n-4} + \dots] &= 0, \\ \dots\dots\dots \end{aligned}$$

Les seconds membres de ces équations sont zéro, lorsque l'exposant de la puissance est de la forme $n - 2s$, ce qu'il est facile de voir d'ailleurs, en observant que

$$n^{n-2s} - n(n-2)^{n-2s} + \dots$$

est la moitié de la série $n^{n-2s} - n(n-2)^{n-2s} + \dots$, sans l'exclusion des quantités négatives élevées à la puissance $n - 2s$, série qui, étant la différence finie $n^{\text{ième}}$ d'une puissance moindre que n , est nulle.

On peut, en intégrant successivement l'équation (b), obtenir des théorèmes analogues sur les différences des puissances supérieures à n ; ainsi l'on a par une première intégration

$$(b') \left\{ \begin{aligned} &\frac{1}{1.2.3\dots(n+1)\sqrt{n}.2^n} [(n+r\sqrt{n})^{n+1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n+1} + \dots - N_n] \\ &= \frac{1}{2}r + \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \iint dr^2 e^{-\frac{3}{2}r^2}, \end{aligned} \right.$$

les intégrales commençant avec r , et N_n étant égal à

$$n^{n+1} - n(n-2)^{n+1} + \dots$$

Pour déterminer cette fonction, nous observerons que l'on a

$$\begin{aligned} & n^{n+1} - n(n-2)^{n+1} + \dots \\ &= n \left[n^n - n(n-2)^n + \frac{n(n-1)}{1.2} (n-4)^n - \dots \right] \\ &+ 2n [(n-1 + r'\sqrt{n-1})^n - (n-1)(n-1 + r'\sqrt{n-1} - 2)^n + \dots] \end{aligned}$$

en faisant $r'\sqrt{n-1} = -1$. On a ensuite

$$n^n - n(n-2)^n + \dots = 1.2.3 \dots n.2^{n-1},$$

car le premier membre de cette équation est la moitié de la série des différences, sans l'exclusion des quantités négatives élevées à la puissance n . De plus, si l'on change, dans l'équation (b'), n dans $n-1$, r en r' , et si l'on y suppose ensuite $r' = -\frac{1}{\sqrt{n-1}}$, on aura à très peu près

$$\begin{aligned} & (n-1 + r'\sqrt{n-1})^n - (n-1)(n-1 + r'\sqrt{n-1} - 2)^n + \dots \\ &= N_{n-1} + 1.2.3 \dots n \sqrt{n-1} . 2^{n-1} \left[-\frac{1}{2\sqrt{n-1}} + \frac{1}{2(n-1)} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \right]. \end{aligned}$$

On aura donc

$$N_n = 2nN_{n-1} + 1.2.3 \dots n.2^{n-1} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \frac{n}{\sqrt{n-1}};$$

si l'on fait

$$N_n = 1.2.3 \dots n.2^n \delta_n,$$

on aura

$$\delta_n - \delta_{n-1} = \frac{1}{2} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \frac{n}{\sqrt{n-1}},$$

ce qui donne à très peu près, en intégrant,

$$\delta_n = \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \frac{1}{3} (n+1) \sqrt{n};$$

il est facile de voir que l'on peut négliger ici la constante arbitraire.

Donc

$$N_n = 1.2.3 \dots (n+1) 2^n \sqrt{n} \frac{1}{3} \sqrt{\frac{3}{2\pi}},$$

partant

$$\begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3 \dots (n+1) 2^n \sqrt{n}} [(n+r\sqrt{n})^{n+1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n+1} + \dots] \\ &= \frac{1}{3} \sqrt{\frac{3}{2\pi}} + \frac{1}{3} r + \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \iint dr^2 e^{-\frac{3}{2} r^2}. \end{aligned}$$

En intégrant de nouveau, on a

$$\begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3 \dots (n+2) 2^n n} [(n+r\sqrt{n})^{n+2} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n+2} + \dots \\ & \quad - n^{n+2} + n(n-2)^{n+2} - \dots] \\ &= \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \frac{r}{3} + \frac{1}{3} r^2 + \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \iiint dr^3 e^{-\frac{3}{2} r^2}, \end{aligned}$$

toutes les intégrales devant commencer avec r . Mais on a

$$n^{n+2} - n(n-2)^{n+2} + \dots = 1.2.3 \dots (n+2) 2^{n-1} \frac{n}{6}.$$

En effet, on a, comme on sait,

$$\Delta^n u = \left(e^{\alpha \frac{du}{dx}} - 1 \right)^n$$

en appliquant à la caractéristique d les exposants des puissances de $\frac{du}{dx}$, dans le développement du second membre de cette équation, et α étant la variation de x . Si l'on fait $u = x^{n+2}$, on aura, sans exclusion des puissances des quantités négatives,

$$\begin{aligned} & (x+2n)^{n+2} - n(x+2n-\alpha)^{n+2} + \dots \\ &= 1.2.3 \dots (n+2) \alpha^n \left(\frac{x^2}{2} + \frac{\alpha n x}{2} + \frac{\alpha^2 n^2}{8} + \frac{\alpha^3 n}{3.8} \right), \end{aligned}$$

ce qui donne sans cette exclusion, et faisant $x = -n$ et $\alpha = 2$,

$$n^{n+2} - n(n-2)^{n+2} + \dots = 1.2.3 \dots (n+2) 2^n \frac{n}{6},$$

et, avec l'exclusion des puissances des quantités négatives,

$$n^{n+2} - n(n-2)^{n+2} + \dots = 1.2.3\dots(n+2)2^{n-1}\frac{n}{6};$$

on a donc

$$\begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3\dots(n+2)2^n n} [(n+r\sqrt{n})^{n+2} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n+2} + \dots] \\ &= \frac{1}{12} + \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \frac{r}{3} + \frac{1}{4} r^2 + \sqrt{\frac{3}{2\pi}} \iiint dr^3 e^{-\frac{3}{2}r^2}, \end{aligned}$$

et ainsi de suite.

VI.

Le problème que nous avons résolu dans l'article I, relativement aux inclinaisons, est le même que celui dans lequel on se propose de déterminer la probabilité que l'erreur moyenne d'un nombre n d'observations sera comprise dans des limites données, en supposant que les erreurs de chaque observation puissent également s'étendre dans l'intervalle h . Nous allons maintenant considérer le cas général dans lequel les facilités des erreurs suivent une loi quelconque.

Divisons l'intervalle h , dans un nombre infini de parties $i + i'$, les erreurs négatives pouvant s'étendre depuis zéro jusqu'à $-i$, et les erreurs positives depuis zéro jusqu'à i' . Pour chaque point de l'intervalle h , élevons des ordonnées qui expriment les facilités des erreurs correspondantes; nommons q le nombre des parties comprises depuis l'ordonnée relative à l'erreur zéro jusqu'à l'ordonnée du centre de gravité de l'aire de la courbe formée par ces ordonnées. Cela posé, représentons par $\varphi\left(\frac{s}{i+i'}\right)$ la probabilité de l'erreur s pour chaque observation, et considérons la fonction

$$\begin{aligned} & \varphi\left(\frac{-i}{i+i'}\right) e^{-i\varpi\sqrt{-1}} + \varphi\left[\frac{-(i-1)}{i+i'}\right] e^{-(i-1)\varpi\sqrt{-1}} + \dots \\ & + \varphi\left(\frac{0}{i+i'}\right) + \dots + \varphi\left(\frac{i'-1}{i+i'}\right) e^{(i'-1)\varpi\sqrt{-1}} + \varphi\left(\frac{i'}{i+i'}\right) e^{i'\varpi\sqrt{-1}}. \end{aligned}$$

En élevant cette fonction à la puissance n , le coefficient de $e^{r\varpi\sqrt{-1}}$

dans le développement de cette puissance sera la probabilité que la somme des erreurs de n observations sera r , d'où il suit que, en multipliant la fonction précédente par $e^{-q\omega\sqrt{-1}}$ et élevant le produit à la puissance n , le coefficient de $e^{r\omega\sqrt{-1}}$ dans le développement de ce produit sera la probabilité que la somme des erreurs sera $r + nq$. Ce produit est

$$(o) \quad \left[\sum \varphi\left(\frac{r}{i+i'}\right) e^{(r-q)\omega\sqrt{-1}} \right]^n,$$

le signe \sum devant s'étendre depuis $r = -i$ jusqu'à $r = i'$. Si l'on fait

$$\frac{r}{i+i'} = \frac{x}{h}, \quad \frac{q}{i+i'} = \frac{q'}{h}, \quad \frac{1}{i+i'} = \frac{dx}{h},$$

la fonction (o) devient, en réduisant les exponentielles en séries,

$$\begin{aligned} \frac{(i+i')^n}{h^n} & \left[\int \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx + (i+i')\omega\sqrt{-1} \int \frac{x-q'}{h} \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx \right. \\ & \left. - \frac{(i+i')^2}{1.2} \omega^2 \int \frac{(x-q')^2}{h^2} \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx + \dots \right]^n; \end{aligned}$$

x est l'abscisse dont l'ordonnée est $\varphi\left(\frac{x}{h}\right)$, l'origine des abscisses correspondant à l'ordonnée relative à l'erreur zéro; q' est l'abscisse correspondante à l'ordonnée du centre de gravité de l'aire de la courbe; les intégrales doivent être prises depuis $x = \frac{-ih}{i+i'}$ jusqu'à $x = \frac{i'h}{i+i'}$. On a, par la nature du centre de gravité de la courbe,

$$\int \frac{x-q'}{h} \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx = 0;$$

en faisant

$$k = \int \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx, \quad k' = \int \frac{(x-q')^2}{h^2} \varphi\left(\frac{x}{h}\right) dx, \quad \dots,$$

la fonction précédente devient ainsi

$$\frac{(i+i')^n}{h^n} k^n \left[1 - \frac{k'}{2k} (i+i')^2 \omega^2 + \dots \right]^n.$$

Si, conformément à l'analyse de l'article IV, on multiplie la fonction (o) par $2 \cos l\varpi$, le terme indépendant de ϖ dans le produit exprimera la probabilité que la somme des erreurs sera ou $nq - l$ ou $nq + l$; en multipliant ce produit par $d\varpi$, et intégrant depuis ϖ nul jusqu'à $\varpi = \pi$, l'intégrale divisée par π exprimera cette probabilité qui sera ainsi, en rejetant les puissances impaires de ϖ , qui sont multipliées par $\sqrt{-1}$ et qui résultent du développement des sinus de ϖ et de ses multiples dans la fonction (o),

$$(o') \quad \frac{(i+i')^n k^n}{h^n} \frac{2}{\pi} \int \cos l\varpi \left[1 - \frac{k'}{2k} (i+i')^2 \varpi^2 + \dots \right]^n d\varpi.$$

Soit présentement

$$(i+i')\varpi = t;$$

on aura

$$\log \left[1 - \frac{k'}{2k} (i+i')^2 \varpi^2 + \dots \right]^n = n \log \left(1 - \frac{k'}{2k} t^2 + \dots \right) = n \left(-\frac{k'}{2k} t^2 + \dots \right),$$

ce qui donne pour $\left[1 - \frac{k'}{2k} (i+i')^2 \varpi^2 + \dots \right]^n$ une expression de cette forme

$$e^{-\frac{k'}{2k} n t^2} (1 + A n t^4 + \dots).$$

La fonction (o') deviendra donc

$$(o'') \quad \frac{(i+i')^n k^n}{h^n} \frac{2}{\pi} \frac{1}{i+i'} \int \cos \frac{lt}{i+i'} dt e^{-\frac{k'}{2k} n t^2} (1 + A n t^4 + \dots).$$

L'erreur de chaque observation devant nécessairement tomber dans l'intervalle h , on a

$$\frac{(i+i')k}{h} = 1.$$

Soit $\frac{l}{i+i'} = r\sqrt{n}$; l'expression précédente deviendra, en n'ayant égard qu'à son premier terme,

$$\frac{2}{\pi(i+i')} \int \cos rt \sqrt{n} e^{-\frac{k'}{2k} n t^2} dt,$$

ce qui, en intégrant depuis t nul jusqu'à t infini, devient, par l'analyse de l'article III,

$$\frac{2}{(i+i')\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{k}{2k'n}} e^{-\frac{k}{2k'}r^2}.$$

Si l'on multiplie cette fonction par dl , en l'intégrant on aura la probabilité que la somme des erreurs sera comprise dans les limites $nq \pm l$ ou $nq \pm (i+i')r\sqrt{n}$; or on a

$$dl = (i+i') dr\sqrt{n};$$

cette probabilité sera donc

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{k}{2k'}} \int e^{-\frac{k}{2k'}r^2} dr.$$

$i+i'$ étant égal à h , et q' pouvant être substitué pour q , les limites précédentes deviendront

$$nq' \pm hr\sqrt{n},$$

et celles de la moyenne des erreurs seront

$$q' \pm \frac{rh}{\sqrt{n}}.$$

Dans le cas que nous avons considéré dans l'article III, q' est nul; $k = h$, $k' = \frac{1}{12}h$; l'expression précédente devient, en y faisant $r = \frac{1}{2}r'$,

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{3}{2}} \int e^{-\frac{3}{2}r'^2} dr',$$

et les limites de la moyenne des erreurs sont $\pm \frac{\frac{1}{2}r'h}{\sqrt{n}}$: ce qui est conforme à l'article cité.

En général, q' est nul lorsque la courbe des facilités des erreurs est symétrique de chaque côté de l'ordonnée correspondante à l'erreur zéro. Si la loi des facilités est représentée par $A(\frac{1}{4}h^2 - x^2)$, on aura

$$k = \frac{A}{6} h^2, \quad 2k' = \frac{A}{60} h^2$$

et, par conséquent,

$$\frac{k}{2k'} = 10;$$

ainsi la probabilité que l'erreur moyenne des observations sera comprise dans les limites $\pm \frac{rh}{\sqrt{n}}$ sera

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \sqrt{10} \int e^{-10r^2} dr.$$

En appliquant à ce cas la méthode de l'article I, on aura l'expression de la même probabilité par une suite d'un très grand nombre de termes, analogue à celle des différences finies, par laquelle nous avons déterminé la probabilité dans le cas d'une égale facilité des erreurs. Mais cette nouvelle suite, que nous avons donnée dans les *Mémoires cités de l'Académie des Sciences* pour l'année 1778, page 249 (1), est trop compliquée pour offrir par sa comparaison avec l'expression précédente de la probabilité des résultats qui puissent intéresser les géomètres.

Dans le cas où les erreurs peuvent s'étendre à l'infini, l'analyse précédente donne encore la probabilité que l'erreur moyenne d'un très grand nombre d'observations sera resserrée dans les limites données. Pour voir comment on peut alors appliquer cette analyse, supposons que $e^{-\frac{x}{p}}$ soit l'expression de la facilité des erreurs, l'exposant de e devant toujours être négatif et le même pour des erreurs égales positives et négatives. En supposant les erreurs positives, on aura

$$\int e^{-\frac{x}{p}} dx = p \left(1 - e^{-\frac{h}{2p}} \right),$$

en prenant l'intégrale depuis x nul jusqu'à $x = \frac{1}{2}h$. Pour avoir la valeur entière de k , il faut doubler cette quantité, parce que les erreurs négatives donnent une quantité égale à la précédente; en supposant donc h assez grand pour que $e^{-\frac{h}{2p}}$ disparaisse devant l'unité, ce qui a lieu exactement dans le cas de h infini, on aura à très peu près

$$k = 2p.$$

(1) *OEuvres de Laplace*, T. IX, p. 404.

On trouvera de la même manière, en prenant l'intégrale $\int \frac{x^2 dx}{h^2} e^{-\frac{x^2}{h^2}}$,

$$k' = \frac{4p^2}{h^2};$$

ainsi

$$\frac{k}{2k'} = \frac{h^2}{4p^2}.$$

La probabilité que l'erreur moyenne sera comprise dans les limites $\pm \frac{rh}{\sqrt{n}}$ sera donc

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \frac{h}{2p} \int e^{-\frac{h^2}{4p^2} r^2} dr.$$

Soit $rh = r'p$, les limites deviennent $\pm \frac{r'p}{\sqrt{n}}$, et la probabilité que l'erreur moyenne sera comprise dans ces limites devient

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} \int e^{-\frac{1}{4} r'^2} dr';$$

alors la considération de h supposé infini disparaît.

VII.

Le moyen qui nous a conduit à l'équation (b) de l'article V laissait à désirer une méthode directe pour y arriver; sa recherche est l'objet de l'analyse suivante.

Désignons par $\varphi(r, n)$ le second membre de cette équation qu'il s'agit de déterminer; en la différentiant par rapport à r , elle donnera

$$\frac{1}{1.2.3 \dots (n-1) 2^n} [(n + r\sqrt{n})^{n-1} - n(n + r\sqrt{n} - 2)^{n-1} + \dots] = \frac{1}{\sqrt{n}} \varphi'(r, n),$$

$\varphi'(r, n)$, $\varphi''(r, n)$, ... désignant les différences successives de $\varphi(r, n)$, divisées par les puissances correspondantes de dr ; mais on a

$$\begin{aligned} & (n + r\sqrt{n})^{n-1} - n(n + r\sqrt{n} - 2)^{n-1} + \frac{n(n-1)}{1.2} (n + r\sqrt{n} - 4)^{n-1} - \dots \\ &= (n-1 + r'\sqrt{n-1})^{n-1} - (n-1)(n-1 + r'\sqrt{n-1} - 2)^{n-1} + \dots \\ & \quad - (n-1 + r''\sqrt{n-1})^{n-1} + (n-1)(n-1 + r''\sqrt{n-1} - 2)^{n-1} - \dots, \end{aligned}$$

en faisant

$$r'\sqrt{n-1} = r\sqrt{n} + 1, \quad r''\sqrt{n-1} = r\sqrt{n} - 1.$$

L'équation (b) donne, en y changeant n dans $n-1$,

$$\begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3\dots(n-1).2^{n-1}} \left[(n-1+r'\sqrt{n-1})^{n-1} - (n-1)(n-1+r'\sqrt{n-1}-2)^{n-1} + \dots \right. \\ & \quad \left. - (n-1+r''\sqrt{n-1})^{n-1} + (n-1)(n-1+r''\sqrt{n-1}-2)^{n-1} - \dots \right] \\ &= \varphi(r', n-1) - \varphi(r'', n-1); \end{aligned}$$

on a donc cette équation aux différences partielles finies et infiniment petites

$$(p) \quad \varphi(r', n-1) - \varphi(r'', n-1) = \frac{2}{\sqrt{n}} \varphi'(r, n).$$

On peut obtenir une seconde équation de cette manière; on a

$$\begin{aligned} & (n+r\sqrt{n})^n - n(n+r\sqrt{n}-2)^n + \frac{n(n-1)}{1.2} (n+r\sqrt{n}-4)^n - \dots \\ &= (n+r\sqrt{n}) [(n+r\sqrt{n})^{n-1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-1} + \dots] \\ & \quad + 2n[(n+r\sqrt{n}-2)^{n-1} - (n-1)(n+r\sqrt{n}-4)^{n-1} + \dots]. \end{aligned}$$

L'équation (b) donne, en la différentiant par rapport à r ,

$$\begin{aligned} & \frac{n+r\sqrt{n}}{1.2.3\dots n.2^n} [(n+r\sqrt{n})^{n-1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-1} + \dots] \\ &= \left(\frac{1}{\sqrt{n}} + \frac{r}{n} \right) \varphi'(r, n), \end{aligned}$$

et la même équation donne, en y changeant comme ci-dessus n dans $n-1$ et r en r'' ,

$$\begin{aligned} & \frac{2n}{1.2.3\dots n.2^n} [(n-1+r''\sqrt{n-1})^{n-1} - (n-1)(n-1+r''\sqrt{n-1}-2)^{n-1} + \dots] \\ &= \varphi(r'', n-1) + \frac{1}{2}; \end{aligned}$$

donc

$$\begin{aligned} & \frac{1}{1.2.3\dots n.2^n} [(n+r\sqrt{n})^n - n(n+r\sqrt{n}-2)^n + \dots] \\ &= \left(\frac{1}{\sqrt{n}} + \frac{r}{n} \right) \varphi'(r, n) + \varphi(r'', n-1) + \frac{1}{2}; \end{aligned}$$

substituant cette valeur dans l'équation (b), on aura

$$(q) \quad \left(\frac{1}{\sqrt{n}} + \frac{r}{n} \right) \varphi'(r, n) + \varphi(r'', n-1) = \varphi(r, n).$$

Cette équation, combinée avec l'équation (p), donne

$$(q') \quad \left(-\frac{1}{\sqrt{n}} + \frac{r}{n} \right) \varphi'(r, n) + \varphi(r', n-1) = \varphi(r, n).$$

On a

$$r' = r \left(1 + \frac{1}{2n} + \frac{3}{8n^2} + \dots \right) + \frac{1}{\sqrt{n}} \left(1 + \frac{1}{2n} + \frac{3}{8n^2} + \dots \right),$$

$$r'' = r \left(1 + \frac{1}{2n} + \frac{3}{8n^2} + \dots \right) - \frac{1}{\sqrt{n}} \left(1 + \frac{1}{2n} + \frac{3}{8n^2} + \dots \right).$$

En substituant ces valeurs dans les équations (q) et (q') et en développant en série les fonctions $\varphi(r', n-1)$ et $\varphi(r'', n-1)$, on voit que ces deux équations ne diffèrent qu'en ce que les termes affectés de $\frac{1}{\sqrt{n}}$ ont des signes contraires; on peut donc égaler séparément à zéro les termes du développement de l'équation (q) qui n'ont point \sqrt{n} pour diviseur, et alors on a une équation de cette forme

$$(r) \quad \begin{cases} \frac{1}{2n} [3r \varphi'(r, n-1) + \varphi''(r, n-1)] \\ = \varphi(r, n) - \varphi(r, n-1) - \frac{r}{n} [\varphi'(r, n) - \varphi'(r, n-1)] \\ + \frac{M}{n^2} + \frac{M'}{n^3} + \dots, \end{cases}$$

M, M', ... étant des fonctions rationnelles et entières de r, multipliées par les différentielles de $\varphi(r, n-1)$, et qu'il est facile de former. On trouve ainsi

$$\begin{aligned} M &= -\frac{3r}{8} \varphi'(r, n-1) - \frac{4+r^2}{8} \varphi''(r, n-1) \\ &\quad - \frac{r}{4} \varphi'''(r, n-1) - \frac{1}{24} \varphi^{IV}(r, n-1). \end{aligned}$$

L'équation (p) donne, en l'intégrant et désignant par $\varphi(r, n)$

l'intégrale $\int dr \varphi(r, n)$, commençant avec r , et observant que

$$dr' = dr'' = \frac{dr\sqrt{n}}{\sqrt{n-1}},$$

$$\varphi_1(r', n-1) - \varphi_1(r'', n-1) = \frac{2}{\sqrt{n-1}} \varphi(r, n).$$

En substituant pour r' et r'' leurs valeurs précédentes et développant en série les fonctions $\varphi_1(r', n-1)$ et $\varphi_1(r'', n-1)$, on a une équation de cette forme

$$(r') \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{1}{\sqrt{n-1}} [\varphi(r, n) - \varphi(r, n-1)] \\ &= \frac{1}{6n\sqrt{n-1}} [3r\varphi'(r, n-1) + \varphi''(r, n-1)] \\ &+ \frac{N}{n^2\sqrt{n-1}} + \frac{N'}{n^3\sqrt{n-1}} + \dots, \end{aligned} \right.$$

N, N', \dots étant des fonctions de la même nature que M, M', \dots et qu'il est facile de former de la même manière; on trouve ainsi

$$\begin{aligned} N = & \frac{3r}{8} \varphi'(r, n-1) + \frac{4+3r^2}{24} \varphi''(r, n-1) \\ & + \frac{r}{12} \varphi'''(r, n-1) + \frac{1}{120} \varphi^{(iv)}(r, n-1). \end{aligned}$$

Si l'on substitue dans l'équation (r), au lieu de $\varphi(r, n) - \varphi(r, n-1)$, sa valeur donnée par l'équation (r'), on aura

$$(s) \quad \left\{ \begin{aligned} & \frac{1}{3n} [3r\varphi'(r, n-1) + \varphi''(r, n-1)] \\ &= -\frac{r}{6n^2} \frac{d}{dr} [3r\varphi(r, n-1) + \varphi''(r, n-1)] \\ &+ \frac{M+N}{n^2} + \frac{M'+N'}{n^3} + \dots - \frac{r}{n^2} \frac{dN}{dr} - \frac{r}{n^2} \frac{dN'}{dr} - \dots \end{aligned} \right.$$

Pour intégrer cette équation, supposons

$$\varphi(r, n-1) = \Psi(r) + \frac{\Pi(r)}{n} + \frac{\Gamma(r)}{n^2} + \dots;$$

en substituant cette expression dans l'équation précédente, et compa-

rant les coefficients des puissances descendantes de n , on aura les équations suivantes

$$0 = 3r\Psi'(r) + \Psi''(r),$$

$$3r\Pi'(r) + \Pi''(r) = -\frac{1}{2}r\frac{d}{dr}[3r\Psi'(r) + \Psi''(r)] + 3(\bar{M} + \bar{N}),$$

\bar{M} et \bar{N} étant ce que deviennent M et N lorsqu'on y change $\varphi(r, n-1)$ dans $\Psi(r)$. En continuant ainsi on aura les équations nécessaires pour déterminer $\Gamma(r)$ et les fonctions suivantes.

La première équation donne, en l'intégrant,

$$\Psi'(r) = A e^{-\frac{3}{2}r^2},$$

A étant une constante arbitraire. Pour intégrer la seconde, on doit observer que les expressions précédentes de M et de N donnent

$$\bar{M} = \frac{3Ar}{4}(1-r^2)e^{-\frac{3}{2}r^2}, \quad \bar{N} = -\frac{3Ar}{20}(1-r^2)e^{-\frac{3}{2}r^2}.$$

L'équation en $\Pi'(r)$ devient ainsi

$$3r\Pi'(r) + \Pi''(r) = \frac{36A}{20}(r-r^3)e^{-\frac{3}{2}r^2};$$

en la multipliant par $e^{\frac{3}{2}r^2}$ et intégrant, on aura

$$\Pi'(r) = B e^{-\frac{3}{2}r^2} + \frac{3A}{20}(6r^2 - 3r^4)e^{-\frac{3}{2}r^2},$$

B étant une seconde arbitraire. On aura de la même manière $\Gamma(r), \dots$, et l'on obtiendra ainsi $\varphi(r, n-1)$.

Pour déterminer les arbitraires A, B, \dots , nous observerons que, si l'on intègre $\int dr \varphi'(r, n-1)$ depuis r nul jusqu'à $r = \sqrt{n}$, ce qui revient à le prendre jusqu'à r infini, parce que l'on peut négliger les termes multipliés par l'exponentielle $e^{-\frac{3}{2}n}$, à cause de la grandeur supposée à n , on aura pour cette intégrale une quantité que nous

désignerons par $L\sqrt{\frac{3}{2n}}$, L étant une fonction linéaire de $A, \frac{B}{n}, \dots$; mais, lorsque $r = \sqrt{n}$, le premier membre de l'équation (b) devient, quel que soit n , égal à $\frac{1}{2}$; on a donc

$$L\sqrt{\frac{3}{2n}} = \frac{1}{2}.$$

En égalant à zéro dans cette équation les coefficients des puissances successives de $\frac{1}{n}$, on aura autant d'équations qui détermineront les arbitraires A, B, \dots ; ainsi $\varphi'(r, n-1)$ étant, par ce qui précède, égal à

$$\left(A + \frac{B}{n} + \dots\right) e^{-\frac{1}{2}r^2} + \frac{3A}{20n} (6r^2 - 3r^4) e^{-\frac{1}{2}r^2} + \dots,$$

on a, en intégrant depuis r nul jusqu'à r infini,

$$\int dr \varphi'(r, n-1) = \sqrt{\frac{\pi}{6}} \left(A + \frac{B}{n} + \frac{3A}{20n} + \dots\right);$$

égalant cette quantité à $\frac{1}{2}$ et comparant les puissances de $\frac{1}{n}$, on a

$$A = \sqrt{\frac{3}{2\pi}}, \quad B = -\frac{3A}{20}, \quad \dots,$$

ce qui donne

$$\varphi'(r, n-1) = \sqrt{\frac{3}{2\pi}} e^{-\frac{1}{2}r^2} \left[1 - \frac{3}{20n} (1 - 6r^2 + 3r^4) + \dots\right].$$

En changeant n dans $n+1$ et négligeant les quantités de l'ordre $\frac{1}{n^2}$, on aura l'expression de $\varphi'(r, n)$ qui résulte des articles III et V; car on voit, par l'article V, que $\varphi(r, n)$ doit être un demi de la probabilité que nous avons déterminée dans l'article IV, et dont la moitié est égale à l'intégrale de dr multipliée par cette expression de $\varphi'(r, n)$.

VIII.

On peut réduire les équations (q) et (q') à une seule équation aux différences infiniment petites et finies. En effet, si dans l'équation (q)

on augmente r de $\frac{2}{\sqrt{n}}$; alors r'' se change dans r' , et l'on a

$$\left(\frac{1}{\sqrt{n}} + \frac{r + \frac{2}{\sqrt{n}}}{n}\right) \varphi'\left(r + \frac{2}{\sqrt{n}}, n\right) + \varphi(r', n-1) = \varphi\left(r + \frac{2}{\sqrt{n}}, n\right).$$

En retranchant de cette équation l'équation (q'), membre à membre, on a

$$\begin{aligned} \frac{1}{\sqrt{n}} \left[\varphi'\left(r + \frac{2}{\sqrt{n}}, n\right) + \varphi'(r, n) \right] + \frac{r + \frac{2}{\sqrt{n}}}{n} \varphi'\left(r + \frac{2}{\sqrt{n}}, n\right) - \frac{r}{n} \varphi'(r, n) \\ = \varphi\left(r + \frac{2}{\sqrt{n}}, n\right) - \varphi(r, n). \end{aligned}$$

Soit $s = r\sqrt{n}$, et désignons $\varphi(r, n)$ par $\Psi(s)$, ce qui donne

$$dr \varphi'(r, n) = ds \Psi'(s)$$

et, par conséquent,

$$\varphi'(r, n) = \sqrt{n} \Psi'(s);$$

l'équation précédente deviendra

$$\Psi'(s+2) + \Psi'(s) = \Psi(s+2) - \Psi(s) - \frac{s+2}{n} \Psi'(s+2) + \frac{s}{n} \Psi'(s).$$

En différentiant, on aura

$$(x) \quad \begin{cases} \Psi''(s+2) + \Psi''(s) = [\Psi'(s+2) - \Psi'(s)] \frac{n-1}{n} \\ \quad - \frac{s+2}{n} \Psi''(s+2) + \frac{s}{n} \Psi''(s). \end{cases}$$

Cette équation est susceptible de la méthode générale que j'ai présentée dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782, page 44 (1). Je fais donc, conformément à cette méthode, et en employant les cosinus au lieu d'exponentielles,

$$\Psi'(s) = \int \cos st \Pi(t) dt.$$

(1) *Œuvres de Laplace*, T. X, p. 249.

Il s'agit de déterminer la fonction $\Pi(t)$ et les limites de l'intégrale. Pour cela, on substituera cette intégrale, au lieu de $\Psi'(s)$, dans l'équation (x), et l'on fera disparaître les coefficients $s + 2$ et s de cette équation au moyen d'intégrations par parties; on aura ainsi

$$(y) \quad \begin{cases} 0 = \frac{t}{n} \sin(s+1)t \sin t \Pi(t) \\ \quad + \int \sin(s+1)t \left[(t \cos t - \sin t) \Pi(t) - \frac{t \sin t}{n} \Pi'(t) \right] dt. \end{cases}$$

Suivant la méthode citée, on détermine $\Pi(t)$ en égalant à zéro la fonction sous le signe intégral, ce qui donne

$$0 = (t \cos t - \sin t) \Pi(t) - \frac{t \sin t}{n} \Pi'(t),$$

d'où l'on tire, en intégrant,

$$\Pi(t) = A \left(\frac{\sin t}{t} \right)^n$$

et, par conséquent,

$$\Psi'(s) = A \int \cos st \left(\frac{\sin t}{t} \right)^n dt = A \int \cos rt \sqrt{n} \left(\frac{\sin t}{t} \right)^n dt,$$

A étant une constante arbitraire. On aura ensuite, par la même méthode, les limites de cette dernière intégrale en égalant à zéro la partie hors du signe \int dans l'équation (y); or, cette partie est nulle lorsque t est nul et lorsque t est infini, parce que $\Pi(t)$ devient nul alors. On peut donc prendre $t = 0$ et $t = \infty$ pour ces limites. Cette expression de $\Psi'(s)$ est de la même forme que celle que nous avons trouvée dans l'article IV, pour la probabilité que la somme des inclinaisons des orbites de n comètes sera $\frac{nh}{2} \pm \frac{rh\sqrt{n}}{2}$; et, en la traitant par la méthode de l'article cité, on arrivera, pour déterminer $\varphi(r, n)$, aux mêmes formules que nous venons de donner.

IX.

On peut étendre les recherches précédentes aux différences des puissances fractionnaires. Pour cela, considérons la fonction

$$(n-i)(n-i-1)(n-i-2)\dots(f-i)2^{n-i}\left[(n+r\sqrt{n})^{n-i}-n(n+r\sqrt{n}-1)^{n-i}+\frac{n\cdot n-1}{1\cdot 2}(n+r\sqrt{n}-4)^{n-i}+\dots\right],$$

i étant un nombre quelconque entier ou fractionnaire très petit relativement à n , et f étant le nombre immédiatement supérieur à i . En désignant cette fonction par $\varphi(r, n)$, on aura d'abord, en suivant l'analyse précédente, l'équation (p). On aura ensuite, au lieu de l'équation (q), celle-ci

$$\frac{n}{n-i}\left(\frac{1}{\sqrt{n}}+\frac{r}{n}\right)\varphi'(r, n)+\frac{n}{n-i}\varphi(r'', n-1)=\varphi(r, n).$$

En combinant ces deux équations et réduisant en série, comme ci-dessus, on aura, en négligeant les puissances supérieures de $\frac{1}{n}$,

$$0=3r\varphi'(r, n-1)+\varphi''(r, n-1)+3i\varphi(r, n-1),$$

et, en changeant $n-1$ en n ,

$$(u) \quad 0=3r\varphi'(r, n)+\varphi''(r, n)+3i\varphi(r, n).$$

On satisfait à cette équation lorsque i est un nombre entier en faisant

$$\varphi(r, n)=A\frac{d^{i-1}e^{-\frac{3}{2}r^2}}{dr^{i-1}},$$

A étant une constante arbitraire et la caractéristique différentielle d devant être changée dans le signe intégral \int , si $i-1$ est négatif, et alors on obtient les résultats précédents; mais, si i est fractionnaire, l'intégration de l'équation (u) présente plus de difficultés. On peut l'obtenir alors par des intégrales définies.

Considérons le cas de $i = \frac{1}{2}$; on aura pour l'intégrale de l'équation (u)

$$\varphi(r, n) = \int \frac{1}{\sqrt{x}} e^{-\frac{x^2}{6}} (a \cos rx + b \sin rx) dx;$$

a et b étant deux constantes arbitraires, et l'intégrale étant prise depuis x nul jusqu'à x infini. En effet, si, conformément à la méthode exposée aux pages 49 et suivantes des *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 (1), on fait

$$\varphi(r, n) = \int \cos rx \Psi(x) dx;$$

en substituant cette valeur dans l'équation différentielle (u), et faisant disparaître le coefficient r de cette équation au moyen des intégrations par parties, on aura

$$0 = 3x \cos rx \Psi(x) + \int \cos rx [(\frac{2}{3} - x^2) dx \Psi(x) - 3 d.x \Psi(x)].$$

Suivant la méthode citée, on détermine $\Psi(x)$ en égalant à zéro la partie sous le signe \int , et l'on a

$$0 = (\frac{2}{3} - x^2) dx \Psi(x) - 3 d.x \Psi(x),$$

équation qui, intégrée, donne

$$\Psi(x) = \frac{a}{\sqrt{x}} e^{-\frac{1}{6}x^2}.$$

On détermine ensuite les limites de l'intégrale en égalant à zéro la partie $3x \cos rx \Psi(x)$ hors du signe intégral. Cette partie devient

$$3a\sqrt{x} \cos rx e^{-\frac{1}{6}x^2},$$

et elle est nulle avec x et lorsque x est infini. Ainsi l'intégrale

$$\int \frac{dx}{\sqrt{x}} \cos rx e^{-\frac{1}{6}x^2}$$

doit être prise dans ces limites. Si, au lieu de l'intégrale

$$\int \cos rx \Psi(x) dx,$$

(1) *Œuvres de Laplace*, t. X, p. 254 et suiv.

nous eussions considéré celle-ci,

$$\int \sin rx \Psi(x) dx,$$

nous aurions trouvé pour $\Psi(x)$

$$\frac{b}{\sqrt{x}} e^{-\frac{1}{6}x^2}.$$

La réunion de ces deux intégrales est donc l'intégrale complète de l'équation (u).

Pour déterminer les constantes a et b , nous observerons que, si l'on fait $r = \sqrt{n}$ et $x = \frac{x'}{\sqrt{n}}$, l'intégrale $\int \frac{1}{\sqrt{x}} e^{-\frac{x^2}{6}} (a \cos rx + b \sin rx) dx$ devient

$$\frac{1}{n^{\frac{1}{4}}} \int \frac{dx'}{\sqrt{x'}} (a \cos x' + b \sin x') e^{-\frac{x'^2}{6n}}.$$

Lorsque n est un très grand nombre, on peut supposer le facteur $e^{-\frac{x'^2}{6n}}$ égal à l'unité, dans toute l'étendue de l'intégrale prise depuis x' nul jusqu'à x' infini, car alors ce facteur ne commence à s'écarter sensiblement de l'unité que lorsque x' est de l'ordre \sqrt{n} , et l'intégrale, prise depuis une valeur de cet ordre pour x' jusqu'à x' infini, peut être négligée relativement à l'intégrale entière. Maintenant on a, comme je l'ai fait voir dans le Tome VIII du *Journal de l'École Polytechnique*, page 248,

$$\int \frac{dx' \cos x'}{\sqrt{x'}} = \int \frac{dx' \sin x'}{\sqrt{x'}} = \sqrt{\frac{1}{2}} \pi.$$

L'intégrale précédente se réduit donc à

$$\frac{1}{n^{\frac{1}{4}}} \sqrt{2\pi} \frac{a+b}{2};$$

c'est l'expression de $\varphi(r, n)$ lorsqu'on y fait $r = \sqrt{n}$. Alors on a

$$\varphi(r, n) = \frac{2^n}{1.3.5 \dots (2n-1)} \left[n^{n-\frac{1}{2}} - n(n-1)^{n-\frac{1}{2}} + \frac{n(n-1)}{1.2} (n-2)^{n-\frac{1}{2}} - \dots \right].$$

La formule (μ'') de la page 82 des *Mémoires de l'Académie des Sciences* ⁽¹⁾ pour l'année 1782 donne, en n'ayant égard qu'à son premier terme,

$$n^{n-\frac{1}{2}} - n(n-1)^{n-\frac{1}{2}} + \dots = \frac{1}{2^n} 1.3.5 \dots (2n-1) \sqrt{\frac{2}{n}};$$

on a donc

$$\frac{a+b}{2} = \frac{1}{n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}}.$$

Si l'on fait ensuite dans $\varphi(r, n)$, $r = -\sqrt{n}$, cette fonction devient nulle; on a par conséquent

$$0 = \int \frac{dx}{\sqrt{x}} e^{-\frac{x^2}{n}} (a \cos x \sqrt{n} - b \sin x \sqrt{n})$$

ou

$$0 = \int \frac{dx'}{\sqrt{x'}} (a \cos x' - b \sin x'),$$

ce qui donne

$$a = b.$$

Donc

$$a = b = \frac{1}{n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}}$$

et, par conséquent,

$$\varphi(r, n) = \frac{1}{n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}} \int \frac{dx}{\sqrt{x}} e^{-\frac{x^2}{n}} (\cos rx + \sin rx)$$

ou

$$\varphi(r, n) = \frac{1}{6n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}} \int \frac{dx(9+2x^2)}{x^{\frac{3}{2}}} \sin rx \cdot e^{-\frac{x^2}{n}} \quad (2),$$

les intégrales étant prises depuis x nul jusqu'à x infini.

La même analyse nous conduit à déterminer généralement $\varphi(r, n)$, quel que soit le nombre i . En le supposant moindre que l'unité, on

(1) *Œuvres de Laplace*, T. X, p. 285.

(2) Cette formule est fautive, puisque, pour $r = 0$, le second membre s'annule sans qu'il en soit de même du premier. La formule exacte est

$$\varphi(r, n) = \frac{1}{6n^{\frac{1}{2}} \sqrt{\pi}} \int \sin rx \cdot e^{-\frac{x^2}{n}} \left(\frac{2x^2+3}{r} + 6x \right) \frac{dx}{x^{\frac{3}{2}}}.$$

(Note de l'Éditeur.)

satisfera à l'équation différentielle (u) en $\varphi(r, n)$ par la supposition de

$$\varphi(r, n) = \int \frac{e^{-\frac{x^2}{6}}}{x^{1-i}} (a \cos rx + b \sin rx) dx,$$

a et b étant des constantes que l'on déterminera ainsi.

En supposant $r = \sqrt{n}$, on aura

$$\varphi(r, n) = \frac{\Delta^n s^{n-i}}{(1-i)(2-i)\dots(n-i)},$$

s croissant de l'unité et étant nul à l'origine. La formule (μ'') de la page 82 des *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 (¹) donne, en ne considérant que son premier terme,

$$\Delta^n s^{n-i} = (1-i)(2-i)\dots(n-i) \frac{2^i}{n^i};$$

on a donc, dans le cas de $r = \sqrt{n}$,

$$\varphi(r, n) = \frac{2^i}{n^i}.$$

Si l'on fait ensuite, dans l'expression précédente de $\varphi(r, n)$, $r = \sqrt{n}$ et $x = \frac{x'}{\sqrt{n}}$, elle devient

$$\frac{1}{n^{\frac{1}{2}}} \int \frac{1}{x'^{(1-i)}} e^{-\frac{x'^2}{6n}} (a \cos x' + b \sin x') dx';$$

or on a, par les formules du Tome cité du *Journal de l'École Polytechnique*, page 250,

$$\int \frac{1}{x'^{(1-i)}} \cos x' dx' = \frac{k}{i} \cos \frac{i\pi}{2},$$

$$\int \frac{1}{x'^{(1-i)}} \sin x' dx' = \frac{k}{i} \sin \frac{i\pi}{2},$$

k étant l'intégrale $\int dt e^{-t^{\frac{1}{i}}}$ prise depuis t nul jusqu'à t infini; en prenant donc pour l'unité le facteur $e^{-\frac{x'^2}{6n}}$, comme on le peut lorsque n est

(¹) *OEuvres de Laplace*, T. X, p. 285.

un très grand nombre, l'expression de $\varphi(r, n)$ devient

$$\frac{k}{in^{\frac{1}{2}}} \left(a \cos \frac{i\pi}{2} + b \sin \frac{i\pi}{2} \right).$$

En l'égalant à $\frac{2^t}{n^i}$, on aura

$$a \cos \frac{i\pi}{2} + b \sin \frac{i\pi}{2} = \frac{i \cdot 2^t}{kn^{\frac{1}{2}}}.$$

En faisant ensuite $r = -\sqrt{n}$ dans $\varphi(r, n)$, il se réduit à zéro; mais alors, dans son expression en intégrale définie, $\sin rx$ se change dans $-\sin x \sqrt{n}$. De là il est facile de conclure que l'on a

$$0 = a \cos \frac{i\pi}{2} - b \sin \frac{i\pi}{2},$$

par conséquent

$$a = \frac{i \cdot 2^t}{2kn^{\frac{1}{2}} \cos \frac{i\pi}{2}}, \quad b = \frac{i \cdot 2^t}{2kn^{\frac{1}{2}} \sin \frac{i\pi}{2}}.$$

On a donc

$$\varphi(r, n) = \frac{i \cdot 2^t}{kn^{\frac{1}{2}} \sin i\pi} \int \left(\sin \frac{i\pi}{2} \cos rx + \cos \frac{i\pi}{2} \sin rx \right) \frac{e^{-\frac{x^2}{n}}}{x^{1-i}} dx$$

ou

$$\varphi(r, n) = \frac{i \cdot 2^t}{kn^{\frac{1}{2}} \sin i\pi} \int \frac{e^{-\frac{x^2}{n}} \sin \left(rx + \frac{i\pi}{2} \right) dx}{x^{1-i}}.$$

X.

On peut obtenir fort simplement tous les résultats qui précèdent par l'analyse suivante.

Considérons généralement l'intégrale $\int \frac{e^{-sx} dx}{x^{n-i+1}}$ prise depuis x nul jusqu'à x infini, $n - i$ étant égal à $i' + \frac{1}{2f}$, i' exprimant un nombre entier positif ou zéro. En intégrant par parties, depuis $x = \alpha$ jusqu'à

x infini, on a

$$\begin{aligned} & \frac{(-1)^{l'} e^{-s\alpha}}{\frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \left(\frac{1}{2f} + 2 \right) \dots (n-i) \alpha^{\frac{1}{2f}}} \left[s^{l'} - \frac{1}{2f} \frac{s^{l'-1}}{\alpha} + \frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \frac{s^{l'-2}}{\alpha^2} + \dots \right. \\ & \quad \left. + (-1)^{l'} \frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i) \frac{1}{\alpha^{l'}} \right] \\ & + \frac{(-1)^{l'+1} s^{l'+1} \int \frac{dx e^{-sx}}{x^{\frac{1}{2f}}}}{\frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i)} \end{aligned}$$

On a généralement

$$\Delta^n \frac{e^{-s\alpha}}{\alpha^{n-c}} = 0,$$

lorsqu'on suppose α infiniment petit; car, si l'on développe $e^{-s\alpha}$ dans une série ordonnée par rapport aux puissances de $s\alpha$, toutes les puissances de s inférieures à n deviennent nulles dans la fonction $\Delta^n \frac{e^{-s\alpha}}{\alpha^{n-c}}$, et toutes les puissances égales à n ou supérieures sont nulles par la supposition de α infiniment petit. Il suit de là que $\Delta^n \int \frac{e^{-sx} dx}{x^{n-l+1}}$ est égal à

$$\frac{(-1)^{l'+1} \Delta^n \left(s^{l'+1} \int \frac{e^{-sx} dx}{x^{\frac{1}{2f}}} \right)}{\frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i)},$$

l'intégrale étant prise depuis x nul jusqu'à x infini; or on a

$$\Delta^n \int \frac{e^{-sx} dx}{x^{n-l+1}} = \int \frac{e^{-sx} (e^{-x} - 1)^n dx}{x^{n-l+1}};$$

en faisant ensuite $x = \frac{x'}{s}$, on a

$$\int \frac{e^{-sx} dx}{x^{\frac{1}{2f}}} = s^{\frac{1}{2f}-1} \int \frac{e^{-x'} dx'}{x'^{\frac{1}{2f}}},$$

les deux intégrales étant prises depuis x et x' nuls jusqu'à leurs

valeurs infinies; on a donc

$$\int \frac{e^{-sx}(e^{-x}-1)^n dx}{x^{n-i+1}} = \frac{(-1)^{i+1} \Delta^n s^{n-i} \int \frac{e^{-x'} dx'}{x'^{\frac{1}{2}f}}}{\frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i)},$$

ce qui donne

$$\Delta^n s^{n-i} = \frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i) (-1)^{i+1} \frac{\int \frac{e^{-sx}(e^{-x}-1)^n dx}{x^{n-i+1}}}{\int \frac{e^{-x'} dx'}{x'^{\frac{1}{2}f}}},$$

équation qui est la même que la formule (μ''') des *Mémoires de l'Académie des Sciences*, pour l'année 1782 ⁽¹⁾, comme il est facile de s'en convaincre.

Supposons $i' = n - 1$ et f un nombre entier positif. Si l'on fait $s = -\frac{n}{2} - \frac{r\sqrt{n}}{2}$, l'intégrale $\int \frac{e^{-sx}(e^{-x}-1)^n dx}{x^{n-i+1}}$ deviendra

$$\int \frac{e^{\frac{1}{2}rx\sqrt{n}} dx}{x^{\frac{1}{2}f}} \left(e^{-\frac{x}{2}} - e^{\frac{x}{2}} \right)^n.$$

Faisons $x = 2x'\sqrt{-1}$, et alors cette dernière intégrale se transforme dans la suivante

$$\frac{(-1)^n 2^{\frac{1}{2}f} \sqrt{-1}}{(2\sqrt{-1})^{\frac{1}{2}f}} \int \frac{1}{x'^{\frac{1}{2}f}} (\cos rx'\sqrt{n} + \sqrt{-1} \sin rx'\sqrt{n}) \left(\frac{\sin x'}{x'} \right)^n dx';$$

on a donc

$$(x) \left\{ \begin{aligned} \Delta^n s^{n-i} &= \frac{1}{2f} \left(\frac{1}{2f} + 1 \right) \dots (n-i) \frac{2^{\frac{1}{2}f} \sqrt{-1}}{(2\sqrt{-1})^{\frac{1}{2}f}} \\ &\times \frac{\int \frac{1}{x'^{\frac{1}{2}f}} (\cos rx'\sqrt{n} + \sqrt{-1} \sin rx'\sqrt{n}) \left(\frac{\sin x'}{x'} \right)^n dx'}{\int \frac{e^{-x'} dx'}{x'^{\frac{1}{2}f}}}, \end{aligned} \right.$$

les intégrales étant prises depuis x' nul jusqu'à $x' = \pm \infty$.

⁽¹⁾ *Oeuvres de Laplace*, T. X, p. 287.

Supposons d'abord f infini; on a généralement $k^{\frac{1}{2f}} = 1$ en négligeant les termes de l'ordre $\frac{1}{2f}$; car si l'on fait $k^{\frac{1}{2f}} = 1 + q$, en prenant les logarithmes, on aura

$$\frac{1}{2f} \log k = \log(1 + q),$$

ce qui donne

$$q = \frac{1}{2f} \log k.$$

Cela posé, l'équation précédente devient

$$(z) \quad \left\{ \begin{aligned} & 2^{n-1+\frac{1}{2f}} \Delta^n s^{n-1+\frac{1}{2f}} \\ & = \frac{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots (n-1)}{2f} 2^n \int (\sqrt{-1} \cos r x' \sqrt{n} - \sin r x' \sqrt{n}) \left(\frac{\sin x'}{x'} \right)^n dx'; \end{aligned} \right.$$

or on a, avec l'exclusion des puissances des quantités négatives,

$$\begin{aligned} 2^{n-1+\frac{1}{2f}} \Delta^n s^{n-1+\frac{1}{2f}} &= i^{\frac{1}{2f}} \left[(n + r\sqrt{n})^{n-1+\frac{1}{2f}} - n(n + r\sqrt{n} - 2)^{n-1+\frac{1}{2f}} + \dots \right] \\ &\quad - (-1)^{\frac{1}{2f}} \left[(n + r\sqrt{n})^{n-1+\frac{1}{2f}} - n(n + r\sqrt{n} - 2)^{n-1+\frac{1}{2f}} + \dots \right]. \end{aligned}$$

$i^{\frac{1}{2f}}$ est susceptible de $2f$ valeurs dont une seule est réelle et égale à l'unité. On obtient ces valeurs en observant que

$$1 = \cos 2l\pi + \sqrt{-1} \sin 2l\pi,$$

et qu'ainsi

$$i^{\frac{1}{2f}} = (\cos 2l\pi + \sqrt{-1} \sin 2l\pi)^{\frac{1}{2f}} = \cos \frac{2l\pi}{2f} + \sqrt{-1} \sin \frac{2l\pi}{2f},$$

l étant un nombre entier positif qui peut s'étendre depuis $l = 1$ jusqu'à $l = 2f$. Pour avoir la valeur réelle de $i^{\frac{1}{2f}}$, il faut donner à l sa plus grande valeur $2f$. Alors la partie imaginaire de l'expression précédente de $\Delta^n s^{n-1+\frac{1}{2f}}$ est produite par la partie affectée de $(-1)^{\frac{1}{2f}}$. Cette dernière quantité a pareillement $2f$ valeurs représentées par

$\cos \frac{(2l-1)\pi}{2f} + \sqrt{-1} \sin \frac{(2l-1)\pi}{2f}$, l pouvant encore s'étendre depuis $l=1$ jusqu'à $l=2f$. Mais, ayant choisi $l=2f$ pour avoir $1^{\frac{1}{2f}}$, nous devons pareillement choisir cette valeur de l pour déterminer $(-1)^{\frac{1}{2f}}$, et alors la partie imaginaire de $(-1)^{\frac{1}{2f}}$ devient $\sqrt{-1} \sin \frac{(4f-1)\pi}{2f}$; et, dans le cas de f infini, elle devient $-\sqrt{-1} \frac{\pi}{2f}$; ce qui donne, en négligeant les termes de l'ordre $\frac{1}{f^2}$,

$$\frac{\pi\sqrt{-1}}{2f} [(n+r\sqrt{n})^{n-1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-1} + \dots],$$

pour la partie imaginaire de l'expression précédente de

$$2^{n-1+\frac{1}{2f}} \Delta^n s^{n-1+\frac{1}{2f}}.$$

En l'égalant à la partie imaginaire de l'expression donnée par l'équation (x), on aura

$$\frac{(n+r\sqrt{n})^{n-1} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-1} + \dots}{1.2.3\dots(n-1)2^n} = \frac{1}{\pi} \int \cos r x' \sqrt{n} \left(\frac{\sin x'}{x'} \right)^n dx'.$$

Le second membre de cette équation étant intégré par la méthode de l'article III, on aura les mêmes résultats que ci-dessus.

Supposons maintenant, dans l'équation (x), $f=1$, on aura, en y changeant x' en $-x''$ dans le numérateur du second membre, et observant que l'intégrale $\int \frac{1}{\sqrt{x'}} e^{-x'} dx'$ du dénominateur est égale à $\sqrt{\pi}$,

$$\Delta^n s^{n-\frac{1}{2}} = \frac{1.3.5\dots(2n-1)}{2^{n-1}\sqrt{2\pi}} (-1)^{\frac{1}{2}} \int \frac{1}{\sqrt{x''}} (\cos r x'' \sqrt{n} - \sqrt{-1} \sin r x'' \sqrt{n}) \left(\frac{\sin x''}{x''} \right)^n dx''.$$

Ici les intégrales doivent être prises depuis x'' nul jusqu'à x'' infini.

On a, en excluant les puissances des quantités négatives,

$$\begin{aligned} 2^{n-\frac{1}{2}} \Delta^n s^{n-\frac{1}{2}} &= (n-r\sqrt{n})^{n-\frac{1}{2}} - n(n-r\sqrt{n}-2)^{n-\frac{1}{2}} + \dots \\ &\quad - \sqrt{-1} [(n+r\sqrt{n})^{n-\frac{1}{2}} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-\frac{1}{2}} + \dots]. \end{aligned}$$

En substituant cette valeur dans l'équation précédente et prenant $\frac{1-\sqrt{-1}}{\sqrt{2}}$ au lieu de $(-1)^{\frac{1}{2}}$, on aura, en comparant les quantités réelles aux réelles et les imaginaires aux imaginaires, la double équation

$$\frac{(n \pm r\sqrt{n})^{n-\frac{1}{2}} - n(n \pm r-2)^{n-\frac{1}{2}} + \dots}{1.3.5 \dots (2n-1)} = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int \frac{1}{\sqrt{x''}} (\cos rx''\sqrt{n} \pm \sin rx''\sqrt{n}) \left(\frac{\sin x''}{x''}\right)^n dx''.$$

Si l'on réduit en série $\frac{\sin x''}{x''}$, et si l'on fait $x'' = \frac{t}{\sqrt{n}}$, on aura

$$1 - \frac{t^2}{6n} + \dots;$$

on pourra donc substituer $e^{\frac{-t^2}{6n}}$ au lieu de $\left(\frac{\sin n''}{x''}\right)^n$, et alors le second membre de l'équation précédente devient

$$\frac{1}{n^{\frac{1}{2}}\sqrt{2\pi}} \int \frac{1}{\sqrt{t}} (\cos rt \pm \sin rt) e^{\frac{-t^2}{6n}} dt,$$

ce qui coïncide avec les résultats de l'article précédent.

En généralisant cette analyse, on parviendra facilement à cette expression rigoureuse, i étant moindre que l'unité et les puissances des quantités négatives étant exclues,

$$\frac{1}{(1-i)(2-i)\dots(n-i)2^{n-i}} \left[(n+r\sqrt{n})^{n-i} - n(n+r\sqrt{n}-2)^{n-i} + \frac{n(n-1)(n-2)}{1.2} (n+r\sqrt{n}-4)^{n-i} - \dots \right] = \frac{i.2^i}{k \sin i\pi} \int \frac{1}{x^{i-1}} \sin \left(rx\sqrt{n} + \frac{i\pi}{2} \right) \left(\frac{\sin x}{x} \right)^n dx,$$

l'intégrale étant prise depuis x nul jusqu'à x infini, et k étant l'intégrale $\int e^{-x^{\frac{1}{i}}} dx$ prise dans les mêmes limites. On aura, par des différentiations successives, les valeurs relatives à i plus grand que l'unité.

SUPPLÉMENT AU MÉMOIRE
SUR LES
APPROXIMATIONS DES FORMULES
QUI SONT FONCTIONS DE TRÈS GRANDS NOMBRES

SUPPLÉMENT AU MÉMOIRE
SUR LES
APPROXIMATIONS DES FORMULES
QUI SONT FONCTIONS DE TRÈS GRANDS NOMBRES.

Mémoires de l'Académie des Sciences, I^{re} Série, Tome X, année 1809; 1810.

J'ai fait voir, dans l'article VI de ce Mémoire, que, si l'on suppose dans chaque observation les erreurs positives et négatives également faciles, la probabilité que l'erreur moyenne d'un nombre n d'observations sera comprise dans les limites $\pm \frac{rh}{n}$ est égale à

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{k}{2k'}} \int dr e^{-\frac{t}{2k} r^2};$$

h est l'intervalle dans lequel les erreurs de chaque observation peuvent s'étendre. Si l'on désigne ensuite par $\varphi\left(\frac{x}{h}\right)$ la probabilité de l'erreur $\pm x$, k est l'intégrale $\int dx \varphi\left(\frac{x}{h}\right)$ étendue depuis $x = -\frac{1}{2}h$ jusqu'à $x = \frac{1}{2}h$; k' est l'intégrale $\int \frac{x^2}{h^2} dx \varphi\left(\frac{x}{h}\right)$ prise dans le même intervalle; π est la demi-circonférence dont le rayon est l'unité, et e est le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité.

Supposons maintenant qu'un même élément soit donné par n observations d'une première espèce, dans laquelle la loi de facilité des erreurs soit la même pour chaque observation, et qu'il soit trouvé égal à A par un milieu entre toutes ces observations. Supposons ensuite qu'il soit trouvé égal à $A + q$ par n' observations d'une se-

conde espèce, dans laquelle la loi de facilité des erreurs ne soit pas la même que dans la première espèce; qu'il soit trouvé égal à $A + q'$ par n'' observations d'une troisième espèce, et ainsi de suite. On demande le milieu qu'il faut choisir entre ces divers résultats.

Si l'on suppose que $A + x$ soit le résultat vrai, l'erreur du résultat moyen des observations n sera $-x$, et la probabilité de cette erreur sera, par ce qui précède,

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} \sqrt{\frac{k}{2k'}} \frac{dr}{dx} e^{-\frac{k}{2k'} r^2};$$

on a ici

$$x = \frac{rh}{\sqrt{n}},$$

ce qui transforme la fonction précédente dans celle-ci

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} a \sqrt{n} e^{-na^2 x^2},$$

a étant égal à $\frac{1}{h} \sqrt{\frac{k}{2k'}}$.

L'erreur du résultat moyen des observations n' est $\pm (q - x)$, le signe $+$ ayant lieu, si q surpasse x , et le signe $-$ s'il en est surpassé. La probabilité de cette erreur est

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} a' \sqrt{n'} e^{-n'a'^2 (q-x)^2},$$

a' exprimant par rapport à ces observations ce que a exprime relativement aux observations n .

Pareillement l'erreur du résultat moyen des observations n'' est $\pm (q' - x)$, et la probabilité de cette erreur est

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} a'' \sqrt{n''} e^{-n''a''^2 (q'-x)^2},$$

a'' étant ce que devient a relativement à ces observations, et ainsi du reste.

Maintenant, si l'on désigne généralement par $\Psi(-x)$, $\Psi'(q-x)$, $\Psi''(q'-x)$, ... ces diverses probabilités, la probabilité que l'erreur

du premier résultat sera $-x$, et que les autres résultats s'écarteront du premier, respectivement de q, q', \dots , sera, par la théorie des probabilités, égale au produit $\Psi(-x) \Psi'(q-x) \Psi''(q'-x) \dots$; donc, si l'on construit une courbe dont l'ordonnée y soit égale à ce produit, les ordonnées de cette courbe seront proportionnelles aux probabilités des abscisses, et, par cette raison, nous la nommerons *courbe des probabilités*.

Pour déterminer le point de l'axe des abscisses où l'on doit fixer le milieu entre les résultats des observations n, n', n'', \dots , nous observerons que ce point est celui où l'écart de la vérité, que l'on peut craindre, est un minimum; or, de même que, dans la théorie des probabilités, on évalue la perte à craindre en multipliant chaque perte que l'on peut éprouver par sa probabilité, et en faisant une somme de tous ces produits, de même on aura la valeur de l'écart à craindre en multipliant chaque écart de la vérité, ou chaque erreur, abstraction faite du signe, par sa probabilité, et en faisant une somme de tous ces produits. Soient donc l la distance du point qu'il faut choisir à l'origine de la courbe des probabilités, et z l'abscisse correspondante à y et comptée de la même origine; le produit de chaque erreur par sa probabilité, abstraction faite du signe, sera $(l-z)y$, depuis $z=0$ jusqu'à $z=l$, et ce produit sera $(z-l)y$ depuis $z=l$ jusqu'à l'extrémité de la courbe. On aura donc

$$\int (l-z)y \, dz + \int (z-l)y \, dz$$

pour la somme de tous ces produits, la première intégrale étant prise depuis z nul jusqu'à $z=l$, et la seconde étant prise depuis $z=l$ jusqu'à la dernière valeur de z . En différentiant la somme précédente par rapport à l , il est facile de s'assurer que l'on aura

$$d \int y \, dz - d \int y \, dz$$

pour cette différentielle, qui doit être nulle dans le cas du minimum; on a donc alors

$$\int y \, dz = \int y \, dz,$$

c'est-à-dire que l'aire de la courbe, comprise depuis z nul jusqu'à l'abscisse qu'il faut choisir, est égale à l'aire comprise depuis z égal à cette abscisse jusqu'à la dernière valeur de z ; l'ordonnée correspondante à l'abscisse qu'il faut choisir divise donc l'aire de la courbe des probabilités en deux parties égales. [Voir les *Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1778, page 324 (').]

Daniel Bernoulli, ensuite Euler et M. Gauss ont pris pour cette ordonnée la plus grande de toutes. Leur résultat coïncide avec le précédent lorsque cette plus grande ordonnée divise l'aire de la courbe en deux parties égales, ce qui, comme on va le voir, a lieu dans la question présente; mais, dans le cas général, il me paraît que la manière dont je viens d'envisager la chose résulte de la théorie même des probabilités.

Dans le cas présent, on a, en faisant $x = X + z$,

$$y = p p' p'' \dots e^{-p^2 \pi (X+z)^2 - p'^2 \pi (q-X-z)^2 - p''^2 \pi (q'-X-z)^2 - \dots},$$

p étant égal à $\frac{a\sqrt{n}}{\sqrt{\pi}}$, et par conséquent exprimant la plus grande probabilité du résultat donné par les observations n ; p' exprime pareillement la plus grande ordonnée relative aux observations n' , et ainsi du reste; r pouvant, sans erreur sensible, s'étendre depuis $-\infty$ jusqu'à $+\infty$, comme on l'a vu dans l'article VII du Mémoire cité, on peut prendre z dans les mêmes limites, et alors si l'on choisit X de manière que la première puissance de z disparaisse de l'exposant de e , l'ordonnée y correspondante à z nul divisera l'aire de la courbe en deux parties égales, et sera en même temps la plus grande ordonnée. En effet, on a, dans ce cas,

$$X = \frac{p'^2 q + p''^2 q' + \dots}{p^2 + p'^2 + p''^2 + \dots},$$

et alors y prend cette forme

$$y = p p' p'' \dots e^{-N z^2};$$

(¹) *OEuvres de Laplace*, T. IX, p. 478.

d'où il suit que l'ordonnée qui répond à z nul est la plus grande, et divise l'aire entière de la courbe en parties égales. Ainsi $A + X$ est le résultat moyen qu'il faut prendre entre les résultats $A, A+q, A+q', \dots$. La valeur précédente de X est celle qui rend un minimum la fonction

$$(pX)^2 + [p'(q-X)]^2 + [p''(q'-X)]^2 + \dots,$$

c'est-à-dire la somme des carrés des erreurs de chaque résultat, multipliées respectivement par la plus grande ordonnée de la courbe de facilité de ses erreurs. Ainsi cette propriété, qui n'est qu'hypothétique lorsqu'on ne considère que des résultats donnés par une seule observation ou par un petit nombre d'observations, devient nécessaire lorsque les résultats entre lesquels on doit prendre un milieu sont donnés chacun par un très grand nombre d'observations, quelles que soient d'ailleurs les lois de facilité des erreurs de ces observations. C'est une raison pour l'employer dans tous les cas.

On aura la probabilité que l'erreur du résultat $A + X$ sera comprise dans les limites $\pm Z$, en prenant dans ces limites l'intégrale $\int dz e^{-Nz^2}$ et en la divisant par la même intégrale, prise depuis $z = -\infty$ jusqu'à $z = \infty$. Cette dernière intégrale est $\frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{N}}$; en faisant donc $z\sqrt{N} = t$ et $Z\sqrt{N} = T$, la probabilité que l'erreur du résultat choisi $A + X$ sera comprise dans les limites $\pm \frac{T}{\sqrt{N}}$ sera

$$\frac{2 \int dt e^{-t^2}}{\sqrt{\pi}},$$

l'intégrale étant prise depuis t nul jusqu'à $t = T$. La valeur de N est, par ce qui précède,

$$\pi(p^2 + p'^2 + p''^2 + \dots).$$



MÉMOIRE
SUR
LES INTÉGRALES DÉFINIES
ET
LEUR APPLICATION AUX PROBABILITÉS,
ET SPÉCIALEMENT A LA RECHERCHE DU MILIEU
QU'IL FAUT CHOISIR ENTRE LES RÉSULTATS DES OBSERVATIONS.

MÉMOIRE
SUR
LES INTÉGRALES DÉFINIES
ET
LEUR APPLICATION AUX PROBABILITÉS,
ET SPÉCIALEMENT A LA RECHERCHE DU MILIEU
QU'IL FAUT CHOISIR ENTRE LES RÉSULTATS DES OBSERVATIONS.

Mémoires de l'Académie des Sciences, 1^{re} Série, T. XI (1^{re} Partie); année 1810; 1811.

J'ai donné, il y a environ trente ans, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* ⁽¹⁾, la théorie des fonctions génératrices et celle de l'approximation des formules qui sont fonctions de grands nombres. La première a pour objet les rapports des coefficients des puissances d'une variable indéterminée dans le développement d'une fonction de cette variable à la fonction elle-même. De la simple considération de ces rapports découlent, avec une extrême facilité, l'interpolation des suites, leur transformation, l'intégration des équations aux différences ordinaires ou partielles, l'analogie des puissances et des différences, et généralement le transport des exposants des puissances aux caractéristiques qui expriment la manière d'être des variables. La théorie des approximations des formules fonctions de très grands nombres est fondée sur l'expression des variables données par des équations aux différences, au moyen d'intégrales définies que l'on intègre par des approximations très convergentes; et il y a cela de très remarquable, savoir que la quantité sous le signe intégral est la fonction génératrice de la variable exprimée par l'intégrale définie, en sorte que les

⁽¹⁾ *OEuvres de Laplace, T. X.*

théories des fonctions génératrices et des approximations des formules fonctions de très grands nombres peuvent être considérées comme les deux branches d'un même calcul, que je désigne par le nom de *calcul des fonctions génératrices*. Ce qu'Arbogast a nommé *Méthode de séparation des échelles d'opérations* est renfermé dans la première partie du calcul des fonctions génératrices, qui donne à la fois la démonstration et la vraie métaphysique de cette méthode. Ce que Kramp et d'autres ont nommé *facultés numériques*, et ce qu'Euler a nommé *fonctions inexplicables*, se rattachent à la seconde partie, avec cet avantage, que ces facultés et ces fonctions inexplicables, mises sous la forme d'intégrales définies, présentent alors des idées claires, et sont susceptibles de toutes les opérations de l'Analyse.

Le calcul des fonctions génératrices s'étend aux différences infiniment petites; car, si l'on développe tous les termes d'une équation aux différences par rapport aux puissances de la différence supposée indéterminée, mais infiniment petite, et que l'on néglige les infiniment petits d'un ordre supérieur relativement à ceux d'un ordre inférieur, on aura une équation aux différences infiniment petites, dont l'intégrale est celle de l'équation aux différences finies, dans laquelle on néglige pareillement les infiniment petits par rapport aux quantités finies.

Les quantités qu'on néglige dans ces passages du fini à l'infiniment petit semblent ôter au Calcul infinitésimal la rigueur des résultats géométriques; mais, pour la lui rendre, il suffit d'envisager les quantités que l'on conserve dans le développement d'une équation aux différences finies et de son intégrale, par rapport aux puissances de la différence indéterminée, comme ayant toutes pour facteur la plus petite puissance dont on compare entre eux les coefficients. Cette comparaison étant rigoureuse, le Calcul différentiel, qui n'est évidemment que cette comparaison même, a toute la rigueur des autres opérations algébriques. Mais la considération des infiniment petits de différents ordres, la facilité de les reconnaître, *a priori*, par l'inspection seule des grandeurs, et l'omission des infiniment petits d'un ordre supé-

rieur à celui que l'on conserve, à mesure qu'ils se présentent, simplifient extrêmement les calculs, et sont l'un des principaux avantages de l'Analyse infinitésimale, qui d'ailleurs, en réalisant les infiniment petits et leur attribuant de très petites valeurs, donne, par une première approximation, les différences et les sommes des quantités.

Le passage du fini à l'infiniment petit a l'avantage d'éclairer plusieurs points de l'Analyse infinitésimale, qui ont été l'objet de grandes contestations parmi les géomètres. C'est ainsi que, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1779 (1), j'ai fait voir que les fonctions arbitraires qu'introduit l'intégration des équations différentielles partielles pouvaient être discontinues, et j'ai déterminé les conditions auxquelles cette discontinuité doit être assujettie. Les résultats transcendents de l'Analyse sont, comme toutes les abstractions de l'entendement, des signes généraux dont on ne peut déterminer la véritable étendue qu'en remontant par l'Analyse métaphysique aux idées élémentaires qui y ont conduit, ce qui présente souvent de grandes difficultés; car l'esprit humain en éprouve moins encore à se porter en avant qu'à se replier sur lui-même.

Il paraît que Fermat, le véritable inventeur du Calcul différentiel, a considéré ce calcul comme une dérivation de celui des différences finies, en négligeant les infiniment petits d'un ordre supérieur par rapport à ceux d'un ordre inférieur : c'est du moins ce qu'il a fait dans sa méthode *De maximis* et dans celle des tangentes, qu'il a étendue aux courbes transcendentes. On voit encore par sa belle solution du problème de la réfraction de la lumière, en supposant qu'elle parvient d'un point à un autre dans le temps le plus court, et en concevant qu'elle se meut dans divers milieux diaphanes avec différentes vitesses, on voit, dis-je, qu'il savait étendre son calcul aux fonctions irrationnelles, en se débarrassant des irrationalités par l'élévation des radicaux aux puissances. Newton a, depuis, rendu ce calcul plus analytique dans sa *Méthode des Fluxions*, et il en a simplifié et géné-

(1) *Œuvres de Laplace*, T. X.

ralisé les procédés par l'invention de son théorème du binôme; enfin, presque en même temps, Leibnitz a enrichi le Calcul différentiel d'une notation très heureuse, et qui s'est adaptée d'elle-même à l'extension que le Calcul différentiel a reçue par la considération des différentielles partielles. La langue de l'Analyse, la plus parfaite de toutes, étant par elle-même un puissant instrument de découvertes, ses notations, lorsqu'elles sont nécessaires et heureusement imaginées, sont les germes de nouveaux calculs. Ainsi la simple idée qu'eut Descartes d'indiquer les puissances des quantités, représentées par des lettres, en écrivant vers le haut de ces lettres les nombres qui expriment le degré de ces puissances, a donné naissance au Calcul exponentiel; et Leibnitz a été conduit, par sa notation, à l'analogie singulière des puissances et des différences. Le calcul des fonctions génératrices, qui donne la véritable origine de cette analogie, offre tant d'exemples de ce transport des exposants des puissances aux caractéristiques, qu'il peut encore être considéré comme le calcul exponentiel des caractéristiques.

Le calcul des fonctions génératrices est le fondement d'une théorie que je me propose de publier bientôt sur les probabilités. Les questions relatives aux événements dus au hasard se ramènent le plus souvent avec facilité à des équations aux différences : la première branche de ce calcul en fournit les solutions les plus générales et les plus simples. Mais, lorsque les événements que l'on considère sont en très grand nombre, les formules auxquelles on est conduit se composent d'une si grande multitude de termes et de facteurs, que leur calcul numérique devient impraticable. Il est alors indispensable d'avoir une méthode qui transforme ces formules en séries convergentes. C'est ce que la seconde branche du calcul des fonctions génératrices fait avec d'autant plus d'avantage que la méthode devient plus nécessaire. Par ce moyen, on peut déterminer avec facilité les limites de la probabilité des résultats et des causes, indiqués par les événements considérés en grand nombre, et les lois suivant lesquelles cette probabilité approche de ses limites, à mesure que les événements se mul-

tiplient. Cette recherche, la plus délicate de la théorie des hasards, mérite l'attention des géomètres par l'analyse qu'elle exige, et celle des philosophes, en faisant voir comment la régularité finit par s'établir dans les choses même qui nous paraissent entièrement livrées au hasard, et en nous dévoilant les causes cachées, mais constantes, dont cette régularité dépend.

La considération des intégrales définies par lesquelles les quantités sont représentées dans la théorie de l'approximation des formules fonctions de très grands nombres m'a conduit aux valeurs de plusieurs intégrales définies que j'ai données dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* pour l'année 1782 (1), et qui offrent cela de remarquable, savoir qu'elles dépendent à la fois de ces deux transcendentes : le rapport de la circonférence au diamètre et le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. J'ai obtenu ces valeurs par une analogie singulière, fondée sur les passages du réel à l'imaginaire, passages qui peuvent être considérés comme moyens de découvertes, dont les premières applications ont paru, si je ne me trompe, dans les *Mémoires* cités et qui ont conduit aux valeurs de diverses intégrales définies dépendantes des sinus et cosinus. Mais ces moyens, comme celui de l'induction, quoique employés avec beaucoup de précaution et de réserve, laissent toujours à désirer des démonstrations directes de leurs résultats. M. Poisson vient d'en donner plusieurs dans le *Bulletin de la Société philomathique* du mois de mars de cette année 1811. Je me propose ici de trouver directement toutes ces valeurs, et celles d'intégrales définies, plus générales encore, et qui me semblent pouvoir intéresser les géomètres.

La recherche de ces valeurs n'est point un simple jeu de l'Analyse : elle est d'une grande utilité dans la théorie des probabilités. J'en fais ici l'application à trois problèmes de ce genre, qu'il serait très difficile de résoudre par d'autres méthodes. Le second de ces problèmes est remarquable en ce que sa solution offre le premier exemple de l'emploi du calcul aux différences infiniment petites partielles, dans les

(1) *OEuvres de Laplace*, t. X.

OEuvres de L. — XII.

questions de probabilités. Le troisième problème est relatif au milieu qu'il faut choisir entre les résultats donnés par diverses observations : c'est l'un des plus utiles de toute l'analyse des hasards, et, par cette raison, je le traite avec étendue; j'ose croire que mon analyse intéressera les géomètres.

Lorsque l'on veut corriger par l'ensemble d'un grand nombre d'observations plusieurs éléments déjà connus à peu près, on s'y prend de la manière suivante. Chaque observation étant une fonction des éléments, on substitue dans cette fonction leurs valeurs approchées, augmentées respectivement de petites corrections qu'il s'agit de connaître. En développant ensuite la fonction en série, par rapport à ces corrections, et négligeant leurs carrés et leurs produits, on égale la série à l'observation, ce qui donne une première équation de condition entre les corrections des éléments. Une seconde observation fournit une équation de condition semblable, et ainsi du reste. Si les observations étaient rigoureuses, il suffirait d'en employer autant qu'il y a d'éléments; mais, vu les erreurs dont elles sont susceptibles, on en considère un grand nombre, afin de compenser les unes par les autres ces erreurs, dans les valeurs des corrections que l'on déduit de leur ensemble. Mais de quelle manière faut-il combiner entre elles les équations de condition pour avoir les corrections les plus précises? C'est ici que l'analyse des probabilités peut être d'un grand secours. Toutes les manières de combiner ces équations se réduisent à les multiplier chacune par un facteur particulier et à faire une somme de tous ces produits : on forme ainsi une première équation finale entre les corrections des éléments. Un second système de facteurs donne une seconde équation finale, et ainsi de suite jusqu'à ce que l'on ait autant d'équations finales que d'éléments dont on déterminera les corrections en résolvant ces équations. Maintenant il est visible qu'il faut choisir les systèmes de facteurs, de sorte que l'erreur moyenne à craindre en *plus* ou en *moins* sur chaque élément soit un minimum. J'entends par *erreur moyenne* la somme des produits de chaque erreur par sa probabilité. En déterminant les facteurs par

cette condition, l'analyse conduit à ce résultat remarquable, savoir que, si l'on prépare chaque équation de condition de manière que son second membre soit zéro, la somme des carrés des premiers membres est un minimum, en y faisant varier successivement chaque correction. Ainsi cette méthode, que MM. Legendre et Gauss ont proposée, et qui, jusqu'à présent, ne présentait que l'avantage de fournir, sans aucun tâtonnement, les équations finales nécessaires pour corriger les éléments, donne en même temps les corrections les plus précises.

I.

Sur les intégrales définies.

Considérons l'intégrale définie

$$\int_0^{\infty} \frac{dx e^{-ax}}{x^{\omega}} (\cos rx - \sqrt{-1} \sin rx) \quad \text{ou} \quad \int_0^{\infty} \frac{dx e^{-ax-rx\sqrt{-1}}}{x^{\omega}},$$

e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. En réduisant $e^{-rx\sqrt{-1}}$ en série, elle devient

$$\int_0^{\infty} \frac{dx e^{-ax}}{x^{\omega}} \left[1 - \frac{r^2 x^2}{1.2} + \frac{r^4 x^4}{1.2.3.4} - \frac{r^6 x^6}{1.2.3.4.5.6} + \dots \right. \\ \left. - rx\sqrt{-1} \left(1 - \frac{r^2 x^2}{1.2.3} + \frac{r^4 x^4}{1.2.3.4.5} + \dots \right) \right].$$

Or on a généralement

$$\int_0^{\infty} x^{i-\omega} dx e^{-ax} = \frac{(1-\omega)(2-\omega)\dots(i-\omega)}{a^i} \int_0^{\infty} \frac{dx e^{-ax}}{x^{\omega}};$$

en faisant ensuite $ax = s$, on a

$$\int_0^{\infty} \frac{dx}{x^{\omega}} e^{-ax} = \frac{1}{a^{1-\omega}} \int_0^{\infty} \frac{ds}{s^{\omega}} e^{-s}.$$

En nommant donc k cette dernière intégrale, on aura

$$\int_0^{\infty} x^{i-\omega} dx e^{-ax} = \frac{(1-\omega)(2-\omega)\dots(i-\omega)}{a^{i+1-\omega}} k,$$

d'où l'on tire

$$\int \frac{dx e^{-ax}}{x^\omega} (\cos rx - \sqrt{-1} \sin rx) \\ = \frac{k}{a^{1-\omega}} \left\{ 1 - \frac{(1-\omega)(2-\omega)}{1 \cdot 2} \frac{r^2}{a^2} + \frac{(1-\omega)(2-\omega)(3-\omega)(4-\omega)}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 4} \frac{r^4}{a^4} - \dots \right. \\ \left. - \sqrt{-1} \left[\frac{1-\omega}{1} \frac{r}{a} - \frac{(1-\omega)(2-\omega)(3-\omega)}{1 \cdot 2 \cdot 3} \frac{r^3}{a^3} + \dots \right] \right\}.$$

Si l'on fait $\frac{r}{a} = t$, le second membre de cette équation devient

$$\frac{k}{a^{1-\omega} (1+t\sqrt{-1})^{1-\omega}}.$$

Soit A un angle dont t est la tangente, on aura

$$\sin A = \frac{t}{\sqrt{1+t^2}}, \quad \cos A = \frac{1}{\sqrt{1+t^2}},$$

par conséquent

$$\cos A - \sqrt{-1} \sin A = \frac{1-t\sqrt{-1}}{\sqrt{1+t^2}} = \frac{\sqrt{1+t^2}}{1+t\sqrt{-1}},$$

ce qui donne, par le théorème connu,

$$\cos(1-\omega)A - \sqrt{-1} \sin(1-\omega)A = \frac{(1+t^2)^{\frac{1-\omega}{2}}}{(1+t\sqrt{-1})^{1-\omega}};$$

la tangente t est non seulement la tangente de l'angle A, mais encore celle du même angle augmenté d'un multiple quelconque de la demi-circonférence; mais, le premier membre de cette équation devant se réduire à l'unité lorsque t est nul, il est clair que l'on doit prendre pour A le plus petit des angles positifs dont t est la tangente.

Maintenant cette équation donne, en y restituant $\frac{r}{a}$ au lieu de t ,

$$\frac{k}{a^{1-\omega} (1+t\sqrt{-1})^{1-\omega}} = \frac{k}{(a^2+r^2)^{\frac{1-\omega}{2}}} [\cos(1-\omega)A - \sqrt{-1} \sin(1-\omega)A];$$

on a donc

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{dx e^{-ax}}{x^\omega} (\cos rx - \sqrt{-1} \sin rx) \\ = \frac{k}{(a^2 + r^2)^{\frac{1-\omega}{2}}} [\cos(1-\omega)A - \sqrt{-1} \sin(1-\omega)A]. \end{aligned}$$

En comparant séparément les quantités réelles et les imaginaires, on a ces deux équations

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{dx \cos rx e^{-ax}}{x^\omega} &= \frac{k}{(a^2 + r^2)^{\frac{1-\omega}{2}}} \cos(1-\omega)A, \\ \int_0^\infty \frac{dx \sin rx e^{-ax}}{x^\omega} &= \frac{k}{(a^2 + r^2)^{\frac{1-\omega}{2}}} \sin(1-\omega)A. \end{aligned}$$

Si a est nul, $\frac{r}{a}$ sera infini, et le plus petit angle dont il est la tangente sera $\frac{\pi}{2}$, π étant la demi-circonférence dont le rayon est l'unité; on a donc

$$\begin{aligned} \int_0^\infty \frac{dx \cos rx}{x^\omega} &= \frac{k}{r^{1-\omega}} \cos \frac{(1-\omega)\pi}{2}, \\ \int_0^\infty \frac{dx \sin rx}{x^\omega} &= \frac{k}{r^{1-\omega}} \sin \frac{(1-\omega)\pi}{2}. \end{aligned}$$

Dans le cas de $\omega = \frac{1}{2}$, on a, en faisant $s^{\frac{1}{2}} = t$,

$$k = \int_0^\infty \frac{ds}{s^{\frac{1}{2}}} e^{-s} = 2 \int_0^\infty dt e^{-t}.$$

Ce dernier membre est $\sqrt{\pi}$; on a donc $k = \sqrt{\pi}$; si l'on suppose ensuite $r = 1$, on aura

$$\int_0^\infty \frac{dx \cos x}{\sqrt{x}} = \sqrt{\frac{\pi}{2}} = \int_0^\infty \frac{dx \sin x}{\sqrt{x}}.$$

Euler est parvenu à toutes ces équations dans le Tome IV de son *Calcul intégral*, publié en 1794, par la considération du passage du réel à l'imaginaire.

II.

Considérons présentement l'intégrale $\int_0^\infty dx \cos rx e^{-a^2 x^2}$. Si l'on nomme y cette intégrale, on aura

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dr} &= - \int_0^\infty x dx \sin rx e^{-a^2 x^2} \\ &= \left(\frac{1}{2a^2} \sin rx e^{-a^2 x^2} \right)_0^\infty - \frac{r}{2a^2} \int_0^\infty dx \cos rx e^{-a^2 x^2}; \end{aligned}$$

on aura donc

$$\frac{dy}{dr} + \frac{r}{2a^2} y = 0.$$

L'intégrale de cette équation est

$$y = B e^{\frac{-r^2}{4a^2}},$$

B étant une constante arbitraire; pour la déterminer, on observera que, si l'on fait r nul, $\cos rx$ devient l'unité, et l'on a

$$y = \int_0^\infty dx e^{-a^2 x^2};$$

cette dernière intégrale est, comme on sait, égale à $\frac{\sqrt{\pi}}{2a}$; donc

$$B = \frac{\sqrt{\pi}}{2a};$$

on a donc

$$\int_0^\infty dx \cos rx e^{-a^2 x^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{2a} e^{\frac{-r^2}{4a^2}}.$$

De là on tire

$$\int_0^\infty x^{2n} dx \cos rx e^{-a^2 x^2} = \pm \frac{\sqrt{\pi}}{2a} \frac{d^{2n}}{dr^{2n}} e^{\frac{-r^2}{4a^2}},$$

le signe $+$ ayant lieu si n est pair, et le signe $-$ si n est impair; on aura pareillement, en différenciant par rapport à r ,

$$\int_0^\infty x^{2n+1} dx \sin rx e^{-a^2 x^2} = \mp \frac{\sqrt{\pi}}{2a} \frac{d^{2n+1}}{dr^{2n+1}} e^{\frac{-r^2}{4a^2}}.$$

En intégrant une fois par rapport à r l'expression de

$$\int_0^{\infty} dx \cos rx e^{-a^2 x^2},$$

on aura

$$\int_0^{\infty} \frac{dx \sin rx}{x} e^{-a^2 x^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{2a} \int_0^{\infty} dr e^{-\frac{r^2}{4a^2}}.$$

III.

Considérons encore la double intégrale

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} 2 dx y dy e^{-y^2(1+x^2)} \cos rx.$$

En l'intégrant d'abord par rapport à y , elle devient

$$\int_0^{\infty} \frac{dx \cos rx}{1+x^2}.$$

Intégrons-la maintenant par rapport à x ; on a, par l'article précédent,

$$\int_0^{\infty} dx \cos rx e^{-y^2 x^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{2y} e^{-\frac{r^2}{4y^2}},$$

ce qui donne

$$\int_0^{\infty} \int_0^{\infty} 2 y dy dx \cos rx e^{-y^2(1+x^2)} = \sqrt{\pi} \int_0^{\infty} dy e^{-y^2 - \frac{r^2}{4y^2}} = \sqrt{\pi} e^r \int_0^{\infty} dy e^{-\left(\frac{2y^2+r}{2y}\right)^2}.$$

r étant supposé positif, la quantité $\left(\frac{2y^2+r}{2y}\right)^2$ a un minimum qui répond à $y = \sqrt{\frac{r}{2}}$, ce qui donne $2r$ pour ce minimum. Soit donc

$$y = \frac{1}{2}z + \frac{1}{2}\sqrt{z^2 + 2r};$$

y devant s'étendre depuis $y = 0$ jusqu'à $y = \infty$, z doit s'étendre depuis $z = -\infty$ jusqu'à $z = \infty$. Cette valeur de y donne

$$dy = \frac{1}{2} dz + \frac{1}{2} \frac{z dz}{\sqrt{z^2 + 2r}}.$$

En prenant les intégrales depuis $z = -\infty$ jusqu'à $z = \infty$, on a

$$\int_{-\infty}^{\infty} dz e^{-z^2} = \sqrt{\pi}, \quad \int_{-\infty}^{\infty} \frac{z dz e^{-z^2}}{\sqrt{z^2 + 2r}} = 0;$$

on a donc

$$\sqrt{\pi} e^r \int_0^{\infty} dy e^{-\left(\frac{y^2+r}{2y}\right)^2} = \sqrt{\pi} e^r \int_{-\infty}^{\infty} dz e^{-z^2-2r} = \frac{\pi e^{-r}}{2},$$

partant

$$\int_0^{\infty} \frac{dx \cos rx}{1+x^2} = \frac{\pi}{2e^r}.$$

En différentiant par rapport à r , on a

$$\int_0^{\infty} \frac{x dx \sin rx}{1+x^2} = \frac{\pi}{2e^r},$$

ce qui donne

$$\int_0^{\infty} \frac{dx (\cos rx + x \sin rx)}{1+x^2} = \frac{\pi}{e^r};$$

en faisant $r = 1$, on aura le théorème que j'ai donné dans les *Memoires de l'Académie des Sciences*, année 1782, page 59 (').

Si l'on fait $rx = t$, on aura

$$\int_0^{\infty} \frac{dx \cos rx}{1+x^2} = \int_0^{\infty} \frac{r dt \cos t}{r^2 + t^2},$$

partant

$$\int_0^{\infty} \frac{dt \cos t}{r^2 + t^2} = \frac{\pi e^{-r}}{2r}.$$

Soit $r^2 = q$, on aura en différentiant $i - 1$ fois par rapport à q l'équation précédente, et restituant pour t sa valeur rx ,

$$\int_0^{\infty} \frac{dx \cos rx}{(1+x^2)^i} = \frac{(-1)^{i-1} q^{i-\frac{1}{2}}}{1.2.3 \dots (i-1)} \frac{\pi}{2} \frac{d^{i-1}}{dq^{i-1}} \frac{e^{-\sqrt{q}}}{\sqrt{q}};$$

on pourra donc intégrer généralement, depuis x nul jusqu'à x infini, la différentielle

$$\frac{(A + Bx^2 + Cx^4 + \dots + Hx^{2i-2}) dx \cos rx}{(1+x^2)^i},$$

(') *OEuvres de Laplace*, T. X, p. 264.

car, en mettant un terme quelconque, tel que Fx^{2n} , sous la forme $F(1+x^2-1)^n$, et en le développant suivant les puissances de $1+x^2$, on réduira la différentielle précédente dans une suite de différentielles de la forme $\frac{k dx \cos rx}{(1+x^2)^n}$, qui seront intégrables par ce qui précède; on aura donc ainsi en fonction de r l'intégrale de la différentielle précédente. On pourra même, au lieu de $\cos rx$, y substituer une puissance entière et positive de ce cosinus, parce que cette puissance se décompose en cosinus de l'angle et de ses multiples. Nommons R la fonction de r dont il s'agit, on aura, en différentiant par rapport à r cette intégrale,

$$\int_0^\infty x dx \sin rx \frac{A + Bx^2 + Cx^4 + \dots + Hx^{2i-2}}{(1+x^2)^i} = -\frac{dR}{dr}.$$

En l'intégrant par rapport à r , après l'avoir multipliée par dr , on aura

$$\int_0^\infty dx \sin rx \frac{A + Bx^2 + Cx^4 + \dots + Hx^{2i-2}}{x(1+x^2)^i} = \int_0^r R dr.$$

On peut, au moyen des passages du réel à l'imaginaire, facilement conclure de la valeur de l'intégrale $\int_0^\infty \frac{dx \cos rx}{1+x^2}$ la valeur de l'intégrale $\int_0^\infty \frac{M}{N} dx \cos rx$, M et N étant des fonctions rationnelles et entières de x^2 , telles que le dénominateur N soit d'un plus haut degré que M , et n'ait aucun facteur réel en x du premier degré. Dans ce cas, la fraction $\frac{M}{N}$ est décomposable en fractions de la forme $\frac{A}{1+\epsilon^2 x^2}$, A et ϵ étant réels ou imaginaires. Or on a, en faisant $\epsilon x = x'$ et $\frac{r}{\epsilon} = r'$,

$$A \int_0^\infty \frac{dx \cos rx}{1+\epsilon^2 x^2} = \frac{A}{\epsilon} \int_0^\infty \frac{dx' \cos r' x'}{1+x'^2};$$

en donnant donc généralement à cette dernière intégrale la valeur qu'elle a dans le cas de x' réel et qui, par ce qui précède, est égale à $\frac{\pi}{2} e^{-r'}$, on aura

$$A \int_0^\infty \frac{dx \cos rx}{1+\epsilon^2 x^2} = \frac{A\pi}{2\epsilon} e^{-\frac{r}{\epsilon}}.$$

$\frac{1}{6}$ est la racine carrée de $\frac{1}{6^2}$, et cette racine est également $-\frac{1}{6}$; mais l'intégrale $\int_0^\infty \frac{M}{N} dx \cos rx$ ne devenant jamais infinie dans le cas même de r infini, et de plus $\cos rx$ ne changeant point, en y changeant le signe de r , il est clair que l'on doit choisir celle des deux racines $\frac{1}{6}$ et $-\frac{1}{6}$, dont la partie réelle est positive. On trouve ainsi, par exemple,

$$\int_0^\infty \frac{dx \cos rx}{1+x^2} = \frac{\pi}{2\sqrt{2}} e^{\frac{-r}{\sqrt{2}}} \left(\cos \frac{r}{\sqrt{2}} + \sin \frac{r}{\sqrt{2}} \right).$$

IV.

Application de l'analyse précédente aux probabilités.

Appliquons l'analyse précédente à la théorie des probabilités. Pour cela, considérons deux joueurs A et B, dont les adresses soient égales, et jouant ensemble de manière que B ait primitivement r jetons; que, à chaque coup qu'il perd, il donne un de ses jetons au joueur A, et que, à chaque coup qu'il gagne, il en reçoive un du joueur A, qui est supposé en avoir un nombre infini. Le jeu continue jusqu'à ce que le joueur A ait gagné tous les jetons de B. Cela posé, r étant un grand nombre, on demande en combien de coups on peut parier un contre un, ou deux contre un, ou trois contre deux, etc., que le joueur A aura gagné la partie.

Nous allons d'abord établir que la partie doit finir. Pour cela, soit y_r la probabilité qu'elle finira. Après le premier coup, cette probabilité est ou y_{r-1} , ou y_{r+1} , suivant que le joueur A gagne ou perd ce coup; on a donc

$$y_r = \frac{1}{2} y_{r+1} + \frac{1}{2} y_{r-1}.$$

L'intégrale de cette équation aux différences est

$$y_r = a + br,$$

a et b étant des constantes arbitraires. J'observe d'abord que la constante b doit être nulle, autrement y_r croîtrait indéfiniment, ce qui ne

peut être, puisqu'il ne peut jamais dépasser l'unité. De plus y_r est 1 lorsque $r = 0$, car alors, B n'ayant plus de jetons, la partie est finie; donc

$$y_r = 1.$$

Cherchons maintenant la probabilité que la partie sera finie avant ou au coup x . En nommant $y_{r,x}$ cette probabilité, on aura

$$y_{r,x} = \frac{1}{2} y_{r+1,x-1} + \frac{1}{2} y_{r-1,x-1}.$$

Il faut intégrer cette équation aux différences finies partielles en remplissant les conditions suivantes : 1° que $y_{r,x}$ soit nul lorsque x est moindre que r ; 2° qu'il soit égal à l'unité lorsque r est nul. Ces deux conditions étant remplies, l'équation précédente aux différences donne toutes les valeurs de $y_{r,x}$, quels que soient r et x . Présentement, l'expression suivante de $y_{r,x}$ satisfait à ces conditions et à l'équation aux différences partielles, d'où il suit qu'elle exprime la vraie valeur de $y_{r,x}$,

$$y_{r,x} = 1 - \frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \sin r\varphi (\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi}.$$

x est égal à $r + 2i$; en effet, il ne peut être que r ou ce même nombre augmenté d'un nombre pair, car le nombre de parties jouées doit être égal à r ou le surpasser d'un nombre pair, puisque A ne peut gagner la partie, qu'il ne gagne le nombre r des jetons de B, plus ceux qu'il a perdus, et il faut pour cela deux parties pour chaque jeton, l'une pour le perdre et l'autre pour le gagner. Je ne donnerai point l'analyse qui m'a conduit à l'expression précédente : je me contenterai de faire voir qu'elle satisfait à l'équation aux différences partielles et aux conditions prescrites ci-dessus. D'abord, en la substituant dans l'équation aux différences partielles, on a

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \sin r\varphi (\cos \varphi)^{x+1}}{\sin \varphi} = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi (\cos \varphi)^x}{\sin \varphi} \left[\frac{1}{2} \sin(r+1)\varphi + \frac{1}{2} \sin(r-1)\varphi \right],$$

équation évidente. De plus, si l'on fait r nul, l'expression précédente

de $y_{r,x}$ devient l'unité. Enfin, si l'on fait i négatif, elle se réduit à zéro. En effet, on a

$$\begin{aligned}\frac{\sin r\varphi}{\sin \varphi} &= \frac{e^{r\varphi\sqrt{-1}} - e^{-r\varphi\sqrt{-1}}}{e^{\varphi\sqrt{-1}} - e^{-\varphi\sqrt{-1}}} \\ &= e^{(r-1)\varphi\sqrt{-1}} + e^{(r-2)\varphi\sqrt{-1}} + \dots + e^{-(r-2)\varphi\sqrt{-1}} + e^{-(r-1)\varphi\sqrt{-1}}.\end{aligned}$$

De plus, $(\cos \varphi)^{r-2i+1}$ est égal à

$$\frac{(e^{\varphi\sqrt{-1}} + e^{-\varphi\sqrt{-1}})^{r-2i+1}}{2^{r-2i+1}}.$$

En développant cette fonction et multipliant ce développement par celui de $\frac{\sin r\varphi}{\sin \varphi}$, chaque terme du premier développement donnera, dans le produit, un terme indépendant de φ ; la somme de tous ces termes sera donc $\frac{(1+1)^{r-2i+1}}{2^{r-2i+1}}$ ou l'unité, et en multipliant cette somme par $\frac{2}{\pi} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi$, le produit sera l'unité. Les autres termes du produit des deux développements précédents seront des cosinus de $2\varphi, 4\varphi, \dots$, et l'intégrale de leurs produits par $d\varphi$ sera nulle. On a donc

$$y_{r,x} = 0,$$

lorsque i est négatif.

Supposons maintenant que r et i soient de grands nombres. Le maximum de la fonction

$$\frac{\varphi (\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi}$$

répond à $\varphi = 0$, ce qui donne 1 pour ce maximum. La fonction décroît ensuite avec une très grande rapidité, et dans l'intervalle où elle a une valeur sensible, on peut supposer

$$\begin{aligned}\log \sin \varphi &= \log \varphi + \log(1 - \tfrac{1}{2}\varphi^2) = \log \varphi - \tfrac{1}{2}\varphi^2, \\ \log (\cos \varphi)^{r+2i+1} &= (r+2i+1) \log(1 - \tfrac{1}{2}\varphi^2 + \tfrac{1}{24}\varphi^4) \\ &= -\frac{r+2i+1}{2}\varphi^2 - \frac{r+2i+1}{12}\varphi^4,\end{aligned}$$

ce qui donne, en négligeant les sixièmes puissances de φ et ses quatrièmes puissances qui ne sont pas multipliées par $r + 2i + 1$,

$$\log \frac{(\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi} = -\log \varphi - \frac{r+2i+\frac{1}{2}}{2} \varphi^2 - \frac{r+2i+\frac{1}{2}}{12} \varphi^4.$$

En faisant donc

$$a^2 = \frac{r+2i+\frac{1}{2}}{2},$$

on aura

$$\frac{(\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi} = \frac{1 - \frac{a^2}{6} \varphi^4}{\varphi} e^{-a^2 \varphi^2},$$

par conséquent,

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \sin r\varphi (\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi} = \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{d\varphi \left(1 - \frac{a^2}{6} \varphi^4\right)}{\varphi} \sin r\varphi e^{-a^2 \varphi^2}.$$

Cette dernière intégrale peut être prise depuis $\varphi = 0$ jusqu'à φ infini, car elle doit être prise depuis $\varphi = 0$ jusqu'à $\varphi = \frac{1}{2}\pi$; or, a^2 étant un nombre considérable, $e^{-a^2 \varphi^2}$ devient excessivement petit lorsqu'on y fait $\varphi = \frac{1}{2}\pi$, en sorte qu'on peut le supposer nul, vu l'extrême rapidité avec laquelle cette exponentielle diminue lorsque φ augmente. Maintenant on a

$$\frac{d}{dr} \int_0^{\infty} \frac{d\varphi \left(1 - \frac{a^2}{6} \varphi^4\right)}{\varphi} \sin r\varphi e^{-a^2 \varphi^2} = \int_0^{\infty} d\varphi \left(1 - \frac{a^2}{6} \varphi^4\right) e^{-a^2 \varphi^2} \cos r\varphi;$$

on a d'ailleurs, par l'article II,

$$\int_0^{\infty} d\varphi \cos r\varphi e^{-a^2 \varphi^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{2a} e^{-\frac{r^2}{4a^2}},$$

$$\int_0^{\infty} \varphi^4 d\varphi \cos r\varphi e^{-a^2 \varphi^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{2a} \frac{d^4}{dr^4} e^{-\frac{r^2}{4a^2}} = \frac{3\sqrt{\pi}}{8a^5} e^{-\frac{r^2}{4a^2}} \left(1 - \frac{r^2}{a^2} + \frac{r^4}{12a^4}\right);$$

d'où l'on tire, en supposant $\frac{r^2}{4a^2} = t^2$,

$$\int_0^{\infty} \frac{d\varphi \sin r\varphi (\cos \varphi)^{r+2i+1}}{\sin \varphi} = \sqrt{\pi} \left[\int_0^1 dt e^{-t^2} - \frac{t e^{-t^2}}{8a^2} \left(1 - \frac{2}{3} t^2\right) \right];$$

ainsi la probabilité que A gagnera la partie dans un nombre $r + 2i$ de coups est

$$1 - \frac{2}{\sqrt{\pi}} \left[\int_0^T dt e^{-t^2} - \frac{T e^{-T^2}}{8a^2} (1 - \frac{1}{2} T^2) \right],$$

T^2 étant égal à $\frac{r^2}{4a^2}$.

Si l'on cherche le nombre de coups dans lesquels on peut parier un contre un que cela aura lieu, on fera cette probabilité égale à $\frac{1}{2}$, ce qui donne

$$\int_0^T dt e^{-t^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{4} + \frac{T e^{-T^2}}{8a^2} (1 - \frac{1}{2} T^2).$$

Nommons T' la valeur de t qui correspond à l'équation

$$\int_0^{T'} dt e^{-t^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{4},$$

et supposons $T = T' + q$, q étant de l'ordre $\frac{1}{a^2}$. L'intégrale $\int_0^T dt e^{-t^2}$ sera augmentée à très peu près de $q e^{-T'^2}$, ce qui donne

$$q e^{-T'^2} = \frac{T' e^{-T'^2}}{8a^2} (1 - \frac{1}{2} T'^2);$$

on aura donc

$$T^2 = T'^2 + \frac{T'^2}{4a^2} (1 - \frac{1}{2} T'^2).$$

Ayant ainsi T^2 aux quantités près de l'ordre $\frac{1}{a^2}$, on aura, aux quantités près de l'ordre $\frac{1}{a^2}$, en vertu de l'équation

$$2a^2 = r + 2i + \frac{1}{2} = \frac{r^2}{2T^2},$$

la suivante

$$r + 2i = \frac{r^2}{2T'^2} - \frac{1}{2} + \frac{1}{2} T'^2.$$

Pour déterminer la valeur de T'^2 , nous observerons qu'ici T' est plus petit que $\frac{1}{2}$; ainsi l'équation transcendante et intégrale

$$\int dt e^{-t^2} = \frac{\sqrt{\pi}}{4}$$

peut être transformée dans la suivante :

$$T' - \frac{1}{3} T'^3 + \frac{1}{1.2} \frac{1}{5} T'^5 - \frac{1}{1.2.3} \frac{1}{7} T'^7 + \dots = \frac{\sqrt{\pi}}{4}.$$

En résolvant cette équation, on trouve

$$T'^2 = 0,2102497.$$

Ainsi, en supposant $r = 100$, on aura

$$r + 2i = 23780,14;$$

il y a donc alors du désavantage à parier un contre un que A gagnera la partie dans 23 780 coups; mais il y a de l'avantage à parier qu'il la gagnera dans 23 781 coups.

V.

Considérons deux urnes A et B, renfermant chacune le même nombre n de boules; et supposons que, dans le nombre total $2n$ de boules, il y en ait autant de blanches que de noires. Concevons que l'on tire en même temps une boule de chaque urne, et qu'ensuite on mette dans une urne la boule extraite de l'autre. Supposons que l'on répète cette opération un nombre quelconque r de fois, en agitant à chaque fois les urnes pour en bien mêler les boules; et cherchons la probabilité qu'après ce nombre r d'opérations il y aura x boules blanches dans l'urne A.

Soit $z_{x,r}$ cette probabilité; n^{2r} est le nombre des combinaisons possibles dans r opérations, car, à chaque opération, les boules de l'urne A peuvent se combiner avec chacune des n boules de l'urne B, ce qui produit n^2 combinaisons; $n^{2r} z_{x,r}$ est donc le nombre des combinaisons dans lesquelles il peut y avoir x boules blanches dans l'urne A après ces opérations. Maintenant il peut arriver que l'opération $(r+1)^{\text{ième}}$ fasse sortir une boule blanche de l'urne A, et y fasse rentrer une boule blanche : le nombre des cas dans lesquels cela peut arriver est le produit de $n^{2r} z_{x,r}$ par le nombre x des boules blanches de l'urne A, et par le nombre $n - x$ des boules blanches qui doivent

être alors dans l'urne B, puisque le nombre total des boules blanches des deux urnes est n ; dans tous ces cas, il reste x boules blanches dans l'urne A; le produit $x(n-x)n^{2r}z_{x,r}$ est donc une des parties de $n^{2r+2}z_{x,r+1}$.

Il peut arriver encore que l'opération $(r+1)^{\text{ième}}$ fasse sortir et entrer dans l'urne A une boule noire, ce qui conserve dans cette urne x boules blanches; ainsi $n-x$ étant après l'opération $r^{\text{ième}}$ le nombre des boules noires de l'urne A, et x étant celui des mêmes boules dans l'urne B, on voit, par le raisonnement précédent, que $(n-x)xn^{2r}z_{x,r}$ est encore une partie de $n^{2r+2}z_{x,r+1}$.

S'il y a $x-1$ boules blanches dans l'urne A après l'opération $r^{\text{ième}}$, et que l'opération suivante en fasse sortir une boule noire et y fasse rentrer une boule blanche, il y aura x boules blanches dans l'urne A à l'opération $(r+1)^{\text{ième}}$. Le nombre des cas dans lesquels cela peut avoir lieu est le produit de $n^{2r}z_{x-1,r}$ par le nombre $n-x+1$ des boules noires de l'urne A, après l'opération $r^{\text{ième}}$, et le nombre $n-x+1$ des boules blanches de l'urne B après la même opération; $(n-x+1)^2n^{2r}z_{x-1,r}$ est donc encore une partie de $n^{2r+2}z_{x,r+1}$.

Enfin, s'il y a $x+1$ boules blanches dans l'urne A après l'opération $r^{\text{ième}}$, et que l'opération suivante en fasse sortir une boule blanche et y fasse rentrer une boule noire, il y aura encore, après cette dernière opération, x boules blanches dans l'urne. Le nombre des cas dans lesquels cela peut arriver est le produit de $n^{2r}z_{x+1,r}$ par le nombre $x+1$ des boules blanches de l'urne A, et par le nombre $x+1$ des boules noires de l'urne B; $(x+1)^2n^{2r}z_{x+1,r}$ est donc encore une partie de $n^{2r+2}z_{x,r+1}$.

En réunissant toutes ces parties et en égalant leur somme à $n^{2r+2}z_{x,r+1}$, on aura l'équation aux différences finies partielles

$$z_{x,r+1} = \left(\frac{x+1}{n}\right)^2 z_{x+1,r} + \frac{2x}{n} \left(1 - \frac{x}{n}\right) z_{x,r} + \left(1 - \frac{x-1}{n}\right)^2 z_{x-1,r}.$$

Quoique cette équation soit différentielle du second ordre par rapport à la variable x , son intégrale ne renferme qu'une fonction arbitraire

qui dépend de la probabilité des diverses valeurs de x dans l'état initial des urnes. En effet, il est visible que si l'on connaît les valeurs de $z_{x,0}$ correspondantes à toutes les valeurs de x , depuis $x = 0$ jusqu'à $x = n$, l'équation précédente donne toutes les valeurs de $z_{x,1}$, $z_{x,2}$, ..., en observant que, les valeurs négatives de x étant impossibles, $z_{x,r}$ est nul lorsque x est négatif.

Lorsque x est un très grand nombre, cette équation se transforme dans une équation aux différences infiniment petites particelles que l'on obtient ainsi; on a alors, à très peu près,

$$z_{x+1,r} = z_{x,r} + \frac{\partial z_{x,r}}{\partial x} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 z_{x,r}}{\partial x^2},$$

$$z_{x-1,r} = z_{x,r} - \frac{\partial z_{x,r}}{\partial x} + \frac{1}{2} \frac{\partial^2 z_{x,r}}{\partial x^2},$$

$$z_{x,r+1} = z_{x,r} + \frac{\partial z_{x,r}}{\partial r}.$$

Soit

$$x = \frac{n + \mu\sqrt{n}}{2}, \quad r = nr', \quad z_{x,r} = U;$$

l'équation précédente aux différences partielles deviendra, en négligeant les termes de l'ordre $\frac{1}{n^2}$,

$$\frac{\partial U}{\partial r'} = 2U + 2\mu \frac{\partial U}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 U}{\partial \mu^2}.$$

Pour intégrer cette équation, qui, comme on peut s'en assurer par la méthode que j'ai donnée pour cet objet, dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* de l'année 1773⁽¹⁾, n'est intégrable, en termes finis, qu'au moyen d'intégrales définies, faisons

$$U = \int \varphi dt e^{-\mu t};$$

φ étant une fonction de t et de r' , on aura

$$2\mu \frac{\partial U}{\partial \mu} = 2e^{-\mu t} t \varphi - 2 \int e^{-\mu t} (\varphi dt + t d\varphi), \quad \frac{\partial^2 U}{\partial \mu^2} = \int e^{-\mu t} t^2 \varphi dt;$$

(¹) *OEuvres de Laplace*, T. VIII.

l'équation aux différences partielles en U devient ainsi

$$\int e^{-\mu t} \frac{\partial \varphi}{\partial r'} dt = 2 e^{-\mu t} t \varphi + \int e^{-\mu t} dt \left(t^2 \varphi - 2 t \frac{\partial \varphi}{\partial t} \right).$$

En égalant entre eux les termes affectés du signe \int , conformément à la méthode que j'ai donnée dans les *Mémoires de l'Académie des Sciences* de 1782 ⁽¹⁾, on aura l'équation aux différences partielles

$$\frac{\partial \varphi}{\partial r'} = t^2 \varphi - 2 t \frac{\partial \varphi}{\partial t},$$

et le terme hors du signe \int , égalé à zéro, donnera, pour l'équation aux limites de l'intégrale,

$$0 = t \varphi e^{-\mu t}.$$

L'intégrale de l'équation précédente aux différences partielles est

$$\varphi = e^{\frac{1}{2} \mu r'} \psi \left(\frac{t}{e^{\frac{1}{2} r'}} \right),$$

$\psi \left(\frac{t}{e^{\frac{1}{2} r'}} \right)$ étant une fonction arbitraire de $\frac{t}{e^{\frac{1}{2} r'}}$; on a donc

$$U = \int dt e^{-\mu t + \frac{1}{2} \mu r'} \psi \left(\frac{t}{e^{\frac{1}{2} r'}} \right).$$

Soit

$$t = 2 \mu + 2 s \sqrt{-1};$$

l'équation précédente prendra cette forme

$$(A) \quad U = e^{-\mu^2} \int ds e^{-s^2} \Gamma \left(\frac{s - \frac{\mu}{2} \sqrt{-1}}{e^{\frac{1}{2} r'}} \right).$$

Il est aisé de voir que l'équation aux limites de l'intégrale, donnée ci-dessus, exige que les limites de l'intégrale relative à s soient prises depuis $s = -\infty$ jusqu'à $s = \infty$. En prenant le radical $\sqrt{-1}$ avec le signe $-$, on aurait pour U une expression de cette forme

$$U = e^{-\mu^2} \int ds e^{-s^2} \Pi \left(\frac{s + \frac{\mu}{2} \sqrt{-1}}{e^{\frac{1}{2} r'}} \right),$$

⁽¹⁾ *OEuvres de Laplace*, T. X.

la fonction arbitraire $\Pi(s)$ pouvant être autre que la fonction $\Gamma(s)$. La somme de ces deux expressions de U sera la valeur entière de U ; mais il est facile de s'assurer que les intégrales, étant prises depuis $s = -\infty$ jusqu'à $s = \infty$, l'addition de cette nouvelle expression de U n'ajoute rien à la généralité de la première dans laquelle elle est comprise.

Développons maintenant le second membre de l'équation (A), suivant les puissances de $\frac{1}{e^{2r'}}$, et considérons un des termes de ce développement, tel que

$$\frac{H^{(i)} e^{-\mu^2}}{e^{4ir'}} \int ds e^{-s^2} (s - \mu\sqrt{-1})^{2i};$$

ce terme devient, après les intégrations,

$$\frac{1.3.5\dots(2i-1)}{2^i} \sqrt{\pi} \frac{H^{(i)} e^{-\mu^2}}{e^{4ir'}} \left[1 - \frac{i}{1.2} (2\mu)^2 + \frac{i(i-1)}{1.2.3.4} (2\mu)^4 - \frac{i(i-1)(i-2)}{1.2.3.4.5.6} (2\mu)^6 + \dots \right].$$

Considérons encore un terme du développement de l'expression de U , tel que

$$\frac{L^{(i)} \sqrt{-1} e^{-\mu^2}}{e^{(i+2)r'}} \int ds e^{-s^2} (s - \mu\sqrt{-1})^{2i+1};$$

ce terme devient, après les intégrations,

$$\frac{1.3.5\dots(2i+1) L^{(i)} \mu e^{-\mu^2} \sqrt{\pi}}{2^i e^{(i+2)r'}} \left[1 - \frac{i}{1.2.3} (2\mu)^2 + \frac{i(i-1)}{1.2.3.4.5} (2\mu)^4 - \frac{i(i-1)(i-2)}{1.2.3.4.5.6.7} (2\mu)^6 + \dots \right].$$

On aura donc ainsi l'expression générale de la probabilité U , développée dans une série ordonnée suivant les puissances de $\frac{1}{e^{2r'}}$, série qui devient très convergente, lorsque r' est un peu considérable. Cette expression doit être telle que $\int U dx$ ou $\frac{1}{2} \int U d\mu \sqrt{n}$ soit égal à l'unité, les intégrales étant étendues à toutes les valeurs dont x et μ sont susceptibles, c'est-à-dire depuis x nul jusqu'à $x = n$ et depuis $\mu = -\sqrt{n}$ jusqu'à $\mu = \sqrt{n}$; car il est certain que l'urne doit ou non contenir des boules blanches. En prenant l'intégrale $\int e^{-\mu^2} d\mu$ dans ces limites, et généralement dans les limites $\pm \sqrt{n}$, on a le même

résultat à très peu près qu'en la prenant depuis $\mu = -\infty$ jusqu'à $\mu = \infty$; la différence n'est ici que de l'ordre $\frac{e^{-n}}{\sqrt{n}}$, et, vu l'extrême rapidité avec laquelle e^{-n} diminue à mesure que n augmente; on voit que cette différence est entièrement insensible lorsque n est un grand nombre. Cela posé, considérons dans l'intégrale $\frac{1}{2} \int U d\mu \sqrt{n}$ le terme

$$\frac{1.3.5 \dots (2i-1) \frac{1}{2} H^{(i)} \sqrt{n} \pi}{2^i e^{i\mu r}} \int e^{-\mu^2} d\mu \left[1 - \frac{i}{1.2} (2\mu)^2 + \frac{i(i-1)}{1.2.3.4} (2\mu)^4 - \dots \right].$$

En étendant l'intégrale depuis $\mu = -\infty$ jusqu'à $\mu = \infty$, ce terme devient

$$\frac{1.3.5 \dots (2i-1) \frac{1}{2} H^{(i)} \pi \sqrt{n}}{2^i e^{i\mu r}} \left[1 - i + \frac{i(i-1)}{1.2} - \frac{i(i-1)(i-2)}{1.2.3} + \dots \right];$$

le dernier facteur $1 - i + \frac{i(i-1)}{1.2} - \dots$ est égal à $(i-1)^i$; il est donc nul, excepté dans le cas de $i = 0$, où il se réduit à l'unité. Il est visible que les termes de l'expression de U qui renferment des puissances impaires de μ donnent un résultat nul dans l'intégrale $\frac{1}{2} \int U d\mu \sqrt{n}$, étendue depuis $\mu = -\infty$ jusqu'à $\mu = \infty$; car ces termes ont pour facteur $e^{-\mu^2}$, et l'on a généralement dans ces limites

$$\int_{-\infty}^{\infty} d\mu \mu^{2i+1} e^{-\mu^2} = 0;$$

il n'y a donc que le premier terme de l'expression de U , terme que nous représentons par $H e^{-\mu^2}$, qui puisse donner un résultat dans l'intégrale $\frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} U d\mu \sqrt{n}$, et ce résultat est $\frac{1}{2} H n \sqrt{\pi}$; on a donc

$$\frac{1}{2} H n \sqrt{\pi} = 1,$$

par conséquent

$$H = \frac{2}{n \sqrt{\pi}}.$$

L'expression générale de U a ainsi la forme suivante

$$U = \frac{2e^{-\mu^2}}{\sqrt{n\pi}} \left[1 + \frac{Q^{(1)}(1-2\mu^2)}{e^{4r'}} + \frac{Q^{(2)}(1-4\mu^2+\frac{2}{3}\mu^4)}{e^{8r'}} + \dots \right. \\ \left. + \frac{L^{(0)}\mu}{e^{2r'}} + \frac{L^{(1)}\mu(1-\frac{2}{3}\mu^2)}{e^{6r'}} + \frac{L^{(2)}\mu(1-\frac{4}{3}\mu^2+\frac{2}{15}\mu^4)}{e^{10r'}} + \dots \right],$$

$Q^{(1)}, Q^{(2)}, \dots, L^{(0)}, L^{(1)}, \dots$ étant des constantes indéterminées qui dépendent de la valeur initiale de U .

Supposons que U devienne X lorsque r' est nul, X étant une fonction donnée de μ . On a généralement ces deux théorèmes

$$0 = Q^{(i)} \int \mu^{2q} d\mu U_i e^{-\mu^2},$$

$$0 = L^{(i)} \int \mu^{2q+1} d\mu U'_i e^{-\mu^2},$$

lorsque q est moindre que i , U_i et U'_i étant les fonctions de μ par lesquelles $\frac{2Q^{(i)}e^{-\mu^2}}{\sqrt{n\pi}e^{4ir'}}$ et $\frac{2L^{(i)}e^{-\mu^2}}{\sqrt{n\pi}e^{(4i+2)r'}}$ sont multipliés dans l'expression de U .

Par ce qui précède, le terme $\frac{2Q^{(i)}Ue^{-\mu^2}}{e^{4ir'}\sqrt{n\pi}}$ est égal à

$$\frac{H^{(i)}(\sqrt{-1})^{2i}}{e^{4ir'}} e^{-\mu^2} \int ds e^{-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i};$$

il faut donc démontrer que l'on a

$$0 = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2q} ds d\mu e^{-\mu^2-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i}.$$

En intégrant d'abord par rapport à μ , ce terme devient

$$\frac{2q-1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2q-2} d\mu ds e^{-\mu^2-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i} \\ + i \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2q-1} d\mu ds e^{-\mu^2-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i-1}.$$

En continuant d'intégrer ainsi par parties, on arrive à des termes de la forme

$$K \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} d\mu ds e^{-\mu^2-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2c},$$

c n'étant pas zéro; et, par ce qui précède, ce terme est nul. On prouvera de la même manière que l'on a

$$0 = L^{(i)} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2q+1} d\mu U_i e^{-\mu^2}.$$

De là il suit que l'on a généralement

$$0 = \int_{-\infty}^{\infty} U_i U_{i'} d\mu e^{-\mu^2},$$

$$0 = \int_{-\infty}^{\infty} U_i' U_i' d\mu e^{-\mu^2},$$

i et i' étant des nombres différents; car, si, par exemple, i' est plus grand que i , toutes les puissances de μ dans U_i seront moindres que $2i'$; chacun des termes de U donnera donc, par les théorèmes précédents, un résultat nul dans l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} U_i U_{i'} d\mu e^{-\mu^2}$. Le même raisonnement a lieu pour l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} U_i' U_i' d\mu e^{-\mu^2}$.

Mais ces intégrales ne sont pas nulles lorsque $i' = i$; on les obtiendra, dans ce cas, de cette manière. On a, par ce qui précède,

$$U_i = \frac{2^i (\sqrt{-1})^{2i} \int_{-\infty}^{\infty} ds e^{-s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i}}{1.3.5 \dots (2i-1) \sqrt{\pi}}.$$

Le terme qui a pour facteur μ^{2i} dans cette expression est

$$\frac{2^i (\sqrt{-1})^{2i} \mu^{2i}}{1.3.5 \dots (2i-1)};$$

or on peut ne considérer que ce terme dans le premier facteur U_i de l'intégrale $\int_{-\infty}^{\infty} U_i U_i d\mu e^{-\mu^2}$; car les puissances inférieures de μ dans ce facteur donnent un résultat nul dans l'intégrale; on a donc

$$\int_{-\infty}^{\infty} U_i U_i d\mu e^{-\mu^2} = \frac{2^{2i}}{[1.2.3 \dots (2i-1)]^2 \sqrt{\pi}} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i}.$$

On a, en intégrant par rapport à μ , depuis $\mu = -\infty$ jusqu'à $\mu = \infty$,

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i} \\ &= \frac{2i-1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i-2} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i} \\ &+ \frac{2i}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i-1} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i-1}. \end{aligned}$$

Le premier terme du second membre de cette équation est nul par ce qui précède; ce membre se réduit donc à son second terme; on trouve de la même manière que l'on a

$$\begin{aligned} & \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i-1} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i-1} \\ &= \frac{2i-1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i-2} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i-2}, \end{aligned}$$

et ainsi de suite; on a donc

$$\int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} \mu^{2i} d\mu ds e^{-\mu^2 - s^2} (\mu + s\sqrt{-1})^{2i} = \frac{1.2.3 \dots 2i\pi}{2^{2i}},$$

par conséquent

$$\int_{-\infty}^{\infty} U_i U_i d\mu e^{-\mu^2} = \frac{2.4.6 \dots 2i\sqrt{\pi}}{1.3.5 \dots (2i-1)}.$$

On trouvera de la même manière

$$\int_{-\infty}^{\infty} U_i' U_i' d\mu e^{-\mu^2} = \frac{1}{2} \frac{2.4.6 \dots 2i\sqrt{\pi}}{1.3.5 \dots (2i+1)};$$

on a évidemment

$$\int_{-\infty}^{\infty} U_i U_i' d\mu e^{-\mu^2} = 0$$

dans le cas même où i et i' ne sont pas différents, parce que le produit $U_i U_i'$ ne contient que des puissances impaires de μ .

Cela posé, l'expression générale de U donne, pour sa valeur initiale,

que nous avons désignée par X,

$$X = \frac{2e^{-\mu^2}}{\sqrt{n\pi}} [1 + Q^{(1)}(1 - 2\mu^2) + \dots + L^{(0)}\mu + L^{(1)}\mu(1 - \frac{2}{3}\mu^2) + \dots].$$

Si l'on multiplie cette équation par $U_i d\mu$, et si l'on prend les intégrales depuis $\mu = -\infty$ jusqu'à $\mu = \infty$, on aura, en vertu des théorèmes précédents,

$$\int_{-\infty}^{\infty} X U_i d\mu = \frac{2}{\sqrt{n\pi}} Q^{(i)} \int U_i U_i d\mu e^{-\mu^2};$$

d'où l'on tire

$$Q^{(i)} = \frac{1.3.5 \dots (2i-1) \frac{1}{2} \sqrt{n}}{2.4.6 \dots 2i} \int_{-\infty}^{\infty} X U_i d\mu;$$

on trouvera de la même manière

$$L^{(i)} = \frac{1.3.5 \dots (2i+1) \sqrt{n}}{2.4.6 \dots 2i} \int_{-\infty}^{\infty} X U_i' d\mu.$$

On aura donc ainsi les valeurs successives de $Q^{(1)}, Q^{(2)}, \dots, L^{(0)}, L^{(1)}, \dots$, au moyen d'intégrales définies, lorsque X ou la valeur initiale de U sera donnée.

Dans le cas où X est égal à $\frac{2i}{\sqrt{n\pi}} e^{-i\mu^2}$, l'expression générale de U prend une forme très simple. Alors la fonction arbitraire $\Gamma\left(\frac{s-\mu\sqrt{-1}}{e^{2r'}}\right)$ de la formule (A) est de la forme $k e^{-\epsilon\left(\frac{s-\mu\sqrt{-1}}{e^{2r'}}\right)^2}$. Pour déterminer les constantes ϵ et k , nous observerons que, en supposant

$$\epsilon' = \frac{\epsilon}{e^{4r'}},$$

on aura

$$U = k e^{\frac{-\mu^2}{1+\epsilon'}} \int_{-\infty}^{\infty} ds e^{-(1+\epsilon')\left(s - \frac{\epsilon'\mu\sqrt{-1}}{1+\epsilon'}\right)^2};$$

en faisant ensuite

$$\sqrt{1+\epsilon'}\left(s - \frac{\epsilon'\mu\sqrt{-1}}{1+\epsilon'}\right) = s',$$

et observant que l'intégrale relative à s devant être prise depuis

$s = -\infty$ jusqu'à $s = +\infty$, l'intégrale relative à s' doit être prise dans les mêmes limites, on aura

$$U = \frac{k\sqrt{\pi}}{\sqrt{1+\mathcal{E}'}} e^{\frac{-\mu^2}{1+\mathcal{E}'}}.$$

En comparant cette expression à la valeur initiale de U , qui est

$$U = \frac{2i}{\sqrt{n\pi}} e^{-i^2\mu^2},$$

et observant que \mathcal{E} est la valeur initiale de \mathcal{E}' , on aura

$$i^2 = \frac{1}{1+\mathcal{E}},$$

d'où l'on tire

$$\mathcal{E} = \frac{1-i^2}{i^2}, \quad \mathcal{E}' = \frac{1-i^2}{i^2 e^{i^2 r'}}.$$

On doit avoir ensuite

$$\frac{k\sqrt{\pi}}{\sqrt{1+\mathcal{E}}} = \frac{2i}{\sqrt{n\pi}},$$

ce qui donne

$$k\sqrt{\pi} = \frac{2}{\sqrt{n\pi}},$$

valeur que l'on obtient encore par la condition que

$$\frac{1}{2} \int_{-\infty}^{\infty} U d\mu \sqrt{n} = 1;$$

on aura donc pour l'expression de U , quel que soit r' ,

$$U = \frac{2}{\sqrt{n\pi(1+\mathcal{E}')}} e^{\frac{-\mu^2}{1+\mathcal{E}'}}.$$

On trouve, en effet, que cette valeur de U , substituée dans l'équation aux différentielles partielles en U , y satisfait. \mathcal{E}' diminuant sans cesse quand r' augmente, la valeur de U varie sans cesse et devient à sa limite, lorsque r' est infini,

$$U = \frac{2}{\sqrt{n\pi}} e^{-\mu^2}.$$

Pour donner une application de ces formules, imaginons dans une urne C un très grand nombre m de boules blanches et un pareil nombre de boules noires. Ces boules ayant été mêlées, supposons que l'on tire de l'urne n boules que l'on met dans l'urne A. Supposons ensuite que l'on mette dans l'urne B autant de boules blanches qu'il y a de boules noires dans l'urne A, et autant de boules noires qu'il y a de boules blanches dans la même urne. Il est clair que le nombre des cas dans lesquels on aura x boules blanches, et par conséquent $n - x$ boules noires dans l'urne A, est égal au produit du nombre des combinaisons des m boules blanches de l'urne C, prises x à x , par le nombre des combinaisons des m boules noires de la même urne, prises $n - x$ à $n - x$. Ce produit est égal à

$$\frac{m(m-1)(m-2)\dots(m-x+1)}{1.2.3\dots x} \frac{m(m-1)(m-2)\dots(m-n+x+1)}{1.2.3\dots(n-x)}$$

ou à

$$\frac{(1.2.3\dots m)^2}{1.2.3\dots x.1.2.3\dots(m-x).1.2.3\dots(n-x).1.2.3\dots(m-n+x)}$$

Le nombre de tous les cas possibles est le nombre des combinaisons des $2m$ boules prises n à n ; ce nombre est

$$\frac{1.2.3\dots 2m}{1.2.3\dots n.1.2.3\dots(2m-n)}$$

en divisant donc la fraction précédente par celle-ci, on aura pour la probabilité de x ou pour la valeur initiale de U

$$\frac{(1.2.3\dots m)^2.1.2.3\dots n.1.2.3\dots(2m-n)}{1.2.3\dots x.1.2.3\dots(m-x).1.2.3\dots(n-x).1.2.3\dots(m-n+x).1.2.3\dots 2m}$$

Maintenant, si l'on observe que l'on a à très peu près, lorsque s est un très grand nombre,

$$1.2.3\dots s = s^{s+\frac{1}{2}} e^{-s} \sqrt{2\pi},$$

on trouvera après toutes les réductions, en faisant

$$x = \frac{n + \mu\sqrt{n}}{2}$$

et négligeant les quantités de l'ordre $\frac{1}{n}$,

$$U = \frac{2}{\sqrt{n\pi}} \sqrt{\frac{m}{2m-n}} e^{\frac{-m\mu^2}{2m-n}};$$

en faisant donc

$$i^2 = \frac{m}{2m-n},$$

on aura

$$U = \frac{2i}{\sqrt{n\pi}} e^{-i^2\mu^2}.$$

Si le nombre m est infini, alors $i^2 = \frac{1}{2}$, et la valeur initiale de U est

$$U = \frac{\sqrt{2}}{\sqrt{n\pi}} e^{-\frac{1}{2}\mu^2}.$$

Sa valeur, après un nombre quelconque de tirages, est

$$U = \frac{2}{\sqrt{n\pi(1+e^{-\frac{4r}{n}})}} e^{\frac{-\mu^2}{1+e^{-\frac{4r}{n}}}}.$$

Le cas de m infini revient à celui dans lequel l'urne A serait remplie, en projetant n fois une pièce qui amènerait indifféremment *croix* ou *pile*, et en mettant dans l'urne A une boule blanche chaque fois que *croix* arriverait, et une boule noire chaque fois que *pile* arriverait; car il est visible que la probabilité de tirer une boule blanche ou noire de l'urne C est $\frac{1}{2}$ comme celle d'amener *croix* ou *pile*. En prenant l'intégrale $\int U dx$ ou $\frac{1}{2} \int U d\mu \sqrt{n}$ depuis $\mu = -a$ jusqu'à $\mu = a$, on aura la probabilité que le nombre des boules blanches de l'urne A sera compris dans les limites $\pm a\sqrt{n}$.

VI.

Du milieu qu'il faut choisir entre les résultats des observations.

Lorsque l'on veut corriger un élément déjà connu à fort peu près, par l'ensemble d'un grand nombre d'observations, on forme des équations de condition de la manière suivante. Soient z la correction de

l'élément et \mathfrak{C} l'observation; l'expression analytique de celle-ci sera une fonction de l'élément. En y substituant, au lieu de l'élément, sa valeur approchée, plus la correction z ; en réduisant en série par rapport à z et négligeant le carré de z , cette fonction prendra la forme $m + pz$, à laquelle on égale la quantité observée \mathfrak{C} , ce qui donne

$$\mathfrak{C} = m + pz;$$

z serait donc ainsi déterminé, si l'observation était rigoureuse; mais, comme elle est susceptible d'erreur, en nommant ε cette erreur, on a rigoureusement

$$\mathfrak{C} + \varepsilon = m + pz$$

ou, en faisant $\mathfrak{C} - m = \varphi$, on a

$$\varepsilon = pz - \varphi.$$

Chaque observation fournit une équation de condition semblable, que l'on peut représenter pour l'observation $(i + 1)^{\text{ième}}$ par celle-ci

$$\varepsilon^{(i)} = p^{(i)} z - \varphi^{(i)}.$$

En réunissant toutes ces équations, on a

$$S\varepsilon^{(i)} = zSp^{(i)} - S\varphi^{(i)},$$

le signe S se rapportant à toutes les valeurs de i , depuis $i = 0$ jusqu'à $i = s - 1$, s étant le nombre total des observations. En supposant nulle la somme des erreurs, cette équation donne

$$z = \frac{S\varphi^{(i)}}{Sp^{(i)}};$$

c'est ce que l'on nomme ordinairement *résultat moyen* des observations.

J'ai donné dans le Volume précédent ⁽¹⁾ la loi de la probabilité des erreurs de ce résultat; mais, au lieu de supposer nulle la somme des erreurs, on peut supposer nulle une fonction quelconque linéaire de ces erreurs que nous représenterons ainsi

$$(m) \quad q\varepsilon + q^{(1)}\varepsilon^{(1)} + q^{(2)}\varepsilon^{(2)} + \dots + q^{(s-1)}\varepsilon^{(s-1)},$$

⁽¹⁾ Voir, plus haut, p. 322 et suivantes.

$q, q^{(1)}, q^{(2)}, \dots$ étant des nombres positifs ou négatifs que nous supposons être entiers. En substituant dans la fonction (m) , au lieu de ϵ , $\epsilon^{(1)}, \dots$, leurs valeurs données par les équations de condition, elle devient

$$z S p^{(l)} q^{(l)} - S q^{(l)} \varphi^{(l)}.$$

En égalant donc à zéro la fonction (m) , on a

$$z = \frac{S q^{(l)} \varphi^{(l)}}{S p^{(l)} q^{(l)}}.$$

Soit z' l'erreur de ce résultat, en sorte que l'on ait

$$z = \frac{S q^{(l)} \varphi^{(l)}}{S p^{(l)} q^{(l)}} + z',$$

ce qui donne pour l'expression de la fonction (m)

$$z' S p^{(l)} q^{(l)};$$

et déterminons la loi de probabilité de l'erreur z' du résultat, lorsque les observations sont en grand nombre. Pour cela, considérons le produit

$$S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) e^{q x \varpi \sqrt{-1}} \times S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) e^{q^{(1)} x \varpi \sqrt{-1}} \times \dots \times S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) e^{q^{(l-1)} x \varpi \sqrt{-1}},$$

le signe S s'étendant ici depuis la valeur négative extrême de x jusqu'à sa valeur positive extrême : $\Psi\left(\frac{x}{a}\right)$ est la probabilité d'une erreur x dans chaque observation, x étant supposé, ainsi que a , formé d'une infinité de parties prises pour unité. Il est clair que le coefficient d'une exponentielle quelconque $e^{l' \varpi \sqrt{-1}}$ dans ce produit sera la probabilité que la somme des erreurs de chaque observation, multipliées respectivement par $q, q^{(1)}, \dots$, c'est-à-dire la fonction (m) , sera égale à l ; en multipliant donc le produit précédent par $e^{-l \varpi \sqrt{-1}}$, le terme indépendant de ϖ , dans ce nouveau produit, exprimera cette probabilité. Si l'on suppose, comme nous le ferons ici, la probabilité des erreurs de chaque observation la même pour les erreurs, soit positives, soit négatives, on pourra, dans la somme $S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) e^{q x \varpi \sqrt{-1}}$,

réunir les deux termes multipliés, l'un par $e^{qx\varpi\sqrt{-1}}$ et l'autre par $e^{-qx\varpi\sqrt{-1}}$, alors cette somme prend la forme $2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos qx\varpi$. Il en est de même des autres sommes semblables. De là il suit que la probabilité que la fonction (m) sera égale à l est le terme indépendant de ϖ dans la fonction

$$e^{-l\varpi\sqrt{-1}} \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos qx\varpi \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(1)}x\varpi \times \dots \\ \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(s-1)}x\varpi.$$

En y changeant $-l$ dans l , on aura la probabilité que la fonction (m) sera égale à $-l$; en réunissant ces deux expressions, le terme indépendant de ϖ dans le produit

$$2\cos l\varpi \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos qx\varpi \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(1)}x\varpi \times \dots \\ \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(s-1)}x\varpi$$

est la probabilité que la fonction (m) sera ou $+l$ ou $-l$; cette probabilité est donc

$$\frac{2}{\pi} \int_0^\pi d\varpi \cos l\varpi \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos qx\varpi \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(1)}x\varpi \times \dots \\ \times 2S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos q^{(s-1)}x\varpi.$$

On a, en réduisant les cosinus en séries,

$$S\Psi\left(\frac{x}{a}\right)\cos qx\varpi = S\Psi\left(\frac{x}{a}\right) - \frac{1}{2}q^2a^2\varpi^2 S\frac{x^2}{a^2}\Psi\left(\frac{x}{a}\right) + \dots$$

Si l'on fait $\frac{x}{a} = x'$, et si l'on observe que, la variation de x étant l'unité,

on a $dx' = \frac{1}{a}$, on aura

$$S\Psi\left(\frac{x}{a}\right) = a \int dx' \Psi(x').$$

Nommons k l'intégrale $2 \int dx' \Psi(x')$, prise depuis x nul jusqu'à sa

valeur extrême; nommons pareillement k' l'intégrale $\int x'^2 dx' \Psi(x')$ étendue dans les mêmes limites, et ainsi de suite; nous aurons

$${}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos qx\varpi = ak\left(1 - \frac{k'}{k} q^2 a^2 \varpi^2 + \dots\right);$$

son logarithme est

$$- \frac{k' q^2}{k} a^2 \varpi^2 - \dots + \log ak.$$

ak ou $2a \int dx' \Psi(x')$ étant égal à ${}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right)$, il exprime la probabilité que l'erreur de chaque observation sera comprise dans ses limites, ce qui est certain; on a donc $ak = 1$, ce qui réduit le logarithme précédent à

$$- \frac{k' q^2}{k} a^2 \varpi^2 - \dots$$

De là il est aisé de conclure que le logarithme du produit

$${}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos qx\varpi \times {}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos q^{(1)} x\varpi \times \dots \times {}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos q^{(s-1)} x\varpi$$

est égal à

$$- \frac{k'}{k} S q^{(i)^2} a^2 \varpi^2 - \dots,$$

le signe S s'étendant ici depuis $i = 0$ jusqu'à $i = s - 1$. Lorsque les observations sont en très grand nombre, on peut ne conserver que le premier terme de la série; car il est facile de voir que la somme des carrés ou des cubes, ... de $q, q^{(1)}, \dots$ étant de l'ordre s , chacun des termes de la série a pour facteur une quantité de cet ordre; mais, si l'on suppose que $sa^2 \varpi^2$ soit toujours d'un ordre moindre que \sqrt{s} , alors le second terme de la série étant de l'ordre $sa^4 \varpi^4$, il sera très petit et deviendra nul dans le cas de s infini; on peut donc négliger vis-à-vis du premier terme le second, et à plus forte raison les suivants. Maintenant si l'on repasse des logarithmes aux nombres, on aura

$${}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos qx\varpi \times {}_2S \Psi\left(\frac{x}{a}\right) \cos q^{(1)} x\varpi \times \dots = e^{-\frac{k'}{k} a^2 \varpi^2 S q^{(i)^2}};$$

la probabilité que la fonction (m) sera égale à $+l$ ou à $-l$ est donc, en intégrant depuis ϖ nul jusqu'à $\varpi = \pi$,

$$\frac{2}{a\pi} \int_0^\pi a d\varpi \cos l\varpi e^{-\frac{k}{k'} a^2 \varpi^2 S q^{(l)^2}}.$$

Si l'on fait $a\varpi = t$, cette intégrale devient

$$\frac{2}{a\pi} \int_0^{a\pi} dt \cos \frac{l}{a} t e^{-\frac{k}{k'} t^2 S q^{(l)^2}}.$$

L'intégrale relative à ϖ devant être prise depuis ϖ nul jusqu'à $\varpi = \pi$, l'intégrale relative à t doit être prise depuis t nul jusqu'à $t = a\pi$ ou jusqu'à l'infini, a étant supposé d'un nombre infini d'unités. A la vérité, nous sommes parvenus à l'intégrale précédente, en supposant $sa^2\varpi^2$ ou st^2 d'un ordre plus petit que \sqrt{s} ; mais, lorsque st^2 est de l'ordre \sqrt{s} , l'exponentielle $e^{-\frac{k}{k'} t^2 S q^{(l)^2}}$ devient si excessivement petite que l'on peut, sans crainte d'aucune erreur sensible, étendre l'intégrale au delà jusqu'à l'infini. Cela posé, cette intégrale devient, par l'article II,

$$\frac{1}{a\sqrt{\pi}} \frac{1}{\sqrt{\frac{k'}{k} S q^{(l)^2}}} e^{-\frac{k l^2}{4 k' a^2 S q^{(l)^2}}}$$

En faisant donc $l = ar$, et observant que, la variation de l étant l'unité, on a $a dr = 1$, on aura

$$\frac{1}{\sqrt{\frac{k'}{k} \pi S q^{(l)^2}}} \int dr e^{-\frac{k r^2}{4 k' S q^{(l)^2}}}$$

pour la probabilité que la fonction (m) sera comprise dans les limites $\pm ar$.

Déterminons présentement la valeur moyenne de l'erreur à craindre, en adoptant pour résultat moyen des observations la correction

$$\frac{S q^{(l)} \varphi^{(l)}}{S p^{(l)} q^{(l)}},$$

qui résulte, commè on l'a vu, de l'égalité de la fonction (m) à zéro.

z' étant supposé la correction de ce résultat, la fonction (m) devient $z' Sp^{(i)} q^{(i)}$. En faisant cette quantité égale à ax , on aura

$$\frac{dx e^{-\frac{kx^2}{4k'Sq^{(i)2}}}}{2\sqrt{\frac{k'\pi}{k}Sq^{(i)2}}} = \frac{dz' Sp^{(i)} q^{(i)}}{2a\sqrt{\pi}\sqrt{\frac{k'}{k}Sq^{(i)2}}} e^{-\frac{kx^2(Sp^{(i)}q^{(i)})^2}{4k'a^2Sq^{(i)2}}};$$

le coefficient de dz' dans le second membre de cette équation est donc l'ordonnée de la courbe des probabilités des erreurs z' qui représentent les abscisses de cette courbe, que l'on peut étendre à l'infini de chaque côté de l'ordonnée qui répond à z' nul. Cela posé, toute erreur, soit positive, soit négative, doit être considérée comme un désavantage ou une perte réelle à un jeu quelconque; or, par les principes connus du Calcul des probabilités, on évalue ce désavantage en prenant la somme de tous les produits de chaque désavantage par sa probabilité; la valeur moyenne de l'erreur à craindre est donc la somme des produits de chaque erreur, abstraction faite du signe, par sa probabilité; par conséquent elle est égale à l'intégrale

$$\frac{\int_0^\infty z' dz' Sp^{(i)} q^{(i)} e^{-\frac{kx^2(Sp^{(i)}q^{(i)})^2}{4k'a^2Sq^{(i)2}}}}{2a\sqrt{\frac{k'\pi}{k}Sq^{(i)2}}};$$

l'erreur moyenne à craindre est donc

$$(B) \quad 2a\sqrt{\frac{k'}{k\pi}} \frac{\sqrt{Sq^{(i)}}}{Sp^{(i)}q^{(i)}}.$$

Les valeurs de $p, p^{(i)}, \dots$ sont données par les équations de condition; mais les valeurs de $q, q^{(i)}, \dots$ sont arbitraires et doivent être déterminées par la condition que l'expression précédente soit un minimum. Cette condition donne, en ne faisant varier que $q^{(i)}$,

$$\frac{q^{(i)}}{Sq^{(i)}} = \frac{p^{(i)}}{Sp^{(i)}q^{(i)}}.$$

Cette équation a lieu quel que soit i ; et, comme la variation de i ne

fait point changer la fraction $\frac{S q^{(t)s}}{S p^{(t)} q^{(t)}}$, en la nommant μ , on aura

$$q = \mu p, \quad q^{(1)} = \mu p^{(1)}, \quad \dots, \quad q^{(s-1)} = \mu p^{(s-1)},$$

et l'on peut, quels que soient $p, p^{(1)}, \dots$, prendre μ tel que les nombres $q, q^{(1)}, \dots$ soient des nombres entiers, comme l'analyse précédente l'exige. Alors la formule (B) donne, pour l'erreur moyenne à craindre,

$$(D) \quad \sqrt{\frac{k\pi}{k'}} S p^{(t)s};$$

c'est, dans toutes les suppositions que l'on peut faire sur les valeurs de $q, q^{(1)}, \dots$, la plus petite erreur moyenne possible. Le résultat moyen des observations devient alors

$$z = \frac{S p^{(t)} \varphi^{(t)}}{S p^{(t)s}}.$$

Si l'on suppose les valeurs de $q, q^{(1)}, \dots$ égales à ± 1 , l'erreur moyenne à craindre sera la plus petite lorsque le signe \pm sera déterminé de manière que $p^{(t)} q^{(t)}$ soit positif, ce qui revient à supposer $1 = q = q' = \dots$, et à préparer les équations de condition, de sorte que le coefficient de z dans chacune d'elles soit positif : c'est ce que l'on fait dans la méthode ordinaire. Alors le résultat moyen est

$$z = \frac{S \varphi^{(t)}}{S p^{(t)}},$$

et l'erreur moyenne à craindre est

$$\frac{2\alpha\sqrt{s}}{S p^{(t)} \sqrt{\frac{k\pi}{k'}}};$$

mais cette erreur surpasse la précédente (D), puisque celle-ci est la plus petite possible. On peut s'en convaincre d'ailleurs de cette manière : on a

$$\frac{\sqrt{s}}{S p^{(t)}} > \frac{1}{\sqrt{S p^{(t)s}}} \quad \text{ou} \quad s S p^{(t)s} > (S p^{(t)})^2.$$

En effet, $2pp^{(1)}$ est moindre que $p^{(2)} + p^{(1)2}$, puisque $(p^{(1)} - p)^2$ est une quantité positive; on peut donc, dans le second membre de l'inégalité précédente, substituer pour $2pp^{(1)}$, $p^2 + p^{(1)2} - f$, f étant une quantité positive. En faisant des substitutions semblables pour tous les produits semblables, ce second membre sera égal à $s(p^2 + p^{(1)2} + \dots + p^{(s-1)2})$ moins une quantité positive.

Le résultat

$$z = \frac{Sp^{(t)}\varphi^{(t)}}{Sp^{(t)2}},$$

auquel correspond le minimum d'erreur à craindre, est celui que donne la méthode des moindres carrés des erreurs, car la somme de ces carrés étant

$$(pz - \varphi)^2 + (p^{(1)}z - \varphi^{(1)})^2 + \dots + (p^{(s-1)}z - \varphi^{(s-1)})^2,$$

la condition du minimum de cette fonction, en faisant varier z , donne pour cette variable l'expression précédente; cette méthode doit donc être employée de préférence, quelle que soit la loi de facilité des erreurs, loi dont dépend le rapport $\frac{k}{k'}$. Quoique cette loi soit presque toujours ignorée, cependant on peut supposer $\frac{k}{k'} > 6$. En effet, si l'on suppose que les limites des erreurs de chaque observation sont $\pm a$, alors x' étant $\frac{x}{a}$, la valeur de x' s'étendra depuis zéro jusqu'à l'unité de sorte qu'on obtiendra les intégrales

$$2 \int_0^1 dx' \Psi(x')$$

et

$$\int_0^1 x'^2 dx' \Psi(x'),$$

que k et k' représentent; il faut donc faire voir qu'alors

$$2 \int_0^1 dx' \Psi(x') > 6 \int_0^1 x'^2 dx' \Psi(x').$$

Pour cela, il suffit de prouver que l'on a

$$x'^2 \int_0^x dx' \Psi(x') > 3 \int_0^x x'^2 dx' \Psi(x').$$

En effet, si l'on différentie cette inégalité, on aura

$$2x' \int_0^{x'} dx' \Psi(x') > 2x'^2 \Psi(x')$$

ou

$$\int_0^x dx' \Psi(x') > x' \Psi(x').$$

Différentiant encore cette inégalité, on aura

$$0 > x' \frac{d\Psi(x')}{dx'};$$

or cette inégalité est juste, si l'on suppose que la probabilité $\Psi(x')$ de l'erreur x de chaque observation est d'autant plus petite que l'erreur est plus grande, ce qu'il est naturel d'admettre; la différentielle de $\Psi(x')$ est alors négative, et, par conséquent, moindre que zéro.

De là il suit que la fonction (D) est moindre que

$$\frac{2\alpha}{\sqrt{6\pi} Sp^{(i)}}.$$

La moitié de cette fonction est l'erreur moyenne à craindre en plus, en adoptant le résultat donné par la méthode des moindres carrés; cette moitié, prise avec le signe —, est l'erreur moyenne à craindre en moins. On peut donc apprécier par là le degré d'approximation de ce résultat, en prenant pour α l'écart du résultat moyen qui ferait rejeter une observation. Dans l'ignorance entière où l'on est le plus souvent de la loi des erreurs, on peut également prendre toutes celles qui satisfont aux deux conditions de donner la même probabilité pour les erreurs positives et négatives égales, et de rendre les erreurs d'autant moins probables qu'elles sont plus grandes. Alors il faut choisir la loi moyenne entre toutes ces lois, et que j'ai déterminée dans les

Mémoires de l'Académie des Sciences, année 1778, page 258 ⁽¹⁾. Cette loi donne, pour la probabilité de l'erreur $\pm x$,

$$\frac{1}{2a} \log \frac{a}{x};$$

on trouve alors

$$\frac{k}{k'} = 18,$$

ce qui donne $\frac{2a}{3\sqrt{2\pi}Sp^{(i)}}$ pour l'erreur moyenne à craindre.

Si l'on fait

$$z' = \frac{2at\sqrt{\frac{k}{k'}}}{\sqrt{Sp^{(i)}}},$$

on aura par ce qui précède, dans la méthode des moindres carrés des erreurs, où $q^{(i)} = \mu p^{(i)}$,

$$\frac{2}{\sqrt{\pi}} \int dt e^{-t^2}$$

pour la probabilité que l'erreur du résultat moyen sera comprise dans les limites

$$\frac{\pm 2at\sqrt{\frac{k'}{k}}}{\sqrt{Sp^{(i)}}}.$$

Dans la méthode ordinaire où $q^{(i)} = 1$, l'intégrale précédente exprime la probabilité que l'erreur du résultat moyen donné par cette méthode sera comprise dans les limites

$$\frac{\pm 2at\sqrt{\frac{k'}{k}}\sqrt{s}}{Sp^{(i)}}.$$

La valeur de t étant supposée la même pour les résultats des deux méthodes, la probabilité que l'erreur sera contenue dans les limites correspondantes sera la même; mais ces limites sont plus resserrées dans la première méthode que dans la seconde. Si l'on suppose que

⁽¹⁾ *Œuvres de Laplace*, T. IX, p. 412.

ces limites sont les mêmes, relativement aux résultats des deux méthodes, la valeur de t sera plus grande, et par conséquent la probabilité que l'erreur du résultat moyen n'excédera pas ces limites sera plus considérable dans la première méthode que dans la seconde; ainsi, sous ce nouveau rapport, la méthode des moindres carrés mérite la préférence.

VII.

Supposons maintenant qu'un même élément soit donné : 1° par le résultat moyen de s observations d'un premier genre et qu'il soit, par ces observations, égal à A ; 2° par le résultat moyen de s' observations d'un second genre et qu'il soit égal à $A + q$; 3° par le résultat moyen de s'' observations d'un troisième genre et qu'il soit égal à $A + q'$, et ainsi du reste. Si l'on représente par $A + x$ l'élément vrai, l'erreur du résultat des observations s sera $-x$; en supposant donc ϵ égal à

$$\sqrt{\frac{k}{k'}} \frac{\sqrt{S p^{(i)}}}{2a},$$

si l'on fait usage des moindres carrés des erreurs pour déterminer le résultat moyen, ou à

$$\sqrt{\frac{k}{k'}} \frac{S p^{(i)}}{2a \sqrt{s}}$$

si l'on emploie la méthode ordinaire, la probabilité de cette erreur sera, par l'article précédent, en supposant s un grand nombre,

$$\frac{\epsilon}{\sqrt{\pi}} e^{-\epsilon^2 x^2}.$$

L'erreur du résultat des observations s' sera $q - x$, et en désignant par ϵ' , pour ces observations, ce que nous avons nommé ϵ pour les observations s , la probabilité de cette erreur sera

$$\frac{\epsilon'}{\sqrt{\pi}} e^{-\epsilon'^2 (x - q)^2}.$$

Pareillement, l'erreur du résultat des observations s'' sera $q' - x$, et,

en nommant pour elles ϵ'' ce que nous avons nommé ϵ pour les observations s , la probabilité de cette erreur sera

$$\frac{\epsilon''}{\sqrt{\pi}} e^{-\epsilon''^2(x-q')^2};$$

et ainsi de suite. Le produit de toutes ces probabilités sera la probabilité que $-x$, $q-x$, $q'-x$, ... seront les erreurs des résultats moyens des observations s , s' , s'' , ...; cette probabilité est donc égale à

$$\frac{\epsilon}{\sqrt{\pi}} \frac{\epsilon'}{\sqrt{\pi}} \frac{\epsilon''}{\sqrt{\pi}} \dots e^{-\epsilon^2 x^2 - \epsilon^2(x-q)^2 - \epsilon^2(x-q')^2 - \dots}.$$

En la multipliant par dx et prenant l'intégrale depuis $x = -\infty$ jusqu'à $x = \infty$, on aura la probabilité que les résultats moyens des observations s' , s'' , ... surpasseront respectivement de q , q' , ... le résultat moyen des observations s .

Si l'on prend l'intégrale dans des limites déterminées, on aura la probabilité que, la condition précédente étant remplie, l'erreur du premier résultat sera comprise dans ces limites; en divisant cette probabilité par celle de la condition elle-même, on aura la probabilité que l'erreur du premier résultat sera comprise dans les limites données, lorsqu'on est certain que la condition a effectivement lieu; cette probabilité est donc

$$\frac{\int dx e^{-\epsilon^2 x^2 - \epsilon^2(x-q)^2 - \epsilon^2(x-q')^2 - \dots}}{\int dx e^{-\epsilon^2 x^2 - \epsilon^2(x-q)^2 - \epsilon^2(x-q')^2 - \dots}};$$

l'intégrale du numérateur étant prise dans les limites données et celle du dénominateur étant prise depuis $x = -\infty$ jusqu'à $x = \infty$.

On a

$$\begin{aligned} & \epsilon^2 x^2 + \epsilon'^2(x-q)^2 + \epsilon''^2(x-q')^2 + \dots \\ &= (\epsilon^2 + \epsilon'^2 + \epsilon''^2 + \dots)x^2 - 2x(\epsilon'^2 q + \epsilon''^2 q' + \dots) + \epsilon'^2 q^2 + \epsilon''^2 q'^2 + \dots \end{aligned}$$

Soit

$$x = \frac{\epsilon'^2 q + \epsilon''^2 q' + \dots}{\epsilon^2 + \epsilon'^2 + \epsilon''^2 + \dots} + t;$$

la probabilité précédente deviendra

$$\frac{\int dt e^{-(\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots)} }{\int dt e^{-(\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots)}},$$

l'intégrale du numérateur étant prise dans des limites données et celle du dénominateur étant prise depuis $t = -\infty$ jusqu'à $t = \infty$. Cette dernière intégrale est

$$\frac{\sqrt{\pi}}{\sqrt{\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots}};$$

en faisant donc

$$t' = t \sqrt{\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots},$$

la probabilité précédente devient

$$\frac{1}{\sqrt{\pi}} \int dt' e^{-t'^2}.$$

La valeur de t' la plus probable est celle qui répond à t' nul, d'où il suit que la valeur de x la plus probable est celle qui répond à $t = 0$; ainsi la correction du premier résultat que donne avec le plus de probabilité l'ensemble de toutes les observations s, s', s'' est

$$\frac{\varepsilon''^2 q + \varepsilon'^2 q' + \dots}{\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots},$$

et l'on trouvera, par l'article précédent, que l'erreur moyenne à craindre est

$$\frac{1}{\sqrt{\pi(\varepsilon^2 + \varepsilon'^2 + \varepsilon''^2 + \dots)}}$$

dont la moitié est l'erreur à craindre en plus, et l'autre moitié, prise avec le signe —, est l'erreur à craindre en moins.

La correction que nous venons de donner est celle qui rend un minimum la fonction

$$(\varepsilon x)^2 + [\varepsilon'(x - q)]^2 + [\varepsilon''(x - q)]^2 + \dots;$$

or la plus grande ordonnée de la courbe des probabilités des erreurs

du premier résultat est, par ce qui précède, $\frac{\epsilon}{\sqrt{\pi}}$; celle de la courbe des probabilités des erreurs du second résultat est $\frac{\epsilon'}{\sqrt{\pi}}$, et ainsi de suite. Le milieu qu'il faut choisir entre les divers résultats est donc celui qui rend un minimum la somme des carrés de l'erreur de chaque résultat multipliée par la plus grande ordonnée de la courbe de sa probabilité. Ce milieu est le premier résultat A, plus sa correction, ou

$$\frac{A\epsilon^2 + (A + q)\epsilon'^2 + (A + q')\epsilon''^2 + \dots}{\epsilon^2 + \epsilon'^2 + \epsilon''^2 + \dots};$$

ainsi la loi du minimum des carrés des erreurs devient nécessaire lorsque l'on doit prendre un milieu entre des résultats donnés chacun par un grand nombre d'observations.

VIII.

L'analyse exposée dans l'article VI peut être étendue à la correction d'un nombre quelconque d'éléments par les observations. Elle conduit toujours à ce résultat : savoir que la méthode des moindres carrés des erreurs des observations est celle qui donne sur la correction des éléments la plus petite erreur moyenne à craindre.

Quand on veut corriger un ou plusieurs éléments déjà connus, à fort peu près, par l'ensemble d'un grand nombre d'observations, on forme des équations de condition d'une manière analogue à celle que nous avons donnée dans l'article VI, relativement à un seul élément.

Considérons deux éléments, et nommons z la correction du premier et z' celle du second. Soit ϵ l'observation; son expression analytique sera fonction des deux éléments : en y substituant leurs valeurs approchées, augmentées respectivement des corrections z et z' , en la réduisant ensuite en série et négligeant le produit et les carrés de z et z' , cette fonction prendra la forme $A + pz + qz'$, et en lui égalant la quantité observée ϵ , on aura

$$\epsilon = A + pz + qz'.$$

Une seconde observation donnera une équation semblable, et l'on aura, en résolvant ces deux équations, les valeurs de z et de z' . Ces valeurs seraient exactes si les observations étaient rigoureuses; mais, comme elles sont susceptibles d'erreur, on en considère un grand nombre. En combinant ensuite les équations de condition que chacune d'elles fournit, de manière à les réduire à deux, on obtient les corrections des éléments avec d'autant plus d'exactitude que l'on emploie plus d'observations et qu'elles sont mieux combinées. La recherche de la combinaison la plus avantageuse est une des plus utiles de la théorie des probabilités et mérite à la fois l'attention des géomètres et des observateurs.

Si dans l'équation de condition précédente on fait $\mathcal{C} - A = \alpha$, et si l'on nomme ε l'erreur de la première observation, on aura

$$\varepsilon = pz + qz' - \alpha.$$

L'observation $(i + 1)^{\text{ième}}$ donnera une équation semblable, que nous représenterons par celle-ci

$$\varepsilon^{(i)} = p^{(i)}z + q^{(i)}z' - \alpha^{(i)},$$

$\varepsilon^{(i)}$ étant l'erreur de cette observation et s étant le nombre des observations, en sorte que i peut s'étendre depuis $i = 0$ jusqu'à $i = s - 1$.

Présentement, toutes les manières de combiner ensemble ces équations se réduisent à les multiplier respectivement par des constantes et à les ajouter ensuite. En les multipliant d'abord respectivement par $m, m^{(1)}, m^{(2)}, \dots$ et les ajoutant, on aura l'équation finale

$$Sm^{(i)}\varepsilon^{(i)} = zSm^{(i)}p^{(i)} + z'Sm^{(i)}q^{(i)} - Sm^{(i)}\alpha^{(i)}.$$

En multipliant encore les mêmes équations respectivement par $n, n^{(1)}, \dots$ et ajoutant ces produits, on aura une seconde équation finale

$$Sn^{(i)}\varepsilon^{(i)} = zSn^{(i)}p^{(i)} + z'Sn^{(i)}q^{(i)} - Sn^{(i)}\alpha^{(i)},$$

le signe S s'étendant dans ces deux équations à toutes les valeurs de i , depuis $i = 0$ jusqu'à $i = s - 1$.

Si l'on suppose nulles les deux fonctions $S m^{(i)} \varepsilon^{(i)}$ et $S n^{(i)} \varepsilon^{(i)}$, sommes que nous désignerons respectivement par (m) et (n) , les deux équations finales précédentes donneront les corrections z et z' des deux éléments. Mais ces corrections sont susceptibles d'erreurs, relatives à celle dont la supposition que nous venons de faire est susceptible elle-même. Concevons donc que les fonctions (m) et (n) , au lieu d'être nulles, soient respectivement l et l' ; et nommons u et u' les erreurs correspondantes des corrections z et z' déterminées par ce qui précède, les deux équations finales deviendront

$$\begin{aligned} l &= u S m^{(i)} p^{(i)} + u' S m^{(i)} q^{(i)}, \\ l' &= u S n^{(i)} p^{(i)} + u' S n^{(i)} q^{(i)}. \end{aligned}$$

Il faut maintenant déterminer les facteurs $m, m^{(i)}, \dots, n, n^{(i)}, \dots$, de manière que l'erreur moyenne à craindre soit un minimum. Pour cela, considérons le produit

$$\int_{-a}^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) e^{-(m\varpi + n\varpi')x\sqrt{-1}} \int_{-a}^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) e^{-(m^{(i)}\varpi + n^{(i)}\varpi')x\sqrt{-1}} \dots \int_{-a}^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) e^{-(m^{(i-1)}\varpi + n^{(i-1)}\varpi')x\sqrt{-1}},$$

x étant l'erreur quelconque d'une observation, $-a$ et $+a$ étant les limites de cette erreur, $\varphi\left(\frac{x}{a}\right)$ étant la probabilité de cette erreur, et la probabilité d'une erreur positive étant supposée la même que celle de l'erreur négative correspondante; enfin e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. La fonction précédente devient, en réunissant les deux exponentielles relatives à x et à $-x$,

$$\begin{aligned} 2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(m x \varpi + n x \varpi') \times 2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(m^{(i)} x \varpi + n^{(i)} x \varpi') \times \dots \\ \times 2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(m^{(i-1)} x \varpi + n^{(i-1)} x \varpi'), \end{aligned}$$

x étant supposé, ainsi que a , divisé dans une infinité de parties prises pour unité. Maintenant, il est clair que le terme indépendant des exponentielles, dans le produit de la fonction précédente par $e^{-l\varpi\sqrt{-1} - l'\varpi'\sqrt{-1}}$, est la probabilité que la somme des erreurs de chaque observation,

multipliées respectivement par $m, m^{(1)}, \dots$, ou la fonction (m) sera égale à l en même temps que la fonction (n) , somme des erreurs de chaque observation, multipliées respectivement par $(n), n^{(1)}, \dots$, sera égale à l' ; cette probabilité est donc, en supposant $m, m^{(1)}, \dots, n, n^{(1)}, \dots$ des nombres entiers,

$$(1) \left\{ \frac{1}{4\pi^2} \int_{-\pi}^{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} d\varpi d\varpi' e^{-l\varpi\sqrt{-1} - l'\varpi'\sqrt{-1}} \right. \\ \left. \times \left[2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(mx\varpi + nx\varpi') \times \dots \times 2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(m^{(s-1)}x\varpi + n^{(s-1)}x\varpi') \right], \right.$$

π étant la demi-circonférence dont le rayon est l'unité.

En réduisant les cosinus en série, et faisant

$$\frac{x}{a} = x', \quad \frac{1}{a} = dx',$$

$$K = 2 \int_0^1 dx' \varphi(x'), \quad K' = \int_0^1 x'^2 dx' \varphi(x'), \quad K^{IV} = \int_0^1 x'^4 dx' \varphi(x'), \quad \dots,$$

on a

$$2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(mx\varpi + nx\varpi') \\ = aK \left[1 - \frac{K' a^2}{K} (m\varpi + n\varpi')^2 + \frac{K^{IV}}{12K} a^4 (m\varpi + n\varpi')^4 - \dots \right];$$

aK ou $2a \int_0^1 dx' \varphi(x')$ exprime la probabilité que l'erreur de chaque observation sera comprise dans ses limites, ce qui est certain; on a donc $aK = 1$. En prenant donc le logarithme du second membre de l'équation précédente, on aura

$$- \frac{K'}{K} a^2 (m\varpi + n\varpi')^2 + \frac{KK^{IV} - 6K'^2}{12K^3} a^4 (m\varpi + n\varpi')^4 - \dots$$

De là il est facile de conclure que le logarithme du produit des facteurs

$$2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(mx\varpi + nx\varpi'), \quad 2 \int_0^a \varphi\left(\frac{x}{a}\right) \cos(m^{(1)}x\varpi + n^{(1)}x\varpi'), \quad \dots$$

est, le signe S se rapportant à toutes les valeurs de i ,

$$-\frac{K'}{K} a^2 (\varpi^2 S m^{(i)2} + 2 \varpi \varpi' S m^{(i)} n^{(i)} + \varpi'^2 S n^{(i)2}) \\ + \frac{KK^{IV} - 6K'^2}{12K^2} a^4 (\varpi^4 S m^{(i)4} + 4 \varpi^3 \varpi' S m^{(i)3} n^{(i)} + \dots) + \dots$$

En repassant des logarithmes aux nombres, on aura, pour le produit lui-même,

$$\left[1 + \frac{KK^{IV} - 6K'^2}{12K^2} a^4 (\varpi^4 S m^{(i)4} + \dots) + \dots \right] e^{-\frac{K'}{K} a^2 (\varpi^2 S m^{(i)2} + 2 \varpi \varpi' S m^{(i)} n^{(i)} + \varpi'^2 S n^{(i)2})}$$

En substituant donc, au lieu de ce produit, cette valeur dans la fonction intégrale (1), elle devient

$$\frac{1}{4\pi^2} \int_{-\pi}^{\pi} \int_{-\pi}^{\pi} d\varpi d\varpi' \left[1 + \frac{KK^{IV} - 6K'^2}{12K^2} a^4 (\varpi^4 S m^{(i)4} + \dots) + \dots \right] \\ \times e^{-l\varpi\sqrt{-1} - l'\varpi'\sqrt{-1} - \frac{K'}{K} a^2 (\varpi^2 S m^{(i)2} + 2 \varpi \varpi' S m^{(i)} n^{(i)} + \varpi'^2 S n^{(i)2})};$$

s étant le nombre des observations que nous supposons très grand; faisons

$$a\varpi\sqrt{s} = t, \quad a\varpi'\sqrt{s} = t',$$

cette intégrale devient

$$\frac{1}{4\pi^2 a^2 s} \int \int dt dt' \left[1 + \frac{KK^{IV} - 6K'^2}{12K^2} \left(\frac{t^4 S m^{(i)4}}{s^2} + \dots \right) + \dots \right] \\ \times e^{-\frac{lt\sqrt{-1}}{a\sqrt{s}} - \frac{l't'\sqrt{-1}}{a\sqrt{s}} - \frac{K'}{K} \left(\frac{t^2 S m^{(i)2}}{s} + \frac{2lt' S m^{(i)} n^{(i)}}{s} + \frac{t'^2 S n^{(i)2}}{s} \right)}.$$

$S m^{(i)2}$, $S m^{(i)4}$, $S m^{(i)} n^{(i)}$, ... sont évidemment des quantités de l'ordre s ; en négligeant donc les termes de l'ordre $\frac{1}{s}$, vis-à-vis de l'unité, l'intégrale précédente se réduit à

$$(2) \quad \frac{1}{4\pi^2 a^2 s} \int \int dt dt' e^{-\frac{lt\sqrt{-1}}{a\sqrt{s}} - \frac{l't'\sqrt{-1}}{a\sqrt{s}} - \frac{K'}{K} \left(\frac{t^2 S m^{(i)2}}{s} + \frac{2lt' S m^{(i)} n^{(i)}}{s} + \frac{t'^2 S n^{(i)2}}{s} \right)}.$$

L'intégrale relative à ϖ étant prise depuis $\varpi = -\pi$ jusqu'à $\varpi = \pi$,

l'intégrale relative à t doit être prise depuis $t = -a\pi\sqrt{s}$ jusqu'à $t = +a\pi\sqrt{s}$; et, dans ces deux cas, l'exponentielle sous le signe \int est insensible à ces deux limites, soit parce que s est un grand nombre, soit parce que a est ici supposé divisé dans une infinité de parties prises pour unité; on peut donc prendre l'intégrale relative à t depuis $t = -\infty$ jusqu'à $t = \infty$, et il en est de même de l'intégrale relative à t' . Cela posé, si l'on fait

$$t'' = t + t' \frac{Sm^{(t)} n^{(t)}}{Sm^{(t)^2}} + \frac{K l \sqrt{s} \sqrt{-1}}{2K'' a Sm^{(t)^2}},$$

$$t''' = t' - \frac{K \sqrt{s}}{2K'' a} \frac{(l Sm^{(t)} n^{(t)} - l' Sm^{(t)^2}) \sqrt{-1}}{Sm^{(t)^2} Sn^{(t)^2} - (Sm^{(t)} n^{(t)})^2};$$

si l'on fait ensuite

$$E = Sm^{(t)^2} Sn^{(t)^2} - (Sm^{(t)} n^{(t)})^2,$$

la double intégrale précédente devient

$$e^{-\frac{K}{4K'' a^2 E} (l^2 Sn^{(t)^2} - 2ll' Sm^{(t)} n^{(t)} + l'^2 Sm^{(t)^2})} \iint \frac{dt'' dt'''}{4\pi^2 a^2 s} e^{-\frac{K''}{K} l'^2 \frac{Sm^{(t)^2}}{s} - \frac{K''}{K} l'^2 \frac{E}{s Sm^{(t)^2}}}.$$

Les intégrales relatives à t'' et t''' doivent être prises comme celles qui sont relatives à t et t' entre les limites infinies positives et négatives; or on a dans ces limites, par les théorèmes connus,

$$\int_{-\infty}^{\infty} dt e^{-\frac{K''}{K} l'^2 \frac{E}{s}} = \frac{\sqrt{\pi}}{6};$$

la fonction (2) se réduit donc ainsi à

$$(3) \quad \frac{K}{4K'' \pi a^2 \sqrt{E}} e^{-\frac{K}{4K'' a^2 E} (l^2 Sn^{(t)^2} - 2ll' Sm^{(t)} n^{(t)} + l'^2 Sm^{(t)^2})}.$$

Il faut maintenant, pour avoir la probabilité que les valeurs de l et de l' seront comprises dans des limites données, multiplier cette quantité par $dl dl'$ et l'intégrer ensuite dans ces limites; en nommant donc x cette quantité, la probabilité dont il s'agit sera $\iint x dl dl'$; mais, pour avoir la probabilité que les erreurs u et u' des corrections des éléments seront comprises dans des limites données, il faut substituer

dans cette intégrale, au lieu de l et de l' , leurs valeurs en u et u' . Si l'on différentie ces valeurs en supposant l' constant, on a

$$\begin{aligned} dl &= du \, S m^{(l)} p^{(l)} + du' \, S m^{(l)} q^{(l)}, \\ 0 &= du \, S n^{(l)} p^{(l)} + du' \, S n^{(l)} q^{(l)}, \end{aligned}$$

ce qui donne, en faisant

$$\begin{aligned} I &= S m^{(l)} p^{(l)} S n^{(l)} q^{(l)} - S n^{(l)} p^{(l)} S m^{(l)} q^{(l)}, \\ dl &= \frac{I \, du}{S n^{(l)} q^{(l)}}. \end{aligned}$$

Si l'on différentie ensuite l'expression de l' en supposant u constant, on a

$$dl' = du' \, S n^{(l)} q^{(l)};$$

on aura donc

$$dl \, dl' = I \, du \, du';$$

ainsi, en supposant

$$\begin{aligned} F &= S n^{(l)2} (S m^{(l)} p^{(l)})^2 - 2 S m^{(l)} n^{(l)} S m^{(l)} p^{(l)} S n^{(l)} p^{(l)} + S m^{(l)2} (S n^{(l)} p^{(l)})^2, \\ G &= S n^{(l)2} S m^{(l)} p^{(l)} S m^{(l)} q^{(l)} + S m^{(l)2} S n^{(l)} p^{(l)} S n^{(l)} q^{(l)} \\ &\quad - S m^{(l)} n^{(l)} (S n^{(l)} p^{(l)} S m^{(l)} q^{(l)} + S m^{(l)} p^{(l)} S n^{(l)} q^{(l)}), \\ H &= S n^{(l)2} (S m^{(l)} q^{(l)})^2 - 2 S m^{(l)} n^{(l)} S m^{(l)} q^{(l)} S n^{(l)} q^{(l)} + S m^{(l)2} (S n^{(l)} q^{(l)})^2, \end{aligned}$$

la fonction (3), multipliée par $dl \, dl'$ et ensuite affectée du signe intégral, devient

$$(4) \quad \iint \frac{K}{4K'\pi} \frac{I}{\sqrt{E}} \frac{du \, du'}{a^2} e^{-\frac{K(Fu^2 + 2Guu' + H u'^2)}{4K'^2 a E}}.$$

Intégrons d'abord cette fonction par rapport à u' et dans toute l'étendue de ses limites. La valeur de $\frac{u'}{a}$ est finie à ces limites; mais, comme dans l'exponentielle elle est multipliée par $\frac{G}{E}$ et $\frac{H}{E}$, et ces quantités étant de l'ordre s , parce que G et H sont de l'ordre s^2 , tandis que E est de l'ordre s^2 , cette exponentielle devient insensible à ces limites, et l'on peut étendre l'intégrale depuis $u' = -\infty$ jusqu'à $u' = \infty$. En faisant

$$t = \frac{\sqrt{\frac{KH}{4K'}} \left(u' + \frac{Gu}{H} \right)}{a\sqrt{E}},$$

et prenant l'intégrale relative à u depuis $u = -\infty$ jusqu'à $u = \infty$, la fonction (4) se réduit à

$$\int \sqrt{\frac{K}{4K''\pi}} \frac{du}{a} \frac{1}{\sqrt{H}} e^{-\frac{K1^2 u^2}{4K''a^2 H}},$$

parce que

$$\frac{FH - G^2}{E} = 1^2.$$

Maintenant, si l'on conçoit une courbe dont u soit l'abscisse et dont l'ordonnée soit

$$\sqrt{\frac{K}{4K''\pi}} \frac{1}{a\sqrt{H}} e^{-\frac{K1^2 u^2}{4K''a^2 H}},$$

cette courbe, que l'on peut étendre à l'infini de chaque côté de l'ordonnée qui répond à u nul, sera la courbe des probabilités des erreurs u de la correction du premier élément. Cela posé, toute erreur, soit positive, soit négative, doit être considérée comme un désavantage ou une perte réelle à un jeu quelconque; or, par les principes connus du Calcul des probabilités, on évalue ce désavantage en prenant la somme des produits de chaque erreur par sa probabilité; la valeur moyenne de l'erreur à craindre, en plus ou en moins, sur le premier élément, est donc

$$\pm \sqrt{\frac{K}{4K''\pi}} \frac{1}{a\sqrt{H}} \int_0^\infty u du e^{-\frac{K1^2 u^2}{4K''a^2 H}},$$

le signe $+$ indiquant l'erreur moyenne à craindre en plus, et le signe $-$ indiquant l'erreur à craindre en moins. Cette erreur devient ainsi

$$\pm \sqrt{\frac{K''}{K\pi}} \frac{a\sqrt{H}}{1}.$$

En y changeant H en F , on aura

$$\pm \sqrt{\frac{K''}{K\pi}} \frac{a\sqrt{F}}{1}$$

pour l'erreur moyenne à craindre sur le second élément.

Déterminons présentement les facteurs $m^{(1)}$ et $n^{(1)}$, de manière que

cette erreur soit un minimum. En faisant varier $m^{(i)}$ seul, on a

$$d \log \frac{\sqrt{H}}{I} = dm^{(i)} \frac{q^{(i)} S n^{(i)} p^{(i)} - p^{(i)} S n^{(i)} q^{(i)}}{I} \\ + dm^{(i)} \frac{\left[q^{(i)} S n^{(i)2} S m^{(i)} q^{(i)} - n^{(i)} S m^{(i)} q^{(i)} S n^{(i)} q^{(i)} \right. \\ \left. - q^{(i)} S m^{(i)} n^{(i)} S n^{(i)} q^{(i)} + m^{(i)} (S n^{(i)} q^{(i)})^2 \right]}{H}.$$

Il est facile de voir que cette différentielle disparaît si l'on suppose dans les coefficients de $dm^{(i)}$

$$m^{(i)} = \mu p^{(i)}, \quad n^{(i)} = \mu q^{(i)},$$

μ étant un coefficient arbitraire indépendant de i , et au moyen duquel on peut rendre m , $m^{(i)}$, ... des nombres entiers, comme l'analyse précédente l'exige. La supposition précédente rend donc nulle la différentielle de $\frac{\sqrt{H}}{I}$ prise par rapport à $m^{(i)}$. On verra de la même manière qu'elle rend nulle la différentielle de la même quantité, prise par rapport à $n^{(i)}$; ainsi cette supposition rend un minimum l'erreur moyenne à craindre sur la correction du premier élément, et l'on verra de la même manière qu'elle rend encore un minimum l'erreur moyenne à craindre sur la correction du second élément. Dans cette supposition, les corrections des deux éléments sont

$$z = \frac{S q^{(i)2} S p^{(i)} \alpha^{(i)} - S p^{(i)} q^{(i)} S q^{(i)} \alpha^{(i)}}{S p^{(i)2} S q^{(i)2} - (S p^{(i)} q^{(i)})^2}, \\ z' = \frac{S p^{(i)2} S q^{(i)} \alpha^{(i)} - S p^{(i)} q^{(i)} S p^{(i)} \alpha^{(i)}}{S p^{(i)2} S q^{(i)2} - (S p^{(i)} q^{(i)})^2}.$$

Ces corrections sont celles que donne la méthode des moindres carrés des erreurs des observations, ou la condition du minimum de la fonction

$$S(p^{(i)} z + q^{(i)} z' - \alpha^{(i)})^2,$$

d'où il suit que cette méthode a généralement lieu, quel que soit le nombre des éléments à déterminer; car il est visible que l'analyse précédente peut s'étendre à un nombre quelconque d'éléments. L'er-

reur moyenne à craindre sur le premier élément devient alors

$$\pm a \frac{\sqrt{\frac{K''}{K\pi}} \sqrt{Sq^{(i)^2}}}{\sqrt{Sp^{(i)^2} Sq^{(i)^2} - (Sp^{(i)} q^{(i)})^2}},$$

et sur le second élément elle devient

$$\pm a \frac{\sqrt{\frac{K''}{K\pi}} \sqrt{Sp^{(i)^2}}}{\sqrt{Sp^{(i)^2} Sq^{(i)^2} - (Sp^{(i)} q^{(i)})^2}}.$$

On voit ainsi que le premier élément sera plus ou moins bien déterminé, que le second, suivant que $Sq^{(i)^2}$, sera plus petit ou plus grand que $Sp^{(i)^2}$.

Si les r premières équations de condition ne renferment point q , et si les $s - r$ dernières ne renferment point p , alors $Sp^{(i)} q^{(i)}$ est nul et la première des deux formules précédentes devient

$$\pm \frac{a \sqrt{\frac{K''}{K\pi}}}{\sqrt{Sp^{(i)^2}}}.$$

Le signe S se rapportant à toutes les valeurs de i , depuis $i = 0$ jusqu'à $i = r - 1$, c'est la formule relative à un seul élément déterminé par un grand nombre r d'observations; elle s'accorde avec celle que nous avons trouvée dans l'article VI.

Dans toutes ces formules, le facteur $a \sqrt{\frac{K''}{K}}$ est inconnu. On peut prendre pour a l'écart du résultat moyen, qui ferait rejeter une observation. Si l'on suppose $\varphi\left(\frac{x}{a}\right)$ égal à une constante, on a

$$\frac{K''}{K} = \frac{1}{6};$$

c'est la plus grande valeur que l'on puisse supposer à la fraction $\frac{K''}{K}$, comme on l'a vu dans l'article cité; mais la remarque suivante ôte toute incertitude sur le facteur dont il s'agit. J'ai reconnu, et je prou-

vrai dans un Ouvrage que je vais bientôt publier sur les probabilités, que la somme des carrés des erreurs d'un grand nombre s d'observations peut être supposée à très peu près égale à $2s \frac{\alpha^2 K''}{K}$; or on a cette somme en substituant, dans chaque équation de condition, les corrections des éléments, déterminées par la méthode des moindres carrés des erreurs des observations; car, si l'on nomme $\epsilon^{(i)}$ ce qui reste après ces substitutions dans l'équation de condition $(i+1)^{\text{ième}}$, cette somme sera à très peu près $S\epsilon^{(i)2}$; en l'égalant donc à $2sa^2 \frac{K''}{K}$, on aura

$$a \sqrt{\frac{K''}{K}} = \sqrt{\frac{S\epsilon^{(i)2}}{2s}}.$$

Pour un seul élément, l'erreur moyenne devient donc ainsi

$$(a) \quad \sqrt{\frac{S\epsilon^{(i)2}}{2s\pi}} \frac{1}{\sqrt{Sp^{(i)2}}}.$$

De là résulte cette règle générale pour avoir l'erreur moyenne à craindre, quel que soit le nombre des éléments. Représentons généralement les équations de condition par la suivante

$$\epsilon^{(i)} = p^{(i)}z + q^{(i)}z' + r^{(i)}z'' + t^{(i)}z''' + \dots - \alpha^{(i)},$$

z, z', z'', z''', \dots étant les corrections de ces éléments.

Lorsqu'il y a deux éléments, on aura l'erreur moyenne à craindre sur le premier élément, en changeant dans la fonction (a)

$$Sp^{(i)2} \text{ dans } Sp^{(i)2} - \frac{(Sp^{(i)}q^{(i)})^2}{Sq^{(i)2}}.$$

On aura ainsi une expression que nous désignerons par (a').

Lorsqu'il y aura trois éléments, on aura l'erreur à craindre sur le premier élément, en changeant dans l'expression (a')

$$Sp^{(i)2} \text{ dans } Sp^{(i)2} - \frac{(Sp^{(i)}r^{(i)})^2}{Sr^{(i)2}},$$

$$Sq^{(i)2} \text{ dans } Sq^{(i)2} - \frac{(Sq^{(i)}r^{(i)})^2}{Sr^{(i)2}}$$

et

$$Sp^{(i)}q^{(i)} \text{ dans } Sp^{(i)}q^{(i)} - \frac{Sp^{(i)}r^{(i)}Sq^{(i)}r^{(i)}}{Sr^{(i)2}}.$$

On formera ainsi une expression que nous désignerons par (α'').

Lorsqu'il y a quatre éléments, on aura l'erreur moyenne à craindre sur le premier élément, en changeant dans l'expression (α'')

$$Sp^{(i)2} \text{ dans } Sp^{(i)2} - \frac{Sp^{(i)}\ell^{(i)2}}{S\ell^{(i)2}},$$

$$Sp^{(i)}q^{(i)} \text{ dans } Sp^{(i)}q^{(i)} - \frac{Sp^{(i)}\ell^{(i)}Sq^{(i)}\ell^{(i)}}{S\ell^{(i)2}}, \dots$$

En continuant ainsi, on aura l'erreur moyenne à craindre sur le premier élément, quel que soit le nombre des éléments. En changeant dans l'expression de cette erreur ce qui est relatif au premier élément, dans ce qui est relatif au second et réciproquement, on aura l'erreur moyenne à craindre sur cet élément, et ainsi des autres.



MÉMOIRE
SUR
LA FIGURE DE LA TERRE.

MÉMOIRE

SUR

LA FIGURE DE LA TERRE ⁽¹⁾.

Mémoires de l'Académie des Sciences, II^e Série, T. II, année 1817; 1819.

Les géomètres ont, jusqu'à présent, considéré la Terre comme un sphéroïde formé de couches de densités quelconques et recouvert en entier d'un fluide en équilibre. Ils ont donné les expressions de la figure de ce fluide et de la pesanteur à sa surface; mais ces expressions, quoique fort étendues, ne représentent pas exactement la nature. L'océan laisse à découvert une partie du sphéroïde terrestre, ce qui doit altérer les résultats obtenus dans l'hypothèse d'une inondation générale, et donner naissance à de nouveaux résultats. A la vérité, la recherche de la figure de la Terre présente alors plus de difficultés; mais le progrès de l'Analyse, surtout dans cette partie, fournit le moyen de les vaincre et de considérer les continents et les mers tels que l'observation nous les présente. C'est l'objet de l'analyse suivante, qui, comparée aux expériences du pendule, aux mesures des degrés et aux observations lunaires, conduit à ces résultats :

1^o La densité des couches du sphéroïde terrestre croît de la surface au centre;

2^o Ces couches sont à très peu près régulièrement disposées autour de son centre de gravité;

3^o La surface de ce sphéroïde, dont la mer recouvre une partie, a

(1) Lu à l'Académie des Sciences le 4 août 1818.

une figure peu différente de celle qu'elle prendrait en vertu des lois de l'équilibre, si, la mer cessant de la recouvrir, elle devenait fluide ;

4° La profondeur de la mer est une petite fraction de la différence des deux axes de la Terre ;

5° Les irrégularités de la Terre et les causes qui troublent sa surface ont peu de profondeur ;

6° Enfin, la Terre entière a été primitivement fluide.

Ces résultats de l'analyse, des observations et des expériences me semblent devoir être placés dans le petit nombre des vérités que nous offre la Géologie.

I. La figure de chaque couche du sphéroïde terrestre étant à fort peu près sphérique, j'exprimerai, comme dans le troisième Livre de la *Mécanique céleste*, son rayon par $a(1 + \alpha y)$, α étant un très petit coefficient constant. Je désignerai par ρ la densité de cette couche, ρ étant fonction de α . Je nommerai V la somme des quotients de chaque molécule du sphéroïde terrestre, divisée par sa distance à un point extérieur attiré, r étant la distance de ce point à l'origine des rayons terrestres placée très près du centre de gravité de la Terre. Enfin, je nommerai μ le cosinus de l'angle que r fait avec l'axe du sphéroïde, et ω l'angle que le plan passant par cet axe et par r forme avec un méridien fixe sur la surface du sphéroïde. On peut supposer y développé dans une série de cette forme

$$y = Y^{(1)} + Y^{(2)} + Y^{(3)} + \dots,$$

$Y^{(i)}$ étant une fonction de α , μ , $\sqrt{1 - \mu^2} \sin \omega$, $\sqrt{1 - \mu^2} \cos \omega$, rationnelle et entière de l'ordre i , relativement à ces trois dernières quantités, et telle que l'on ait généralement

$$0 = - \frac{\partial \left[(1 - \mu^2) \frac{\partial Y^{(i)}}{\partial \mu} \right]}{\partial \mu} + \frac{\partial^2 Y^{(i)}}{\partial \omega^2} + i(i+1) Y^{(i)}.$$

La formule (5) du n° 14 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*

devient ainsi

$$V = \frac{4\pi}{3r} \int \rho da^3 + 4\pi \int \rho d\left(\frac{a^4 Y^{(1)}}{3r^3} + \frac{a^5 Y^{(2)}}{5r^3} + \frac{a^6 Y^{(3)}}{7r^3} + \dots\right),$$

π étant le rapport de la demi-circonférence au rayon : les différentielles et les intégrales étant relatives à la variable a , celles-ci étant prises depuis a nul jusqu'à sa valeur à la surface du sphéroïde, valeur que je prendrai pour l'unité.

Concevons maintenant la mer en équilibre sur ce sphéroïde doué d'un mouvement de rotation. Soit $\alpha\varphi$ le rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur, et désignons par V' la somme de toutes les molécules de la mer, divisées par leurs distances respectives au point attiré. Si l'on suppose ce point à la surface de la mer, on aura, par le n° 23 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*, pour l'équation de l'équilibre,

$$(1) \quad \left\{ \begin{aligned} \text{const.} &= \frac{4\pi}{3r} \int \rho da^3 + 4\pi \int \rho d\left(\frac{a^4 Y^{(1)}}{3r^3} + \frac{a^5 Y^{(2)}}{5r^3} + \frac{a^6 Y^{(3)}}{7r^3} + \dots\right) \\ &+ V' - \frac{1}{2}\pi \int \rho da^3 \frac{\alpha\varphi r^2}{2} (\mu^2 - \frac{1}{2}). \end{aligned} \right.$$

Pour déterminer V' , je supposerai que le rayon mené de l'origine des rayons terrestres à la surface de la mer soit $1 + \alpha\bar{y} + \alpha y'$, \bar{y} étant la valeur de y à la surface du sphéroïde : $\alpha y'$ sera, à très peu près, la profondeur de la mer. Je supposerai ensuite

$$y' = Y'^{(0)} + Y'^{(1)} + Y'^{(2)} + Y'^{(3)} + \dots,$$

$Y'^{(1)}$ étant une fonction rationnelle et entière de μ , $\sqrt{1 - \mu^2} \sin \omega$, $\sqrt{1 - \mu^2} \cos \omega$, assujettie à la même équation aux différences partielles que $Y^{(i)}$. On peut considérer la mer comme égalant un sphéroïde dont le rayon est $1 + \alpha\bar{y} + \alpha y'$, moins un second sphéroïde dont le rayon est $1 + \alpha\bar{y}$, plus la partie de ce second sphéroïde qui se relève au-dessus du premier et où, par conséquent, $\alpha y'$ est négatif. La somme des molécules du premier sphéroïde divisées par leurs distances au point attiré est, par ce qui précède, en prenant pour

unité la densité de la mer,

$$\frac{4\pi}{3r} + 4\alpha\pi \left(\frac{Y^{(0)}}{r} + \frac{\bar{Y}^{(1)} + Y^{(1)}}{3r^2} + \frac{\bar{Y}^{(2)} + Y^{(2)}}{5r^3} + \dots \right),$$

$\bar{Y}^{(1)}, \bar{Y}^{(2)}, \dots$ étant ce que deviennent $Y^{(1)}, Y^{(2)}, \dots$ à la surface du sphéroïde terrestre. La même somme relative au second sphéroïde est

$$\frac{4\pi}{3r} + 4\alpha\pi \left(\frac{\bar{Y}^{(1)}}{3r^2} + \frac{\bar{Y}^{(2)}}{5r^3} + \frac{\bar{Y}^{(3)}}{7r^4} + \dots \right).$$

La différence de ces deux quantités est

$$4\alpha\pi \left(\frac{Y^{(0)}}{r} + \frac{Y^{(1)}}{3r^2} + \frac{Y^{(2)}}{5r^3} + \dots \right).$$

En nommant donc V'' la somme des molécules de la partie du second sphéroïde qui se relève au-dessus du premier, divisées par leurs distances respectives au point attiré, on aura

$$V' = V + 4\alpha\pi \left(\frac{Y^{(0)}}{r} + \frac{Y^{(1)}}{3r^2} + \frac{Y^{(2)}}{5r^3} + \dots \right).$$

L'équation précédente de l'équilibre deviendra donc

$$(2) \quad \left\{ \begin{aligned} \text{const.} &= \frac{4\pi}{3r} \int \rho da^3 + 4\alpha\pi \int \rho d \left(\frac{a^4 Y^{(1)}}{3r^2} + \frac{a^5 Y^{(2)}}{5r^3} + \frac{a^6 Y^{(3)}}{7r^4} + \dots \right) \\ &+ 4\alpha\pi \left(\frac{Y^{(0)}}{r} + \frac{Y^{(1)}}{3r^2} + \frac{Y^{(2)}}{5r^3} + \dots \right) \\ &+ V'' - \frac{\alpha\varphi}{2} r^2 \frac{4\pi}{3} \int \rho da^3 (\mu^2 - \frac{1}{3}), \end{aligned} \right.$$

r devant être supposé égal à $1 + \alpha\bar{y} + \alpha y'$, et par conséquent égal à l'unité dans les termes multipliés par α , puisqu'on néglige les termes de l'ordre α^2 . Cette équation a cela de remarquable, savoir que la différentielle de son second membre, prise par rapport à r , et divisée par $-dr$, est l'expression de la pesanteur, comme il résulte du n° 33 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*. En nommant donc p la

pesanteur, on aura

$$(3) \quad \left\{ \begin{aligned} p &= \frac{4\pi}{3r^3} \int \rho da^3 + 4\pi \int \rho d \left(\frac{2a^4 Y^{(1)}}{3r^3} + \frac{3a^5 Y^{(2)}}{5r^4} + \dots \right) \\ &\quad + 4\pi \left(\frac{Y^{(0)}}{r^3} + \frac{2Y^{(1)}}{3r^3} + \frac{3Y^{(2)}}{5r^4} + \dots \right) \\ &\quad - \frac{\partial V''}{\partial r} + \alpha \varphi r \frac{4\pi}{3} \int \rho da^3 (\mu^2 - \frac{1}{3}). \end{aligned} \right.$$

On a, par le n° 10 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*, à la surface de la mer,

$$(a) \quad 0 = \frac{\partial V''}{\partial r} + \frac{1}{3} V''.$$

Cette équation remarquable étant très utile pour ce qui va suivre, je vais en rappeler ici la démonstration. Si l'on conçoit une sphère homogène du rayon a , et dont la densité soit exprimée par l'unité, la somme de ses molécules divisées par leurs distances respectives à un point extérieur attiré dont r soit la distance à son centre sera la masse de la sphère divisée par r . En désignant donc par V cette somme, on aura

$$V = \frac{4}{3} \pi \frac{a^3}{r}.$$

Maintenant, si l'on imagine à la surface de la sphère une molécule dm , sa distance au point attiré sera $\sqrt{r^2 - 2ar \cos \gamma + a^2}$, γ étant l'angle compris entre le rayon r mené au point attiré et le rayon a mené à la molécule dm ; V ou la somme des molécules divisées par leurs distances au point attiré sera donc, relativement à cette molécule,

$$\frac{dm}{\sqrt{r^2 - 2ar \cos \gamma + a^2}},$$

et la valeur de $\frac{\partial V}{\partial r}$ sera

$$\frac{-dm(r - a \cos \gamma)}{(r^2 - 2ar \cos \gamma + a^2)^{\frac{3}{2}}}.$$

Si le point attiré est à la surface de la sphère, on aura

$$r = a,$$

et alors $\frac{\partial V}{\partial r}$ sera

$$\frac{-dm}{2a\sqrt{2a^2(1-\cos\gamma)}} \quad \text{ou} \quad -\frac{V}{2a},$$

ce qui donne

$$(b) \quad a \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2}V = 0,$$

et, comme cette équation a lieu pour chaque molécule d'un système de molécules disséminées à la surface de la sphère, elle aura lieu pour le système entier, en supposant V relatif à ce système.

Cette équation cesse d'avoir lieu, si l'on suppose la molécule dm très près du point attiré et très peu élevée au-dessus de la sphère, en sorte que, en désignant par a' son rayon, la différence $r - a'$ soit fort petite. La fonction $a' \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2}V$ étant égale à

$$(f) \quad \frac{r - a'}{2} \int \frac{dm(r - a' - 2a' \cos\gamma)}{(r^2 - 2a'r \cos\gamma + a'^2)^{\frac{3}{2}}},$$

cette intégrale, à cause de la petitesse de son diviseur, pourrait alors ne pas devenir insensible par la petitesse du facteur $r - a'$; mais on voit que si, près du point attiré, la molécule dm diminue comme le carré $r^2 - 2ar' \cos\gamma + a'^2$ de la distance de ce point à cette molécule, alors l'intégrale (f) devient insensible et l'équation (b) subsiste.

Si l'on conçoit maintenant un sphéroïde très peu différent d'une sphère, et si l'on suppose le point attiré à sa surface, et à ce point une sphère osculatrice d'un rayon a fort peu différent du rayon du sphéroïde, alors V désignant la somme des molécules de l'excès du sphéroïde sur la sphère divisées par leurs distances au point attiré, l'intégrale (f) deviendra nulle, parce que les molécules dm de cet excès sont nulles au point de contact et que, près de ce point, elles croissent comme le carré de leur distance à ce point. L'équation (b) subsiste donc pour ce point. Relativement à la sphère, on a

$$a \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2}V = -\frac{2}{3}\pi \frac{a^3}{r};$$

en supposant donc V relatif au sphéroïde entier, on aura pour le point situé à ce contact

$$(c) \quad a \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{3} V = -\frac{2}{3} \pi a^2;$$

c'est l'équation que j'ai donnée dans le n° 10 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*. Ici, l'origine de r est fixée au centre de la sphère osculatrice du rayon a . Fixons cette origine à un point quelconque très proche du centre de gravité du sphéroïde, et désignons par $a(1 + \alpha\gamma)$ le rayon du sphéroïde, α étant un très petit coefficient. L'attraction du sphéroïde, décomposée vers l'origine des r , est $-\frac{\partial V}{\partial r}$, et il est facile de voir qu'elle est la même, aux quantités près de l'ordre α^2 , quelle que soit cette origine, pourvu qu'elle ne s'écarte du centre de gravité du sphéroïde que d'une quantité de l'ordre α , puisque ces attractions partielles sont les résultantes de l'attraction totale composée avec des forces de l'ordre α qui lui sont perpendiculaires. Ainsi l'équation précédente (c) subsiste en fixant l'origine des r à un point quelconque pris très près du centre de gravité.

Telle est la démonstration que j'ai donnée de cette équation dans l'endroit cité de la *Mécanique céleste*. Quelques géomètres ne l'ayant pas bien saisie l'ont jugée inexacte. Lagrange, dans le Tome VIII du *Journal de l'École Polytechnique*, a démontré cette équation par une analyse à peu près semblable à celle qui me l'avait fait découvrir (*Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1775, p. 83) (1). C'est pour simplifier cette matière que j'ai préféré donner, dans la *Mécanique céleste*, la démonstration précédente.

Si le point attiré est élevé d'une quantité $\alpha\alpha\gamma'$ au-dessus du sphéroïde, V étant de la forme $\frac{4}{3}\pi \frac{a^3}{r} + \alpha Q$, il ne variera, par ce déplacement du point et en négligeant les quantités d'ordre α^2 , que de la quantité $-\frac{4}{3}\pi a^2 \alpha\gamma'$: la différence partielle $a \frac{\partial V}{\partial r}$ variera de la quantité $\frac{4}{3}\pi a^2 \alpha\gamma'$. La variation du premier membre de l'équation (c) sera

(1) *OEuvres de Laplace*, T. IX, p. 82.

donc $2\pi a^2 \alpha y$, et cette équation deviendra

$$a \frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2} V = - \frac{2a^2 \pi}{3} + 2a^2 \pi \alpha y'.$$

Mais l'équation (a) subsistera toujours, malgré ce déplacement du point attiré, parce que, V'' étant de l'ordre α , ce déplacement ne peut y produire que des termes de l'ordre α^2 .

Cela posé, si l'on substitue, dans les équations (2) et (3), $1 + \alpha y + \alpha y'$ au lieu de r , elles deviendront, en négligeant les termes de l'ordre α^2 ,

$$(4) \left\{ \begin{aligned} \text{const.} &= \alpha \bar{y} + \alpha y' - \frac{3\alpha}{\int \rho da^3} \int \rho d \left(\frac{a^4 Y^{(1)}}{3} + \frac{a^4 Y^{(2)}}{5} + \frac{a^4 Y^{(3)}}{7} + \dots \right) \\ &\quad - \frac{3\alpha}{\int \rho da^3} \left(Y'^{(0)} + \frac{Y'^{(1)}}{3} + \frac{Y'^{(2)}}{5} + \dots \right) \\ &\quad - \frac{V''}{\frac{1}{2} \pi \int \rho da^3} + \frac{\alpha \varphi}{2} (\mu^2 - \frac{1}{2}), \end{aligned} \right.$$

$$(5) \left\{ \begin{aligned} p &= \frac{1}{2} \pi \int \rho da^3 (1 - 2\alpha \bar{y} - 2\alpha y') \\ &\quad + 4\alpha \pi \int \rho d \left(\frac{2a^4 Y^{(1)}}{3} + \frac{3a^4 Y^{(2)}}{5} + \frac{4a^4 Y^{(3)}}{7} + \dots \right) \\ &\quad + 4\alpha \pi \left(Y'^{(0)} + \frac{2Y'^{(1)}}{3} + \frac{3Y'^{(2)}}{5} + \frac{4Y'^{(3)}}{7} + \dots \right) \\ &\quad + \frac{1}{2} V'' + \frac{4\pi}{3} \int \rho da^3 \alpha \varphi (\mu^2 - \frac{1}{2}). \end{aligned} \right.$$

Si l'on ajoute cette dernière équation à la précédente, multipliée par $\frac{2}{3} \pi \int \rho da^3$, on aura

$$(6) \left\{ \begin{aligned} p &= \text{const.} - 2\pi \alpha (\bar{y} + y') \int \rho da^3 \\ &\quad + 2\alpha \pi \int \rho d(a^4 Y^{(1)} + a^4 Y^{(2)} + a^4 Y^{(3)} + \dots) \\ &\quad + 2\alpha \pi y' + \frac{1}{2} \pi \int \rho da^3 \frac{1}{2} \alpha \varphi (\mu^2 - \frac{1}{2}). \end{aligned} \right.$$

Si l'on suppose la Terre homogène ou ρ constant, on aura

$$p = \text{const.} - 2\alpha \pi (\rho - 1) y' + \frac{1}{2} \pi \rho \frac{1}{2} \alpha \varphi (\mu^2 - \frac{1}{2}),$$

où l'on doit observer que $\frac{1}{2} \pi \rho$ est à très peu près la pesanteur à l'équa-

teur. On a donc, dans le cas de $\rho = 1$, ce qui donne à la mer la densité du sphéroïde terrestre,

$$p = P(1 + \frac{1}{4}\alpha\varphi\mu^2),$$

P étant la pesanteur à l'équateur.

Cette valeur de p subsisterait encore dans le cas où des plateaux d'une densité quelconque et de hautes montagnes recouvriraient les continents. Ces corps ajouteraient à l'équation (1) un terme V'' qui serait la somme de leurs molécules divisées par leurs distances respectives au point attiré. En supposant ce point à la surface de la mer, on aurait

$$\frac{\partial V''}{\partial r} + \frac{1}{4}V'' = 0.$$

Ainsi V'' disparaîtrait de l'expression de p par le même procédé qui a fait disparaître V' de cette expression, qui se réduirait ainsi à la précédente; le terme V'' changerait donc la figure de la mer sans altérer la loi de la pesanteur.

II. Pour déterminer la figure de la mer, lorsque celle du sphéroïde est donnée, la méthode la plus simple consiste à ordonner les approximations suivant les puissances du rapport de la densité de la mer à la moyenne densité de la Terre, rapport égal à $\frac{1}{5}$, à fort peu près. Nous allons donc considérer d'abord la figure de la mer en négligeant ce rapport ou en supposant la mer un fluide infiniment rare. Cela revient à négliger les termes qui ont pour dénominateur $\frac{4}{3}\pi \int \rho da^2$, et qui n'ont pas ρ au numérateur dans l'équation (4), qui donne alors, en ne négligeant, pour plus d'exactitude, que le terme dépendant de V'' ,

$$\begin{aligned} \alpha y' = \text{const.} - \alpha \bar{y} + \frac{3\alpha}{\int \rho da^2} \int \rho d \left(\frac{a^4 Y^{(1)}}{3} + \frac{a^4 Y^{(2)}}{5} + \frac{a^4 Y^{(3)}}{7} + \dots \right) \\ + \frac{3\alpha}{\int \rho da^2} \left(\frac{Y^{(1)}}{3} + \frac{Y^{(2)}}{5} + \dots \right) \\ - \frac{\alpha\varphi}{2} (\mu^2 - \frac{1}{4}). \end{aligned}$$

En substituant pour y' et \bar{y} leurs valeurs

$$Y^{(0)} + Y^{(1)} + \dots, \quad \bar{Y}^{(1)} + \bar{Y}^{(2)} + \dots,$$

et comparant les termes semblables, on aura généralement

$$Y^{(1)} \left[1 - \frac{3}{(2i+1) \int \rho da^3} \right] = -\bar{Y}^{(1)} + \frac{3 \int \rho d(a^{i+3} Y^{(i)})}{(2i+1) \int \rho da^3}.$$

Dans le cas de $i = 2$, il faut ajouter au second membre de cette équation le terme $-\frac{\varphi}{2}(\mu^2 - \frac{1}{3})$. L'équation (6), dans laquelle rien n'est négligé, donnera ensuite la pesanteur p à la surface de la mer.

Les expériences du pendule font voir que $Y^{(3)}, Y^{(4)}, \dots, \bar{Y}^{(3)}, \bar{Y}^{(4)}, \dots$ sont des quantités très petites relativement à $Y^{(2)}$ et $\bar{Y}^{(2)}$, et que ces deux dernières fonctions se réduisent, à fort peu près, aux suivantes $-h(\mu^2 - \frac{1}{3})$ et $-\bar{h}(\mu^2 - \frac{1}{3})$, h et \bar{h} étant des constantes; ce qui donne aux couches du sphéroïde terrestre la figure d'un ellipsoïde de révolution. Examinons donc ce cas particulièrement. L'expression précédente donne alors

$$Y^{(2)} \left(1 - \frac{3}{5 \int \rho da^3} \right) = \left[\bar{h} - \frac{3 \int \rho d(a^3 h)}{5 \int \rho da^3} - \frac{\varphi}{2} \right] (\mu^2 - \frac{1}{3}).$$

En faisant donc h' égal à

$$\frac{-h + \frac{3 \int \rho d(a^3 h)}{5 \int \rho da^3} + \frac{\varphi}{2}}{1 - \frac{3}{5 \int \rho da^3}},$$

on aura

$$\alpha y' = \alpha l - \alpha h' \mu^2,$$

l étant une constante; h' serait nul si, en supposant la mer anéantie, la surface du sphéroïde supposée fluide était en équilibre. En supposant donc cette surface moins aplatie que dans ce cas, h' sera positif et la

mer recouvrira l'équateur du sphéroïde. Sa profondeur sera

$$\alpha l - \alpha h' \mu^2;$$

elle s'étendra vers les deux pôles, à des latitudes égales. Soit ε le sinus de ces latitudes; la profondeur de la mer étant nulle à ces points, on aura

$$\alpha l = \alpha h' \varepsilon^2,$$

et en fixant l'origine des rayons terrestres au centre de gravité du sphéroïde, ce qui rend $Y^{(1)}$ nul, la profondeur de la mer sera

$$\alpha h' (\varepsilon^2 - \mu^2);$$

la masse de la mer sera

$$\frac{2}{3} \alpha \pi h' \varepsilon^2.$$

Cette masse étant donnée fera donc connaître ε . L'équation (6), combinée avec l'expression précédente de h' , donnera pour l'expression de la pesanteur à la surface de la mer

$$P \left\{ 1 + \left[\frac{2}{3} \alpha \varphi - \alpha (\bar{h} + h') \right] \right\} \mu^2,$$

P étant la pesanteur à l'équateur, qui est, aux quantités près de l'ordre α , égale à $\frac{4}{3} \pi \int \rho da^2$.

Si la surface du sphéroïde a un aplatissement plus grand que celui qui convient à son équilibre en la supposant fluide, et qui résulte de l'égalité à zéro du numérateur de l'expression de h' , h' devient négatif, et la mer ne peut plus recouvrir l'équateur. Alors elle se portera vers les deux pôles et elle formera deux mers distinctes dont les masses pourront être dans un rapport quelconque. En faisant $h' = -g$, g étant positif, la profondeur de la mer boréale sera, en supposant que ε se rapporte à cette mer,

$$\alpha g (\mu^2 - \varepsilon^2).$$

La profondeur de la mer située vers le pôle austral sera

$$\alpha g (\mu^2 - \varepsilon'^2),$$

ε' exprimant le sinus de la latitude australe. Les masses des deux mers seront respectivement

$$\frac{2\alpha\pi g}{3}(1-\varepsilon)^2(1+2\varepsilon), \quad \frac{2\alpha\pi g'}{3}(1-\varepsilon')^2(1+2\varepsilon').$$

Leur somme étant donnée, on voit qu'elle peut se partager d'une infinité de manières. La pesanteur à la surface de la mer boréale sera

$$P + \left[\frac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha(\bar{h} - g)\right]P\mu^2,$$

P étant la pesanteur à la surface et au pôle du sphéroïde. Au pôle et à la surface de la mer, la pesanteur est égale à

$$P[1 - 2\alpha g(1 - \varepsilon^2)],$$

$\alpha g(1 - \varepsilon^2)$ étant à ce point la profondeur de la mer; on a donc

$$P' = P[1 - 2\alpha g(1 - \varepsilon^2) - \frac{1}{2}\alpha\varphi + \alpha(\bar{h} - g)].$$

La pesanteur à un point quelconque de la surface de cette mer sera donc

$$P\{1 - 2\alpha g(1 - \varepsilon^2) - [\frac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha(\bar{h} - g)](1 - \mu^2)\}.$$

A la surface de la mer australe, la pesanteur sera

$$P\{1 - 2\alpha g(1 - \varepsilon'^2) - [\frac{1}{2}\alpha\varphi - \alpha(\bar{h} - g)](1 - \mu'^2)\}.$$

Pour avoir une seconde approximation, il faut déterminer la valeur analytique du terme $\frac{V''}{\frac{1}{2}\pi \int \rho du^2}$ de l'équation (4) pour l'ajouter à la première valeur approchée de $\alpha\gamma'$; or on a

$$(o) \quad V'' = \alpha \int \frac{\gamma_1 d\mu' d\omega'}{\sqrt{2(1 - \cos \gamma)}},$$

γ_1 étant ce que devient l'expression trouvée par une première approximation pour γ' , et dans laquelle on change μ en μ' , ω en ω' , μ' et ω' étant relatifs au point attirant, tandis que μ et ω se rapportent au

point attiré; γ est l'angle compris entre les rayons terrestres menés à ces deux points, en sorte que l'on a

$$\cos \gamma = \mu \mu' + \sqrt{1 - \mu^2} \sqrt{1 - \mu'^2} \cos(\omega' - \omega);$$

l'intégrale précédente est relative à toute la surface des continents. Développons le radical

$$\frac{1}{\sqrt{r^2 - 2r \cos \gamma + 1}}$$

suivant les puissances de $\frac{1}{r}$. En nommant $P^{(i)}$ le coefficient de $\frac{1}{r^{i+1}}$ dans ce développement, on aura par le n° 23 du troisième Livre de la *Mécanique céleste*, en faisant $\cos \gamma = \lambda$,

$$P^{(i)} = \frac{1.3.5 \dots (2i-1)}{1.2.3 \dots i} \left[\lambda^i - \frac{i(i-1)}{2(2i-1)} \lambda^{i-2} + \frac{i(i-1)(i-2)(i-3)}{2.4(2i-1)(2i-3)} \lambda^{i-4} - \dots \right].$$

Si l'on fait $\frac{1}{r} = x$, ce coefficient sera celui de x^i , dans le développement de la fonction $(1 - 2x\lambda + x^2)^{-\frac{1}{2}}$, fonction que l'on peut mettre sous cette forme

$$\frac{1}{\sqrt{1 - \lambda^2}} \sqrt{1 + \frac{(x - \lambda)^2}{1 - \lambda^2}}.$$

Le coefficient de x^i dans le développement de

$$\frac{1}{\sqrt{1 + \frac{(x - \lambda)^2}{1 - \lambda^2}}}$$

est égal à

$$\frac{1}{1.2.3 \dots i} \frac{d^i}{dx^i} \frac{1}{\sqrt{1 + \frac{(x - \lambda)^2}{1 - \lambda^2}}},$$

en faisant $x = 0$ après les différentiations. J'ai fait voir, dans le n° 38 du Livre I^{er} de ma *Théorie des probabilités*, que l'on a

$$\frac{1}{1.2.3 \dots i} \frac{d^i}{d\zeta^i} \frac{1}{\sqrt{1 - \zeta^2}} = \frac{1}{\pi(1 - \zeta^2)^{i+\frac{1}{2}}} \int d\omega (\zeta + \cos \omega)^i,$$

l'intégrale étant prise depuis $\omega = 0$ jusqu'à $\omega = \pi$. En faisant donc

$$\frac{x - \lambda}{\sqrt{1 - \lambda^2}} = z\sqrt{-1},$$

on aura

$$\frac{1}{1.2.3\dots i} \frac{d^i}{dx^i} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\lambda x + x^2}} = \frac{1}{\pi(\sqrt{-1})^i} \int_0^\pi d\omega (\lambda\sqrt{-1} + \sqrt{1 - \lambda^2} \cos \omega)^i.$$

L'intégrale précédente est égale à cette même intégrale prise depuis ω nul jusqu'à $\omega = \frac{\pi}{2}$, plus à l'intégrale

$$\int_0^{\frac{\pi}{2}} d\omega' (\lambda\sqrt{-1} - \sqrt{1 - \lambda^2} \cos \omega')^i,$$

comme il est facile de s'en assurer en changeant ω en $\pi - \omega'$, au delà de $\omega = \frac{\pi}{2}$. Soit donc $\gamma = \frac{\pi}{2} - \gamma'$, ce qui donne

$$\lambda = \sin \gamma',$$

on aura

$$\begin{aligned} \frac{1}{1.2.3\dots i} \frac{d^i}{dx^i} \frac{1}{\sqrt{1 - 2\lambda x + x^2}} \\ = \frac{1}{\pi(\sqrt{-1})^i} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\omega [(\sqrt{-1} \sin \gamma' + \cos \gamma' \cos \omega)^i + (\sqrt{-1} \sin \gamma' - \cos \gamma' \cos \omega)^i]. \end{aligned}$$

On peut mettre le second membre de cette équation sous cette forme

$$(q) \left\{ \frac{1}{\pi(\sqrt{-1})^i} \int d\omega \left\{ (\cos i\gamma' + \sqrt{-1} \sin i\gamma') [1 - 2(\cos \gamma' - \sqrt{-1} \sin \gamma') \cos \gamma' \sin^2 \frac{1}{2} \omega]^i \right. \right. \\ \left. \left. + (-1)^i (\cos i\gamma' - \sqrt{-1} \sin i\gamma') [1 - 2(\cos \gamma' + \sqrt{-1} \sin \gamma') \cos \gamma' \sin^2 \frac{1}{2} \omega]^i \right\} \right\}.$$

On a généralement

$$(1 - q)^i = e^{i \log(1 - q)} = e^{-iq \left(1 + \frac{q}{2} + \frac{q^2}{3} + \dots\right)},$$

e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité; i étant infini, cette exponentielle est nulle ou se réduit à e^{-iq} . En effet, lorsqu'elle n'est pas nulle, iq est une quantité finie ou infiniment petite,

que nous désignerons par q' ; alors cette exponentielle devient

$$e^{-q'} e^{-\frac{q'^2}{2i} - \frac{q'^4}{2i^3} - \dots},$$

ou $e^{-q'}$; le facteur $e^{-\frac{q'^2}{2i} - \frac{q'^4}{2i^3} - \dots}$ devenant l'unité, parce que son exposant est infiniment petit.

Il suit de là que, i étant un grand nombre, on peut supposer dans l'intégrale précédente

$$\begin{aligned} [1 - 2(\cos \gamma' - \sqrt{-1} \sin \gamma') \cos \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega]^i &= e^{-2i \cos \gamma' (\cos \gamma' - \sqrt{-1} \sin \gamma') \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega}, \\ [1 - 2(\cos \gamma' + \sqrt{-1} \sin \gamma') \cos \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega]^i &= e^{-2i \cos \gamma' (\cos \gamma' + \sqrt{-1} \sin \gamma') \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega}, \end{aligned}$$

d'où il est facile de conclure que la fonction (q) , dans le cas de i un nombre pair et très considérable, devient

$$\frac{2}{\pi(-1)^{\frac{i}{2}}} \int d\omega e^{-2i \cos^2 \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega} \cos(i\gamma' + 2i \sin \gamma' \cos \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega),$$

et que, dans le cas de i impair, cette fonction devient :

$$\frac{2}{\pi(-1)^{\frac{i-1}{2}}} \int d\omega e^{-2i \cos^2 \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega} \sin(i\gamma' + 2i \sin \gamma' \cos \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega).$$

Si l'on a $\lambda = 1$, ce qui donne $\gamma' = \frac{\pi}{2}$, ces deux quantités se réduisent à l'unité, comme cela doit être, car alors $\sqrt{1 - 2\lambda x + x^2}$ devient $1 - x$, et l'on a, en faisant x nul après les différentiations,

$$\frac{1}{1.2.3 \dots i} \frac{d^i}{dx^i} \frac{1}{1-x} = 1 = P^{(i)}.$$

Mais, quelque petit que l'on suppose $\sqrt{1 - \lambda^2}$ ou $\cos \gamma'$, on peut toujours supposer i assez grand pour que $2i \cos^2 \gamma'$ soit fort grand, et alors on a, à fort peu près, l'intégrale

$$\int d\omega e^{-2i \cos^2 \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega \pm 2i \sqrt{-1} \sin \gamma' \cos \gamma' \sin^2 \tfrac{1}{2} \omega},$$

égale à cette même intégrale, dans laquelle on change $\sin^2 \tfrac{1}{2} \omega$ dans

$\frac{1}{2}\omega^2$, et que l'on prend depuis ω nul jusqu'à ω infini. Il est facile d'en conclure que, dans le cas de i pair, on a, lorsque i est un très grand nombre,

$$P^{(i)} = \frac{2(-1)^{\frac{i}{2}} \cos(i + \frac{1}{2})\gamma'}{\sqrt{2i\pi}(1-\lambda^2)^{\frac{1}{4}}},$$

et dans le cas de i impair et très grand, on a

$$P^{(i)} = \frac{2(-1)^{\frac{i-1}{2}} \sin(i + \frac{1}{2})\gamma'}{\sqrt{2i\pi}(1-\lambda^2)^{\frac{1}{4}}}.$$

Pour peu que λ soit moindre que l'unité, on peut supposer i assez grand pour que ces expressions de $P^{(i)}$ soient fort approchées; elles deviennent exactes lorsque i est infini.

Considérons maintenant l'intégrale $\alpha \int \int \frac{y_1 d\mu' d\omega'}{\sqrt{r^2 - 2\lambda r + 1}}$, qui devient V'' , ou l'intégrale (o), lorsqu'on suppose $r = 1$. Cette intégrale, développée par rapport aux puissances de $\frac{1}{r}$, devient, en ne considérant que la puissance $\frac{1}{r^{i+1}}$, i étant un nombre pair,

$$\frac{2(-1)^{\frac{i}{2}}}{\sqrt{2i\pi}} \int \int \alpha \frac{y' d\mu' d\omega' \cos(i + \frac{1}{2})\gamma}{(1-\lambda^2)^{\frac{1}{4}}}.$$

En intégrant cette fonction par rapport à μ' , on a

$$\begin{aligned} & \frac{2(-1)^{\frac{i}{2}}}{(i + \frac{1}{2})\sqrt{2i\pi}} \int \alpha \frac{y_1 d\omega' \sin(i + \frac{1}{2})\gamma \frac{\partial \mu'}{\partial \gamma}}{(1-\lambda^2)^{\frac{1}{4}}} \\ & - \frac{2(-1)^{\frac{i}{2}}}{(i + \frac{1}{2})\sqrt{2i\pi}} \int \int \alpha d\omega' d\mu' \sin(i + \frac{1}{2})\gamma \frac{\partial}{\partial \mu'} \frac{y_1 \frac{\partial \mu'}{\partial \gamma}}{(1-\lambda^2)^{\frac{1}{4}}}. \end{aligned}$$

Si i est un nombre impair, il suffit de changer dans cette expression le sinus en — cosinus, et $(-1)^{\frac{i}{2}}$ dans $(-1)^{\frac{i-1}{2}}$. On voit ainsi que, quel que soit γ , on arrivera toujours par le développement du radical,

suivant les puissances de $\frac{1}{r}$, à une série convergente et finie, à cause du diviseur $\frac{1}{(i + \frac{1}{2})\sqrt{2i\pi}}$. Or $P^{(i)}$ étant le coefficient de $\frac{1}{r^{i+1}}$ dans ce développement, on a, par le n° 15 du Livre III de la *Mécanique céleste*,

$$P^{(i)} = 2 \left[\frac{1.3.5 \dots (2i-1)}{1.2.3 \dots i} \right]^2 \\ \times \sum \left\{ \frac{i(i-1)(i-2) \dots (i-n+1)}{(i+1)(i+2) \dots (i+n)} (1-\mu^2)^{\frac{n}{2}} \left[\mu^{i-n} - \frac{(i-n)(i-n-1)}{2(2i-1)} \mu^{i-n-2} + \dots \right] \right. \\ \left. \times (1-\mu'^2)^{\frac{n}{2}} \left[\mu'^{i-n} - \frac{(i-n)(i-n-1)}{2(2i-1)} \mu'^{i-n-2} + \dots \right] \cos n(\omega' - \omega) \right\},$$

Le signe \sum comprenant toutes les valeurs de la fonction qu'il enveloppe, depuis $n = 0$ jusqu'à $n = i$. Dans le cas de $n = 0$, il ne faut prendre que la moitié de cette fonction. La première approximation nous a donné γ' sous cette forme

$$Y^{(0)} + Y^{(1)} + Y^{(2)} + \dots;$$

en la prenant négativement et en y changeant μ en μ' , on aura la valeur de γ_1 , qui, substituée dans l'intégrale

$$\int \frac{\alpha \gamma_1 d\mu' d\omega'}{\sqrt{r^2 - 2r\lambda + 1}},$$

développée par rapport aux puissances de $\frac{1}{r}$, donne, par une série fort convergente, cette intégrale, et par conséquent la valeur de V'' . On aura ainsi, au moyen de l'équation (4), une seconde approximation de $\alpha\gamma'$, et, au moyen de l'équation (6), une seconde approximation de la pesanteur p . Ces approximations seront suffisantes, vu le peu de densité de la mer et son peu de profondeur, comme on le verra bientôt.

III. Considérons présentement les phénomènes de la pesanteur et de la variation des degrés à la surface des continents ou du sphéroïde terrestre. Ces phénomènes sont, en effet, les seuls de ce genre que nous puissions observer. Pour en avoir l'expression analytique, imaginons une atmosphère infiniment rare, très peu élevée, mais qui

cependant embrasse toute la Terre. Soit $\alpha y''$ l'élévation d'un de ses points au-dessus de la surface du sphéroïde terrestre. L'équation (1) du n° I, qui détermine la figure de la mer, déterminera la partie de la figure de l'atmosphère qui s'élève au-dessus de la mer, car il est clair que la valeur de V' étant de l'ordre α est, aux quantités près de l'ordre α^2 , la même à ces deux surfaces; mais, relativement à la surface de la mer, r doit être changé dans $1 + \alpha y' + \alpha \bar{y}$, et, relativement à la surface de l'atmosphère, il doit être changé dans $1 + \alpha y'' + \alpha \bar{y}$. Cela posé, si l'on retranche ces deux équations l'une de l'autre, on aura

$$\alpha y'' - \alpha y' = \text{const.};$$

ainsi, tous les points de la surface de l'atmosphère qui correspondent à celle de la mer sont également élevés au-dessus de cette dernière surface, en sorte que ces deux surfaces sont semblables à très peu près.

Si l'on nomme p' la pesanteur à la surface de l'atmosphère, il est facile de voir que sa valeur sera donnée par l'équation (3), en y substituant, pour r , $1 + \alpha y'' + \alpha \bar{y}$; tandis que, pour avoir la valeur de p relative à la surface de la mer, il faut changer r dans $1 + \alpha y' + \alpha \bar{y}$; en retranchant ces deux valeurs l'une de l'autre, et observant que $\alpha y'' - \alpha y'$ est, par ce qui précède, une quantité constante que nous désignons par αl , on aura

$$p' = p - 2P\alpha l,$$

P étant la pesanteur à l'équateur. Ainsi la loi de la pesanteur est la même aux deux surfaces. On a vu, dans le n° I, que, dans le cas du sphéroïde terrestre homogène et de même densité que la mer, on a

$$p = P(1 + \frac{5}{4}\alpha\varphi\mu^2);$$

on a donc alors

$$p' = P(1 - 2\alpha l + \frac{5}{4}\alpha\varphi\mu^2).$$

Pour avoir l'équation de la surface de l'atmosphère au-dessus des continents, nous nommerons V , la somme des molécules de la mer, divisées par leurs distances respectives à un point de cette surface;

alors l'équation (1) du n° I deviendra celle de cette surface, en y changeant V' en V , et en y substituant $1 + \alpha y'' + \alpha \bar{y}$ pour r . Or on a

$$V' = \int \frac{\alpha y' d\mu' d\omega'}{\sqrt{r^2 - 2r \cos \gamma + 1}},$$

l'intégrale étant prise pour toutes les valeurs de μ' et de ω' relatives à l'étendue de la mer, r devant être supposé égal à l'unité, et $\cos \gamma$ étant

$$\mu\mu' + \sqrt{1-\mu^2}\sqrt{1-\mu'^2}\cos(\omega' - \omega).$$

En développant le radical, relativement aux puissances de $\frac{1}{r}$, on voit, par ce qui précède, que V' est composé de termes de la forme

$$6(1-\mu^2)^{\frac{n}{2}}(\mu'^{-n}-\dots)\int y' d\mu' d\omega' \cos n(\omega' - \omega) (1-\mu'^2)^{\frac{n}{2}}(\mu''^{-n}-\dots).$$

La valeur de V , se compose exactement des mêmes termes; on a donc

$$V' = V.$$

Cela posé, si l'on retranche l'une de l'autre les équations relatives aux deux surfaces, on aura

$$\alpha y'' = \text{const.} + \alpha y',$$

pourvu que les coordonnées μ et ω de la fonction y' se rapportent au point de la surface de l'atmosphère que nous considérons.

Pour avoir l'expression de la pesanteur, il faut changer, dans l'équation (1), V' dans V ; mais on ne peut pas supposer

$$\frac{\partial V'}{\partial r} = \frac{\partial V}{\partial r},$$

à cause de la grandeur que le radical acquiert lorsque $\cos \gamma = 1$ dans la fonction $\frac{\partial V'}{\partial r}$. Pour avoir la valeur de $\frac{\partial V'}{\partial r}$, nous observerons qu'elle égale, par ce qui précède,

$$\frac{\partial V'}{\partial r} = 4\alpha\pi \left(Y'^{(0)} + 2 \frac{Y'^{(1)}}{3} + 3 \frac{Y'^{(2)}}{5} + \dots \right),$$

ce qui donne

$$\frac{\partial V'}{\partial r} + \frac{1}{2}V' = \frac{\partial V''}{\partial r} + \frac{1}{2}V'' - 2\alpha\pi y';$$

mais on a

$$\frac{\partial V''}{\partial r} + \frac{1}{2}V'' = 0;$$

on a donc

$$\frac{\partial V'}{\partial r} = -\frac{1}{2}V' - 2\alpha\pi y'.$$

Le second membre de l'équation (1), différentié par rapport à r et divisé par $-dr$, donne la valeur de p , en y faisant $r = 1 + \alpha\bar{y} + \alpha y'$. Il donne la valeur de la pesanteur p' à la surface de l'atmosphère, en le différentiant de la même manière et en y changeant r en $1 + \alpha\bar{y} + \alpha y''$, et V' en V_1 . Si l'on retranche ensuite cette valeur de p' de celle de p ; si l'on substitue, au lieu de $\frac{\partial V'}{\partial r}$ et de $\frac{\partial V_1}{\partial r}$, leurs valeurs $-\frac{1}{2}V' - 2\alpha\pi y'$ et $-\frac{1}{2}V_1$, et si l'on observe que $V' = V_1$, et que $\alpha y'' - \alpha y'$ est constant, on aura

$$p' = \text{const.} + p - 2\alpha\pi y',$$

p étant la valeur de p déterminée précédemment, et dans laquelle on substitue, pour μ et ω , les valeurs relatives au point de la surface de l'atmosphère que l'on considère.

A la surface du sphéroïde, la pesanteur p' est augmentée dans le rapport de l'unité à $1 + 2\alpha y''$; en nommant donc p'' la pesanteur à cette surface, on aura

$$p'' = \text{const.} + 2P\alpha y'' - 2\alpha\pi y' + p.$$

En substituant au lieu de p sa valeur donnée par l'équation (6), et observant que $\alpha y'' - \alpha y'$ est une quantité constante, et que

$$P = \frac{1}{2}\pi \int \rho da^2,$$

il est facile de conclure

$$(7) \quad \left\{ \begin{aligned} p'' &= \text{const.} - \frac{1}{2}P(\alpha l - \alpha y'') + 2\alpha\pi\bar{y} \int \rho da^2 \\ &\quad - 2\alpha\pi \int \rho (a^1 Y^{(1)} + a^2 Y^{(2)} + a^3 Y^{(3)} + \dots) + \frac{1}{2}\alpha\varphi P\mu^2, \end{aligned} \right.$$

αl étant la hauteur de l'atmosphère supposée, au-dessus du niveau de la mer, en sorte que $\alpha l - \alpha y''$ est la hauteur du point du sphéroïde correspondant à p'' au-dessus de ce niveau, hauteur que l'on peut déterminer au moyen du baromètre.

Cette équation peut se déduire directement de l'équation de l'équilibre au-dessus de la surface des continents, en observant que cette équation est donnée par l'équation (1) en y changeant V' en V_1 , V_1 représentant ici la somme des molécules de la mer, divisées par leurs distances respectives au point de l'atmosphère que l'on considère, et en substituant pour r , $1 + \alpha \bar{y} + \alpha y''$.

On peut supposer, pour plus de généralité, que V_1 comprend encore la somme semblable relative aux montagnes et même aux cavités de la surface du sphéroïde terrestre, en observant que, par rapport à ces cavités, V_1 devient une quantité négative. La pesanteur p' sera donnée par la différentielle du second membre de l'équation (1), prise par rapport à r et divisée par $-dr$, en y supposant

$$r = 1 + \alpha \bar{y} + \alpha y''$$

et en y changeant V' en V_1 . Si l'on en retranche l'équation (1) multipliée par $\frac{1}{2}$, et si l'on observe que l'on a

$$\frac{\partial V_1}{\partial r} + \frac{1}{2} V_1 = 0,$$

on aura

$$p' = \text{const.} - 2\alpha\pi(\bar{y} + y'') \int \rho d\alpha^3 \\ + 2\alpha\pi \int \rho d(\alpha^4 Y^{(1)} + \alpha^5 Y^{(2)} + \alpha^6 Y^{(3)} + \dots) + \frac{1}{2} \alpha \varphi P \mu^2.$$

Si l'on substitue, au lieu de p' sa valeur $\frac{p''}{1 + 2\alpha y''}$, ou, à fort peu près, $p'' - 2\alpha p y''$, on aura l'expression précédente de p'' , expression qui, comme l'on voit, embrasse les attractions des montagnes et, généralement, tous les effets des irrégularités du sphéroïde terrestre, pourvu que le point attiré en soit éloigné, car cette condition est né-

cessaire à l'existence de l'équation

$$0 = \frac{\partial V_1}{\partial r} + \frac{1}{2} V_1,$$

qui fait disparaître ces effets.

Si le sphéroïde terrestre était homogène, $d\rho$ serait nul, et l'on aurait

$$p' = P[1 - \frac{1}{2}(\alpha l - \alpha y'') + \frac{5}{4}\alpha\varphi\mu^2],$$

P étant ici la pesanteur à l'équateur au niveau de la mer. On peut, au moyen de cette équation, vérifier l'hypothèse de cette homogénéité, car alors, en ajoutant à toutes les valeurs de p'' , observées au moyen du pendule, la quantité $\frac{1}{2}P(\alpha l - \alpha y'')$, l'expression de la pesanteur ainsi corrigée deviendrait $P(1 + \frac{5}{4}\alpha\varphi\mu^2)$. Ainsi l'accroissement de la pesanteur serait $\frac{5}{4}\alpha\varphi P\mu^2$; or on a $\frac{5}{4}\alpha\varphi = 0,004325$; cet accroissement serait donc $0,004325P\mu^2$. Les expériences multipliées du pendule dans les deux hémisphères indiquent un accroissement proportionnel à μ^2 , ou au carré du sinus de la latitude; mais elles donnent à μ^2 un coefficient plus grand que le précédent, et à fort peu près égal à $0,0054P$. L'hypothèse de l'homogénéité du sphéroïde terrestre est donc exclue par ces expériences; on voit même que l'hétérogénéité de ses couches doit s'étendre, depuis sa surface, fort au delà des quantités de l'ordre α , ou de l'aplatissement de la Terre, afin que la quantité

$$-2\alpha\pi \int d\rho(\alpha^4 Y^{(1)} + \alpha^5 Y^{(2)} + \dots)$$

soit de l'ordre α et devienne égale à

$$(0,0054P - 0,004325P)(\mu^2 - \frac{1}{3}).$$

IV. Comparons maintenant l'analyse aux observations. L'équation (1) donne à la surface de l'atmosphère, au-dessus des continents,

$$\begin{aligned} & (\alpha\bar{y} + \alpha y'') \frac{1}{3}\pi \int \rho da^3 \\ & = \text{const.} + 4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{\alpha^4 Y^{(1)}}{3} + \frac{\alpha^5 Y^{(2)}}{5} + \dots\right) + V_1 - \frac{1}{2}\alpha\varphi(\mu^2 - \frac{1}{3}) \frac{1}{3}\pi \int \rho da^3; \end{aligned}$$

elle donne ensuite, en observant que $\frac{\partial V_1}{\partial r} = -\frac{1}{2}V_1$, et que la valeur de $-\frac{1}{2}V_1$, étant fort convergente, il convient de la substituer au lieu de $\frac{\partial V_1}{\partial r}$,

$$\begin{aligned} p' = \text{const.} - \frac{1}{3}\pi \int \rho da^3 (2\alpha\bar{y} + 2\alpha y'') \\ + 4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{2\alpha^4 Y^{(1)}}{3} + \frac{3\alpha^5 Y^{(2)}}{5} + \frac{4\alpha^6 Y^{(3)}}{7} + \dots\right) \\ + \frac{1}{2}V_1 + \alpha\varphi(\mu^2 - \frac{1}{2})\frac{1}{3}\pi \int \rho da^3. \end{aligned}$$

Si l'on retranche de cette équation le double de la précédente, on aura

$$\begin{aligned} p' = \text{const.} + 4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{\alpha^5 Y^{(2)}}{5} + \frac{2\alpha^6 Y^{(3)}}{7} + \dots\right) \\ - \frac{1}{2}V_1 + 2\alpha\varphi(\mu^2 - \frac{1}{2})\frac{1}{3}\pi \int \rho da^3. \end{aligned}$$

En développant V_1 suivant les puissances de $\frac{1}{r}$, on aura une expression de cette forme

$$V_1 = \frac{U_1^{(0)}}{r} + \frac{U_1^{(1)}}{r^2} + \frac{U_1^{(2)}}{r^3} + \frac{U_1^{(3)}}{r^4} + \dots,$$

$U_1^{(i)}$ étant une fonction rationnelle et entière de μ , $\sqrt{1-\mu^2}\sin\omega$ et $\sqrt{1-\mu^2}\cos\omega$, assujettie à la même équation aux différences partielles que $Y^{(i)}$; l'équation précédente devient ainsi

$$\begin{aligned} p' = \text{const.} + 4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{\alpha^5 Y^{(2)}}{5} + 2\frac{\alpha^6 Y^{(3)}}{7} + \dots\right) \\ - \frac{1}{2}(U_1^{(1)} + U_1^{(2)} + U_1^{(3)} + \dots) + 2\alpha\varphi(\mu^2 - \frac{1}{2})\frac{1}{3}\pi \int \rho da^3. \end{aligned}$$

Il résulte des expériences nombreuses du pendule que l'on a, à fort peu près,

$$p' = \text{const.} + \alpha q P(\mu^2 - \frac{1}{2}),$$

αq étant à très peu près égal à 0,0054. De là il suit que la fonction

$$4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{2\alpha^6 Y^{(3)}}{7} + \frac{3\alpha^7 Y^{(4)}}{9} + \dots\right) - \frac{1}{2}(U_1^{(1)} + U_1^{(2)} + U_1^{(3)} + \dots)$$

est très petite relativement au terme $\alpha q P(\mu^2 - \frac{1}{3})$, et que la fonction

$$4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{\alpha^2 Y^{(2)}}{5}\right) - \frac{1}{2} U_1^{(2)}$$

est à fort peu près égale à

$$(\alpha q - 2\alpha\varphi) P(\mu^2 - \frac{1}{3}).$$

L'expression générale de cette fonction est de la forme

$$\begin{aligned} & A(\mu^2 - \frac{1}{3}) + A^{(1)}\mu\sqrt{1-\mu^2}\sin\omega + A^{(2)}\mu\sqrt{1-\mu^2}\cos\omega \\ & + A^{(3)}(1-\mu^2)\sin 2\omega + A^{(4)}(1-\mu^2)\cos 2\omega; \end{aligned}$$

ainsi les constantes $A^{(1)}$, $A^{(2)}$, $A^{(3)}$, $A^{(4)}$ sont très petites relativement à la constante A , et l'on a, à fort peu près,

$$A = P(\alpha q - 2\alpha\varphi).$$

Les observations donnent

$$\alpha\varphi = \frac{1}{111} = 0,0034602;$$

on aura ainsi

$$A = -0,00152P.$$

On peut encore déterminer A au moyen des deux inégalités de la Lune, qui dépendent de l'aplatissement de la Terre. Il résulte du Chapitre II du Livre VII de la *Mécanique céleste*, que, si l'on désigne par $k(\mu^2 - \frac{1}{3})$ la partie de

$$\frac{4\alpha\pi}{5} \int \rho d(\alpha^2 Y^{(2)} + U_1^{(2)}),$$

qui est indépendante de l'angle ω , l'inégalité lunaire en latitude, sera

$$\frac{k}{(g-1)T} f^2 \sin\lambda \cos\lambda \sin u,$$

n étant la longitude de la Lune, $g-1$ le rapport du moyen mouvement de ses nœuds à son moyen mouvement, f sa parallaxe, λ l'obli-

quité de l'écliptique, et T la masse de la Terre, à très peu près égale à P . Suivant M. Burg, cette inégalité est, en secondes sexagésimales,

$$-8'',0 \sin u;$$

et la comparaison de quatre mille observations a conduit M. Burkhardt au même résultat, qui donne

$$k = -0,0015588P.$$

Maintenant, il est facile de voir que, si l'on nomme $Q(\mu^2 - \frac{1}{3})$ la partie de $U_1^{(2)}$ indépendante de l'angle ω , on a

$$k = A + \frac{1}{3}Q;$$

on a donc

$$A = -0,0015588P - \frac{1}{3}Q.$$

Si l'on compare cette valeur de A à la précédente, conclue des expériences du pendule, on voit que $\frac{1}{3}Q$ est une quantité insensible, ce qui indique que la masse de la mer est très petite, et qu'ainsi elle a très peu de profondeur. En effet, on a vu précédemment que

$$\alpha y' = \text{const.} + \alpha y'';$$

les variations de la profondeur $\alpha y'$ de la mer sont donc du même ordre que les élévations des grands plateaux des continents au-dessus de son niveau, élévations dont les plus grandes n'excèdent pas 2000^m, et dont la moyenne ne surpasse pas 1000^m. Cela joint au peu de densité de la mer, rend la valeur de Q presque insensible. La comparaison des deux valeurs de A donne

$$Q = -0,00001552P;$$

mais on sent combien les erreurs des observations et des expériences répandent d'incertitude sur cette valeur.

Les mesures des degrés des méridiens, réduites au niveau de la mer ou de l'atmosphère supposée, nous offrent un troisième moyen pour obtenir A .

L'équation (1) donne

$$P(\alpha\bar{y} + \alpha y'') = \text{const.} + 4\alpha\pi \int \rho d\left(\frac{\alpha^3 Y^{(2)}}{5} + \frac{\alpha^5 Y^{(3)}}{7} + \dots\right) \\ + U_1^{(1)} + U_1^{(2)} + U_1^{(3)} + \dots - P \frac{\alpha\varphi}{2} (\mu^2 - \frac{1}{3}).$$

Les mesures des degrés s'écartent peu de la figure d'un ellipsoïde de révolution; elles présentent cependant des anomalies plus grandes que les longueurs du pendule, ce qui tient, en partie, aux erreurs dont les observations d'amplitude des arcs mesurés sont susceptibles, et qui sont beaucoup plus considérables, relativement à l'arc mesuré, que les erreurs des expériences du pendule, et, en partie, à ce que les petites irrégularités de la Terre affectent plus les degrés que les longueurs du pendule, comme je l'ai fait voir dans le Livre III de la *Mécanique céleste*. Mais, lorsque l'on compare des degrés éloignés, tels que ceux de France et de l'équateur, l'influence de ces irrégularités devient peu sensible. La comparaison des degrés dont je viens de parler a donné à M. Delambre

$$\alpha(\bar{y} + y'') = \text{const.} - 0,00324(\mu^2 - \frac{1}{3}).$$

En comparant cette expression de $\alpha(\bar{y} + y'')$ à la précédente, on voit que les quantités $Y^{(2)}, Y^{(4)}, \dots, U_1^{(1)}, U_1^{(3)}, \dots$ sont très petites, comme cela résulte pareillement des expériences du pendule. La première de ces expressions donne, en désignant par

$$-\alpha h(\mu^2 - \frac{1}{3}), \quad -\alpha \bar{h}(\mu^2 - \frac{1}{3}), \quad -\alpha h''(\mu^2 - \frac{1}{3})$$

les parties de $\alpha Y^{(2)}, \alpha \bar{Y}^{(2)}$ et de $\alpha Y''^{(2)}$, qui sont indépendantes de l'angle ω ,

$$-P(\alpha \bar{h} + \alpha h'') = A + \frac{1}{2}Q - \frac{\alpha\varphi}{2}P;$$

on aura donc, en substituant pour $-P(\alpha \bar{h} + \alpha h'')$ sa valeur

$$-0,00324P,$$

que donnent les mesures des degrés de France et de l'équateur,

$$A = -0,00151 P - \frac{1}{2} Q.$$

On voit encore, par ces mesures, que $\frac{5}{2} Q$ est insensible; on a ainsi pour A ces trois valeurs

$$A = -0,00152 P,$$

$$A = -0,001588 P - \frac{1}{2} Q,$$

$$A = -0,00151 P - \frac{5}{2} Q.$$

En supposant donc Q nul, ces valeurs s'accordent aussi bien qu'on peut le désirer.

La précession des équinoxes donne des limites entre lesquelles la valeur de A est comprise. Ce phénomène dépend de la somme des molécules du sphéroïde terrestre et de la mer, divisées par leurs distances respectives aux centres du Soleil et de la Lune. En supposant que r se rapporte au centre du Soleil, et que S soit la masse de cet astre, la partie de la précession annuelle due à cette action sera, en rejetant les quantités périodiques,

$$- \frac{1}{Cn \sin \lambda} \frac{S}{r^3} \frac{d}{d\lambda} \left[\frac{4\pi}{5} \int \rho d(a^3 Y^{(2)} + U_1^{(2)}) \right] T.$$

λ est l'obliquité de l'écliptique, n est la vitesse de rotation de la Terre, C est le moment d'inertie de la Terre par rapport à son axe de rotation; enfin T exprime une année julienne. (*Voir la Connaissance des Temps* pour l'année 1821, page 262).

Si l'on nomme ϵ le rapport de la masse de la Lune, divisée par le cube de sa moyenne distance à la Terre, à la masse du Soleil divisée par le cube de sa moyenne distance, et si l'on désigne par N la vitesse angulaire de la Terre autour du Soleil, on aura

$$\frac{S}{r^3} = N^2,$$

et la précession moyenne des équinoxes, en vertu des actions réunies

du Soleil et de la Lune, sera

$$- \frac{N^2(1+\epsilon)}{Cn \sin \lambda} \frac{d}{d\lambda} \left[\frac{4\alpha\pi}{5} \int \rho d(\alpha^2 Y^{(2)} + U_1^{(2)}) \right] T.$$

En supposant, comme ci-dessus, que la partie indépendante de ω , dans la fonction

$$\frac{4\alpha\pi}{5} \int \rho d(\alpha^2 Y^{(2)} + U_1^{(2)}),$$

soit $k(\mu^2 - \frac{1}{3})$, μ sera le sinus de la déclinaison du Soleil. En nommant donc ϵ sa longitude, on aura

$$\mu = \sin \lambda \sin \epsilon,$$

ce qui donne

$$\mu^2 = \frac{1}{2} \sin^2 \lambda - \frac{1}{2} \sin^2 \lambda \cos 2\epsilon.$$

En négligeant les quantités périodiques dépendantes de l'angle ϵ , on aura

$$\mu^2 = \frac{1}{2} \sin^2 \lambda,$$

et alors l'expression précédente de la précession annuelle devient

$$- \frac{k(1+\epsilon) N^2 T \cos \lambda}{Cn};$$

ainsi, en désignant par lT la précession annuelle observée, on aura

$$k = \frac{-Cn lT}{NT(1+\epsilon) N \cos \lambda}.$$

On a, pour les nos 2 et 13 du Livre V de la *Mécanique céleste*,

$$\frac{C}{P} = \frac{2}{5} \frac{\int \rho d\alpha^2}{\int \rho d\alpha^2},$$

P étant toujours la pesanteur, qui est à très peu près égale à la masse de la Terre, son rayon étant pris pour l'unité. On a ensuite, en secondes décimales,

$$lT = 155'', 20, \quad NT = 3999930'';$$

on a, de plus,

$$\frac{N}{n} = 0,00273033.$$

Enfin, par un milieu pris entre les résultats des phénomènes des marées, de la nutation, de la parallaxe lunaire et de l'équation lunaire des Tables du Soleil, on trouve

$$\delta = 2,57;$$

on a donc

$$k = -P.0,001736 \frac{\int \rho da^3}{\int \rho da^3}.$$

Si l'on compare cette valeur de k à celle que nous avons trouvée précédemment par les inégalités lunaires, et qui est

$$k = -P.0,0015588,$$

on voit que la fraction $\frac{\int \rho da^3}{\int \rho da^3}$ est un peu moindre que l'unité, ce qui doit être, si, conformément aux lois de l'Hydrostatique, la densité ρ des couches terrestres diminue du centre à la surface. Les limites de cette fraction étant zéro et l'unité, les limites de A sont

$$0 \text{ et } -0,001736P.$$

Les trois valeurs précédentes de A sont entre ces limites; le milieu entre ces trois valeurs donne, à fort peu près,

$$k = -P.0,00153,$$

ce qui donne

$$(i) \quad \int \rho da^3 = \frac{0,001736}{0,00153} \int \rho da^3.$$

Supposons la densité ρ croître en progression arithmétique de la surface au centre, en sorte que (ρ) étant la densité de la couche extérieure du sphéroïde terrestre, la densité d'une de ses couches soit $(\rho)(1 + e - ea)$. On aura, en nommant D la moyenne densité de la Terre,

$$D = \int \rho da^3 = (\rho)(1 + \frac{1}{2}e);$$

et l'équation (i) donnera

$$D = 1,552(\rho).$$

En supposant la densité de la première écorce du sphéroïde ter-

restre égale à celle du granit, ou à trois fois la densité de l'eau prise pour unité, on aurait

$$D = 4,656,$$

ce qui s'accorde avec les observations de M. Maskelyne et avec la belle expérience de M. Cavendish, autant qu'on peut le désirer, vu l'incertitude des observations et des hypothèses que nous venons de faire sur la loi de densité des couches du sphéroïde terrestre et sur la densité de sa couche extérieure.

L'ellipticité $\alpha\bar{h} + \alpha h'$ de la surface de la mer est, par ce qui précède,

$$\frac{1}{2}\alpha\varphi - \frac{A + \frac{1}{2}Q}{P}.$$

En prenant pour A le milieu des trois valeurs précédentes, on aura, pour cette ellipticité,

$$0,00326 + \frac{5}{6}\frac{Q}{P} \quad \text{ou} \quad 0,00326,$$

en négligeant le terme $\frac{5}{6}\frac{Q}{P}$.

Le rayon du sphéroïde terrestre est

$$1 + \alpha\bar{h}(\mu^2 - \frac{1}{3}) + \alpha x,$$

αx étant une quantité peu considérable par rapport à $\alpha\bar{h}$ et du même ordre que l'élévation moyenne des continents. Pareillement, l'expression du rayon de la surface de la mer est

$$\alpha l' + (\alpha h' + \alpha\bar{h})(\mu^2 - \frac{1}{3}) + \alpha x',$$

$\alpha l'$ étant une constante et $\alpha x'$ étant de l'ordre de αx . La profondeur de la mer est, à très peu près, la différence de ces rayons, et par conséquent égale à

$$\alpha l' + \alpha h'(\mu^2 - \frac{1}{3}) + \alpha x' - \alpha x.$$

A l'équateur, les continents occupent une grande étendue sur laquelle cette expression devient négative. La mer y occupe une étendue plus grande encore, sur laquelle la même expression est positive. Dans le premier cas, $\alpha l' - \frac{1}{3}\alpha h'$ est moindre que $\alpha x - \alpha x'$;

dans le second cas, il est plus grand : $\alpha l' - \frac{1}{3}\alpha h'$ est donc une quantité de l'ordre de αx . Fort près du pôle boréal, où l'on a, à fort peu près, $\mu = 1$, la quantité $\alpha l' + \frac{2}{3}\alpha h' + \alpha x' - \alpha x$ est positive aux points que la mer recouvre et négative aux points qu'elle laisse à découvert : ainsi $\alpha l' + \frac{2}{3}\alpha h'$ est une quantité très petite de l'ordre αx ; donc $\alpha l' - \frac{1}{3}\alpha h'$ étant du même ordre, la somme et la différence de ces deux quantités, ou $2\alpha l'$ et $\alpha h'$, seront encore de cet ordre. Par conséquent, la mer est peu profonde et ses profondeurs sont du même ordre que les élévations des continents au-dessus de son niveau.

De là il suit que la surface du sphéroïde terrestre est à peu près elliptique, et celle qui convient à l'équilibre de cette surface supposée fluide. Ses diverses couches sont elles-mêmes à peu près elliptiques, car on a vu que les quantités $Y^{(3)}$, $Y^{(4)}$, ... sont fort petites relativement à $Y^{(2)}$.

Tout cela suppose que les degrés mesurés à la surface du sphéroïde terrestre et réduits au niveau de l'atmosphère supposée sont ceux de la surface de cette atmosphère. Pour le démontrer, il suffit de faire voir que la direction de la pesanteur est, aux quantités près de l'ordre α , la même à la surface du sphéroïde et à la surface de l'atmosphère. L'angle que cette direction forme avec le rayon r dans le sens du méridien, par exemple, est égal au rapport de la différentielle du second membre de l'équation (1) du n° I, prise par rapport à θ et divisée par $d\theta$, à cette différentielle prise par rapport à r et divisée par $-dr$; or il est visible que ce rapport est, aux quantités près de l'ordre α^2 , le même à la surface du sphéroïde qu'à celle de l'atmosphère.

V. Supposons maintenant qu'un vaste plateau recouvre une partie du sphéroïde terrestre, et déterminons la loi de pesanteur à la surface de ce plateau. Nommons $1 + \alpha \bar{y} + \alpha y$, le rayon mené du centre de la Terre à ce plateau, en sorte que αy , soit l'élévation d'un de ses points au-dessus du sphéroïde. Soit $\alpha y''$ l'élévation au-dessus du plateau du point correspondant de l'atmosphère supposée. Si l'on con-

coit deux sphéroïdes dont les rayons soient $1 + \alpha \bar{y}$ et $1 + \alpha \bar{y} + \alpha y_1$, le plateau sera évidemment l'excès du second sphéroïde sur le premier, plus la partie de la différence des deux sphéroïdes correspondante à y_1 , négatif. Soient, relativement aux deux sphéroïdes et à cette partie de leur différence, V , V'' , V''' les sommes de leurs molécules divisées par leurs distances au point attiré de l'atmosphère; on aura l'équation de l'équilibre de cette atmosphère, en augmentant, dans l'équation (1), V' de la quantité $V'' - V + V'''$. En différentiant le second membre de cette équation par rapport à r , et le divisant par $-dr$, on aura l'expression de la pesanteur p' à la surface de l'atmosphère. On retranchera ensuite de cette expression le second membre de l'équation (1), multipliée par $\frac{1}{2}$, et l'on observera que, relativement à un sphéroïde quelconque de la densité ρ_1 , on a, par ce qui précède,

$$\frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2} V = 2\alpha\pi\rho_1 h,$$

h étant la hauteur du point attiré au-dessus de la surface du sphéroïde; ce qui donne, en représentant par ρ , la densité du plateau,

$$\frac{\partial V}{\partial r} + \frac{1}{2} V = 2\alpha\pi\rho_1 (y_1 + y''),$$

$$\frac{\partial V''}{\partial r} + \frac{1}{2} V'' = 2\alpha\pi\rho_1 y'';$$

on a ensuite

$$\frac{\partial V'''}{\partial r} + \frac{1}{2} V''' = 0,$$

$$\frac{\partial V'}{\partial r} + \frac{1}{2} V' = 0;$$

on aura ainsi

$$\begin{aligned} p' = \text{const.} &\rightarrow 2\alpha\pi(\bar{y}_1 + y_1 + y'') \int \rho da^2 \\ &+ 2\alpha\pi \int \rho d(a^4 Y^{(1)} + a^5 Y^{(2)} + a^6 Y^{(3)} + \dots) \\ &+ 2\alpha\pi\rho_1 y_1 + \frac{1}{2} \alpha\pi P\mu^2. \end{aligned}$$

Si l'on désigne par p , la pesanteur à la surface du plateau, il faudra,

pour l'obtenir, augmenter p' de la quantité $2P\alpha y''$; on aura donc

$$\begin{aligned} p_1 = \text{const.} - 2\alpha\pi(\bar{y} + y_1 + y'') \int \rho da^2 \\ + 2\alpha\pi \int \rho d(a^4 Y^{(1)} + a^5 Y^{(2)} + \dots) \\ + 2\alpha\pi\rho_1 y_1 + 2P\alpha y'' + \frac{2}{3}\alpha\varphi P\mu^2. \end{aligned}$$

Si le sphéroïde terrestre était homogène, cette équation donnerait

$$(o) \quad P_1 = P[1 - \frac{1}{2}(\alpha l - \alpha y'') + \frac{2}{3}\alpha\varphi\mu^2 - \frac{2}{3}\alpha(1 - \rho_1)(y_1 - k)],$$

k étant la valeur de y , au bord de la mer, à l'équateur et au point où la pesanteur est P , et ρ , étant ici le rapport de la densité du plateau à la moyenne densité de la Terre. Si ces deux densités étaient égales, on aurait

$$p_1 = P[1 - \frac{1}{2}(\alpha l - \alpha y'') + \frac{2}{3}\alpha\varphi\mu^2].$$

En appliquant cette formule aux expériences de Bouguer sur la pesanteur, à Quito, au bord de la mer et à l'équateur, on a

$$- \frac{1}{2}(\alpha l - \alpha y'') P$$

pour la diminution de la pesanteur à Quito; $\alpha l - \alpha y''$ est la hauteur de Quito au-dessus du niveau de la mer, et cette hauteur est $\frac{1}{2237}$ le rayon terrestre étant pris pour unité; la diminution de la pesanteur à Quito serait donc $\frac{1}{4474}$. L'expérience donne $\frac{1}{1331}$ pour cette diminution, c'est-à-dire une quantité plus que triple de la précédente; ainsi l'hypothèse du sphéroïde terrestre homogène et de même densité que les Cordillères est exclue par les observations du pendule qui prouvent incontestablement que la moyenne densité de la Terre surpasse la densité de ces montagnes.

L'expression de p_1 , donnée par l'équation (o), aurait encore lieu pour un point situé sous l'équateur si le sphéroïde terrestre était de révolution, comme il est facile de s'en assurer. On peut d'ailleurs supposer sans erreur sensible, relativement à Quito, que $\alpha(y - k)$ exprime la hauteur de cette ville au-dessus du niveau de la mer, hauteur égale à $\alpha l - \alpha y''$; on aura ainsi

$$p_1 = P[1 - (2 - \frac{2}{3}\rho_1)(\alpha l - \alpha y'')].$$

La diminution de la pesanteur, depuis le bord de la mer jusqu'à Quito, serait donc

$$(2 - \frac{3}{2}l)(\alpha l - \alpha y'').$$

En substituant, au lieu de $\alpha l - \alpha y''$, $\frac{1}{2237}$, et en égalant la diminution précédente à la diminution observée $\frac{1}{1331}$, on trouve

$$\rho_1 = 0,2129.$$

La densité des Cordillères est donc peu différente de celle de l'eau qui, suivant l'expérience de Cavendish, est 0,182, la moyenne densité de la Terre étant prise pour unité. Le peu de densité de ces montagnes résulte encore du peu d'effet de leur attraction sur le fil à plomb dans les observations des astronomes français, qui ont remarqué que ces montagnes, comme étant volcaniques, doivent renfermer de grandes cavités dans leur intérieur.

L'expression précédente de p , est déduite de la considération du plateau, comme résultant de la différence de deux sphéroïdes très peu différents d'une même sphère; et, vu la rapidité avec laquelle le plateau sur lequel la ville de Quito est située s'élève à partir du bord de la mer, cette considération peut sembler inexacte. Mais cette expression est encore très approchée en considérant ce plateau comme la partie supérieure d'une montagne dont les dimensions horizontales sont beaucoup plus grandes que sa hauteur, ce qui est à peu près conforme à la nature. Si l'on conçoit une série de couches circulaires horizontales et disposées de manière que leurs centres soient sur une verticale et que l'on place Quito au centre de la tranche supérieure; en nommant ρ , la densité de ces couches, R le rayon de l'une d'elles, dont r est la distance de son centre à Quito, la somme des molécules de cette couche, divisées par leurs distances à Quito, sera

$$2\pi\rho_1(\sqrt{r^2 + R^2} - r).$$

R étant supposé fort grand relativement à r , cette fonction se réduit, à fort peu près, à

$$2\pi\rho_1(R - r);$$

elle reste donc toujours très petite si, comme on doit le supposer ici, R est une petite fraction du rayon terrestre; elle n'apporte ainsi qu'un terme insensible dans l'équation de l'équilibre de l'atmosphère, et par conséquent la somme de ces fonctions ne produit aucun changement sensible dans la valeur de $\alpha y''$. Il n'en est pas de même de la pesanteur p_1 . L'attraction de la couche que nous venons de considérer produit un accroissement égal à la différentielle de la fonction précédente, prise par rapport à r et divisée par $-dr$, et par conséquent égale à $2\pi\rho_1$; ainsi, par l'attraction de la montagne, cet accroissement sera

$$2\pi\rho_1 r',$$

r' étant la hauteur de la montagne, hauteur toujours égale à $\alpha l - \alpha y''$, puisque $\alpha y''$ n'est point altéré sensiblement par cette attraction. La pesanteur sera donc augmentée de la quantité

$$\frac{2}{3}\rho_1 P(\alpha l - \alpha y''),$$

ce qui est conforme à ce qui précède. On déterminera, par la même analyse, la variation de la pesanteur, due à un corps dense ou à une cavité située dans l'intérieur de la Terre.

Considérons maintenant l'effet de l'attraction d'une montagne sur la mesure des degrés du méridien. L'expression d'un degré du méridien, mesuré sur la surface de l'atmosphère supposée, est, en exprimant par c un degré moyen,

$$c\left(1 + \alpha y + \alpha \frac{d^2 y}{d\theta^2}\right),$$

θ étant la latitude du milieu de ce degré et $1 + \alpha y$ étant le rayon mené du centre de la Terre à ce milieu. Concevons maintenant une montagne dont la masse soit m et θ' la latitude. La distance de cette montagne au milieu du degré mesuré sera $2 \sin \frac{1}{2} \gamma$, γ étant l'angle que forment entre eux les deux rayons terrestres, menés à la montagne et au milieu du degré. En considérant ce milieu comme un point attiré par la montagne, la masse de la montagne, divisée par

sa distance à ce point, sera $\frac{m}{2 \sin \frac{1}{2} \gamma}$. C'est la quantité dont la valeur de V'' de l'équation (4) du n° I s'accroît par l'accession de la montagne. Cette accession ajoute donc à la valeur du rayon terrestre mené à la surface de l'atmosphère, que donne cette équation, le terme

$$\frac{m}{2P \sin \frac{1}{2} \gamma},$$

P étant la masse de la Terre.

De là il suit que l'accession de la montagne ajoute au degré mesuré la quantité

$$(i) \quad \frac{mc}{2P} \left(\frac{1}{\sin \frac{1}{2} \gamma} + \frac{d^2}{d\theta^2} \frac{1}{\sin \frac{1}{2} \gamma} \right)$$

ou

$$\frac{mc}{2P \sin \frac{1}{2} \gamma} \left[1 - \frac{1}{4} \left(\frac{d\gamma}{d\theta} \right)^2 + \frac{\left(\frac{d\gamma}{d\theta} \right)^2 - \frac{d^2 \gamma}{d\theta^2} \frac{1}{2} \sin \gamma}{2 \sin^2 \frac{1}{2} \gamma} \right].$$

On a

$$\cos \gamma = \cos \theta \cos \theta' + \sin \theta \sin \theta' \cos (\omega' - \omega);$$

ω et ω' étant les longitudes du milieu du degré mesuré et de la montagne. Si la montagne est dans la direction même du degré mesuré, on a

$$\gamma = \pm (\theta' - \theta).$$

Le signe $+$ ayant lieu si la montagne est plus près du pôle que le point attiré, le signe $-$ a lieu dans le cas contraire; la quantité précédente devient

$$\pm \frac{mc}{2P \sin \frac{1}{2} (\theta' - \theta)} \left[\frac{3}{4} + \frac{1}{2 \sin^2 \frac{1}{2} (\theta' - \theta)} \right].$$

Le second terme de cette expression est le seul sensible lorsque la montagne est peu éloignée de l'arc mesuré. Pour une montagne de même densité que la Terre et égale à une sphère dont le rayon serait $\frac{1}{1000}$ du rayon terrestre, et qui serait éloignée du point attiré de $\frac{1}{50}$ de ce dernier rayon, ce terme donnerait 25^m d'accroissement dans le degré décimal du méridien : cet accroissement resterait le même si

l'on doublait le rayon de la sphère égale à la montagne, ainsi que son éloignement. Une sphère d'un pareil rayon aurait une masse bien supérieure à celle des plus hautes montagnes de la Terre.

Si la montagne était assez près de l'arc mesuré pour que la moitié de cet arc fût une partie sensible de sa distance, alors il faudrait, dans l'expression (i) de l'effet de la montagne, changer c en $d\theta$ et l'intégrer, ce qui donne

$$\frac{m}{2P} \left(\frac{d}{d\theta} \frac{1}{\sin \frac{1}{2}\gamma} + \int \frac{d\theta}{\sin \frac{1}{2}\gamma} + \text{const.} \right),$$

la constante devant être déterminée par la condition que cette fonction soit nulle à la première extrémité de l'arc mesuré. Si la montagne est dans la direction du méridien, cette fonction devient

$$\frac{m}{2P} \left[2 \log \frac{\tan \frac{1}{4}(\theta' - \theta_1)}{\tan \frac{1}{4}(\theta' - \theta_2)} + \frac{1}{2} \frac{\cos \frac{1}{4}(\theta' - \theta_1)}{\sin^2 \frac{1}{4}(\theta' - \theta_1)} - \frac{1}{2} \frac{\cos \frac{1}{4}(\theta' - \theta_2)}{\sin^2 \frac{1}{4}(\theta' - \theta_2)} \right],$$

θ_1 et θ_2 étant les latitudes des deux extrémités de l'arc mesuré c , dont le milieu a θ pour latitude. Lorsque $\theta' - \theta_1$ et $\theta - \theta_2$ sont de petits arcs, cette fonction se réduit à peu près à

$$\frac{\frac{2mc}{P}(\theta' - \theta)}{[(\theta' - \theta)^2 - \frac{1}{4}c^2]^{\frac{3}{2}}},$$

cette quantité exprime d'une manière fort approchée l'action de la montagne lorsqu'elle devient sensible.

Nous n'avons considéré jusqu'ici que l'action directe de la montagne; mais elle a sur la mesure du degré une action indirecte, en changeant la figure de la mer, qui, par là, change la figure de l'atmosphère supposée. Nous allons faire voir que l'effet de cette action indirecte est insensible.

L'équation (4) du n° I donne, pour la variation de $\alpha\gamma'$, due à l'action de la montagne,

$$\frac{m}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma'},$$

γ' étant l'angle compris entre les rayons terrestres menés à la montagne et à une molécule de la surface de la mer. L'élément de la mer, dû à cette variation, est donc le produit de cette quantité par $d\gamma' \sin \gamma' d\epsilon'$, ϵ' étant l'angle que l'arc intercepté entre cette molécule et la montagne forme avec le méridien de la montagne. L'action de cet élément de la mer produit, dans la valeur de $\alpha\gamma''$, en vertu de l'équation (1), transportée à la partie de la surface de l'atmosphère qui s'élève au-dessus des continents, le terme

$$\frac{m d\gamma' d\epsilon' \sin \gamma'}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma'} \frac{1}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma''},$$

γ'' étant l'angle formé par les rayons terrestres menés aux molécules de la mer et de l'atmosphère. La variation de $\alpha\gamma'$, due à l'action de la montagne sur la mer, est

$$\iint \frac{m d\gamma' d\epsilon' \cos \frac{1}{2}\gamma'}{P} \frac{1}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma''};$$

cette double intégrale n'a de valeur sensible que dans le petit espace où $\sin \frac{1}{2}\gamma''$ est une très petite quantité, et alors il est visible qu'elle est beaucoup moindre que la variation $\frac{m}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma'}$, introduite dans $\alpha\gamma''$ par l'action directe de la montagne.

En suivant les raisonnements qui nous ont conduit à l'équation (7) du n° III, on voit qu'elle subsiste encore dans le cas où l'on suppose une montagne sensiblement éloignée de l'observateur. La variation de la pesanteur, due à l'action de la montagne, est donc le produit de $\frac{1}{2}P$ par la variation correspondante de $\alpha\gamma''$ ou par $\frac{m}{2P \sin \frac{1}{2}\gamma'}$; ainsi la variation de la pesanteur est beaucoup plus petite que la variation correspondante du degré du méridien.

Nous observerons à cette occasion que l'existence de l'équation (a) du n° I contribue singulièrement à la régularité de la pesanteur et de la variation du pendule.


VI. Je terminerai ces recherches par les considérations suivantes sur la stabilité de la figure de la Terre. Cette stabilité repose sur ces deux conditions : savoir, que la mer soit en équilibre et que la Terre tourne autour d'un axe invariable relativement à sa surface. J'ai prouvé, dans la *Connaissance des Temps* de 1821, la possibilité d'un pareil axe, lorsque la mer recouvre tout le sphéroïde terrestre, et je suis parvenu à ce théorème :

La Terre étant supposée un sphéroïde formé de couches de densités variables suivant une loi quelconque, et recouvert d'un fluide; que l'on imagine un second sphéroïde qui pénètre le premier, et dont les couches soient les mêmes, avec la seule différence que leurs densités soient diminuées de la densité du fluide : si l'on fait tourner le premier sphéroïde autour de l'un des axes principaux du second, le fluide pourra toujours être en équilibre, et alors la figure et l'axe de rotation seront invariables; en sorte que les trois axes principaux du sphéroïde imaginaire deviendront ceux de la Terre entière.

Dans la nature, la mer laisse à découvert une partie du sphéroïde terrestre; mais on voit, par l'analyse précédente, que, en faisant tourner ce sphéroïde autour d'un axe quelconque retenu dans une position fixe, la mer pourra toujours prendre une figure d'équilibre. En supposant nulle la densité ρ de la mer, l'axe principal de rotation du sphéroïde sera celui de la Terre entière. Si l'on nomme x, y, z les trois coordonnées d'une molécule dm de la mer, rapportées à cet axe et aux deux autres axes principaux, les trois intégrales $\int xy \, dm$, $\int xz \, dm$, $\int yz \, dm$, étendues à tout l'océan, seront nulles, parce que dm est proportionnel à ρ supposé nul; mais, si ρ n'est pas nul, les valeurs de ces intégrales s'opposeront, par les propriétés connues des axes principaux, à ce que l'axe principal du sphéroïde soit celui de la Terre entière. Prenons maintenant pour nouvel axe fixe de rotation l'axe principal du corps formé par le sphéroïde terrestre et par la mer dans ce premier état d'équilibre, la durée de rotation étant toujours

supposée la même. Soient x', y', z' les coordonnées d'une molécule dm de la mer, dans ce premier état, et rapportées aux nouveaux axes principaux; la mer ne sera plus alors en équilibre, mais elle prendra un second état d'équilibre autour du nouvel axe de rotation. Soient alors x'', y'', z'' les coordonnées d'une molécule dm de la mer; il est facile de voir que les valeurs des fonctions $\int x'' y'' dm - \int x' y' dm$, $\int x'' z'' dm - \int x' z' dm$, $\int y'' z'' dm - \int y' z' dm$ s'opposent à ce que ce nouvel axe soit un axe principal: or x'', y'', z'' ne diffèrent de x', y', z' que de quantités de l'ordre ρ , puisque leur différence est due à l'écart du second axe de rotation du premier, écart qui serait nul avec ρ , et qui est par conséquent de l'ordre ρ . Les valeurs des fonctions précédentes sont donc de l'ordre ρ^2 . Prenons encore pour troisième axe fixe de rotation l'axe principal du corps formé par le sphéroïde terrestre et par la mer dans son second état d'équilibre. Ce troisième axe ne s'écartera du second que d'une quantité de l'ordre ρ^2 , car les valeurs qu'il faut détruire par un déplacement du second axe pour en former un axe principal étant de cet ordre, ce déplacement sera du même ordre. Soient x''', y''', z''' les coordonnées d'une molécule dm de la mer dans son second état d'équilibre et rapportées au troisième axe de rotation. Soient, de plus, x^{iv}, y^{iv}, z^{iv} les coordonnées de cette molécule dans le troisième état d'équilibre; les valeurs des fonctions $\int x^{iv} y^{iv} dm - \int x''' y''' dm$, $\int x^{iv} z^{iv} dm - \int x''' z''' dm$, $\int y^{iv} z^{iv} dm - \int y''' z''' dm$ s'opposent à ce que le troisième axe de rotation soit un axe principal. Mais l'écart de ce troisième axe du second n'étant que de l'ordre ρ^2 , x^{iv}, y^{iv}, z^{iv} ne diffèrent de x''', y''', z''' que de quantités de cet ordre; les valeurs des fonctions précédentes sont donc de l'ordre ρ^3 . En continuant ainsi, on voit que ces fonctions décroissent sans cesse, et qu'à leurs limites l'axe de rotation devient un axe principal, la mer étant en équilibre, ce qui démontre la possibilité d'un pareil axe. Son existence est prouvée par toutes les observations astronomiques suivant lesquelles les hauteurs du pôle sont invariables, et qui, de plus, font voir que les mouvements primitifs de

cet axe sont depuis longtemps anéantis, et que la durée du jour moyen, prise généralement pour étalon de temps, est constante. Je n'ai point eu égard aux variations de la rotation, dues aux passages de la mer d'un état d'équilibre à un nouvel état d'équilibre. Ces variations ne pouvant être que de l'ordre $\alpha\rho$, la variation qui en résulte dans la force centrifuge et, par conséquent, dans la figure de la mer, est de l'ordre $\alpha^2\rho$, quantité que nous avons négligée.



ADDITION AU MÉMOIRE
SUR
LA FIGURE DE LA TERRE.

ADDITION AU MÉMOIRE
SUR
LA FIGURE DE LA TERRE.

Mémoires de l'Académie des Sciences, II^e Série, T. III, 1818; 1820.

Les expériences multipliées du pendule ont fait voir que l'accroissement de la pesanteur suit une marche fort régulière et, à très peu près, proportionnelle au carré du sinus de la latitude. Cette force étant la résultante des attractions de toutes les molécules terrestres, ses observations comparées à la théorie de l'attraction des sphéroïdes offrent le seul moyen qui puisse nous faire pénétrer dans la constitution intérieure de la Terre; et, sous ce rapport, elles sont très importantes pour l'avancement de la Géologie. J'ai publié sur cet objet, dans le Volume précédent (1), un théorème fondé sur une propriété remarquable de l'attraction que les corps placés à la surface d'une sphère exercent sur un point situé près de cette surface.

Si l'on imagine un fluide très rare et qui, en s'élevant à une petite hauteur, enveloppe la Terre entière et ses montagnes, ce fluide prendra un état d'équilibre, et j'ai fait voir, dans le Volume cité, que les points de sa surface extérieure seront tous également élevés au-dessus de la mer. Les points intérieurs des continents, autant abaissés que ceux de la surface de la mer, au-dessous de la surface extérieure du fluide supposé, forment par leur continuité ce que je nomme *niveau prolongé de la mer*. La hauteur d'un point des continents au-dessus de ce niveau sera déterminée par la différence de pression du fluide à ce point et au niveau de la mer, différence que

(1) Voir le Mémoire qui précède.

les observations du baromètre feront connaître, car notre atmosphère, supposée réduite partout à sa densité moyenne, devient le fluide que nous venons d'imaginer.

Cela posé, concevons que la Terre soit un sphéroïde homogène d'une forme quelconque et recouvert en partie par la mer. Si l'on prend pour unité la longueur du pendule à secondes à l'équateur, et si à la longueur de ce pendule, observée à un point quelconque de la surface du sphéroïde terrestre, on ajoute la moitié de la hauteur de ce point au-dessus du niveau de l'océan, hauteur que donne l'observation barométrique, l'accroissement de cette longueur ainsi corrigée sera égal au produit du carré du sinus de la latitude par $\frac{5}{4}$ du rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur ou par $\frac{43}{10000}$.

Ce théorème est vrai à très peu près, quelles que soient la densité de la mer et la manière dont elle recouvre en partie la Terre, dans le cas même où la surface des continents serait discontinue et formée de plusieurs surfaces tangentes les unes aux autres : il s'étend aux plateaux élevés, un peu vastes, pourvu qu'ils soient de même densité que le sphéroïde terrestre. Enfin, il n'est point sensiblement altéré par l'attraction des montagnes éloignées. Il me paraît mériter d'autant plus l'attention des analystes, que, dans tous ces cas où il donne une expression si simple de la pesanteur, il est impossible de déterminer la figure de la mer.

Les expériences du pendule faites dans les deux hémisphères s'accordent à donner au carré du sinus de la latitude un coefficient qui surpasse $\frac{43}{10000}$ et à peu près égal à $\frac{54}{10000}$; il est donc bien prouvé, par ces expériences, que la Terre n'est point homogène dans son intérieur et que les densités de ses couches croissent de la surface au centre.

Mais la Terre, hétérogène dans le sens mathématique, serait homogène dans le sens chimique si l'accroissement de la densité de ses couches n'était dû qu'à l'accroissement de la pression qu'elles éprouvent à mesure qu'elles sont plus près du centre. On conçoit, en effet, que le poids immense des couches supérieures peut augmenter con-

sidérablement leur densité, dans le cas même où elles ne seraient pas fluides, car on sait que les corps solides se compriment par leur propre poids. La loi des densités résultantes de ces compressions étant inconnue, nous ne pouvons pas savoir jusqu'à quel point la densité des couches terrestres peut ainsi s'accroître. La densité d'un gaz quelconque est proportionnelle à sa compression lorsque sa température reste la même. Cette loi, trouvée juste dans les limites de densité des gaz où l'on a pu l'éprouver, ne peut évidemment convenir aux liquides et aux solides dont la densité est très grande relativement à celle des gaz, lorsque la pression est très petite ou nulle. Il est naturel de penser que ces corps résistent d'autant plus à la compression qu'ils sont plus comprimés; en sorte que le rapport de la différentielle de la pression à celle de la densité, au lieu d'être constant, comme dans les gaz, croît avec la densité : la fonction la plus simple qui puisse représenter ce rapport est la première puissance de la densité multipliée par une constante. C'est celle que j'ai adoptée, parce qu'elle réunit à l'avantage de représenter de la manière la plus simple ce que nous savons sur la compression des liquides et des solides, celui de se prêter facilement au calcul dans la recherche de la figure de la Terre. Jusqu'ici les géomètres n'ont point fait entrer dans cette recherche l'effet résultant de la compression des couches. M. Young vient d'appeler leur attention sur cet objet, par la remarque ingénieuse que l'on peut expliquer de cette manière l'accroissement de densité des couches du sphéroïde terrestre. J'ai pensé que l'on verrait avec intérêt l'analyse suivante, de laquelle il résulte qu'il est possible de satisfaire ainsi à tous les phénomènes connus dépendant de la loi de densité de ces couches. Ces phénomènes sont : les variations des degrés des méridiens et de la pesanteur; la précession des équinoxes; la nutation de l'axe terrestre; les inégalités que l'aplatissement de la Terre produit dans le mouvement de la Lune; enfin le rapport de la moyenne densité de la Terre à celle de l'eau, rapport que Cavendish a fixé, par une belle expérience, à $5\frac{1}{2}$. En partant de la loi précédente sur la compression des liquides et des solides, je trouve

que, si la Terre était entièrement formée d'eau, son aplatissement serait $\frac{1}{380}$; le coefficient du carré du sinus de la latitude, dans l'expression de la longueur du pendule à secondes, serait $\frac{59}{10000}$, et la densité moyenne de la Terre serait neuf fois celle de l'eau. Tous ces résultats s'écartent des observations au delà des limites des erreurs dont elles sont susceptibles.

Si l'on suppose la Terre formée d'une substance homogène dans le sens chimique, dont la densité soit $2\frac{1}{2}$ de celle de l'eau commune, et qui, comprimée par une colonne verticale de sa propre substance, égale à la millionième partie du demi-axe terrestre, augmente en densité de 5,5345 millionièmes de sa densité primitive, on satisfait à tous les phénomènes que je viens de citer. L'existence d'une telle substance est très admissible et il y en a vraisemblablement de pareilles à la surface de la Terre. Au reste, je suis loin d'affirmer que ce cas soit celui de la nature; il est même probable, vu la grande variété des substances qui sont à la surface de la Terre, que, dans l'intérieur de cette planète, il en existe semblablement un grand nombre qui n'ont pu être disposées régulièrement autour de son centre de gravité que dans un état primitif de fluidité due à une chaleur excessive. Mais l'hypothèse d'une substance unique, dont les couches ne varient en densité que par la compression qu'elles éprouvent, n'offrant rien d'impossible, elle m'a paru digne de l'attention des géomètres.

Je suppose la température uniforme dans toute l'étendue du sphéroïde terrestre; mais il est possible que la chaleur soit plus grande vers le centre, et cela serait ainsi dans le cas où la Terre, douée primitivement d'une grande chaleur, se refroidirait continuellement. L'ignorance où nous sommes de la constitution intérieure de cette planète ne nous permet pas de calculer la loi de ce refroidissement et la diminution qui en résulte dans la température moyenne des climats; mais nous pouvons établir d'une manière certaine que cette diminution est insensible depuis deux mille ans.

Imaginons, dans un espace d'une température constante, une sphère douée d'un mouvement de rotation; concevons ensuite qu'après un

long temps la température de l'espace diminue d'un degré; la sphère finira par prendre ce nouveau degré de température : sa masse n'en sera point altérée, mais ses dimensions diminueront d'une quantité que je suppose être 1 cent-millième, ce qui a lieu à peu près pour le verre. En vertu du principe des aires, la somme des aires que chaque molécule de la sphère décrit autour de son axe de rotation sera, dans un temps donné, la même qu'auparavant. Il est facile d'en conclure que la vitesse angulaire de rotation sera augmentée de 1 cinquante-millième. Ainsi, en supposant que la durée de la rotation soit d'un jour ou de cent mille secondes décimales, elle sera diminuée de deux secondes par la diminution d'un degré dans la température de l'espace. Si l'on étend cette conséquence à la Terre, et si l'on considère que la durée du jour n'a pas varié, depuis Hipparque, d'un centième de seconde, comme je l'ai fait voir par la comparaison des observations avec la théorie de l'équation séculaire de la Lune, on jugera que, depuis cette époque, la variation de la chaleur intérieure de la Terre est insensible. A la vérité, la dilatation, la chaleur spécifique, la perméabilité plus ou moins grande à la chaleur et la densité des diverses couches du sphéroïde terrestre, toutes choses inconnues, peuvent mettre une différence sensible entre les résultats relatifs à la Terre et ceux de la sphère que nous venons de considérer, suivant lesquels une diminution d'un centième de seconde dans la durée du jour répond à une diminution d'un deux-centième de degré dans la température; mais cette différence ne peut jamais élever d'un deux-centième de degré à un dixième la perte de la chaleur terrestre, correspondante à la diminution d'un centième de seconde dans la durée du jour. On voit même que la diminution d'un centième de degré près de la surface suppose une diminution plus grande dans la température des couches inférieures, car on sait qu'à la longue la température de toutes les couches diminue suivant la même progression géométrique; en sorte que la diminution d'un degré près de la surface répond à des diminutions plus grandes dans les couches plus voisines du centre. Les dimensions de la Terre et son moment d'inertie diminuent donc

plus que dans le cas de la sphère que nous avons imaginée. Il suit de là que, si dans la suite des temps l'on observe quelques changements dans la hauteur moyenne du thermomètre placé au fond des caves de l'Observatoire, il faudra l'attribuer, non à une variation dans la température moyenne de la Terre, mais à un changement dans le climat de Paris, dont la température peut varier par beaucoup de causes accidentelles. Il est remarquable que la découverte de la vraie cause de l'équation séculaire de la Lune nous fasse connaître en même temps l'invariabilité de la durée du jour et celle de la température de la Terre, depuis l'époque des plus anciennes observations.

Je reprends l'équation (1) du n° 29 du Livre III de la *Mécanique céleste*; en la différentiant et ne comparant que les termes constants de ses deux membres, on aura

$$\frac{d\Pi}{\rho} = - \frac{4\pi da}{a^2} \int \rho a^2 da.$$

Π est ici la pression à la surface d'une courbe de niveau du sphéroïde terrestre dont le rayon est a ; ρ est la densité de cette couche, et π est le rapport de la circonférence au diamètre. L'intégrale doit être prise depuis $a = 0$. Maintenant, si l'on suppose $d\Pi = 2k\rho d\rho$, k étant une constante, on aura

$$\Pi = k\rho^2 - k(\rho)^2;$$

(ρ) étant la densité à la surface où Π est nul; l'équation précédente donnera donc

$$\frac{d\rho}{da} = - \frac{n^2}{a^2} \int \rho a^2 da,$$

en faisant $n^2 = \frac{2\pi}{k}$. Supposons $\rho' = a\rho$, on aura

$$a^2 d\rho = a d\rho' - \rho' da;$$

l'équation précédente devient ainsi

$$\frac{a d\rho'}{da} - \rho' = - n^2 \int a \rho' da.$$

En différentiant, on aura

$$\frac{d^2 \rho'}{da^2} + a^2 \rho' = 0.$$

L'intégrale de cette équation est

$$\rho' = A \sin an + B \cos an,$$

A et B étant deux constantes arbitraires; on aura donc

$$\rho = \frac{A}{a} \sin an + \frac{B}{a} \cos an.$$

La densité n'étant point infinie au centre où a est nul, on a

$$B = 0,$$

par conséquent

$$\rho = \frac{A}{a} \sin an.$$

Telle est donc la loi de densité des couches du sphéroïde terrestre relative à la loi supposée entre la pression et la densité. A la surface de la Terre, où nous supposerons $a = 1$, on a

$$\begin{aligned} \rho &= A \sin n, \\ \frac{d\rho}{da} &= -A \sin n \left(1 - \frac{n}{\tan n} \right). \end{aligned}$$

En faisant donc à cette surface

$$-\frac{\frac{d\rho}{da}}{\rho} = q,$$

on aura

$$(a) \quad q = 1 - \frac{n}{\tan n}.$$

Si l'on nomme D la moyenne densité de la Terre, on aura

$$\int \rho a^2 da = D \int a^2 da = \frac{1}{3} D.$$

Or l'équation

$$\frac{d\rho}{da} = -\frac{n^2}{a^2} \int \rho a^2 da$$

donne à la surface

$$q\rho = n^2 \int \rho a^2 da;$$

on a donc

$$(b) \quad \frac{D}{\rho} = \frac{3q}{n^2},$$

$\frac{D}{\rho}$ étant le rapport de la densité moyenne de la Terre à la densité de la couche à sa surface. Cette équation, combinée avec l'équation (a), donnera q et $\frac{D}{\rho}$ lorsque l'une de ces deux quantités sera connue.

Mais il existe deux autres éléments que les observations font connaître, et qui, dépendant comme q et D de la loi de densité des couches du sphéroïde terrestre, sont liés aux quantités précédentes. L'un de ces éléments est l'ellipticité du sphéroïde. Si l'on nomme h l'ellipticité de la couche du sphéroïde dont le rayon est a et la densité ρ , on a, par le n° 30 du Livre cité,

$$\frac{d^2 h}{da^2} - \frac{6h}{a^2} + \frac{2\rho a}{\int \rho a^2 da} \frac{a dh + h da}{da} = 0.$$

Si l'on met cette équation sous la forme

$$0 = \frac{d^2 (h \int \rho a^2 da)}{da^2} - \frac{6h \int \rho a^2 da}{a^2} - \frac{ha^2 d\rho}{da},$$

et si, au lieu de

$$\frac{d\rho}{da},$$

on substitue sa valeur

$$-\frac{n^2}{a^2} \int \rho a^2 da,$$

on aura

$$0 = \frac{d^2 (h \int \rho' a da)}{da^2} - \frac{6h \int \rho' a da}{a^2} + n^2 h \int \rho' a da.$$

Il est facile de voir que l'on satisfait à cette équation en faisant

$$h \int \rho' a da = B\rho' \left(1 - \frac{3}{n^2 a^2}\right) + \frac{3B d\rho'}{n^2 a da},$$

B étant une arbitraire, et en observant que $\frac{d^2 \rho'}{da^2} = -n^2 \rho'$. Cette expression donne, en substituant pour ρ' sa valeur $A \sin an$,

$$h = B \left(\frac{n^2 \operatorname{tang} an}{\operatorname{tang} an - na} - \frac{3}{a^2} \right),$$

expression qui devient nulle au centre. On voit, par le n° 30 du Livre cité, que cette expression de h est la seule admissible dans la question présente; par le même numéro, l'ellipticité de la Terre est à la surface, où $a = 1$,

$$\frac{\alpha \varphi h \int \rho' a da}{2 h \int \rho' a da - \frac{2}{3} a^2 h \rho + \frac{2}{3} \int a^2 h d\rho},$$

les intégrales étant prises depuis a nul; $\alpha \varphi$ est le rapport de la force centrifuge à la pesanteur à l'équateur. Substituant, au lieu de $h d\rho$, $-\frac{hn^2}{a^2} da \int \rho' a da$, et, au lieu de $h \int \rho' a da$, sa valeur précédente, on aura

$$\int a^2 h d\rho = -n^2 B \int a^2 \left(\rho' - \frac{3\rho'}{n^2 a^2} + \frac{3d\rho'}{n^2 a da} \right) da;$$

on aura facilement cette intégrale, en observant que l'on a généralement

$$\int a' \rho' da = -\frac{1}{n^2} \int a' \frac{d^2 \rho'}{da^2} da,$$

et en intégrant par parties. On trouvera ainsi à la surface de la Terre, où $a = 1$, l'ellipticité égale à

$$\frac{\frac{2}{3} \alpha \varphi \left(1 - \frac{3q}{n^2} \right)}{3 - q - \frac{n^2}{q}}.$$

Je dois observer ici que M. Legendre a déjà déterminé l'aplatissement de la Terre, dans le cas où la densité ρ des couches est exprimée par $\frac{A}{a} \sin an$ (*Mémoires de l'Académie des Sciences*, année 1789).

En combinant les phénomènes de la précession et de la nutation avec les inégalités lunaires dépendantes de l'aplatissement de la Terre et avec les observations des degrés des méridiens et de la pesanteur,

je suis parvenu, dans le Tome II des *Nouveaux Mémoires de l'Académie des Sciences* ⁽¹⁾, à cette équation

$$\frac{\int \rho da^5}{\int \rho da^3} = \frac{0,00153}{0,001736}.$$

Cette équation suppose le rapport de la masse de la Lune, divisée par le cube de sa moyenne distance à la Terre, à la masse du Soleil, divisée par le cube de sa moyenne distance, égal à 2,57. Mais, si ce rapport était $3,57i - 1$, i étant une indéterminée, on aurait

$$\frac{\int \rho da^5}{\int \rho da^3} = \frac{i.0,00153}{0,001736}.$$

Or, on a

$$\frac{\int \rho a^4 da}{\int \rho a^3 da} = 1 + \frac{2}{q} - \frac{6}{n^2};$$

on aura donc

$$1 + \frac{2}{q} - \frac{6}{n^2} = i.0,052880.$$

On a ainsi les quatre équations suivantes :

$$q = 1 - \frac{n}{\tan n},$$

$$D = \frac{3q}{n^2},$$

$$\text{ellipticité de la Terre} = \frac{0,00865 \left(1 - \frac{3q}{n^2} \right)}{3 - q - \frac{n^2}{q}},$$

$$1 + \frac{2}{q} - \frac{6}{n^2} = i.0,52880.$$

Si l'on suppose $n = \frac{5}{6}\pi$, π étant le rapport de la circonférence au diamètre, on aura

$$q = 5,5345,$$

$$\frac{D}{\rho} = 2,4225,$$

$$\text{ellipticité} = \frac{1}{306,6},$$

$$i = 0,919;$$

⁽¹⁾ Voir, plus haut, p. 443.

le rapport de la densité du centre à celle de la surface sera $\frac{5}{3}\pi$ ou 5,236, et la nutation en secondes sexagésimales sera 9",32. L'ellipticité précédente satisfait à l'ensemble des observations des degrés, de la pesanteur et des inégalités lunaires dépendantes de l'aplatissement de la Terre. La nutation 9",30 est, à fort peu près, celle qui résulte des observations de la hauteur et de l'ascension droite de l'étoile polaire. En supposant, conformément à l'expérience de Cavendish, le rapport de la moyenne densité de la Terre à celle de l'eau égal à 5,5, la densité de la couche de la surface sera 2,27, celle de l'eau étant prise pour unité.

Si la Terre était entièrement formée d'eau, en supposant, conformément aux expériences de Canton, que, à la température de 16° C., elle augmente, en densité, de 44 millièmes, sous la pression d'une colonne d'eau de 10^m, on a

$$q = 28,012,$$

d'où l'on tire

$$n = 3,02970,$$

$$\frac{D}{\rho} = 9,0479,$$

$$\text{ellipticité} = \frac{1}{359,54};$$

le coefficient du carré du sinus de la latitude, dans l'expression de la longueur du pendule à secondes, la longueur à l'équateur étant prise pour unité, est égal à 0,00587; enfin la nutation est, en secondes sexagésimales, 8",6. Tous ces résultats s'éloignent des observations, au delà des limites des erreurs dont elles sont susceptibles.



MÉMOIRE
SUR
LE FLUX ET LE REFLUX DE LA MER.

MÉMOIRE
SUR
LE FLUX ET LE REFLUX DE LA MER.

Mémoires de l'Académie des Sciences, II^e Série, Tome III, année 1818; 1820.

Ce phénomène mérite particulièrement l'attention des observateurs, en ce qu'il est le résultat de l'action des astres, le plus près de nous et le plus sensible, et que les nombreuses variétés qu'il présente sont très propres à vérifier la loi de la pesanteur universelle. Sur l'invitation de l'Académie des Sciences, on fit, au commencement du dernier siècle, dans le port de Brest, une suite d'observations qui furent continuées pendant six années consécutives et dont la plus grande partie a été publiée par Lalande, dans le quatrième Volume de son *Astronomie*. La situation de ce port est très favorable à ce genre d'observations : il communique avec la mer par un canal fort vaste, au fond duquel le port a été construit. Les irrégularités de la mer parviennent ainsi, dans ce port, très affaiblies, à peu près comme les oscillations que le mouvement irrégulier d'un vaisseau produit dans le baromètre sont atténuées par un étranglement fait au tube de cet instrument. D'ailleurs, les marées étant considérables à Brest, les variations accidentelles n'en sont qu'une faible partie : aussi l'on remarque dans les observations de ces marées, pour peu qu'on les multiplie, une grande régularité que ne doit point altérer la petite rivière qui vient se perdre dans la rade immense de ce port. Frappé de cette régularité, je priai le Gouvernement d'ordonner que l'on fit, à Brest, une nouvelle suite d'observations des marées, pendant une période entière du mouve-

ment des nœuds de l'orbe lunaire. C'est ce que l'on a bien voulu entreprendre. Ces nouvelles observations datent du 1^{er} juin de l'année 1806, et depuis cette époque elles ont été continuées sans interruption jusqu'à ce jour. Elles laissent encore à désirer : elles ne se rapportent ni au même endroit du port, ni à la même échelle. Les observations des cinq premières années ont été faites au lieu du port que l'on nomme *la mâtire*; les autres l'ont été près du bassin; mais le peu de distance de ces deux endroits n'a dû produire que de très légères différences, et j'ai reconnu par les observations que ces différences sont insensibles. Cependant, il vaudrait mieux faire les observations dans le même point et avec la même échelle. Il est temps enfin d'observer ce genre de phénomènes avec autant de soin que les phénomènes astronomiques.

J'ai considéré, dans ces nouvelles observations, celles de l'année 1807 et des sept années suivantes. J'ai choisi dans chaque équinoxe et dans chaque solstice les trois syzygies et les trois quadratures les plus voisines de l'équinoxe et du solstice. Dans les syzygies, j'ai pris l'excès de la haute mer du soir sur les basses mers du matin, du jour qui précède la syzygie, du jour même de la syzygie et des quatre jours qui la suivent, parce que la plus haute mer arrive vers le milieu de cet intervalle. J'ai fait une somme des excès correspondants à chaque jour, en doublant les excès relatifs à la syzygie intermédiaire, ou la plus voisine de l'équinoxe ou du solstice. Par ce procédé, les effets des variations des distances du Soleil et de la Lune à la Terre se trouvent détruits; car, si la Lune était, par exemple, vers son périgée, dans la syzygie intermédiaire, elle était vers son apogée dans les deux syzygies extrêmes. Les sommes d'excès qu'on obtient ainsi sont donc, à fort peu près, indépendantes des variations du mouvement et de la distance des astres. Elles le sont encore des inégalités des marées, différentes de l'inégalité dont la période est d'environ un demi-jour, et qui, dans nos ports, est beaucoup plus grande que les autres : car, en considérant à la fois les observations des deux équinoxes et des deux solstices, les effets de la petite inégalité dont la période est à peu près d'un jour se détruisent mutuellement; les sommes dont il s'agit sont donc unique-

ment dues à la grande inégalité. Les vents doivent avoir sur elles peu d'influence; car, s'ils élèvent la haute mer, ils doivent également soulever la basse mer. J'ai déterminé la loi de ces sommes pour chaque année, en observant que leur variation est, à fort peu près, proportionnelle au carré de leur distance en temps, au maximum; ce qui m'a donné l'intervalle dont ce maximum suit la moyenne des marées syzygies et le coefficient du carré du temps. Le peu de différence que présentent, à l'égard de ce coefficient, les résultats des observations de chaque année prouve la régularité de ces observations.

J'ai considéré de la même manière les marées quadratures en prenant les excès de la haute mer du matin sur la basse mer du soir, du jour même de la quadrature et des trois jours qui la suivent. L'accroissement des marées, à partir du minimum, étant beaucoup plus rapide que leur diminution à partir du maximum, j'ai dû restreindre à un plus petit intervalle la loi de variation proportionnelle au carré du temps.

Dans tous ces résultats, l'influence de la déclinaison des astres sur les hauteurs des marées et sur la loi de leur variation dans les syzygies et dans les quadratures se montre avec évidence. En considérant, par la même méthode, neuf syzygies équinoxiales vers le périgée de la Lune, et neuf syzygies équinoxiales vers son apogée, l'influence des changements de la distance lunaire sur la hauteur et sur la loi de variation des marées se manifeste avec la même évidence. C'est ainsi que, en combinant les observations de manière à dégager l'élément que l'on veut connaître de tout ce qui lui est étranger, on parvient à démêler les lois des phénomènes, confondues dans les recueils d'observations.

Les résultats des observations étant toujours susceptibles d'erreurs, il est nécessaire de connaître la probabilité que ces erreurs sont contenues dans des limites données. On sent, il est vrai, que la probabilité restant la même, ces limites sont d'autant plus rapprochées, que les observations sont plus nombreuses et plus concordantes entre elles. Mais cet aperçu général ne suffit pas pour assurer l'exactitude des résultats des observations et l'existence des causes régulières

qu'elles paraissent indiquer : quelquefois même il a fait rechercher la cause de phénomènes qui n'étaient que des accidents du hasard. Le Calcul des probabilités peut seul faire apprécier ces objets, ce qui rend son usage de la plus haute importance dans les sciences physiques et morales. Les recherches précédentes m'offraient une occasion trop favorable d'appliquer à l'un des grands phénomènes de la nature les nouvelles formules auxquelles je suis parvenu dans ma Théorie analytique des probabilités pour ne pas la saisir. J'expose donc ici l'application que j'en ai faite aux lois de la variation des hauteurs et des intervalles des marées syzygies et quadratures, et à l'influence qu'exercent, à leur égard, les déclinaisons des astres. On verra que ces lois sont déterminées par les observations avec une précision très remarquable, ce qui explique l'accord des résultats des observations modernes avec ceux des observations faites, il y a plus d'un siècle, dans le port de Brest, et que j'ai discutées dans le quatrième Livre de la *Mécanique céleste*. On sentira l'utilité de cette application du Calcul des probabilités, si l'on considère que plusieurs savants, et spécialement Lalande, pour n'avoir pas soumis à ce calcul l'ensemble des observations, et pour s'être attachés à quelques observations partielles où les marées, vers les solstices, s'étaient fort élevées par le concours de causes accidentelles, ont révoqué en doute l'influence des déclinaisons des astres dans ces phénomènes, influence indiquée à la fois par les hauteurs des marées et par les lois de leur variation, avec une probabilité bien supérieure à celle de la plupart des choses sur lesquelles on ne se permet aucun doute.

Je compare ensuite tous ces résultats à la théorie de la pesanteur universelle. Celle que j'ai donnée dans le Livre cité est fondée sur le principe suivant de Dynamique, qui peut être utile dans tous les cas où les circonstances sont trop compliquées pour être soumises au calcul. *L'état d'un système de corps dans lequel les conditions primitives du mouvement ont disparu par les résistances qu'il éprouve est périodique comme les forces qui l'animent.* En réunissant ce principe à celui de la coexistence des oscillations très petites, je suis parvenu à une expres-

sion de la hauteur des marées, dont les arbitraires comprennent l'effet des circonstances locales du port. Pour cela, j'ai réduit en séries de sinus et de cosinus d'angles croissant proportionnellement au temps, l'expression génératrice des forces lunaires et solaires sur l'océan. Chaque terme de la série peut être considéré comme représentant l'action d'un astre particulier qui se meut uniformément, et à une distance constante, dans le plan de l'équateur. De là naissent plusieurs espèces de flux partiels dont les périodes sont à peu près d'un demi-jour, d'un jour, d'une demi-année, d'une année, enfin de dix-huit ans et demi, durée du mouvement périodique des nœuds de l'orbe lunaire. En suivant cette idée, que j'ai exposée dans le n° 19 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, je parviens ici à des formules plus exactes encore que celles dont j'ai fait usage dans le Livre cité.

J'ai comparé ces nouvelles formules aux observations faites dans le port de Brest, et j'ai trouvé entre elles un parfait accord. Il était curieux de voir si les constantes arbitraires déterminées par cette comparaison se retrouvent les mêmes que celles qui résultent des observations faites il y a plus d'un siècle, ou si elles ont éprouvé des altérations par les changements que les opérations de la nature et de l'art ont pu produire dans ce long intervalle, au fond de la mer, dans le port et sur les côtes adjacentes. Il résulte de cet examen que les hauteurs actuelles des marées surpassent de $\frac{1}{31}$ environ les hauteurs déterminées par les observations anciennes; mais, ces observations n'ayant point été faites au même lieu que les observations modernes, cette considération, jointe à l'incertitude de la graduation de l'ancienne échelle, ne permet pas de prononcer sur ce point qui doit fixer, à l'avenir, l'attention des observateurs. Du reste, les observations anciennes et modernes présentent l'accord le plus satisfaisant, soit entre elles, soit avec la théorie de la pesanteur, par rapport aux variations des hauteurs des marées, dépendantes des déclinaisons et des distances des astres à la Terre, et par rapport aux lois de leur accroissement et de leur diminution, à mesure qu'elles s'éloignent de leur minimum et de leur maximum. Je n'avais point considéré, dans la *Mé-*

canique céleste, ces lois, relativement aux variations des distances de la Lune à la Terre. Ici je les considère, et je trouve le même accord entre l'observation et la théorie.

Le retard des plus grandes et des plus petites marées sur les instants des syzygies et des quadratures a été observé par les anciens, comme on le voit dans Pline le Naturaliste. Daniel Bernoulli, dans sa Pièce sur le flux et le reflux de la mer, couronnée en 1740 par l'Académie des Sciences, attribue ce retard à l'inertie des eaux, et peut-être encore, ajoute-t-il, au temps que l'action de la Lune, emploie à se transmettre à la Terre. Mais j'ai prouvé, dans le Livre IV de la *Mécanique céleste*, que, en ayant égard à l'inertie des eaux, les plus grandes marées coïncideraient avec les syzygies, si la mer recouvrait régulièrement la Terre entière. Quant au temps de la transmission de l'action de la Lune, j'ai reconnu, par l'ensemble des phénomènes célestes, que l'attraction de la matière se transmet avec une vitesse incomparablement supérieure à la vitesse même de la lumière. Il faut donc chercher une autre cause du retard dont il s'agit.

J'ai fait voir, dans le Livre cité, que ce phénomène dépend de la rapidité du mouvement de l'astre dans son orbite, combinée avec les circonstances locales du port. Nous aurons une idée juste de l'influence de ces causes, en imaginant un vaste canal communiquant avec la mer, et s'avancant dans les terres sous le méridien de son embouchure. Si l'on suppose le Soleil et la Lune mus dans le plan de l'équateur, et qu'à l'embouchure la pleine mer, arrivant à l'instant même du passage de l'astre au méridien, emploie un demi-jour à parvenir à l'extrémité du canal, il est visible qu'à ce dernier point tous les phénomènes qui ont lieu à l'embouchure se reproduisent après un demi-jour. Ainsi les maxima et les minima des marées n'auront lieu qu'un demi-jour après la syzygie et la quadrature. Si le flux lunaire, à raison de sa grandeur, mettait un trentième de jour moins que le flux solaire à parcourir le canal, le maximum à l'extrémité du canal arrivant lorsque les deux flux partiels solaire et lunaire coïncident, il correspondrait au cas où la Lune traverse le méridien, un trentième de

jour après le Soleil, ce qui suit d'un jour à peu près la syzygie. En l'ajoutant au demi-jour que la marée solaire est supposée employer à parcourir le canal, on aurait un jour et demi pour le temps dont le maximum de la marée suivrait la syzygie à son extrémité.

Concevons maintenant que le port soit au point de jonction de deux canaux, dont les embouchures soient très peu distantes entre elles. Supposons que la marée solaire emploie un quart de jour à parcourir le premier canal, et un jour et demi à parcourir le second. Il est clair que la basse mer solaire du premier canal correspond alors à la haute mer du second; et si, à l'extrémité commune des deux canaux, les deux marées sont d'égale grandeur, la mer y sera stationnaire, à ne considérer que l'action du Soleil; mais, le jour lunaire surpassant le jour solaire de 0,035, la basse mer lunaire du premier canal ne correspondra point à la haute mer lunaire du second canal; les deux flux partiels lunaires ne se détruiront point mutuellement, et leur différence pourra être augmentée par leurs mouvements propres dans les canaux; il y aura donc un flux lunaire sensible à leurs extrémités. Le rapport de l'action solaire à l'action lunaire qui, dans le port de Brest, est à très peu près un tiers, sera donc nulle à cette extrémité. On voit par là que les circonstances locales peuvent influencer considérablement sur le rapport des actions des deux astres sur la mer. J'ai donné, dans le Livre cité de la *Mécanique céleste*, une méthode pour déterminer par les observations l'accroissement que le rapport de l'action de la Lune à celle du Soleil reçoit des circonstances locales. En comparant les marées équinoxiales et solsticiales, observées à Brest, dans les syzygies et dans les quadratures, je fus conduit, par cette méthode, à un accroissement d'un dixième dans ce rapport; mais je remarquai qu'un élément aussi délicat devait être déterminé par un plus grand nombre d'observations. L'ensemble des observations modernes m'a prouvé cet avantage. Ces observations, deux fois plus nombreuses que les anciennes, confirment l'accroissement dont il s'agit et le portent à un neuvième, en sorte que son existence est très vraisemblable. En appliquant à cet objet les formules de probabilité, je trouve que la

probabilité de cet accroissement est $\frac{2561}{2562}$ par les seules observations modernes. Ainsi la réunion de ces observations avec les anciennes ne doit laisser aucun doute à cet égard. Pour conclure des phénomènes des marées le vrai rapport des actions du Soleil et de la Lune, il faut corriger de cet accroissement l'action lunaire. Alors on a $\frac{1}{69}$ environ pour la masse de la Lune, celle de la Terre étant prise pour unité, d'où il est facile de conclure les valeurs des phénomènes astronomiques qui dépendent de cette masse. Mais, en considérant la petitesse des quantités qui m'ont servi à déterminer l'accroissement de l'action lunaire, et en réfléchissant que ces quantités sont du même ordre que les petites erreurs dont l'application du principe de la coexistence des ondulations très petites aux phénomènes des marées est susceptible, je n'ose garantir l'exactitude de cette valeur de la masse lunaire, et j'incline à penser que les phénomènes astronomiques sont plus propres à la fixer.

J'ai déterminé pareillement les heures et les intervalles des marées dans les syzygies et dans les quadratures, vers les équinoxes et les solstices, et dans l'apogée et le périgée de la Lune. L'influence des déclinaisons et des distances des astres est indiquée par ces observations avec une extrême probabilité dont je détermine la valeur : j'ai retrouvé les mêmes résultats que m'avait donnés la discussion des observations anciennes et le même accord de ces résultats avec la théorie. Les intervalles des marées peuvent servir à déterminer le rapport des actions de la Lune et du Soleil sur la mer. On conçoit, en effet, que plus l'action lunaire l'emporte sur l'action solaire, plus l'intervalle journalier des marées se rapproche du jour lunaire. Le retard observé des marées syzygies donne, à fort peu près, le même rapport que le retard des marées quadratures; le milieu de ces rapports est 3,14782. Les hauteurs des marées donnent, pour ce rapport, 2,88347. La différence, quoique assez petite, ne me paraît pas devoir être attribuée aux seules erreurs des observations, et je pense qu'une partie de cette différence vient de l'erreur de l'hypothèse de la coexistence des oscillations, qui ne peut plus être considérée comme très approchée quand

les ondulations, comme celles de la mer à Brest, sont considérables. L'intervalle moyen des marées est exactement la durée moyenne du jour lunaire, en sorte que, dans nos ports, il y a autant de marées que de passages de la Lune au méridien. On peut donc considérer le flux et le reflux de la mer comme un phénomène lunaire, modifié par l'action solaire, qui rend les intervalles des flux consécutifs alternativement plus grands et plus petits que la durée d'un demi-jour lunaire, et les hauteurs des marées alternativement plus petites et plus grandes que les hauteurs dues à l'action seule de la Lune.

Des hauteurs des marées.

1. J'ai considéré les syzygies équinoxiales suivantes :

1807...	9 mars	23 mars	8 avril	2 septembre	16 septembre	1 ^{er} octobre
1808...	12 »	27 »	10 »	4 »	20 »	4 »
1809...	2 »	15 »	31 mars	9 »	23 »	9 »
1810...	5 »	21 »	4 avril	13 »	28 »	12 »
1811...	10 »	24 »	8 »	2 »	17 »	2 »
1812...	13 »	28 »	11 »	5 »	20 »	5 »
1813...	2 »	17 »	1 »	10 »	24 »	10 »
1814...	6 »	21 »	4 »	13 »	29 »	13 »

J'ai pris dans les syzygies l'excès de la haute mer du soir sur la basse mer du matin, relatif au jour qui précède la syzygie, au jour même de la syzygie et aux quatre jours qui la suivent. J'ai fait pour chaque année une somme des excès relatifs à chacun de ces jours, en doublant les résultats correspondants à la syzygie la plus voisine de l'équinoxe, et qui est la moyenne des trois syzygies considérées dans chaque équinoxe. J'ai obtenu ainsi les résultats suivants exprimés en mètres.

1807.....	^m 44,425	^m 49,020	^m 51,460	^m 50,720	^m 48,830	^m 44,070
1808.....	44,740	49,155	51,116	51,005	48,495	43,910
1809.....	44,495	48,530	50,910	51,145	49,305	44,910
1810.....	46,366	49,910	51,686	50,371	48,069	42,890
1811.....	44,205	49,030	51,290	51,110	48,865	43,825
1812.....	43,210	48,448	51,512	51,530	49,526	45,561
1813.....	45,317	49,071	51,043	50,797	49,957	43,264
1814.....	44,219	48,651	50,553	50,707	48,791	44,708

Si l'on nomme f, f', f'', f''', f'''' , les sommes des hauteurs relatives à chacun des six jours, et que l'on représente la loi de ces sommes par

$$\zeta'' = \zeta t - \zeta,$$

t étant le temps écoulé depuis la haute marée du soir du jour qui précède la syzygie, l'intervalle de deux marées consécutives du soir étant pris pour unité, on aura les six équations de condition suivantes :

$$\begin{aligned}\zeta' &= f, \\ \zeta - \zeta' &= f', \\ 4\zeta - 2\zeta' - \zeta'' &= f'', \\ 9\zeta - 3\zeta' - \zeta'' &= f''', \\ 16\zeta - 4\zeta' - \zeta'' &= f''', \\ 25\zeta - 5\zeta' - \zeta'' &= f''''.\end{aligned}$$

Si l'on multiplie chacune de ces équations respectivement par le coefficient de ζ , et que l'on fasse la somme de ces produits; si l'on fait des sommes semblables relativement aux coefficients de ζ' et de ζ'' , ces trois sommes formeront les équations suivantes :

$$\begin{aligned}979\zeta - 225\zeta' - 55\zeta'' &= f - 4f' - 9f'' + 16f''' + 25f''', \\ 225\zeta - 55\zeta' - 15\zeta'' &= f' - 2f'' - 3f''' + 4f'''' - 5f''', \\ 55\zeta - 15\zeta' - 6\zeta'' &= f - f' - f'' + f''' - f'''' - f''.\end{aligned}$$

Ces équations donnent

$$\begin{aligned}\zeta &= \frac{10(f + f'' - f' - f''') - 2(f' + f'' - f' - f''')}{112}, \\ \zeta' &= \frac{5(f' - f) + 3(f'' - f') - f'' - f'''}{35} - 5\zeta, \\ \zeta'' &= \frac{f - f' - f'' - f''' - f'''' - f''}{6} - \frac{5}{2}\zeta' - \frac{55}{6}\zeta.\end{aligned}$$

Maintenant on a, le mètre étant pris pour unité,

$$\begin{aligned}f &= 356,977, & f' &= 391,815, \\ f'' &= 409,570, & f''' &= 407,385, \\ f'''' &= 391,838, & f''''' &= 353,138.\end{aligned}$$

On trouve ainsi

$$\zeta = -8,9446,$$

$$\zeta' = 44,114,$$

$$\zeta'' = 356,828.$$

L'expression $\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta''$ ou $\zeta'' - \frac{\zeta'^2}{4\zeta} + \zeta \left(t + \frac{\zeta'}{2\zeta} \right)^2$ des valeurs de f , f' , ..., devient ainsi

$$411^m, 220 - 8^m, 9446(t - 2,46596)^2.$$

Exprimons par t' la distance d'une haute marée du soir à l'instant de la syzygie, t' étant supposé positif pour les marées qui suivent la syzygie, et représentons par $\alpha - 6t'^2$ cette haute marée. La basse marée qui la précède sera, d'après la loi de la pesanteur universelle,

$$-\alpha + 6\left(t' - \frac{1}{4}\right)^2;$$

l'excès de la haute mer sur la basse mer sera donc

$$2\alpha - \frac{6}{32} - 26\left(t' - \frac{1}{8}\right)^2.$$

Ainsi, en désignant par i le nombre des syzygies employées pour former les valeurs de f , f' , ..., l'expression générale de ces valeurs sera

$$(a) \quad 2i\alpha - \frac{i6}{32} - 2i6\left(t' - \frac{1}{8}\right)^2.$$

Désignons par k la valeur moyenne des quantités dont les syzygies ont précédé, dans les observations précédentes, les instants des hautes marées du soir des jours mêmes des syzygies, on aura

$$t' = t - 1 + k.$$

On a vu, dans le quatrième Livre de la *Mécanique céleste*, qu'il faut diminuer t' , d'une quantité constante que nous nommerons u ; la formule (a) devient ainsi

$$2\alpha i - \frac{2i6}{64} - 2i6\left(t - \frac{9}{8} + k - u\right)^2.$$

Cette formule doit coïncider avec celle-ci

$$(b) \quad \zeta'' - \frac{\zeta'^2}{4\zeta} + \zeta \left(t + \frac{\zeta'}{2\zeta} \right)^2;$$

on a donc

$$\frac{\zeta'}{2\zeta} = -\frac{9}{8} + k - u,$$

ce qui donne

$$u = -\frac{\zeta'}{2\zeta} - \frac{9}{8} + k.$$

En substituant les valeurs précédentes de ζ' et de ζ , on a

$$u = 1,34096 + k.$$

Dans les syzygies précédentes, le retard journalier des marées a été 0,026736, en sorte que l'intervalle pris pour unité est 1,026736; on a ainsi, en parties du jour

$$1,34096 = 1,37682.$$

La valeur moyenne k dont les syzygies ont précédé les marées du soir est 0,10417; on a ainsi

$$u = 1,48099.$$

Cette valeur diffère peu de la valeur 1,50724 à laquelle je suis parvenu dans le n° 24 du Livre IV de la *Mécanique céleste*.

La comparaison des expressions (a) et (b) donne

$$2i\delta = 8,9446,$$

$$2i\alpha = 411,359.$$

Le nombre i des syzygies employées est ici égal à 64, en comptant pour deux les syzygies intermédiaires dont on a doublé les résultats.

II. Pour que l'on puisse apprécier la régularité des résultats des observations des marées dans le port de Brest, je vais déterminer la loi de probabilité des erreurs dont la valeur précédente de $2i\delta$ est susceptible, et pour cela je vais conclure cette valeur correspondante aux observations de chaque année. En désignant par f, f', f'', \dots les

hauteurs précédentes relatives à chaque année, j'exprimerai, comme ci-dessus, la loi de ces hauteurs par la fonction $\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta''$. En déterminant ensuite la valeur de ζ par la méthode précédente, on aura celle de 216; mais, comme le nombre des syzygies employées dans chaque année n'est qu'un huitième du nombre des syzygies employées dans les huit années, il faut, pour comparer cette valeur de 216 à la précédente, la multiplier par 8. Je trouve ainsi :

	216.
1807.....	^m 9,15643
1808.....	8,98343
1809.....	8,43286
1810.....	8,56071
1811.....	9,62071
1812.....	9,46958
1813.....	9,06900
1814.....	8,26386

Le peu de différence de ces valeurs à leur moyenne 8,9446 montre la régularité des marées dans le port de Brest. Suivant la théorie que j'ai exposée dans le second Livre de ma *Théorie analytique des probabilités*, si l'on nomme ε la somme des carrés des écarts de chacune de ces valeurs, de la moyenne, et n le nombre des années, la probabilité d'une erreur u' dans cette moyenne sera proportionnelle à l'exponentielle

$$e^{-\frac{n^2 u'^2}{2\varepsilon}},$$

e étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. Cette proportionnalité est d'autant plus exacte, que n est un plus grand nombre; mais ici ce nombre est égal à huit. Le nombre total des observations employées est beaucoup plus grand, et égal à 288; car le nombre des syzygies employées dans chaque année est six, et chaque syzygie a donné six observations. Ainsi l'erreur u' de ζ étant une fonction linéaire des erreurs de chaque observation, la probabilité de cette erreur sera, par le n° 20 de l'Ouvrage cité, proportionnelle à une exponentielle de la forme $e^{-ku'^2}$. On pourra déterminer k par le même

numéro, au moyen des carrés des erreurs de chaque observation; mais on obtiendra sa valeur d'une manière beaucoup plus simple et suffisamment exacte par le procédé suivant.

Nommons $a, a^{(1)}, a^{(2)}, \dots$ les valeurs de ζ relatives à chacune des huit années, et désignons par b la moyenne de ces valeurs ou la valeur de ζ ; u' étant l'erreur de cette valeur, celle de la valeur a sera $b - a + u'$: en supposant donc que l'erreur r des valeurs de $a, a^{(1)}, \dots$ soit proportionnelle à l'exponentielle e^{-kr^2} , la probabilité de l'erreur $b - a + u'$ sera proportionnelle à

$$e^{-k(b-a+u')^2}.$$

Elle sera donc égale à

$$\frac{du' \sqrt{k} e^{-k(b-a+u')^2}}{\int du' \sqrt{k} e^{-k(b-a+u')^2}},$$

l'intégrale du dénominateur étant prise depuis $u' = -\infty$ jusqu'à $u' = \infty$, ce qui donne $\sqrt{\pi}$ pour cette intégrale, π étant la demi-circonférence dont le rayon est l'unité. En effet, la somme de ces probabilités relatives à toutes les valeurs possibles de u' doit être l'unité. La probabilité de l'erreur $b - a + u'$ est donc proportionnelle à

$$\sqrt{k} e^{-k(b-a+u')^2}.$$

Pareillement $b - a^{(1)} + u'$ est l'erreur de la valeur $a^{(1)}$, et la probabilité de cette erreur est proportionnelle à

$$\sqrt{k} e^{-k(b-a^{(1)}+u')^2},$$

et ainsi de suite. La probabilité des erreurs simultanées $b - a + u', b - a^{(1)} + u', \dots$ sera donc proportionnelle au produit des probabilités de ces erreurs, produit égal à

$$k^{\frac{n}{2}} e^{-k[(b-a+u')^2 + (b-a^{(1)}+u')^2 + \dots]}$$

ou à

$$k^{\frac{n}{2}} e^{-k[(b-a)^2 + (b-a^{(1)})^2 + \dots] - nku'^2}.$$

La probabilité de k sera proportionnelle à l'intégrale de cette fonction

multipliée par du' et intégrée depuis $u' = -\infty$ jusqu'à u' infini; en désignant donc par ε la somme des carrés $(b-a)^2, (b-a^{(1)})^2, \dots$, cette probabilité sera proportionnelle à

$$k^{\frac{n-1}{2}} e^{-k\varepsilon}.$$

La valeur de k qu'il faut choisir n'est pas, comme plusieurs géomètres le pensent, celle qui rend la fonction précédente un maximum : elle est, comme je l'ai fait voir dans le n° 23 de ma *Théorie analytique des probabilités*, la moyenne des produits de chaque valeur de k par sa probabilité; cette valeur est donc

$$\frac{\int k^{\frac{n+1}{2}} e^{-k\varepsilon} dk}{\int k^{\frac{n-1}{2}} e^{-k\varepsilon} dk},$$

les intégrales étant prises depuis $k = 0$ jusqu'à k infini. L'intégrale du numérateur est

$$-\frac{k^{\frac{n+1}{2}} e^{-k\varepsilon}}{\varepsilon} + \frac{n+1}{2\varepsilon} \int k^{\frac{n-1}{2}} dk e^{-k\varepsilon},$$

et elle se réduit à son second terme. La valeur de k qu'il faut choisir est donc $\frac{n+1}{2\varepsilon}$; ainsi la probabilité de u' étant, par ce qui précède, proportionnelle à $e^{-k\varepsilon}$, elle sera proportionnelle à

$$e^{-\frac{n(n+1)}{2\varepsilon} u'^2},$$

et par conséquent elle sera

$$\frac{du' \sqrt{\frac{n(n+1)}{2\varepsilon}} e^{-\frac{n(n+1)}{2\varepsilon} u'^2}}{\sqrt{\pi}}.$$

En prenant l'intégrale du numérateur dans des limites données, on aura la probabilité que la valeur de a' sera comprise dans ces limites. Dans le cas présent, on a

$$n = 8 \quad \text{et} \quad \varepsilon = 1,6672.$$

La probabilité d'une erreur u' est donc proportionnelle à

$$e^{-21,6831 u'^2}.$$

Le coefficient de $-u'^2$ ou du carré de l'erreur, pris en moins, est ce que je nomme *poids* du résultat, parce que, les mêmes erreurs devenant moins probables lorsque ce poids augmente, le résultat pèse plus, si je puis ainsi dire, vers la vérité. Si l'on désigne par P ce coefficient, et si l'on fait $u' \sqrt{P} = t$, la probabilité que l'erreur u' sera comprise dans les limites $\pm \frac{T}{\sqrt{P}}$ sera égale à

$$\frac{2 \int e^{-t^2} dt}{\sqrt{\pi}},$$

l'intégrale étant prise depuis t nul jusqu'à $t = T$.

En formant donc une Table des valeurs de cette formule, correspondantes aux diverses valeurs de T , on aura la probabilité que l'erreur du résultat sera comprise dans des limites données. M. Kramp a formé une Table des valeurs de l'intégrale $\int dt e^{-t^2}$, prise depuis $t = T$ jusqu'à t infini; il est facile d'en déduire celle dont je viens de parler. Je trouve ainsi $\frac{982,3}{983,3}$ pour la probabilité que l'erreur est comprise dans les limites $\pm 0^m,5$, et $\frac{8,6}{9,6}$ pour la probabilité que cette erreur est comprise dans les limites $\pm 0^m,25$.

On déterminera facilement la probabilité des erreurs dont la valeur précédente de $2i\alpha$ est susceptible, en observant que cette valeur est très peu différente de la somme des hauteurs des marées f, f', \dots divisée par 6, et à laquelle on ajoute le sixième du produit de $2i6$ par la somme des carrés des fractions $-\frac{5}{2}, -\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, +\frac{1}{2}, +\frac{3}{2}, +\frac{5}{2}$; car le maximum des marées tombant à peu près au milieu de l'intervalle qui sépare les marées extrêmes, il est clair que, en ajoutant à chacune des valeurs de f, f', \dots le produit de $2i6$ par le carré de la fraction qui lui correspond, on aura six valeurs de $2i\alpha$; le sixième de la somme de ces six valeurs sera donc la valeur moyenne de $2i\alpha$. Cette valeur moyenne est ainsi le sixième de la somme des valeurs de f, f', \dots ,

plus le produit de $2i\delta$ par $\frac{35}{12}$. De là il est aisé de conclure que l'on aura la valeur très approchée de $2i\alpha$, relative à chaque année, en multipliant par $1 + \frac{1}{3}$ la somme des six hauteurs des marées qui lui sont relatives, et en ajoutant à cette somme le produit de $\frac{35}{12}$ par la valeur précédente de $2i\delta$, qui correspond à cette année. On trouve de cette manière

	$2i\alpha$.
	^m
1807	411,406
1808	410,763
1809	410,323
1810	410,692
1811	412,493
1812	414,003
1813	412,383
1814	407,607

La moyenne de ces valeurs est $411^m, 209$; la valeur de 2ϵ est ici 50,1954, ce qui donne le poids P égal à 1,4344; en sorte que les erreurs également probables des valeurs de $2i\delta$ et de $2i\alpha$ sont dans le rapport de 1 à 3,88.

III. J'ai considéré de la même manière les syzygies solsticiales suivantes :

	6 juin	20 juin	5 juillet	15 décembre	29 décembre	
1807...						
1808...	13 janvier	8 »	24 juin	7 juillet	3 »	17 décembre
1809...	1 »	12 »	27 »	11 »	7 »	21 »
1810...	5 »	2 »	17 »	1 »	10 »	26 »
1811...	9 »	6 »	20 »	6 »	15 »	29 »
1812...	14 »	9 »	24 »	8 »	4 »	18 »
1813...	2 »	14 »	28 »	13 »	7 »	22 »
1814...	6 »	3 »	17 »	2 »	11 »	26 »
1815...	10 »					

J'ai fait, comme ci-dessus, les sommes des excès des hautes marées du soir sur les basses marées du matin, du jour qui précède la syzygie, du jour même de la syzygie, et des quatre jours qui la suivent, en doublant les résultats relatifs à la syzygie intermédiaire dans chaque solstice. J'ai obtenu ainsi les résultats suivants :

1807	41,030	43,040	44,745	45,550	43,830	41,843
1808	41,365	44,260	46,075	45,920	44,877	42,405
1809	39,762	43,180	45,620	46,020	44,875	41,820
1810	41,957	45,247	46,574	46,676	44,969	40,998
1811	40,695	44,163	45,559	46,111	45,140	43,282
1812	42,059	44,690	45,927	45,642	43,725	40,910
1813	41,736	44,164	45,822	44,860	43,357	39,771
1814	40,068	43,937	45,782	45,276	43,964	41,124

L'ensemble de ces hauteurs donne, en mètres,

$$f = 328,672, \quad f' = 352,681, \quad f'' = 336,104,$$

$$f''' = 366,055, \quad f^{IV} = 354,737, \quad f^V = 332,153;$$

on trouve ainsi

$$\zeta = -5,92730, \quad \zeta' = 30,3086, \quad \zeta'' = 328,630,$$

et l'expression générale $\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta''$ des valeurs de f, f', \dots devient

$$367,375 - 5,92730(t - 2,556705)^2,$$

ce qui donne

$$2i6 = 5,92730,$$

$$2i\alpha = 367,468;$$

on a, comme dans le numéro précédent,

$$\frac{\zeta'}{2\zeta} = -\frac{1}{8} + k - u,$$

ce qui donne

$$u = 1,4317 + k.$$

Dans les syzygies des solstices, le retard journalier des marées est 0,028076, en sorte que l'intervalle, pris pour unité, est ici 1,028076; on a ainsi, en parties du jour,

$$1,4317 = 1,47193.$$

Dans les syzygies précédentes, on a

$$k = 0,14166,$$

ce qui donne

$$u = 11,6136.$$

Cette valeur de u surpasse un peu celle du numéro précédent, donnée par les syzygies équinoxiales.

La différence des valeurs de ζ indique, avec une extrême probabilité, l'influence des déclinaisons des astres sur cette valeur. Pour le faire voir, déterminons la probabilité des erreurs de ζ . Les valeurs de ζ , multipliées par 8, sont pour chacune des huit années :

	216.
1807	4,81214 ^m
1808	5,46672
1809	6,67071
1810	6,92014
1811	5,15686
1812	5,69228
1813	6,10200
1814	6,59614

Le peu de différence de ces valeurs à la moyenne 5,927 est une nouvelle preuve de la régularité des marées dans le port de Brest. La somme des carrés des différences de chacune de ces valeurs à la moyenne est ici 4,1206. On trouve ainsi, par les formules du numéro précédent, la probabilité que l'erreur de la valeur moyenne est u' , proportionnelle à

$$e^{-8,7366 u'^2},$$

ou le poids P de la valeur moyenne 5,927, égal à 8,7366; d'où l'on conclut la probabilité que l'erreur est comprise dans les limites $\pm 1^m$, égale à

$$\frac{34524}{34525}.$$

La probabilité qu'elle est comprise dans les limites $\pm \frac{1^m}{2}$ est égale à

$$\frac{26,32}{27,32}.$$

Si l'on forme, d'après la méthode du numéro précédent, les valeurs

de $2i\alpha$, d'année en année, on aura

	$2i\alpha.$
1807.....	360,752 ^m
1808.....	369,147
1809.....	367,825
1810.....	375,411
1811.....	368,308
1812.....	367,207
1813.....	364,078
1814.....	366,106

La moyenne de ces valeurs est 367,354. La valeur de 2ϵ est ici 230,322, ce qui donne le poids P égal à 0,31275; ainsi les erreurs également probables dans les valeurs de $2i\delta$ et de $2i\alpha$ sont ici dans le rapport de 1 à 5,2854.

Dans les syzygies équinoxiales, la valeur moyenne de $2i\delta$ est, par ce qui précède, égale à 8,9446. Elle surpasse la précédente de 3,073. Il est donc extrêmement probable que cette différence n'est point l'effet du hasard. Pour avoir cette probabilité, nous observerons que la probabilité d'une erreur u' dans la valeur de $2i\delta$ relative aux équinoxes est proportionnelle à $e^{-21,5931 \cdot u'^2}$, et que la probabilité d'une erreur u'' dans cette valeur relative aux solstices est $e^{-8,7366 \cdot u''^2}$; la probabilité des erreurs simultanées u' et u'' est donc proportionnelle à l'exponentielle $e^{-P u'^2 - P' u''^2}$, en faisant

$$P = 21,5931, \quad P' = 8,7366.$$

Si l'on fait $u'' = u' - \iota$, l'exponentielle précédente prendra cette forme

$$e^{-(P+P')\left(u' - \frac{P'\iota}{P+P'}\right)^2 - \frac{PP'}{P+P'}\iota^2}.$$

On aura une quantité proportionnelle à la probabilité de ι , en multipliant cette exponentielle par du' et prenant l'intégrale depuis $u' = -\infty$ jusqu'à $u' = \infty$. Cette probabilité est donc proportionnelle à

$$e^{-\frac{PP'}{P+P'}\iota^2}.$$

Le poids de la différence 3,0173 des valeurs moyennes de $2i\delta$ est

donc $\frac{PP'}{P+P'}$, qui devient ici 6,22285. On trouve ainsi la probabilité que l'erreur t est hors des limites $\pm 3,0173$ égale à une fraction dont le numérateur est l'unité, et dont le dénominateur surpasse 4 suivi de vingt-cinq zéros. On ne peut donc pas douter que la différence observée entre les valeurs de $2i\delta$, relatives aux solstices et aux équinoxes, ne soit l'effet d'une cause spéciale qui diminue cette valeur dans les solstices.

La même cause est indiquée avec une probabilité plus grande encore par la différence des valeurs de $2i\alpha$, relatives aux équinoxes et aux solstices, différence égale à $43^m,855$. Le poids de cette différence, par ce qui précède, est $\frac{PP'}{P+P'}$; il devient, en substituant les valeurs de P et de P' relatives aux valeurs de $2i\alpha$, 0,25675, d'où il suit que les erreurs également probables des différences relatives aux valeurs de $2i\delta$ et de $2i\alpha$ sont entre elles comme 1 à 4,9231. La différence observée $3^m,0173$ des valeurs de $2i\delta$ répond ainsi à 15^m environ de différence entre les valeurs de $2i\alpha$, différence beaucoup moindre que la différence $43,855$. La cause dont il s'agit est donc à la fois indiquée par les hauteurs des marées dans les équinoxes et dans les solstices, et par les lois de leur variation, avec une extrême probabilité qui ne laisse aucun doute. On peut observer ici que le poids précédent de la différence $43,855$ des valeurs moyennes de $2i\alpha$, relatives aux syzygies des équinoxes et des solstices, est aussi le poids de leur somme $778^m,563$, comme il est facile de le voir. On aura, d'une manière plus approchée, le poids de la différence $43^m,855$ en formant, pour chaque année, la différence des valeurs correspondantes de $2i\alpha$, relatives aux équinoxes et aux solstices. Voici le Tableau de cette différence :

1807	^m 50,654
1808	41,616
1809	42,498
1810	35,281
1811	44,185
1812	46,796
1813	48,305
1814	41,501

La moyenne de ces valeurs est $43^m,855$. En formant la somme des carrés des différences de cette moyenne à chacune de ces valeurs, on aura

$$2\varepsilon = 361,390,$$

ce qui donne le poids P de cette moyenne égal à $0,22403$. Il est un peu moindre que celui que nous venons de trouver, ce qui tient à ce que le nombre d'années que nous avons considéré n'est pas fort grand. En adoptant ce poids, on trouve que la probabilité d'une erreur égale à $+3^m,9054$ est inférieure à $\frac{1}{223,6}$.

IV. J'ai considéré d'une manière à peu près semblable les quadratures équinoxiales suivantes :

1807...	1 ^{er} mars	17 mars	30 mars	8 septembre	24 septembre	8 octobre
1808...	5 »	19 »	4 avril	13 »	26 »	12 »
1809...	8 »	24 »	7 »	1 ^{er} »	16 »	1 ^{er} »
1810...	13 »	28 »	11 »	6 »	20 »	5 »
1811...	2 »	17 »	31 mars	9 »	25 »	9 »
1812...	6 »	19 »	4 avril	13 »	27 »	13 »
1813...	9 »	25 »	7 »	2 »	17 »	2 »
1814...	14 »	28 »	12 »	7 »	21 »	6 »

J'ai pris l'excès de la haute mer du matin sur la basse mer du soir, relatif au jour même de la quadrature et aux trois jours qui la suivent. Je n'ai pas considéré six jours, comme je l'ai fait relativement aux syzygies, parce que, la variation des marées quadratures étant plus rapide que celle des marées syzygies, la loi de variation, proportionnelle au carré du temps, ne pourrait pas, sans erreur sensible, comprendre un intervalle de six jours. J'ai fait, pour chaque année, une somme des excès relatifs à chacun des quatre jours, en doublant les résultats relatifs à la quadrature intermédiaire des quadratures considérées dans chaque équinoxe. J'ai obtenu ainsi les résultats suivants :

1807.....	^m 25,130	^m 20,100	^m 20,180	^m 26,106
1808.....	26,770	20,950	20,935	26,304
1809.....	26,130	21,400	21,130	25,280
1810.....	24,432	20,584	21,715	26,858
1811.....	26,055	21,440	21,130	26,185
1812.....	26,896	21,500	20,625	26,117
1813.....	25,437	20,341	20,682	25,917
1814.....	23,808	19,907	19,930	25,944

Si l'on nomme f, f', f'', f''' les sommes des hauteurs relatives à chacun des quatre jours et que l'on représente la loi de ces sommes par

$$\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta'',$$

t étant le temps écoulé depuis la haute marée du matin du jour de la quadrature, l'intervalle de deux marées quadratures du matin étant pris pour unité, on aura les quatre équations de condition suivantes :

$$\begin{aligned}\zeta'' &= f, \\ \zeta + \zeta' + \zeta'' &= f', \\ 4\zeta + 2\zeta' + \zeta'' &= f'', \\ 9\zeta + 3\zeta' + \zeta'' &= f'''.\end{aligned}$$

Si l'on multiplie chacune de ces équations respectivement par leurs coefficients de ζ , et que l'on fasse une somme de leurs produits; si l'on fait les sommes semblables, relativement aux coefficients de ζ' et de ζ'' , ces trois sommes forment les équations suivantes :

$$\begin{aligned}98\zeta + 36\zeta' + 14\zeta'' &= f' + 4f'' + 9f''', \\ 36\zeta + 14\zeta' + 6\zeta'' &= f' + 2f'' + 3f''', \\ 14\zeta + 6\zeta' + 4\zeta'' &= f + f' + f'' + f'''.\end{aligned}$$

Ces équations donnent

$$\begin{aligned}\zeta &= \frac{f - f' - f'' + f'''}{4}, \\ \zeta' &= \frac{\frac{21}{2}(f - f' - f'' + f''') + 2(f'' - f') + 4(f''' - f')}{10}, \\ \zeta'' &= \frac{f + f' + f'' + f'''}{4} - \frac{3}{2}\zeta' - \frac{7}{2}\zeta.\end{aligned}$$

Maintenant on a

$$f = 204^m, 658, \quad f' = 166^m, 022, \quad f'' = 166^m, 327, \quad f''' = 207^m, 711,$$

ce qui donne

$$\zeta = 20^m, 005, \quad \zeta' = -59^m, 0686, \quad \zeta'' = 204^m, 7649.$$

L'expression $\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta''$ devient ainsi

$$(a) \quad 161^m, 162 + 20^m, 005(t - 1, 47635)^2.$$

Nommons t' la distance d'une haute marée du matin à l'instant de la quadrature, et représentons par $\alpha + 6t'^2$ cette haute marée. La basse mer qui la suit sera

$$-\alpha - 6\left(t' + \frac{1}{2}\right)^2;$$

l'excès de la haute sur la basse mer sera donc

$$(a') \quad 2\alpha + \frac{26}{64} + 26\left(t' + \frac{1}{8}\right)^2.$$

Nommons k' la valeur moyenne des quantités dont les quadratures ont suivi les hautes marées du matin, et désignons, comme ci-dessus, par u la quantité dont le maximum et le minimum des marées suivent respectivement la syzygie et la quadrature; on aura

$$t' = t - k' - u.$$

La formule (a') devient, en la multipliant par le nombre i de quadratures considérées,

$$2i\alpha + \frac{2i6}{64} + 2i6\left(t - k' - u + \frac{1}{8}\right)^2.$$

Cette formule sera l'expression des valeurs de f, f', \dots . En la comparant à la formule (a) , on aura

$$k' + u - \frac{1}{8} = 1, 47635,$$

ce qui donne

$$u = 1, 60135 - k'.$$

L'intervalle pris pour unité est ici 1,056223. En multipliant donc 1,60135 par cet intervalle, on aura 1,6914. D'ailleurs, la valeur de k' relative aux quadratures précédentes est 0,1937. On aura donc ainsi

$$u = 1,4977,$$

ce qui diffère peu de la valeur 1,5378 donnée par l'ensemble des syzygies. On a ensuite

$$2i6 = 20^m, 005,$$

$$2i\alpha = 160^m, 850.$$

Déterminons présentement la probabilité de la valeur de ζ ou de $2i6$. Ces valeurs, relatives à chacune des huit années et multipliées par 8, sont :

	$2i6.$
	^m
1807	21,912
1808	22,378
1809	17,760
1810	17,982
1811	19,340
1812	19,776
1813	20,662
1814	20,230

La somme des carrés des différences de ces valeurs à la moyenne 20,005 est 19,3770; il est facile d'en conclure que le poids P de cette moyenne est 1,85787, le mètre étant pris pour unité d'erreur. On trouve ainsi la probabilité que l'erreur de cette valeur moyenne est comprise dans les limites $\pm 1^m$ égale à $\frac{17,55}{18,55}$: la probabilité que cette erreur est comprise dans les limites $\pm 2^m$ est $\frac{8382}{8383}$.

On aura, à très peu près, la valeur de $2i\alpha$ en diminuant les valeurs de f, f', f'', f''' , respectivement du produit de 20,005 par les carrés des fractions $-\frac{3}{2}, -\frac{1}{2}, \frac{1}{2}, \frac{3}{2}$, ce qui donne $2i\alpha$ égal au quart de la somme de ces quatre valeurs, diminuée du produit de 20,005 par $\frac{5}{4}$ ou à $161^m, 173$. De là il est aisé de conclure que l'on aura la valeur fort approchée de $2i\alpha$ relative à chaque année, en faisant une somme des

quatre valeurs de f, f', f'', f''' correspondantes à l'année, en doublant cette somme et en lui ajoutant $\frac{1}{4}$ de la valeur de $2i6$ relative à la même année. On formera ainsi le Tableau suivant :

	$2i\alpha.$
1807	155,642 ^m
1808	161,946
1809	165,680
1810	164,700
1811	165,445
1812	163,546
1813	158,925
1814	153,490

On trouvera ici

$$2\varepsilon = 303,812,$$

le poids P de l'erreur de la valeur moyenne 161,173 est donc 0,23699, d'où il suit que les erreurs également probables des valeurs moyennes de $2i6$ et de $2i\alpha$ sont dans le rapport de 1 à 2,80.

V. J'ai considéré les quadratures solsticiales suivantes :

1807...	13 juin	28 juin	12 juillet	6 décembre	22 décembre	
1808...	5 janvier	2 »	15 juin	1 ^{er} juillet	10 »	24 décembre
1809...	9 »	5 »	20 »	4 »	13 »	29 »
1810...	12 »	10 »	23 »	9 »	3 »	19 »
1811...	1 »	13 »	29 »	12 »	6 »	22 »
1812...	6 »	2 »	16 »	1 »	11 »	25 »
1813...	9 »	5 »	21 »	5 »	1 »	14 » 30 décembre
1814...	11 juin	24 »	10 juillet	4 décembre	19 »	
1815...	2 janvier					

J'ai pris, comme dans les quadratures précédentes, l'excès de la haute mer du matin sur la basse mer du soir, relativement au jour même de la syzygie et aux trois jours qui la suivent. J'ai fait, pour chaque année, une somme des excès relatifs à chacun de ces jours, en doublant les résultats relatifs à la quadrature intermédiaire entre les quadratures considérées dans chaque solstice. J'ai obtenu ainsi les résultats suivants :

1807	^m 28,720	^m 26,495	^m 25,310	^m 27,135
1808	28,830	25,780	25,345	27,215
1809	28,985	26,872	25,154	26,798
1810	29,817	26,217	26,655	28,261
1811	29,319	26,458	25,999	28,008
1812	28,108	25,818	25,820	27,711
1813	26,585	24,909	26,235	28,685
1814	27,196	24,431	25,446	28,383

L'ensemble de ces hauteurs donne, en mètres,

$$f = 227^m,560, \quad f' = 206^m,980, \quad f'' = 205^m,964, \quad f''' = 222^m,196,$$

d'où l'on tire

$$\zeta = 9^m,203, \quad \zeta' = -29^m,3198, \quad \zeta'' = 227^m,4592.$$

L'expression $\zeta t^2 + \zeta' t + \zeta''$ devient ainsi

$$204^m,0917 + 9^m,203(t - 1,5929)^2,$$

ce qui donne

$$2i6 = 9^m,203,$$

$$2i\alpha = 203^m,948;$$

on aura ensuite, comme dans le numéro précédent,

$$k' + u = 1,5976 + \frac{1}{4}.$$

L'intervalle pris pour unité est ici 1^h,04796, et la valeur de k' relative à ces marées quadratures est 0^h,20972, d'où l'on tire, pour la quantité u dont le minimum de la marée suit les quadratures solsticiales,

$$u = 1^h,5907.$$

Les marées quadratures équinoxiales ont donné, pour u , 1^h,4977; les marées syzygies équinoxiales ont donné 1^h,4810; les marées syzygies solsticiales ont donné 1^h,6136. La moyenne de ces valeurs est

$$u = 1^h,5458.$$

L'ensemble des syzygies anciennes m'a donné, dans le Livre IV de la *Mécanique céleste*,

$$u = 1^h, 56445;$$

la différence est insensible.

Déterminons la probabilité de la valeur de ζ ou de $2i6$. Ces valeurs, relatives à chacune des huit années et multipliées par 8, sont :

	$2i6.$
1807.....	$8^m, 100$
1808.....	$9, 840$
1809.....	$7, 514$
1810.....	$10, 412$
1811.....	$9, 740$
1812.....	$8, 362$
1813.....	$8, 252$
1814.....	$11, 404$

La somme des carrés des différences de ces valeurs à la moyenne 9,203 est 12,6813; on trouve ainsi le poids P de la valeur moyenne égal à 2,83882, d'où il est aisé de conclure la probabilité que l'erreur de cette valeur est comprise dans les limites $\pm 1^m$ égale $\frac{57,23}{58,23}$. La probabilité que cette erreur est comprise dans les limites $\pm 1^m, 5$ est $\frac{2839}{2840}$.

On aura, à très peu près, les valeurs de $2i\alpha$ par la méthode du numéro précédent; j'ai formé ainsi le Tableau suivant :

	$2i\alpha.$
1807.....	$205^m, 195$
1808.....	$202, 040$
1809.....	$206, 226$
1810.....	$208, 885$
1811.....	$207, 393$
1812.....	$204, 461$
1813.....	$202, 513$
1814.....	$196, 657$

La valeur moyenne est 204,171; on a ici

$$2s = 223,406;$$

d'où l'on conclut le poids P de l'erreur moyenne égal à 0,32228. Ainsi les erreurs également probables des valeurs de $2i\delta$ et de $2i\alpha$ sont entre elles comme 1 à 2,9679.

La différence moyenne des valeurs de $2i\alpha$, relative aux quadratures des solstices et des équinoxes, est $42^m,998$; on trouvera, par ce qui précède, le poids P de cette différence égal à 0,13656. C'est aussi le poids de la somme 365,345 de ces valeurs. De là il suit que la probabilité d'une erreur négative, égale ou supérieure à + 2,5983, est

$$\frac{1}{11,4564}.$$

Maintenant, si l'on compare ces valeurs de $2i\alpha$, leur différence, montre avec évidence l'influence des déclinaisons des astres sur ces marées. Cette influence est pareillement indiquée avec une extrême probabilité par les valeurs de $2i\delta$; celle qui est relative aux marées quadratures équinoxiales s'élève à $20^m,005$, tandis que la valeur relative aux marées quadratures solsticiales n'est que de $9^m,203$. D'après la probabilité des erreurs de ces valeurs, déterminée ci-dessus, on voit qu'une erreur de 9^m dans chacune d'elles est invraisemblable, et qu'il est par conséquent impossible de les faire coïncider.

Les valeurs de $2i\alpha$ et de $2i\delta$, relatives aux marées syzygies et quadratures dans les équinoxes et dans les solstices, sont les résultats des observations, les plus propres à vérifier la théorie de ces phénomènes, fondée sur la loi de la pesanteur universelle; mais, avant que de les comparer à cette théorie, je vais les comparer avec les résultats semblables que j'ai déduits, dans le Livre IV de la *Mécanique céleste*, des observations faites à Brest un siècle auparavant.

VII. Les résultats de ces observations anciennes sont relatifs à vingt-quatre syzygies et à vingt-quatre quadratures, tandis que ceux des observations modernes se rapportent à soixante-quatre syzygies et à soixante-quatre quadratures. Il faut donc, pour comparer aux résultats anciens les résultats modernes, diminuer ceux-ci dans le rapport de 3 à 8; on aura ainsi :

	Observations	
	anciennes.	modernes.
<i>Syzygies équinoxiales.</i>		
48 α	^m 154,260	^m 150,235
48 δ	3,3542	3,1623
<i>Syzygies solsticiales.</i>		
48 α	137,766	132,371
48 δ	2,2227	1,9451
<i>Quadratures équinoxiales.</i>		
48 α	60,319	58,033
48 δ	7,5019	7,495
<i>Quadratures solsticiales.</i>		
48 α	76,480	75,517
48 δ	3,4511	3,4100

On voit, par l'inspection de ce Tableau, que les résultats des observations modernes s'accordent avec ceux des observations anciennes aussi bien qu'on peut le désirer, vu surtout la petite différence que doivent y produire les déclinaisons de la Lune, plus grandes aux époques des anciennes observations qu'aux époques des observations modernes. On voit encore que les valeurs de $2i\alpha$ indiqueraient des marées plus fortes maintenant qu'au commencement du dernier siècle d'environ $\frac{1}{34}$, si l'on était bien certain de l'exactitude de la graduation de l'échelle qui a servi aux observations anciennes.

VIII. Comparons maintenant les résultats des observations avec ceux de la théorie de la pesanteur universelle. J'ai donné, dans le Livre IV de la *Mécanique céleste*, les formules nécessaires à cette comparaison; mais je vais ici reprendre cet objet par une nouvelle analyse. Ma théorie des marées, exposée dans le Livre cité, repose sur ce principe, savoir, que l'état d'un système de corps, dans lequel les conditions primitives du mouvement ont disparu par les résistances qu'il

éprouve, est périodique comme les forces qui l'animent. Ce principe, combiné avec celui de la coexistence des oscillations très petites, explique, d'une manière singulièrement heureuse, tous les phénomènes des marées, indépendants des circonstances locales. Les forces productrices de ces phénomènes, relatives à l'action d'un astre L, sont, comme on le voit dans le n° 16 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, exprimées par les différences partielles de la fonction

$$(a) \quad \frac{3L}{2r^3} [\sin \nu \cos \theta + \cos \nu \sin \theta \cos(nt + \omega - \psi)]^2,$$

en désignant par L la masse de l'astre, par r sa distance au centre de la Terre, par ν sa déclinaison, par ψ son ascension droite comptée de l'intersection de son orbite avec l'équateur, et par φ sa distance angulaire à cette intersection : $nt + \omega$ est l'angle horaire de cette intersection et θ est le complément de la latitude du port. Soit ε l'inclinaison de l'orbite à l'équateur; on aura, par les formules de la Trigonométrie sphérique,

$$\begin{aligned} \sin \nu &= \sin \varepsilon \sin \varphi, \\ \cos \nu \sin \psi &= \cos \varepsilon \sin \varphi, \\ \cos \nu \cos \psi &= \cos \varphi, \\ \cos^2 \nu &= \frac{1}{2}(1 + \cos^2 \varepsilon) + \frac{1}{2} \sin \varepsilon \cos 2\varphi, \\ \cos^2 \nu \sin 2\psi &= \cos \varepsilon \sin 2\varphi, \\ \cos^2 \nu \cos 2\psi &= \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon + \frac{1}{2}(1 + \cos^2 \varepsilon) \cos 2\varphi. \end{aligned}$$

La formule (a) devient ainsi

$$\begin{aligned} & \frac{3L}{2r^3} \left[\frac{1}{2} \cos^2 \theta \sin^2 \varepsilon + \frac{1}{2} \sin^2 \theta (1 + \cos^2 \varepsilon) - \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon (\cos^2 \theta - \frac{1}{2} \sin^2 \theta) \cos 2\varphi \right] \\ & + \frac{3L}{2r^3} \sin \theta \cos \theta [\sin \varepsilon \cos \varepsilon \sin(nt + \omega) \\ & \quad - \frac{1}{2} \sin \varepsilon (1 + \cos \varepsilon) \sin(nt + \omega - 2\varphi) \\ & \quad + \frac{1}{2} \sin \varepsilon (1 - \cos \varepsilon) \sin(nt + \omega + 2\varphi)] \\ & + \frac{3L}{4r^3} \sin^2 \theta \left[\cos^2 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi) \right. \\ & \quad \left. + \sin^2 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt + \omega + 2\varphi) + \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon \cos(2nt + 2\omega) \right]. \end{aligned}$$

Si, comme nous l'avons fait, on ne considère dans les observations des marées que l'excès d'une haute mer sur l'une des deux basses mers voisines; si, de plus, on prend ces excès en nombre égal dans les syzygies et dans les quadratures des équinoxes du printemps et d'automne, et des solstices d'hiver et d'été; enfin, si, comme nous l'avons fait encore, pour détruire l'effet des variations de la parallaxe lunaire, on considère les trois syzygies ou les trois quadratures les plus voisines de l'équinoxe ou du solstice, en doublant les observations relatives à la syzygie intermédiaire, les résultats de l'observation ne dépendront que des inégalités relatives aux angles $2nt + 2\omega$, $2nt + 2\omega - 2\varphi$, $2nt + 2\omega + 2\varphi$, inégalités dont la période est d'environ un demi-jour, et dont les deux premières sont, dans nos ports, beaucoup plus grandes que toutes les inégalités des marées. $\sin^4 \frac{1}{2} \varepsilon$ est un coefficient toujours très petit dans les observations que nous avons considérées et au milieu desquelles l'inclinaison de l'orbe lunaire à l'équateur est parvenue à son minimum. On peut donc négliger le terme que ce coefficient multiplie, et alors les flux partiels, dont les périodes sont d'environ un demi-jour, dépendent des termes

$$\frac{3L}{4r^3} \sin^2 \theta \cos^4 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi) + \frac{3L}{8r^3} \sin^2 \theta \sin^2 \varepsilon \cos(2nt + 2\omega).$$

Ces termes produisent, comme on l'a vu dans le n° 7 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, deux flux partiels que l'on peut représenter par

$$A \frac{L}{r^3} \cos^4 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt - 2mt - 2\lambda) + \frac{1}{4} B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos(2nt - 2\gamma),$$

mt étant le moyen mouvement de l'astre L dans son orbite, A , B , λ et γ sont des constantes dépendantes des circonstances locales du port.

Ces deux flux sont les mêmes que ceux qui seraient produits par deux astres mus dans le plan de l'équateur, à la distance r du centre de la Terre, et dont le premier, représenté par $L \cos^4 \frac{\varepsilon}{2}$, aurait le même moyen mouvement que l'astre L dans son orbite et passerait en

même temps que lui par l'intersection de cette orbite avec le plan de l'équateur. Le second astre, représenté par $\frac{1}{2}L \sin^2 \varepsilon$, correspondrait constamment au point de cette intersection. Le maximum des hautes marées de l'astre L a lieu vers la conjonction ou l'opposition des deux astres fictifs, lorsque la haute mer du premier coïncide avec celle du second. Le minimum des hautes marées a lieu vers les quadratures de ces astres fictifs, lorsque la haute mer du premier coïncide avec la basse mer du second. Ce maximum et ce minimum donneront donc le rapport de leurs actions et, par conséquent, la fraction $\frac{A}{B}$. Si cette fraction surpasse l'unité, l'action de l'astre L est augmentée par les circonstances locales et par le mouvement mt de l'astre dans son orbite, ce dont j'ai fait voir la possibilité dans le n° 18 du Livre IV de la *Mécanique céleste*; $\cos^4 \frac{\varepsilon}{2}$ est égal à $\cos \varepsilon + \sin^4 \frac{\varepsilon}{2}$. Sans l'accroissement dû au mouvement de l'astre fictif $L \cos^4 \frac{\varepsilon}{2}$, la hauteur de la mer qu'il produit serait, en négligeant $\sin^4 \frac{\varepsilon}{2}$,

$$B \frac{L}{r^3} \cos \varepsilon \cos(2nt - 2mt - 2\lambda).$$

L'accroissement en hauteur de la mer, dû au mouvement de l'astre L, est donc

$$(A - B) \frac{L}{r^3} \cos \varepsilon \cos(2nt - 2mt - 2\lambda),$$

ce qui est conforme au n° 20 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, en observant que B est ce que nous avons nommé 2P dans le numéro cité, et que $(A - B) \cos \varepsilon$ est ce que nous avons désigné par

$$-4mPQ \cos \varepsilon.$$

Supposons maintenant que les quantités L, r, m, A, ε , λ et γ se rapportent au Soleil, et marquons d'un trait les mêmes quantités relatives à la Lune; on aura, par l'action réunie de ces deux astres, et en n'ayant égard qu'aux inégalités dont la période est d'environ un demi-

jour, la hauteur de la mer au-dessus de son niveau, due à l'action du Soleil et de la Lune, égale à

$$A \frac{L}{r^3} \cos^2 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt - 2mt - 2\lambda) + \frac{1}{2} B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos(2nt - 2\gamma) \\ + A' \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} \cos(2nt - 2m't - 2\lambda') + \frac{1}{2} B' \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos(2nt - 2\gamma'),$$

la constante B devant être la même pour le Soleil et pour la Lune, parce que les cosinus des angles $2nt - 2\gamma$ et $2nt - 2\gamma'$ varient à très peu près de la même manière, vu la lenteur du mouvement des nœuds de l'orbe lunaire. La différence des quantités γ et λ serait nulle si m était nul; nous la supposons donc proportionnelle à m et égale à $m\delta$, en sorte que l'on ait $\lambda = \gamma - m\delta$. On aura pareillement $\lambda' = \gamma - m'\delta$; γ' serait égale à γ si l'intersection de l'orbe lunaire avec l'équateur coïncidait avec l'équinoxe du printemps. En comptant les angles nt , mt et $m't$ de cet équinoxe, et désignant par δ l'ascension droite de l'intersection de l'orbe lunaire avec l'équateur, on aura

$$\gamma' = \gamma + \delta.$$

Cela posé, lorsque la marée syzygie est parvenue à sa plus grande hauteur, les cosinus des deux angles

$$2nt - 2mt - 2\lambda, \quad 2nt - 2m't - 2\lambda'$$

sont très peu différents de l'unité. En supposant donc la demi-circonférence dont le rayon est l'unité égale à π , et

$$nt - mt - \lambda = i\pi + q,$$

$$nt - m't - \lambda' = i'\pi + q',$$

i et i' étant des nombres entiers, q et q' seront de petites quantités, et l'on aura, à fort peu près,

$$\cos(2nt - 2mt - 2\lambda) = 1 - 2q^2,$$

$$\cos(2nt - 2m't - 2\lambda') = 1 - 2q'^2;$$

on aura ensuite

$$t = \frac{i\pi + q + \lambda}{n - m} = \frac{i'\pi + q' + \lambda'}{n - m'};$$

d'où, en substituant pour λ' sa valeur $\lambda - (m' - m)\epsilon$ et faisant

$$\epsilon' = (m' - m)\epsilon - \frac{\lambda(m' - m)}{n - m} - \frac{i\pi(m' - m)}{n - m} - (i' - i)\pi,$$

on tire

$$q' = \frac{n - m'}{n - m} q + \epsilon'.$$

L'expression précédente de la hauteur de la mer devient ainsi, en substituant, pour t , sa valeur précédente et, pour γ , $\lambda + m\epsilon$,

$$\begin{aligned} & A \frac{L}{r^2} (1 - 2q^2) \cos^2 \frac{\epsilon}{2} + A' \frac{L'}{r'^2} (1 - 2q'^2) \cos^2 \frac{\epsilon'}{2} \\ & + \frac{1}{2} B \frac{L}{r^2} \sin^2 \epsilon \cos \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - 2m\epsilon + \frac{2nq}{n - m} \right] \\ & + \frac{1}{2} B \frac{L'}{r'^2} \sin^2 \epsilon' \cos \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - m\epsilon - 2\delta + \frac{2nq}{n - m} \right]. \end{aligned}$$

La condition de la haute mer exige que la différentielle de cette fonction soit nulle; en la différentiant donc et observant que l'on a

$$dq = (n - m) dt,$$

$$dq' = (n - m') dt,$$

on aura

$$\begin{aligned} 0 = & -4A \frac{L}{r^2} (n - m) q \cos^2 \frac{\epsilon}{2} - 4A' \frac{L'}{r'^2} (n - m') q' \cos^2 \frac{\epsilon'}{2} \\ & - nB \frac{L}{r^2} \sin^2 \epsilon \left\{ \sin \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - 2m\epsilon \right] \right. \\ & \quad \left. + \frac{2nq}{n - m} \cos \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - 2m\epsilon \right] \right\} \\ & - nB \frac{L'}{r'^2} \sin^2 \epsilon' \left\{ \sin \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - 2m\epsilon - 2\delta \right] \right. \\ & \quad \left. + \frac{2nq}{n - m} \cos \left[\frac{2m(i\pi + \lambda)}{n - m} - 2m\epsilon - 2\delta \right] \right\}; \end{aligned}$$

ce qui donne, en faisant, pour abrégér,

$$2A \frac{L}{r^3} \cos^2 \frac{\varepsilon}{2} = a, \quad 2A' \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} = a',$$

$$B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos \left(2m \frac{\pi + \lambda}{n - m} - 2m\varepsilon \right) \\ + B \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos \left(2m \frac{i\pi + \lambda}{n - m} - 2m\delta - 2\delta \right) = b,$$

$$B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \sin \left(2m \frac{i\pi + \lambda}{n - m} - 2m\varepsilon \right) \\ + B \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \sin \left(2m \frac{i\pi + \lambda}{n - m} - 2m\delta - 2\delta \right) = 2h,$$

les valeurs suivantes :

$$q = - \frac{(n - m) [(n - m') a' \delta' + nh]}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b}, \\ q' = \frac{[(n - m)^2 a + n^2 b] \delta' - (n - m') nh}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b}.$$

L'expression entière de la hauteur de la marée au-dessus de la basse mer, expression double de la valeur précédente de la haute mer, devient ainsi, à très peu près, en négligeant le carré de h , à cause de son extrême petitesse, surtout dans les équinoxes et dans les solstices,

$$a + a' + b - \frac{2a' [(n - m)^2 a + n^2 b] \delta^2 + 4n(n - m') a' h \delta'}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b}.$$

Si l'on suppose, dans les expressions de δ' , b et h ,

$$i' - i = i'', \quad i = i''' + s,$$

et si l'on nomme δ'' , b' et h' ce que deviennent ces expressions lorsqu'on y change i en i''' , la fonction précédente devient, à très peu près,

$$a + a' + b' - \frac{2ns\pi h'}{n - m} \\ - 2a' \frac{\left\{ [(n - m)^2 a + n^2 b'] \left[\frac{s^2 \pi^2 (m' - m)^2}{(n - m)^2} - 2\delta'' s \pi \frac{m' - m}{n - m} + \delta''^2 \right] \right.}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b'} \\ \left. - 2n(n - m') \left[\delta'' - \frac{s\pi(m' - m)}{n - m} \right] \left(h' + \frac{ms\pi}{n - m} b' \right) \right\}}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b'}.$$

Si l'on détermine les constantes δ et λ de l'expression de δ'' , de manière que le coefficient de la première puissance de s soit nul, cette fonction devient à très peu près, en observant que l'on peut négliger les termes affectés de $m^2 b'$, etc.,

$$a + a' + b' - \frac{2s^2\pi^2[aa'(m' - m)^2 - a'b'm^2 + a'b'm'^2]}{(n - m)^2a + (n - m')^2a' + n^2b'}$$

ou

$$(o) \quad a + a' + b' - \frac{2\left(s\pi\frac{m' - m}{n - m}\right)^2 a'}{a + a' + b'} \left(a + b' \frac{m' + m}{m' - m}\right) \left[1 + 2\frac{(m' - m)a' - mb'}{(n - m)(a + a' + b')}\right].$$

s étant supposé nul, on a la plus grande marée vers les syzygies. Si l'on fait successivement $s = \pm 1$, $s = \pm 2$, $s = \pm 3$, ..., on a les hautes marées qui suivent ou précèdent cette plus grande marée; et, en ne considérant que les nombres pairs de ces valeurs de s , on aura les plus hautes mers qui suivent ou précèdent cette plus haute mer d'un ou de plusieurs jours.

Au moment de la syzygie, $m't' - mt'$ est nul ou un multiple de la demi-circonférence, t' désignant le temps relatif à cette phase. Soit $t' + T$ le temps relatif à la plus haute mer; $nt - mt - \lambda$ et $nt - m't - \lambda'$ étant, au moment de cette marée, multiples de la demi-circonférence, $m't - mt - \lambda' + \lambda$ sera un multiple de la demi-circonférence; d'où il est aisé de conclure que

$$(m' - m)T - \lambda' + \lambda \quad \text{ou} \quad (m' - m)(T - \delta)$$

est égal à zéro, ce qui donne

$$T = \delta.$$

De là, il suit que

$$\cos(2nt - 2\gamma) \quad \text{ou} \quad \cos(2nt - 2mt - 2\lambda + 2mt - 2m\delta)$$

devient, au moment de la plus haute mer,

$$\cos(2mt - 2m\delta) \quad \text{ou} \quad \cos 2mt'.$$

Pareillement,

$$\cos(2mt - 2\gamma - 2\delta) = \cos(2mt' - 2\delta);$$

ainsi les cosinus de l'expression de \mathcal{E}' se rapportent à l'instant même de la syzygie, ce qui a également lieu pour les marées quadratures.

Soit p le carré du cosinus de la déclinaison du Soleil, à l'instant de la syzygie; on aura, par ce qui précède,

$$p = \frac{1 + \cos^2 \varepsilon}{2} + \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon \cos 2mt';$$

or on a

$$\cos^4 \frac{\varepsilon}{2} = \frac{1 + \cos^2 \varepsilon}{2} - \sin^4 \frac{\varepsilon}{2}.$$

En négligeant donc, comme nous l'avons fait, $\sin^4 \frac{\varepsilon}{2}$, on aura

$$\begin{aligned} 2A \frac{L}{r^3} \cos^4 \frac{\varepsilon}{2} + B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos 2mt' \\ = 2A \frac{L}{r^3} p - (A - B) \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos 2mt'. \end{aligned}$$

En nommant pareillement p' le carré du cosinus de la déclinaison de la Lune à l'instant de la syzygie, on aura

$$\begin{aligned} 2A' \frac{L'}{r'^3} \cos^4 \frac{\varepsilon'}{2} + B \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos(2m't' - 2\delta) \\ = 2A' \frac{L'}{r'^3} p' - (A' - B) \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos(2m't' - 2\delta). \end{aligned}$$

Dans les syzygies des solstices, mt' et $m't'$ sont augmentés de $\frac{\pi}{2}$. En désignant donc par $\frac{\pi}{2} + mt''$ et $\frac{\pi}{2} + m't''$ les angles mt' et $m't'$, ce qui revient à compter du solstice les arcs mt'' et $m't''$, on aura

$$\begin{aligned} \cos 2mt' &= -\cos 2mt'', \\ \cos(2mt' - 2\delta) &= -\cos 2(m't'' - \delta). \end{aligned}$$

En désignant par q et q' les carrés des cosinus des déclinaisons solaire

et lunaire à l'instant de la syzygie, on aura

$$\begin{aligned} 2A \frac{L}{r^3} \cos^2 \frac{\varepsilon}{2} + B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos 2mt' \\ = 2qA \frac{L}{r^3} + (A - B) \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos 2mt'', \\ 2A' \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} + B \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos (2m't' - 2\delta) \\ = 2q'A' \frac{L'}{r'^3} + (A' - B) \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos (2m't'' - 2\delta). \end{aligned}$$

On peut supposer que, dans l'ensemble des syzygies considérées ci-dessus, la somme des cosinus de $2mt'$ est égale à la somme des cosinus de $2mt''$, et que la somme des cosinus de $2m't' - 2\delta$ égale la somme des cosinus de $2m't'' - 2\delta$, parce que ces angles diffèrent peu de l'unité, et parce que leurs cosinus sont multipliés dans les expressions précédentes par les très petits facteurs

$$(A - B) \sin^2 \varepsilon \quad \text{et} \quad (A' - B) \sin^2 \varepsilon'.$$

En supposant donc que p et q expriment les sommes des carrés des cosinus des déclinaisons du Soleil aux instants des syzygies équinoxiales et solsticiales, et que p' et q' expriment les mêmes sommes pour la Lune, la somme des quantités $\sin^2 \varepsilon \cos 2mt'$ sera $p - q$, et la somme des quantités $\sin^2 \varepsilon' \cos (2m't' - 2\delta)$ sera $p' - q'$.

On aura donc, dans les syzygies équinoxiales,

$$2i\alpha = 2A \frac{L}{r^3} p + 2A' \frac{L'}{r'^3} p' - (A - B) (p - q) \frac{L}{r^3} - (A' - B) (p' - q') \frac{L'}{r'^3},$$

et, dans les syzygies solsticiales,

$$2i\alpha' = 2A \frac{L}{r^3} q + 2A' \frac{L'}{r'^3} q' + (A - B) \frac{L}{r^3} (p - q) + (A' - B) \frac{L'}{r'^3} (p' - q'),$$

$2i\alpha'$ étant la valeur de $2i\alpha$ relative aux syzygies solsticiales.

Dans les quadratures, la haute marée lunaire coïncide avec la basse marée solaire, ce qui revient à supposer $\frac{L}{r^3}$ négatif dans les expressions précédentes. De là il suit que, si l'on désigne par p , et q , les

carrés des cosinus des déclinaisons du Soleil dans les quadratures équinoxiales et solsticiales; si l'on désigne par p' et q' les carrés des cosinus des déclinaisons de la Lune dans les mêmes quadratures; enfin, si l'on nomme $2i\alpha''$ et $2i\alpha'''$ ce que devient $2i\alpha$ dans ces quadratures, on aura

$$2i\alpha'' = 2A' \frac{L'}{r'^3} q'_1 - 2A \frac{L}{r^3} p_1 + (A - B) \frac{L}{r^3} (p_1 - q_1) + (A' - B) \frac{L'}{r'^3} (p'_1 - q'_1),$$

$$2i\alpha''' = 2A' \frac{L'}{r'^3} p'_1 - 2A \frac{L}{r^3} q_1 - (A - B) \frac{L}{r^3} (p_1 - q_1) - (A' - B) \frac{L'}{r'^3} (p'_1 - q'_1).$$

J'ai observé, dans le n° 25 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, que, à raison de l'argument de la variation dans l'expression de la parallaxe lunaire, l'action de la Lune sur la mer est augmentée d'environ $\frac{1}{40}$ dans les syzygies et diminuée de la même quantité dans les quadratures. Ayant traité depuis, avec un soin particulier, la théorie de la Lune, dans le septième Livre de la *Mécanique céleste*, j'ai reconnu que cet accroissement et cette diminution sont un peu plus petits et qu'ils sont environ $\frac{1}{45}$ de la valeur moyenne ou, plus exactement, le produit de cette valeur par 0,022486, lorsque l'on considère, comme nous l'avons fait, autant de pleines que de nouvelles lunes.

Dans les syzygies que nous avons considérées, on a

$$p = 63,632467, \quad q = 54,260856,$$

$$p' = 63,546581, \quad q' = 56,879696,$$

$$p_1 = 63,635484, \quad q_1 = 54,301142,$$

$$p'_1 = 63,497242, \quad q'_1 = 56,962913,$$

et, par ce qui précède, on a

$$2i\alpha = 411^m, 359, \quad 2i\alpha' = 367^m, 468,$$

$$2i\alpha'' = 160^m, 850, \quad 2i\alpha''' = 203^m, 948.$$

On aura ainsi les quatre équations suivantes :

$$(1) \quad \left\{ \begin{aligned} 411^m, 359 &= 63,546581 \cdot 1,022486 \cdot 2A' \frac{L'}{r'^3} + 63,632467 \cdot 2A \frac{L}{r^3} \\ &\quad - 3,333442 \cdot 2(A' - B) \cdot 1,022486 \frac{L'}{r'^3} - 4,685805 \cdot 2(A - B) \frac{L}{r^3}, \end{aligned} \right.$$

$$(2) \left\{ \begin{aligned} 367^m,468 &= 56,879696.1,022486.2A' \frac{L'}{r'^3} + 54,260856.2A \frac{L}{r^3} \\ &+ 3,333442.2(A' - B).1,022486 \frac{L'}{r'^3} + 4,685805.2(A - B) \frac{L}{r^3}, \end{aligned} \right.$$

$$(3) \left\{ \begin{aligned} 160^m,850 &= 56,962913.0,977514.2A' \frac{L'}{r'^3} - 63,635484.2A \frac{L}{r^3} \\ &+ 3,267165.0,977514.2(A' - B) \frac{L'}{r'^3} + 4,667171.2(A - B) \frac{L}{r^3}, \end{aligned} \right.$$

$$(4) \left\{ \begin{aligned} 203^m,948 &= 63,497242.0,977514.2A' \frac{L'}{r'^3} - 54,301142.2A \frac{L}{r^3} \\ &- 3,267165.0,977514.2(A' - B) \frac{L'}{r'^3} - 4,667171.2(A - B) \frac{L}{r^3}. \end{aligned} \right.$$

Dans toutes ces équations, les valeurs $\frac{L'}{r'^3}$ et $\frac{L}{r^3}$ sont relatives aux moyennes distances de la Lune et du Soleil à la Terre.

Le système + (1) + (2) des équations précédentes donne

$$(5) \quad 778^m,708 = 120,426277.1,022486.2A' \frac{L'}{r'^3} + 117,893323.2A \frac{L}{r^3};$$

le système des équations + (3) + (4) donne

$$(6) \quad 364^m,798 = 120,460155.0,977514.2A' \frac{L'}{r'^3} - 117,936626.2A \frac{L}{r^3}.$$

De ces deux équations on tire

$$2A' \frac{L'}{r'^3} = 4^m,74788, \quad 2A \frac{L}{r^3} = 1^m,64658.$$

Le système des équations + (1) - (2) donne

$$(7) \left\{ \begin{aligned} 43^m,891 &= 6,666885.1,022486.2A' \frac{L'}{r'^3} + 9,371611.2A \frac{L}{r^3} \\ &- 6,666885.1,022486.2 \frac{A' - B}{A'} A' \frac{L'}{r'^3} - 9,371611.2 \frac{A - B}{A} A \frac{L}{r^3}; \end{aligned} \right.$$

le système des équations + (4) - (3) donne

$$(8) \quad \left\{ \begin{aligned} 43^m, 098 &= 6,534329.0,977514.2A' \frac{L'}{r'^3} + 9,334342.2A \frac{L}{r^3} \\ &- 6,534329.0,977514.2 \frac{A'-B}{A'} A' \frac{L'}{r'^3} - 9,334842.2 \frac{A-B}{A} A \frac{L}{r^3}. \end{aligned} \right.$$

En substituant pour $2A' \frac{L'}{r'^3}$ et $2A \frac{L}{r^3}$ leurs valeurs précédentes, l'équation (7) donne

$$(9) \quad 3,9054 = 32,3653 \frac{A'-B}{A'} + 15,4311 \frac{A-B}{A},$$

et l'équation (8) donne

$$(10) \quad 2,5983 = 30,3266 \frac{A'-B}{A'} + 15,3697 \frac{A-B}{A}.$$

Si l'on suppose $A' = (1+x)B$, xB sera l'accroissement de A' dû à la rapidité du mouvement de l'astre L' dans son orbite; alors on a

$$\frac{A'-B}{A'} = \frac{x}{1+x}.$$

On peut supposer ici, sans erreur sensible, cet accroissement proportionnel à la vitesse angulaire m' de l'astre dans son orbite et, dans ce cas,

$$A-B = \frac{m}{m'} x,$$

ce qui donne

$$\frac{A-B}{A} = \frac{mx}{m'-mx} = \frac{m}{m'} x,$$

en négligeant le carré de la petite fraction $\frac{m}{m'}$. On peut même supposer, sans erreur sensible, vu la petitesse de x ,

$$\frac{m}{m'} x = \frac{m}{m'} \frac{x}{1+x};$$

de plus

$$\frac{m}{m'} = 0,0748.$$

En ajoutant donc les équations (9) et (10), on aura

$$x = 0,11119,$$

ce qui donne

$$2B \frac{L'}{r'^3} = 4^m, 27279,$$

$$2B \frac{L}{r^3} = 1^m, 63289$$

et, par conséquent,

$$\frac{\frac{L'}{r'^3}}{\frac{L}{r^3}} = 2,6167.$$

On voit, par les équations (9) et (10), qu'une valeur positive de x , peu différente de $\frac{1}{9}$, est à la fois indiquée par les observations des marées syzygies et des marées quadratures.

On aura, d'une manière approchée, la probabilité de l'existence d'une valeur positive de x , en observant que, si elle n'existait pas, l'erreur de la différence 43,891 des valeurs de $2i\alpha$, relatives aux syzygies des équinoxes et des solstices, serait 3,9054 ou au-dessus, et, par le n° 3, sa probabilité est $\frac{1}{223,6}$. L'erreur de la différence 43,098 des valeurs de $2i\alpha$ relatives aux quadratures des solstices et des équinoxes serait 2,5983 ou au-dessus, et, par le n° 5, sa probabilité est $\frac{1}{11,4564}$. La probabilité de l'existence simultanée de ces erreurs est le produit des deux probabilités précédentes : elle est donc $\frac{1}{2562}$, en sorte que la probabilité d'une valeur positive de x est $\frac{2561}{2562}$.

Les observations anciennes des marées syzygies m'ont donné, pour x , 0,10637 (*Mécanique céleste*, Livre IV, n° 26). Les observations anciennes des marées quadratures m'ont donné, pour x , 0,1061, ce qui diffère très peu de la valeur précédente de x , qui me semble préférable, à cause du plus grand nombre d'observations que nous venons d'employer. L'existence d'une valeur de x positive étant donc à la fois prouvée par les observations anciennes et modernes, il me semble impossible de la révoquer en doute.

Les observations anciennes m'ont donné

$$2A' \frac{L'}{r'^3} = 4^m, 6740, \quad \frac{2AL}{r^3} = 1^m, 5750;$$

ces valeurs diffèrent peu des précédentes, $4^m, 74788$ et $1^m, 64658$. La somme des valeurs de 48α est $416,156$ par les observations anciennes, et $430,825$ par les observations modernes; il faut donc, pour comparer les valeurs anciennes et modernes de $2A' \frac{L'}{r'^3}$ et de $\frac{2AL}{r^3}$, multiplier les valeurs modernes par la fraction $\frac{416,156}{430,825}$, et alors elles deviennent $4^m, 5968$ et $1^m, 5905$; mais, les valeurs modernes étant fondées sur un plus grand nombre d'observations, elles doivent être préférées.

Le rapport de $\frac{L'}{r'^3}$ à $\frac{L}{r^3}$ est un élément important de l'Astronomie. Le rapport précédent donne $\frac{1}{69,3}$ pour le rapport de la masse de la Lune à celle de la Terre; il donne encore, en secondes décimales, le coefficient de la nutation égal à $29'', 940$, ce qui correspond à $9'', 70$ en secondes sexagésimales.

Newton a déterminé le rapport des actions du Soleil et de la Lune sur la mer dans la proposition 37 du Livre III des *Principes mathématiques de la Philosophie naturelle*. Il suppose, d'après les observations de Sturmius, qu'aux jours des équinoxes la marée, à Bristol, est de quinze pieds dans les quadratures et de vingt-cinq pieds dans les syzygies, et il en conclut que, dans les moyennes distances du Soleil et de la Lune à la Terre, les actions de ces astres sur la mer sont dans le rapport de 1 à 4,4815. Pour déterminer ce rapport, Newton observe que le maximum des marées syzygies et le minimum des marées quadratures n'ont pas lieu les jours mêmes de ces phases, mais environ quarante-trois heures sexagésimales après leur arrivée. A ce moment, la Lune s'est éloignée sensiblement du Soleil, ce qui, selon ce grand géomètre, doit affaiblir l'action solaire dans le rapport du cosinus du double de cette distance à l'unité. Mais cela n'est pas exact; et l'on a vu précédemment qu'il faut, pour avoir le maximum ou le minimum des marées, supposer cette distance nulle, comme au moment de la

phase, et employer les déclinaisons des astres qui ont lieu à ce moment. C'est ce que Newton avait fait dans la première édition de son Ouvrage. Il a pensé, dans les deux éditions suivantes, qu'il obtiendrait plus d'exactitude en considérant les actions des astres à l'instant même de la marée. Ce n'est pas le seul exemple des erreurs que l'on commet en cherchant à s'approcher de la vérité.

IX. Considérons maintenant le coefficient de $2i6$; ce coefficient, par ce qui précède, est, dans les syzygies des équinoxes,

$$(x) \quad \frac{2a'(a + b' \frac{m' + m}{m' - m})}{a + a' + b'} \left(2\pi \frac{m' - m}{n - m} \right)^2 \left[1 + \frac{2a'(m' - m) - 2mb'}{(n - m)(a + a' + b')} \right];$$

on peut faire disparaître le terme $\frac{2a'(m' - m) - 2mb'}{(n - m)(a + a' + b')}$, en observant que le retard journalier des marées syzygies est, à fort peu près, $\frac{a'(m' - m) - mb'}{(n - m)(a + a' + b')}$, comme on le verra dans la suite; d'où il suit que, si l'on prend pour unité de temps, comme nous l'avons fait ci-dessus, l'intervalle de deux marées syzygies d'un jour à l'autre, et si l'on désigne par ν le mouvement synodique de la Lune dans cet intervalle, la formule de la hauteur des marées deviendra, pour le nombre t d'intervalles, à partir du maximum,

$$(y) \quad a + a' + b' - \frac{2a'(a + b' \frac{m' + m}{m' - m})}{a + a' + b'} t^2 \nu^2.$$

Voyons maintenant comment on peut y faire entrer les inégalités du mouvement lunaire. Si l'on développe, dans une série d'angles croissants proportionnellement au temps, la fonction

$$2 \frac{L'}{r'^2} \left[\cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi') + \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon' \cos(2nt + 2\omega) \right] \\ + 2 \frac{L}{r^2} \left[\cos^2 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi) + \frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon \cos(2nt + 2\omega) \right],$$

en désignant cette série par

$$b \cos(2nt + 2\omega) + b' \cos(2nt + 2\omega - 2mt) \\ + b'' \cos(2nt + 2\omega - 2m't) + b''' \cos(2nt + 2\omega - 2m''t) + \dots,$$

chacun de ces termes produira un flux partiel, dont la somme sera de la forme

$$\begin{aligned} & b \cos(2nt - 2\gamma) + a \cos(2nt - 2mt - 2\lambda) \\ & + a' \cos(2nt - 2m't - 2\lambda') \\ & + a'' \cos(2nt - 2m''t - 2\lambda'') + \dots \end{aligned}$$

Le plus grand flux possible a lieu lorsque tous les cosinus deviennent égaux à l'unité. Supposons qu'à partir de cet état on ait

$$\begin{aligned} nt - \gamma &= s\pi + p, \\ nt - mt - \lambda &= i\pi + nq, \\ nt - m't - \lambda' &= i'\pi + q', \\ &\dots\dots\dots \end{aligned}$$

En réduisant en série l'expression précédente de la hauteur des marées, elle deviendra

$$b + a + a' + a'' + \dots - 2bp^2 - 2aq^2 - 2a'q'^2 - \dots$$

La supposition d'une grande marée donne la différentielle de cette fonction nulle, et par conséquent

$$bp = -aq - a'q' - a''q'' - \dots,$$

à cause de

$$dp = dq = dq' = \dots,$$

toutes ces différentielles étant à très peu près égales à $n dt$. Maintenant les équations

$$\begin{aligned} nt - \gamma &= s\pi + p, \\ nt - mt - \lambda &= i\pi + q \end{aligned}$$

donnent

$$q = p \frac{n-m}{n} - \frac{ms\pi}{n} - (i-s)\pi - \lambda + \frac{n-m}{n} \gamma.$$

En faisant $i-s=s'$ et déterminant γ et λ , de manière que $-s'\pi - \lambda + \frac{n-m}{n} \gamma$ soit nul, on aura, à très peu près,

$$q = p - \frac{ms\pi}{n},$$

à cause de la petitesse de m relativement à n ; on aura pareillement

$$q' = p - \frac{m's\pi}{n},$$

.....

et alors on aura

$$p = \frac{s\pi}{n} \frac{am + a'm' + a''m'' + \dots}{b + a + a' + a'' + \dots} = \frac{s\pi}{n} p',$$

en exprimant par p' la quantité

$$\frac{am + a'm' + \dots}{b + a + a' + \dots}.$$

L'expression de la hauteur de la mer devient ainsi

$$b + a + a' + \dots - 2 \left(\frac{s\pi}{n} \right)^2 [bp'^2 + a(p' - m)^2 + a'(p' - m')^2 + \dots].$$

Considérons le terme

$$2 \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi')$$

de l'expression des forces perturbatrices. Soit $h \sin(lt - \delta')$ une des inégalités de φ' qui devienne nulle constamment au moment des syzygies. En n'ayant égard qu'à cette inégalité et négligeant le carré de h , le terme précédent devient

$$2 \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} [\cos(2nt + 2\omega - 2m't) + h \cos(2nt + 2\omega - 2m't - lt + \delta') - h \cos(2nt + 2\omega - 2m't + lt - \delta')],$$

ce qui produit, dans l'expression de la hauteur de la mer, trois termes de la forme

$$(i) \quad \begin{cases} a' \cos(2nt - 2m't - 2\lambda') \\ + a'h' \cos(2nt - 2m't - lt - 2\lambda'') \\ - a'h'' \cos(2nt - 2m't + lt - 2\lambda''). \end{cases}$$

Il en résulte, par ce qui précède, dans l'expression du maximum de la marée, les trois termes $a' + a'h' - a'h''$; h' et h'' seraient égaux à h , si

l'action des astres n'était point accrue par la rapidité de leur mouvement. Mais on a vu précédemment que cette augmentation, que nous avons désignée par x , est $\frac{1}{9}$ environ pour la Lune, d'où il suit que l'on a, à fort peu près, en supposant, comme nous l'avons fait, l'accroissement proportionnel au mouvement de l'astre dans son orbite,

$$a'h' = a'h + \frac{l}{2m'} x a'h,$$

$$a'h'' = a'h - \frac{l}{2m'} x a'h,$$

et qu'ainsi les trois termes

$$a' + a'h' - a'h''$$

se réduisent à

$$a' + \frac{l}{m'} x a'h.$$

Le second terme de cette quantité peut être négligé, sans erreur sensible, relativement à l'argument de la variation.

Les trois termes précédents produisent encore, dans l'expression de la hauteur de la marée, la quantité

$$- 2 \left(\frac{s\pi}{n} \right)^2 \left[a'(p' - m')^2 + a'h' \left(p' - m' - \frac{l}{2} \right)^2 - a'h'' \left(p' - m' + \frac{l}{2} \right)^2 \right];$$

elle se réduit, à très peu près, à

$$- 2 \left(\frac{s\pi}{n} \right)^2 \left\{ a'(p' - m' - hl)^2 + x \frac{l}{m'} a'h \left[(p' - m')^2 + \frac{l^2}{4} \right] \right\}.$$

Ce dernier terme peut être négligé sans erreur sensible. D'ailleurs, hl est l'accroissement de la vitesse angulaire de la Lune, en vertu de l'argument $h \sin(lt - \delta')$. Il suffit donc, pour avoir égard à cet argument, de prendre pour m' la vitesse angulaire de la Lune au moment de la syzygie.

La valeur de p' est

$$\frac{am + a'm' + a''m'' + \dots}{b + a + a' + a'' + \dots};$$

les trois termes (ϵ) introduisent dans le numérateur de cette expression les suivants :

$$a'm' + a'h'\left(m' + \frac{l}{2}\right) - a'h''\left(m' - \frac{l}{2}\right);$$

en substituant pour $a'h'$ et $a'h''$ leurs valeurs précédentes et négligeant x , ces trois termes se réduisent à $a'm' + a'h'l$, ce qui revient encore à prendre dans p' , au lieu de m' , la vitesse angulaire de la Lune.

De là il suit que l'on aura égard à toutes les inégalités du mouvement φ' de la Lune dans son orbite, en supposant, dans la formule (γ), que ν est le mouvement angulaire de cet astre pendant l'intervalle t .

Considérons maintenant l'influence des variations de r' , et supposons que $\frac{h}{r'} \cos(lt - \delta')$ soit une des inégalités de $\frac{1}{r'}$ ou de la parallaxe lunaire : il en résultera, dans la fonction

$$2 \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\epsilon'}{2} \cos(2nt + 2\omega - 2\varphi'),$$

les trois termes

$$2 \frac{L}{r'^3} \cos^2 \frac{\epsilon'}{2} \left[\begin{aligned} &\cos(2nt + 2\omega - 2m't) \\ &+ \frac{3}{2}h \cos(2nt + 2\omega - 2m't - lt + \delta') \\ &+ \frac{3}{2}h \cos(2nt + 2\omega - 2m't + lt - \delta') \end{aligned} \right],$$

ce qui produit, dans l'expression de la hauteur de la mer, les trois inégalités

$$\begin{aligned} &a' \cos(2nt - 2m't - \lambda') \\ &+ \frac{3}{2}a'h' \cos(2nt - 2m't - lt - 2\lambda') \\ &+ \frac{3}{2}a'h'' \cos(2nt - 2m't + lt - 2\lambda''), \end{aligned}$$

et, par conséquent, dans l'expression du maximum des marées, les trois termes

$$a' + \frac{3}{2}a'h' + \frac{3}{2}a'h''$$

ou simplement

$$a'(1 + 3h),$$

en substituant pour $a'h'$ et $a'h''$ leurs valeurs précédentes. On aura

donc égard à la variation du rayon vecteur dépendante de h , en augmentant la parallaxe lunaire de la quantité h .

Les termes précédents produisent encore, dans l'expression des marées, la quantité

$$- 2 \left(\frac{s\pi}{n} \right)^2 \left[a' (p' - m')^2 + \frac{3}{2} a' h' \left(p' - m' - \frac{l'}{2} \right)^2 + \frac{3}{2} a' h'' \left(p' - m' + \frac{l'}{2} \right)^2 \right].$$

Cette quantité se réduit, à fort peu près, à

$$- 2 \left(\frac{s\pi}{n} \right)^2 \left[a' (1 + 3h) (p' - m')^2 + 3 a' h \frac{l'^2}{4} \right].$$

Le premier terme revient à augmenter, dans le calcul de a' ou de l'action lunaire, la parallaxe lunaire de h . Le second terme devient

$$- 6 a' h \left(\frac{s\pi l'}{2n} \right)^2.$$

Le terme

$$\pm \frac{1}{2} \frac{L'}{r'^2} \sin^2 \varepsilon' \cos(2nt + 2\omega)$$

de l'expression des forces perturbatrices ajoutera, à fort peu près, à la hauteur des marées les termes

$$\pm \frac{a' (1 + 3h) \sin^2 \varepsilon'}{2(1 + x) \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2}} \left[1 - 6h \frac{(\frac{1}{2} s\pi l')^2}{n} \right].$$

De là il suit que l'on aura égard à la variation de r' en substituant, pour la parallaxe lunaire, sa valeur réduite dans une série ordonnée par rapport aux puissances du mouvement angulaire de la Lune pendant l'intervalle t , et en négligeant les puissances supérieures au carré de t .

Le seul terme de φ' qui soit constamment nul dans les syzygies et dans les quadratures est celui qui dépend de l'argument de la variation, et dans lequel $l = 2m' - 2m$. Alors la variation de r' produit le terme

$$- 6 a' h \left(1 + \frac{\frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon'}{\cos^2 \frac{\varepsilon'}{2}} \right) t^2 v^2.$$

Dans les syzygies, il faut ici, pour avoir α' , multiplier la valeur précédente de $2A' \frac{L'}{r'^3}$ par $1,022486 \frac{p'+q'}{2}$ et multiplier la valeur moyenne de ν par $1,02091$ pour avoir égard à l'argument de la variation. On aura

$$\alpha' h \left(1 \pm \frac{1}{2} \frac{\sin^2 \varepsilon'}{\cos^4 \frac{\varepsilon'}{2}} \right)$$

en multipliant la valeur de $2A' \frac{L'}{r'^3} \cdot 1,022486$ par $p'h$ dans les syzygies équinoxiales, et $q'h$ dans les syzygies solsticiales. $3h$ est égal à $0,022486$.

Dans les quadratures, on aura α' en multipliant la valeur de $2A' \frac{L'}{r'^3}$ par

$$\frac{p'_1 + q'_1}{2} 0,975514.$$

On aura ν en multipliant sa valeur moyenne par $0,97909$; $3h$ devient négatif et égal à $-0,022486$. On aura

$$\alpha' h \left(1 \pm \frac{1}{2} \frac{\sin^2 \varepsilon'}{\cos^4 \frac{\varepsilon'}{2}} \right)$$

en multipliant la valeur de $2A' \frac{L'}{r'^3} 0,975514$ par $q'h$ dans les quadratures équinoxiales, et par $p'h$ dans les quadratures solsticiales.

On aura généralement

$$a + a' + b' = 2i\alpha$$

et, par conséquent,

$$a' + b' = 2i\alpha - a';$$

et cela a lieu dans les équinoxes où b est positif, et dans les solstices où il est négatif. La formule (γ) devient ainsi

$$(z) \quad 2i\alpha - \frac{2a'(2i\alpha - a')}{2i\alpha} t^2 \nu^2;$$

cette formule s'étend aux quadratures comme aux syzygies : $2i\alpha - a'$ est négatif dans les quadratures; ν est le moyen mouvement synodique de la Lune dans un intervalle de $1,026736$ pour les syzygies équi-

noixiales, de $1^{\text{d}}, 028076$ pour les syzygies solsticiales, de $1^{\text{d}}, 056223$ pour les quadratures équinoxiales et de $1^{\text{d}}, 04796$ pour les quadratures solsticiales. Cela posé, on trouve dans les syzygies équinoxiales

$$2i6 = 9^{\text{m}}, 1065.$$

Les observations nous ont donné $8^{\text{m}}, 9446$. La différence $0^{\text{m}}, 01619$ est dans les limites des erreurs des approximations et des observations.

On trouve par la formule, dans les syzygies solsticiales,

$$2i6 = 6^{\text{m}}, 5817.$$

Les observations nous ont donné $5^{\text{m}}, 9273$. La différence $0^{\text{m}}, 5546$ est encore dans les limites des erreurs des approximations et des observations.

La formule donne, dans les quadratures équinoxiales,

$$2i6 = 19^{\text{m}}, 4392.$$

Les observations nous ont donné $20^{\text{m}}, 005$. La différence $0^{\text{m}}, 5658$ est encore dans les limites des erreurs des approximations et des observations.

Dans les quadratures solsticiales, la formule donne

$$2i6 = 9^{\text{m}}, 2722.$$

Les observations nous ont donné $9^{\text{m}}, 203$, ce qui s'accorde bien avec la théorie.

X. Je vais présentement considérer l'influence des distances de la Lune à la Terre sur les marées. J'ai choisi, pour cela, parmi les syzygies équinoxiales considérées ci-dessus, les dix-huit suivantes, dans lesquelles la Lune était vers son apogée ou vers son périgée :

	Apogée.	Périgée.
1807.....	{ 9 mars 8 avril 16 septembre	23 mars 2 septembre 1 ^{er} octobre
1808.....	27 mars	{ 12 mars 10 avril
1811.....	17 septembre	{ 2 septembre 2 octobre
1812.....	{ 28 mars 5 septembre 5 octobre	13 mars 11 avril 20 septembre

J'ai pris, comme ci-dessus, dans chaque équinoxe, l'excès de la haute marée du soir sur la basse marée du matin, du jour qui précède la syzygie, du jour même de la syzygie et des quatre jours qui la suivent, et j'ai doublé les résultats relatifs à la syzygie la plus voisine de l'équinoxe. En faisant ensuite une somme des résultats relatifs aux mêmes jours, j'ai obtenu les résultats suivants :

	Apogée.	Périgée.
1807	{ ^m 20,040 21,430 21,750 21,615 20,970 19,790	^m 24,385 27,590 29,710 29,105 27,860 24,280
1808 et 1811	{ 20,290 21,370 21,890 21,740 20,750 19,360	23,641 27,405 29,205 29,035 27,925 25,495
1812	{ 19,944 21,340 22,459 22,186 21,403 20,533	23,267 27,108 29,053 29,344 28,123 25,018

Si l'on ajoute les hauteurs correspondantes de chacun de ces trois groupes, on obtient les sommes suivantes :

Apogée.	Périgée.
^m 60,274	^m 71,293
64,140	82,103
66,099	87,768
65,541	87,484
63,123	83,908
59,683	73,803

Si l'on détermine la loi de ces nombres par les formules du n° I, on trouve

$$\text{Apogée... } 65^m,966 - 0^m,96496(t - 2,40281)^2,$$

$$\text{Périgée... } 88^m,457 - 2^m,52748(t - 2,5999)^2,$$

t étant, comme dans le n° I, le nombre des intervalles pris pour unité et écoulés depuis la haute mer du soir du jour qui précède la syzygie.

Si l'on désigne toujours par $2i\alpha$ et $2i\beta$ ce que nous avons désigné par là dans les n°s I et suivants, on aura $65^m,981$ et $80^m,497$ pour les valeurs respectives de $2i\alpha$ dans les hauteurs précédentes des marées apogées et périgées. La valeur de $2i\beta$ est près de trois fois plus grande dans le périgée que dans l'apogée : ainsi l'effet des distances de la Lune à la Terre se manifeste, non seulement dans les hauteurs des marées, mais encore d'une manière fort remarquable dans la loi de variation de ces hauteurs. La somme des deux valeurs de $2i\alpha$ est $154^m,478$. Elle se rapporte à vingt-quatre syzygies équinoxiales ; elle doit être, par conséquent, les $\frac{2}{3}$ de la valeur de $2i\alpha$ relative aux soixante-quatre syzygies équinoxiales du n° I, et qui est égale à $411^m,359$. Ces $\frac{2}{3}$ sont $154^m,260$, ce qui diffère très peu de la somme précédente. La somme des valeurs de $2i\beta$, relative aux marées apogées et périgées précédentes, est $3^m,5047$. La valeur de $2i\beta$, relative aux marées syzygies du n° I, est $8^m,9446$, dont les $\frac{2}{3}$ sont $3^m,4723$, ce qui ne diffère que de $\frac{1}{100}$ environ de la somme précédente.

Comparons maintenant les expressions précédentes à la théorie. La différence des deux valeurs de $2i\alpha$ est $22^m,291$; c'est l'effet du changement de la distance de la Lune à la Terre. Par ce qui précède, la hauteur de la marée due à l'action de la Lune sur la mer est, en

négligeant le carré de x ,

$$2A' \frac{L'}{r'^3} (1 + 3h) \left(1 + \frac{1}{2} \frac{\sin^2 \varepsilon'}{\cos^4 \frac{\varepsilon'}{2}} \right) \cos^4 \frac{\varepsilon'}{2} \\ + 2x \frac{hl}{m'} A' \frac{L'}{r'^3} (1 + 3h) \cos^4 \frac{\varepsilon'}{2} - 2xA' \frac{L'}{r'^3} (1 + 3h) \frac{\frac{1}{2} \sin^2 \varepsilon'}{\cos^4 \frac{\varepsilon'}{2}} \cos^4 \frac{\varepsilon'}{2},$$

r étant la moyenne distance de la Lune. Or on a, à très peu près, en ayant égard à l'équation du centre et à l'évection,

$$\frac{hl}{m'} + 1 = \frac{\bar{r}'^3}{r'^3};$$

ensuite

$$1 + 3h = \frac{\bar{r}'^3}{r'^3}.$$

L'expression précédente devient ainsi

$$2B \frac{L'}{r'^3} p' \frac{\bar{r}'^3}{r'^3} + 2B \frac{L'}{r'^3} x \frac{\bar{r}'^5}{r'^5} p' \cos^4 \frac{\varepsilon'}{2},$$

p' étant le carré du cosinus de la déclinaison de la Lune à l'instant de la syzygie. Il suit de là que l'on aura la première partie de l'effet du changement de la distance lunaire : 1° en multipliant dans chaque syzygie le carré du cosinus de la déclinaison de la Lune, à l'instant de la syzygie, par le cube du rapport de son demi-diamètre vrai à son demi-diamètre moyen égal à 2881",8; 2° en faisant une somme de ces produits relatifs aux douze syzygies périgées que nous avons considérées et dans chacune desquelles le demi-diamètre vrai a surpassé 3000", les syzygies dont on a doublé les résultats comptant toujours pour deux; 3° en retranchant de cette somme la somme des mêmes produits relatifs aux douze syzygies apogées; 4° enfin, en multipliant la différence de ces deux sommes par $2B \frac{L'}{r'^3}$. On trouve ainsi pour ce produit

$$4,59027 \cdot 2B \frac{L'}{r'^3}.$$

Pour avoir l'autre partie de l'effet de la variation des distances lunaires, il faut : 1° faire une somme des produits du carré du cosinus de la déclinaison lunaire par la cinquième puissance du rapport du demi-diamètre vrai de la Lune dans chaque syzygie périgée à son demi-diamètre moyen, 2881",8, et en retrancher la même somme relative aux syzygies apogées; 2° multiplier la différence par

$$2B \frac{L'}{r'^3} x \cos^4 \frac{e'}{2}.$$

On trouve ainsi pour ce produit

$$7,86126 x \cdot 2B \frac{L'}{r'^3} \cos^4 \frac{e'}{2}.$$

On voit que ces résultats sont conformes à ceux que j'ai obtenus par une autre méthode dans le n° 28 du Livre IV de la *Mécanique céleste*.

On peut prendre, pour $\cos^4 \frac{e'}{2}$, la quantité $\frac{p' + q'}{128}$, p' et q' étant les valeurs données dans le n° VIII. On aura ainsi, pour l'effet dû au changement des distances lunaires,

$$4,59027 \frac{2BL'}{r'^3} + 7,3961 x \frac{2BL'}{r'^3}$$

ou

$$4,59027 \frac{2A'L'}{r'^3} + 2,8058 x \frac{2BL'}{r'^3}.$$

Substituant pour $2A' \frac{L'}{r'^3}$ sa valeur trouvée dans le n° VIII, on aura

$$21^m,794 + 2,8058 x \frac{2BL'}{r'^3},$$

quantité qu'il faut égaler à l'effet observé, 22^m,291, ce qui donne

$$x \cdot 2,8058 \frac{2BL'}{r'^3} = 0^m,497.$$

Ainsi l'accroissement de l'action lunaire est encore indiqué par la comparaison des observations apogées et périgées lunaires. Les ob-

servations anciennes, que j'ai discutées dans le n° 28 du Livre IV de la *Mécanique céleste*, m'avaient paru indiquer le contraire; mais j'avais pris pour $4ia$ la somme des marées des deux jours qui suivent la syzygie; et l'on voit, par ce qui précède, que cette somme est sensiblement plus petite que $4ia$ dans les observations périgées, où la diminution des hauteurs des marées à partir du maximum est très rapide et beaucoup plus grande que dans les observations apogées. Il faut donc augmenter la différence $39^m,6961$ des marées syzygies apogées et périgées, donnée dans le numéro cité; et, d'après les résultats précédents, cette augmentation est $1^m,220$. Alors on a, par le numéro cité,

$$\frac{x}{1+x} 25^m,819 = 0^m,354;$$

ce qui donne, pour x , une valeur positive, et ce qui indique, par conséquent, un accroissement dans l'action lunaire dû aux circonstances locales. Mais toutes ces observations apogées et périgées sont trop peu nombreuses pour déterminer la valeur de x : il vaut beaucoup mieux employer, pour cet objet, les observations des équinoxes et des solstices. Peut-être aussi n'est-il pas très exact de supposer, comme nous le faisons, que l'accroissement de l'action d'un astre, dû aux circonstances locales, est proportionnel au mouvement de l'astre dans son orbite.

Nous allons maintenant comparer à la théorie la loi de diminution des marées, à mesure qu'elles s'éloignent de leur maximum dans l'apogée et dans le périgée de la Lune. Considérons d'abord l'apogée; cette diminution est composée de deux parties: la première est égale, par ce qui précède, à

$$- \frac{2a'(a+b')}{a+a'+b'} \epsilon^2 v^2,$$

v étant le mouvement réel de la Lune dans l'intervalle d'une marée syzygie à la marée correspondante du jour suivant. On aura a' en multipliant $2A' \frac{L'}{r'^3} \cos^4 \frac{\epsilon'}{2}$ par 12 et par le cube du rapport du demi-diamètre lunaire dans les douze marées syzygies apogées précédentes à

son demi-diamètre moyen; et l'on peut prendre pour $\cos^2 \frac{\epsilon'}{2}$ le rapport de $\frac{p' + q'}{2}$ à p' ; p' et q' étant donnés par le n° 7. Il faut employer pour v le mouvement de la Lune dans cette syzygie apogée, pendant l'intervalle t , qui est ici 1^d,0227331, et qui devient 1^d,0305744 dans les syzygies périgées.

La seconde partie est due à la variation de la distance lunaire, à partir de l'apogée, en ayant égard aux inégalités de l'équation du centre, de l'évection et de la variation. Cela posé, on trouve $-0^m,8711$ pour le coefficient de t^2 ; un calcul semblable donne $-2^m,9635$ pour ce coefficient dans les observations périgées. Les observations nous ont donné $-0^m,96496$ et $-2^m,52748$. La différence tient aux erreurs des observations et des approximations, et surtout à ce que, dans les observations précédentes, la Lune n'était point exactement, soit à son périgée, soit à son apogée, comme nous l'avons supposé dans le calcul.

XI. Je vais présenter ici quelques réflexions sur l'accroissement de l'action respective des astres par les circonstances locales. Supposons que le port soit situé à la jonction de deux canaux, qui lui transmettent le flux qui a lieu à leur embouchure. Soient

$$A \cos(2nt - 2mt - 2\lambda)$$

l'expression du flux transmis par le premier canal, et

$$B \cos(2nt - 2mt - 2\lambda')$$

le flux transmis par le second; le flux total dans le port sera exprimé par

$$C \cos(2nt - 2mt - 2Q),$$

en faisant

$$C = \sqrt{A^2 + B^2 + 2AB \cos(2\lambda' - 2\lambda)},$$

$$\sin 2Q = \frac{A \sin 2\lambda + B \sin 2\lambda'}{C}.$$

Les constantes A , B , λ et λ' dépendent de l'intensité du flux aux embouchures des canaux, de la longueur et de la figure de ces canaux.

Cependant, toutes choses égales d'ailleurs, A et B, et par conséquent C, sont proportionnels à la masse L de l'astre attirant; car, en doublant cette masse, on ne fait que réunir les deux flux partiels que produit chacune de ces moitiés. λ et λ' relatifs à chacun de ces flux ont également lieu pour le flux total; ils ne varient donc d'un astre à un autre qu'à raison de la différence des mouvements propres de ces astres. Ces mouvements étant supposés fort petits par rapport au mouvement de rotation de la Terre, il est naturel de faire

$$\lambda = (n - m)T, \quad \lambda' = (n - m)T',$$

T et T' étant les temps que les flux respectifs emploient à se transmettre des embouchures au port, et de supposer, comme nous l'avons fait, l'accroissement de l'action de l'astre dû aux circonstances locales proportionnel à m . Mais on voit que cela n'est pas rigoureux, en admettant même le principe de la coexistence des oscillations très petites, principe qui, vu la grandeur des oscillations de la mer dans le port de Brest, ne leur est pas exactement applicable; mais il résulte, de la précision avec laquelle les formules précédentes représentent les observations, que ces causes d'erreur sont peu considérables.

Des heures et des intervalles des marées.

XII. Pour déterminer les heures et les intervalles des marées, j'ai considéré, dans les syzygies que j'ai employées précédemment pour leurs hauteurs, les heures des basses mers du matin et des hautes mers du soir, des premiers et des seconds jours qui suivent ceux des syzygies, en doublant toujours les résultats relatifs à la syzygie la plus voisine de l'équinoxe ou du solstice. J'ai fait une somme des heures relatives à chaque année, et, en la divisant par 8, nombre des syzygies correspondantes, j'ai obtenu les résultats suivants. Les heures observées ont été comptées en temps vrai; mais il est facile de s'assurer que l'équation du temps disparaît des heures suivantes conclues de l'ensemble des syzygies.

SYZYGIES DES ÉQUINOXES.

Années.	Heure du premier jour après la syzygie.	Accroissement de l'heure au second jour.	Premier jour.	Accroissement.
	<i>Basse mer.</i>		<i>Haute mer.</i>	
1807.....	0,41988	0,027214	0,67795	0,026293
1808.....	0,42769	0,025608	0,68442	0,023785
1809.....	0,42418	0,025304	0,67943	0,024523
1810.....	0,43116	0,026997	0,68837	0,025781
1811.....	0,42448	0,025347	0,68125	0,025000
1812.....	0,42873	0,027691	0,68533	0,027604
1813.....	0,43611	0,028559	0,69262	0,027344
1814.....	0,42899	0,027170	0,68551	0,026476
Moyennes de ces valeurs.	0,42765	0,026736	0,68438	0,025901

SYZYGIES DES SOLSTICES.

Années.	Heure du premier jour après la syzygie.	Accroissement de l'heure au second jour.	Premier jour.	Accroissement.
	<i>Basse mer.</i>		<i>Haute mer.</i>	
1807.....	0,43255	0,026953	0,68841	0,026736
1808.....	0,42444	0,028342	0,68294	0,028212
1809.....	0,42044	0,026693	0,67769	0,028082
1810.....	0,42930	0,028082	0,68646	0,025694
1811.....	0,42036	0,027908	0,67791	0,028038
1812.....	0,42778	0,028906	0,68620	0,027604
1813.....	0,42813	0,028819	0,68498	0,028472
1814.....	0,42153	0,028906	0,67830	0,028906
Moyennes de ces valeurs.	0,42556	0,028076	0,68286	0,027718

Quadratures.

J'ai considéré pareillement, dans les quadratures que j'ai employées pour les hauteurs, les heures des hautes mers du matin et des basses mers du soir, du premier et du second jour qui suivent la quadrature, en doublant encore les résultats relatifs à la quadrature la plus voi-

sine de l'équinoxe ou du solstice. J'ai fait une somme des heures relatives à chaque année, et, en la divisant par le nombre des quadratures correspondantes, j'ai obtenu les résultats suivants :

QUADRATURES DES ÉQUINOXES.

Années.	Heure du premier jour après la quadrature.	Accroissement de l'heure au second jour.	Premier jour.	Accroissement.
	<i>Haute mer.</i>		<i>Basse mer.</i>	
1807.....	0,38589	0,061675	0,64948	0,063021
1808.....	0,39891	0,056250	0,66441	0,054123
1809.....	0,39097	0,055035	0,65417	0,057248
1810.....	0,40278	0,057118	0,66563	0,057639
1811.....	0,39058	0,054080	0,65655	0,053689
1812.....	0,38941	0,053038	0,65148	0,054774
1813.....	0,40439	0,052432	0,66658	0,053212
1814.....	0,39792	0,060156	0,65981	0,063715
Moyennes de ces valeurs.	0,39511	0,056223	0,65851	0,057178

QUADRATURES DES SOLSTICES.

Années.	Heure du premier jour après la quadrature.	Accroissement de l'heure au second jour.	Premier jour.	Accroissement.
	<i>Haute mer.</i>		<i>Basse mer.</i>	
1807.....	0,40469	0,050521	0,66806	0,048611
1808.....	0,40004	0,047129	0,66693	0,044924
1809.....	0,39470	0,045269	0,65816	0,045139
1810.....	0,40360	0,048437	0,66641	0,047396
1811.....	0,40147	0,044097	0,66220	0,046137
1812.....	0,40312	0,049653	0,66545	0,050347
1813.....	0,41398	0,047483	0,67596	0,047396
1814.....	0,41059	0,051042	0,67352	0,049132
Moyennes de ces valeurs.	0,40402	0,047960	0,66709	0,047385

XIII. L'ensemble des observations syzygies donne, en prenant un milieu entre les retards journaliers des hautes et basses mers,

0,0271075

pour le retard journalier moyen. Les observations anciennes m'ont donné, dans le Livre IV de la *Mécanique céleste*,

$$0^{\text{h}}, 027052$$

pour ce retard, ce qui s'accorde aussi bien qu'on peut le désirer.

Les observations précédentes donnent $0^{\text{h}}, 42660$ pour l'heure de la basse mer du matin du jour qui suit la syzygie. L'heure de la basse mer du matin du jour de la syzygie est donc $0^{\text{h}}, 39949$. Dans ces observations, la syzygie a précédé la haute mer du soir de $0^{\text{h}}, 1229$; elle a donc suivi la basse mer du matin de $0^{\text{h}}, 1339$. De là il est facile de conclure que, si la syzygie arrivait au moment de la basse mer du matin, l'heure de cette basse mer serait $0^{\text{h}}, 40312$. Il résulte du n° 35 du Livre IV de la *Mécanique céleste* que, par les observations anciennes, cette heure est $0^{\text{h}}, 98826$. La différence 486^{s} me paraît tenir à ce que la méridienne dont on fit usage dans ces observations n'était point exacte. Elle était d'abord en erreur de $17'$. On corrigea cette erreur; mais il y a lieu de croire qu'on en laisse subsister une partie, ce qui va être confirmé par les observations des quadratures.

L'ensemble des observations précédentes donne $0^{\text{h}}, 0521865$ pour le retard journalier des marées quadratures. Les observations anciennes m'avaient donné, pour ce retard, $0^{\text{h}}, 052067$, ce qui s'accorde à très peu près. Les observations précédentes donnent $0^{\text{h}}, 66280$ pour l'heure de la basse mer du jour qui suit la quadrature, ce qui donne $0^{\text{h}}, 61061$ pour l'heure de la basse mer du soir du jour de la quadrature. La haute mer du matin de ce jour a précédé, par le n° 6, la quadrature de $0^{\text{h}}, 20171$, et elle a précédé la basse mer du soir de

$$0^{\text{h}}, 25 + \frac{1}{4} \cdot 0^{\text{h}}, 0521865.$$

La quadrature a donc précédé la basse mer du soir de $0^{\text{h}}, 06134$. De là il est facile de conclure que l'heure de cette basse mer serait $0^{\text{h}}, 60741$, si elle coïncidait avec la quadrature. Dans les observations anciennes, cette même heure était $0^{\text{h}}, 60326$. La différence est 415^{s} au lieu de 486^{s} que donnent les observations anciennes. Il n'est donc pas dou-

teux que la différence entre les heures des observations modernes et des observations anciennes tient à l'inexactitude de la méridienne dont on fit usage dans les observations anciennes; car, dans les observations modernes, le temps a été déterminé avec soin par des observations astronomiques.

L'effet des déclinaisons des astres sur les retards journaliers des marées est sensible dans la comparaison de ces retards vers les équinoxes et vers les solstices. En prenant un milieu entre les retards des hautes et des basses mers, le retard moyen a été 0^j,026318 dans les syzygies précédentes des équinoxes, et 0^j,0278997 dans les syzygies des solstices. Les observations anciennes m'avaient donné 0^j,025503, 0^j,028600.

Pour déterminer la probabilité avec laquelle l'influence des déclinaisons est indiquée par les observations modernes, j'ai considéré les retards des hautes et des basses mers dans les syzygies équinoxiales de chaque année, et je les ai comparés au retard moyen 0^j,026318. J'ai pris le carré de chaque différence, ce qui m'a donné seize carrés, dont la somme est ce que nous avons désigné par ϵ dans le n° II. La probabilité d'une erreur u du résultat moyen est, par le numéro cité, proportionnelle à

$$e^{-\frac{n(n+1)}{2\epsilon}u^2};$$

n est ici égal à 16. En supposant que u exprime un nombre de minutes décimales ou de millièmes du jour, j'ai trouvé que l'exponentielle précédente devient

$$e^{-3.2493 u^2}.$$

En considérant de la même manière les retards observés dans les syzygies des solstices, j'ai trouvé la probabilité d'une erreur u' du retard moyen 0^j,027897 proportionnelle à

$$e^{-9.57814 u'^2};$$

de là j'ai conclu, par la méthode du n° III, la probabilité que la valeur de u' surpassera u de la différence 1^m,579 des deux retards 27^m,897 et

$26^m,318$, égale à la fraction $\frac{1}{25498}$; d'où il suit que l'influence des déclinaisons est indiquée par cette différence, avec une probabilité de 25497 contre l'unité.

Cette probabilité, déjà fort grande, le devient beaucoup plus par la comparaison des observations des marées des quadratures. En faisant, sur les retards de ces marées dans les équinoxes, le même calcul que je viens de présenter sur les retards des marées des syzygies, j'ai trouvé la probabilité d'une erreur u'' de minutes dans le retard moyen proportionnelle à

$$e^{-0,67910 u''^2};$$

et, relativement aux marées quadratures des solstices, j'ai trouvé la probabilité d'une erreur de u''' minutes proportionnelle à

$$e^{-1,9293 u'''^2}.$$

Le retard moyen des marées quadratures équinoxiales est $56^m,700$, et celui des marées quadratures solsticiales est $47^m,673$. Leur différence est $9^m,027$. J'en conclus qu'il y a plus de 8.10^{18} à parier contre 1 que cette différence est l'effet des déclinaisons des astres.

Les observations syzygies précédentes donnent $0^j,68362$ pour l'heure moyenne de la haute mer du soir du jour de la syzygie; elles donnent $0^j,42660$ pour l'heure moyenne de la basse mer du même jour, en sorte que l'excès de la première sur la seconde est $0^j,25700$. Cet excès doit être égal à un quart de jour, plus un quart du retard journalier des marées syzygies, retard qui, par ce qui précède, est $0^j,0271075$. L'excès dont il s'agit doit donc être $0^j,25678$, ce qui ne diffère que de 22^s de l'excès observé. Pareillement, les observations quadratures précédentes donnent $0^j,66280$ pour l'heure moyenne des basses mers du soir du jour de la quadrature, et $0^j,39956$ pour l'heure moyenne des hautes mers du même jour. Cet excès doit être $0^j,25$ plus le quart de $0^j,0521865$, retard moyen journalier des marées quadratures. Il doit donc être $0^j,26305$, ce qui ne diffère que de 19^s du retard observé. Les différences 22^s et 19^s sont dans les limites des erreurs des observations. Leur petitesse prouve que la mer emploie le même

temps à monter qu'à descendre. Les observations anciennes m'avaient paru indiquer le temps de l'ascension un peu plus petit que celui de la descente; mais il paraît que cela tient aux erreurs des observations anciennes.

L'heure moyenne de la haute mer du soir qui suit la syzygie a été, dans les observations précédentes, $0^h,68362$. En lui ajoutant un demi-jour, plus un demi-retard journalier des marées syzygies, retard égal à $0^h,0271075$, on aura $0^h,19717$ pour l'heure de la haute mer du matin du second jour qui suit la syzygie. La haute mer du soir du jour de la syzygie a suivi, dans ces observations, la syzygie de $0^h,1229$; la haute mer du matin du second jour après la syzygie a donc suivi la syzygie de $0^h,1229 + \frac{2}{3} \cdot 1^h,0271075$ ou de $1^h,66356$.

En nommant u l'intervalle dont le maximum des hautes mers suit la syzygie, on aura l'instant de ce maximum, en ajoutant à l'heure de la haute mer du matin du second jour après la syzygie la quantité $(u - 1^h,66356) \cdot 0^h,0271075$. Cette heure est donc

$$(u - 1^h,66356) \cdot 0^h,0271075 + 0^h,19717.$$

L'heure de la basse mer du jour qui suit la quadrature a été, dans les observations précédentes, $0^h,66280$. En lui ajoutant

$$0^h,5 + \frac{1}{3} \cdot 0^h,0521865,$$

on aura $0^h,18889$ pour l'heure de la basse mer du matin du second jour après la quadrature. La haute mer du matin du jour de la quadrature a précédé de $0^h,20171$ la quadrature dans les observations précédentes; elle a donc suivi la basse mer du soir de $0^h,06134$. En lui ajoutant

$$0^h,5 + \frac{2}{3} \cdot 0^h,0521865,$$

on aura $1^h,63962$ pour le temps dont la quadrature a précédé la basse mer du matin du second jour après la quadrature. Pour avoir l'heure de cette basse mer, lorsqu'elle correspond au maximum des basses mers quadratures, il faut lui ajouter

$$(u - 1^h,63962) \cdot 0^h,0521865$$

on a donc cette heure égale à

$$(u - 11,63962) \cdot 0,0521865 + 0,18889.$$

A cette heure, la marée solaire est à son maximum, comme dans le maximum des hautes mers syzygies : les deux heures du maximum des basses mers quadratures et du maximum des hautes mers syzygies doivent donc être égales, ce qui donne

$$(u - 11,66356) \cdot 0,0271075 + 0,19717 = (u - 11,63962) \cdot 0,0521865 + 0,18889,$$

d'où l'on tire

$$u = 11,94466.$$

Les hauteurs des marées nous ont donné, dans le n° VII,

$$u = 11,5458.$$

La différence me paraît trop considérable pour être attribuée aux seules erreurs des observations; elle indique une anticipation dans l'heure des marées quadratures relativement à celle des marées syzygies. En supposant cette anticipation de 10^m, les deux valeurs de u , déduites des heures et des hauteurs des marées, seraient à fort peu près les mêmes. Les marées anciennes m'avaient donné cette anticipation, égale à 8^m $\frac{1}{2}$, dans le n° 39 du Livre IV de la *Mécanique céleste*. Je l'attribuais aux légers écarts de la supposition que les deux flux partiels solaire et lunaire se superposent l'un à l'autre, comme ils se disposeraient séparément sur la surface du niveau de la mer. Je ne vois encore maintenant aucune autre cause de cette anticipation.

XIV. Je vais maintenant comparer les résultats précédents à la théorie. Pour cela, je reprends l'expression de la hauteur des marées que j'ai donnée dans le n° VIII,

$$(o) \quad \left\{ \begin{aligned} & A \frac{L}{r^3} \cos^2 \frac{\varepsilon}{2} \cos(2nt - 2mt - 2\lambda) + \frac{1}{2} B \frac{L}{r^3} \sin^2 \varepsilon \cos(2nt - 2\gamma) \\ & + A' \frac{L'}{r'^3} \cos^2 \frac{\varepsilon'}{2} \cos(2nt - 2m't - 2\lambda') + \frac{1}{2} B' \frac{L'}{r'^3} \sin^2 \varepsilon' \cos(2nt - 2\gamma'). \end{aligned} \right.$$

Dans les plus hautes marées syzygies ou quadratures des équinoxes ou des solstices, les cosinus de cette expression sont à peu près égaux à ± 1 . Je suppose que T soit le temps de la plus haute marée syzygie équinoxiale, et que $t^1 + T + Q$ soit le temps de la plus haute marée du jour suivant, en sorte que Q soit le retard journalier de la marée syzygie équinoxiale. La différentielle de la fonction (o) prise par rapport au temps t , étant nulle au moment de la haute mer, si l'on différentie cette fonction, en y faisant d'abord $t = T$ et ensuite $t = t^1 + T + Q$; si l'on observe ensuite que $(n - m) \cdot t^1 = 2\pi$, 2π étant la circonférence dont le rayon est l'unité, on aura, par l'ensemble des marées,

$$Q = \frac{[(n - m')(m' - m)a' - nmb']}{(n - m)^2 a + (n - m')^2 a' + n^2 b'},$$

a , a' et b' étant ce que nous avons désigné par ces lettres dans le n° VIII, et se rapportant à l'ensemble des marées syzygies équinoxiales. Nous avons donné, dans le n° IX, le moyen de les obtenir numériquement. Pour réduire plus facilement en nombres la formule précédente, je lui donne cette forme très approchée

$$(f) \quad Q = \frac{m' - m}{n - m} \frac{a'}{2i\alpha} + \left(\frac{m' - m}{n - m} \frac{a'}{2i\alpha} \right)^2 \frac{2a' - 2i\alpha}{a'}.$$

On a, dans les syzygies,

$$Q = 292^m, 313;$$

et, en ayant égard à la variation,

$$\frac{m' - m}{n - m} = 0,033863.$$

Dans les syzygies des équinoxes,

$$2i\alpha = 411^m, 350,$$

ce qui donne

$$Q = 01,024924.$$

Les observations nous ont donné

$$Q = 0,026318;$$

mais cette dernière valeur de Q est exprimée en temps vrai, et, dans les équinoxes, le jour moyen surpasse le jour vrai, de $0,000218$, ce qui réduit la valeur observée de Q à $0,026100$. La différence $0,001176$ est dans les limites des erreurs, soit des observations, soit des suppositions sur lesquelles le calcul est fondé.

Dans les syzygies des solstices, b' est négatif, et l'on a

$$2i\alpha = 367^m,468,$$

ce qui donne

$$Q = 0,028063.$$

Les observations donnent, en temps vrai,

$$Q = 0,027897;$$

mais, dans les solstices, le jour vrai surpasse le jour moyen d'environ $0,000238$, ce qui donne $0,028135$ pour cette valeur de Q réduite en temps moyen. L'excès de la valeur calculée n'est que $0,000072$, ce qui est insensible.

Dans les quadratures,

$$a' = 279^m,535;$$

dans les quadratures des équinoxes,

$$2i\alpha = 160^m,850,$$

ce qui donne

$$Q = 0,062300.$$

Les observations, réduites au temps moyen, donnent

$$Q = 0,056462.$$

La différence $0,005838$ est dans les limites des erreurs et des suppositions du calcul, ce que l'on verra si l'on considère que, par le n° XII, le poids de Q , ou le coefficient du carré de ces erreurs possibles, pris négativement dans l'exponentielle qui représente leur probabilité, est très petit.

Dans les quadratures des solstices,

$$2i\alpha = 202^{\text{m}},948,$$

ce qui donne

$$Q = 0,048815.$$

Les observations, réduites au temps moyen, donnent

$$Q = 0,047911.$$

La différence 0,000904 est dans les limites des erreurs des observations.

XV. Considérons maintenant les variations des intervalles des marées dues aux variations de la parallaxe lunaire. Pour cela, j'ai pris les heures des basses mers du matin et des hautes mers du soir, des jours des syzygies périgées du n° X, et je les ai retranchées des heures correspondantes des troisièmes jours qui suivent ces syzygies. J'ai fait une somme de toutes ces différences, et je l'ai divisée par 72; car il y a douze syzygies, et chaque syzygie produit trois retards journaliers relatifs aux basses mers, et trois semblables retards relatifs aux hautes mers. J'ai trouvé ainsi 0,0305744 pour les retards journaliers des marées syzygies périgées. Un calcul semblable, fait sur les marées syzygies apogées du même numéro, m'a donné 0,0227331 pour le retard journalier correspondant des mêmes marées. On voit donc que ce retard augmente et diminue avec la parallaxe lunaire. Le demi-diamètre moyen apparent de la Lune était 3094",65 dans les syzygies périgées, et 2734",57 dans les syzygies apogées. Ainsi l'accroissement du retard journalier, dû à une minute d'accroissement dans le demi-diamètre lunaire apparent, a été 217",76. Les observations anciennes m'avaient donné 258" pour cet accroissement; mais elles se rapportaient à des syzygies, tant équinoxiales que solsticiales. Il faut donc, pour ramener l'accroissement observé 217",76 à l'accroissement moyen, le diviser par le carré du cosinus de l'inclinaison de l'orbe lunaire à l'équateur dans les observations précédentes, ce qui donne

231^s, 77 pour cet accroissement. En le fixant par un milieu à 245^s, on sera fort près de la vérité.

Je trouve, dans les syzygies apogées précédentes,

$$a' = 45^m, 658.$$

En ayant égard aux arguments de la variation, de l'évection et à l'équation du centre, je trouve

$$\frac{m' - m}{n - m} = 0,029569;$$

on a, de plus,

$$2i\alpha = 65^m, 982.$$

La formule (*f*) donne ainsi

$$Q = 0,020590.$$

Les observations donnent

$$Q = 0,022731.$$

La différence 2^m, 143 est dans les limites des erreurs, soit des observations, soit des suppositions employées dans le calcul.

Dans les syzygies périgées précédentes, je trouve

$$a' = 66^m, 405, \quad \frac{m' - m}{n - m} = 0,039493;$$

on a, de plus,

$$2i\alpha = 88^m, 497.$$

La formule (*f*) donne ainsi

$$Q = 0,029083.$$

Les observations donnent

$$Q = 0,0305744.$$

La différence est presque insensible.

XVI. L'expression de *Q*, donnée dans le n° XIV, peut servir à déterminer le rapport des actions de la Lune et du Soleil sur la mer, soit par les retards journaliers des marées syzygies, soit par ceux des ma-

rées quadratures. Elle donne, à très peu près,

$$Q \left(a + a' + b' - 2 \frac{m' - m}{n - m} a' + \frac{2m}{n - m} b' \right) \\ = \left(\frac{m' - m}{n - m} a' - \frac{mb'}{n - m} \right) \left(1 - \frac{m' - m}{n - m} \right).$$

Si l'on nomme Q' ce que devient Q dans les syzygies solsticiales, cette équation subsistera en y changeant Q en Q' et en y faisant b' négatif, ce qui donne

$$Q' \left[a + a' - b' - \frac{2(m' - m)}{n - m} a' - \frac{2mb'}{n - m} \right] \\ = \left(\frac{m' - m}{n - m} a' + \frac{mb'}{n - m} \right) \left(1 - \frac{m' - m}{n - m} \right).$$

En réunissant ces deux équations et négligeant le terme

$$\frac{mb'}{n - m} (Q' - Q),$$

à raison de la petitesse de m , b' et $Q' - Q$, on aura

$$(Q + Q') \left[a + a' - \frac{2(m' - m)}{n - m} a' \right] - (Q' - Q) b' \\ = 2 \frac{m' - m}{n - m} a' \left(1 - \frac{m' - m}{n - m} \right).$$

Nommons R la fraction

$$\frac{A' \frac{L'}{r'^3}}{A \frac{L}{r^3}}$$

ou le rapport des actions lunaires et solaires sur l'océan dans les syzygies; l'équation précédente donnera, par le n° VIII, en négligeant les termes de l'ordre $(Q' - Q) b' \frac{A' - B}{A'}$,

$$(Q + Q') \left[\frac{p + q}{2} + \frac{p' + q'}{2} R \left(1 - 2 \frac{m' - m}{n - m} \right) \right] - (Q' - Q) \left(\frac{p - q}{2} + \frac{p' - q'}{2} R \right) \\ = \frac{m' - m}{n - m} \left(1 - \frac{m' - m}{n - m} \right) (p' + q') R,$$

d'où l'on tire

$$(z) \quad R = \frac{(Q + Q') \frac{p+q}{2} - (Q' - Q) \frac{p-q}{2}}{(p' + q') \frac{m'-m}{n-m} \left(1 - \frac{m'-m}{n-m}\right) + (Q + Q') \left(1 - 2 \frac{m'-m}{n-m}\right) \frac{p'+q'}{2} + (Q' - Q) \frac{p'-q'}{2}}.$$

Pour réduire cette valeur de R à la moyenne distance de la Lune à la Terre, il faut, par le n° VIII, la diviser par 1,022486.

On a, par le numéro précédent, en temps moyen,

$$Q = 0,026100,$$

$$Q' = 0,028135.$$

De plus, en ayant égard à l'argument de la variation,

$$\frac{m'-m}{n-m} = 0,0345239.$$

En employant les valeurs précédentes de p , q , p' et q' , on trouve, pour la valeur de R dans les moyennes distances du Soleil et de la Lune,

$$R = 3,17738.$$

On pourra encore déterminer la valeur de R par les intervalles des marées quadratures, en observant que la formule (z) s'étend à ces marées, pourvu que l'on change les signes du dénominateur, et p , q , p' et q' en p_1 , q_1 , p'_1 et q'_1 ; on a alors

$$R = \frac{(Q + Q') \frac{p_1+q_1}{2} + (Q - Q') \frac{p_1-q_1}{2}}{(Q + Q') \left(1 - 2 \frac{m'-m}{n-m}\right) \frac{p'_1+q'_1}{2} + (Q - Q') \frac{p'_1-q'_1}{2} - (p'_1 + q'_1) \frac{m'-m}{n-m} \left(1 - \frac{m'-m}{n-m}\right) + 1};$$

ici l'on a, par le numéro précédent,

$$Q = 0,056462,$$

$$Q' = 0,047911.$$

En ayant égard à l'argument de la variation, on a

$$\frac{m'-m}{n-m} = 0,0331898.$$

De plus, pour réduire la valeur de R à la moyenne distance de la Lune à la Terre, il faut diviser la valeur que donne la formule précédente par 0,977514. On trouve ainsi, par les intervalles des marées quadratures,

$$R = 3,11826.$$

Cette valeur diffère peu de la précédente. Leur milieu donne

$$R = 3,14782.$$

Les hauteurs des marées donnent, par le n° VII,

$$R = 2,88347;$$

la moyenne de ces trois valeurs est

$$R = 3,05970,$$

ce qui coïncide, à fort peu près, avec la valeur 3, que j'ai trouvée pour R dans le quatrième Volume de la *Mécanique céleste*.

L'ensemble des hauteurs des marées syzygies et quadratures nous a donné, dans le n° VII,

$$2A' \frac{L'}{r^3} = 4^m, 74788;$$


en adoptant la valeur moyenne de R , donnée par les intervalles des marées, on a

$$2A \frac{L}{r^3} = 1^m, 50831.$$

Le second membre de l'équation (5) du n° VII serait par là diminué de 16^m environ, et le second membre de l'équation (6) serait augmenté de la même quantité. Il faudrait supposer une erreur de 16^m dans chacun des premiers membres de ces équations, qui sont donnés par les observations. Cette erreur est peu vraisemblable, et il me paraît naturel d'en rejeter au moins une partie sur l'hypothèse de la coexistence des oscillations très petites, hypothèse qui cesse d'avoir lieu quand les oscillations sont considérables.

Remarque.

Dans les applications que je viens de faire du Calcul des probabilités aux phénomènes des marées, j'ai déterminé la constante que la loi inconnue des erreurs des observations partielles introduit dans ce calcul, par les différences du résultat moyen aux résultats semblables donnés par les observations de chaque année. Le petit nombre des années que j'ai considérées rend incertaine la valeur de cette constante. On l'obtiendrait plus exactement en déterminant les résultats semblables par l'ensemble des observations des deux syzygies correspondantes vers chaque équinoxe ou vers chaque solstice, ce qui donnerait trois résultats pour chaque année, et, par conséquent, vingt-quatre résultats pour les huit années. Il faudrait, de plus, corriger les résultats de l'effet du mouvement des nœuds de l'orbe lunaire, effet donné par les formules précédentes de la théorie. Mais mon objet a été moins d'avoir exactement la probabilité des résultats, que de constater qu'ils indiquent, avec une extrême probabilité, l'influence des déclinaisons des astres; les formules de probabilité auxquelles je suis parvenu remplissent parfaitement cet objet.



MÉMOIRE
SUR LE DÉVELOPPEMENT
DE L'ANOMALIE VRAIE ET DU RAYON VECTEUR ELLIPTIQUE,
EN SÉRIES ORDONNÉES SUIVANT LES PUISSANCES DE L'EXCENTRICITÉ.

MÉMOIRE

SUR LE DÉVELOPPEMENT

DE L'ANOMALIE VRAIE ET DU RAYON VECTEUR ELLIPTIQUE,

EN SÉRIES ORDONNÉES SUIVANT LES PUISSANCES DE L'EXCENTRICITÉ.

Mémoires de l'Académie des Sciences, II^e Série, Tome VI, année 1823; 1827.

I.

Le développement des fonctions en séries est un des objets les plus importants de l'Analyse : la plupart des applications du calcul aux phénomènes en dépendent. Ce développement pouvant se faire d'une infinité de manières, le choix de celle qui donne les séries les plus convergentes est une des choses les plus utiles à la solution des problèmes. Il est donc intéressant de connaître les conditions qui font converger les séries et l'expression la plus simple dont leurs termes successifs approchent de plus en plus, et avec laquelle ils finissent par coïncider. Les méthodes que j'ai données dans ma *Théorie analytique des probabilités*, sur les approximations des formules fonctions de grands nombres, sont fort avantageuses pour cet objet. Je vais considérer ici les développements en séries des coordonnées du mouvement elliptique.

L'excentricité des orbites elliptiques planétaires étant peu considérable, on développe le plus souvent le rayon vecteur et l'anomalie

550 SUR LE DÉVELOPPEMENT DE L'ANOMALIE VRAIE

vraie en séries ordonnées suivant ses puissances. Mais, si l'excentricité qui, dans les orbes elliptiques, ne surpasse jamais l'unité, en devenait fort approchant, on conçoit que les séries pourraient cesser d'être convergentes. Il importe donc de connaître si parmi les valeurs comprises entre zéro et l'unité, que l'excentricité peut avoir, il en est une au-dessus de laquelle ces séries seraient divergentes, et dans ce cas, de la déterminer. Prenons pour unité le demi grand axe de l'ellipse; désignons par e son excentricité, par t l'anomalie moyenne comptée du périhélie, et par R le rayon vecteur. On aura, par le n° 22 du second Livre de la *Mécanique céleste*,

$$\begin{aligned} R = & 1 + \frac{e^2}{2} - e \cos t \\ & - \frac{e^2}{1.2} \cos 2t \\ & - \frac{e^3}{1.2.2^2} (3 \cos 3t - 3 \cos t) \\ & - \frac{e^4}{1.2.3.2^3} (4^2 \cos 4t - 4.2^2 \cos 2t) \\ & - \frac{e^5}{1.2.3.4.2^4} \left(5^3 \cos 5t - 5.3^2 \cos 3t + \frac{5.4}{1.2} \cos t \right) \\ & - \frac{e^6}{1.2.3.4.5.2^5} \left(6^4 \cos 6t - 6.4^4 \cos 4t + \frac{6.5}{1.2} 2^4 \cos 2t \right) \\ & - \dots \end{aligned}$$

Le terme général de cette expression est

$$\begin{aligned} - \frac{e^i}{1.2.3 \dots (i-1)2^{i-1}} & \left[i^{i-2} \cos it - i(i-2)^{i-2} \cos(i-2)t \right. \\ & + \frac{i(i-1)}{1.2} (i-4)^{i-2} \cos(i-4)t \\ & - \frac{i(i-1)(i-2)}{1.2.3} (i-6)^{i-2} \cos(i-6)t \\ & \left. + \dots \right]; \end{aligned}$$

la série étant continuée jusqu'à ce que l'on arrive à un facteur $(i-2r)^{i-2}$ dans lequel $i-2r$ soit négatif. Si l'on fait t égal à un angle droit, ce terme devient nul lorsque i est impair; et, dans le cas de i pair, il

devient, abstraction faite du signe, égal à

$$(a) \quad \frac{e^t}{1.2.3\dots(i-1)2^{i-1}} \left[i^{i-2} + \frac{i}{1}(i-2)^{i-2} + \frac{i(i-1)}{1.2}(i-4)^{i-2} + \dots \right],$$

et il est alors le plus grand possible. Déterminons sa valeur lorsque i est un très grand nombre.

Il est facile de voir que les termes de la série

$$(a') \quad i^{i-2} + \frac{i}{1}(i-2) + \frac{i(i-1)}{1.2}(i-4)^{i-2} + \dots$$

vont d'abord en croissant et qu'ils ont un maximum après lequel ils diminuent. A ce maximum, deux termes consécutifs sont à très peu près égaux. Soit

$$\frac{i(i-1)(i-2)\dots(i-r+1)}{1.2.3\dots r}(i-2r)^{i-2}$$

le terme maximum. Le terme qui le précède sera

$$\frac{i(i-1)\dots(i-r+2)}{1.2.3\dots(r-1)}(i-2r+2)^{i-2};$$

en égalant donc ces deux termes, on aura

$$\frac{i-r+1}{r}(i-2r)^{i-2} = (i-2r+2)^{i-2}.$$

Cette équation donne la valeur de r et, par conséquent, le rang que le terme le plus grand occupe dans la série. Si l'on prend les logarithmes des deux membres, on a

$$\log \frac{i-r+1}{r} = (i-2) \log \left(1 + \frac{2}{i-2r} \right)$$

ou

$$(b) \quad \log \frac{i-r}{r} + \log \left(1 + \frac{1}{i-r} \right) = (i-2) \log \left(1 + \frac{2}{i-2r} \right);$$

or on a, lorsque i et r sont de très grands nombres,

$$\log \left(1 + \frac{1}{i-r} \right) = \frac{1}{i-r} - \frac{1}{2(i-r)^2} + \dots,$$

$$\log \left(1 + \frac{2}{i-2r} \right) = \frac{2}{i-2r} - \frac{2}{(i-2r)^2} + \dots;$$

l'équation (b) deviendra donc, en négligeant les termes de l'ordre $\frac{1}{i}$,

$$\log \frac{i-r}{r} = \frac{2i}{i-2r},$$

ce qui donne

$$\frac{i-r}{r} = c^{\frac{2i}{i-2r}},$$

c étant le nombre dont le logarithme hyperbolique est l'unité. En faisant $r = \omega i$, on aura

$$(c) \quad \frac{1-\omega}{\omega} = c^{\frac{2}{1-2\omega}}.$$

Si l'on nomme p le terme maximum

$$\frac{i(i-1)\dots(i-r+1)}{1.2.3\dots r} (i-2r)^{t-2},$$

le terme qui en est éloigné du rang t sera

$$p \frac{(i-r)(i-r-1)\dots(i-r-t+1)}{(r+1)(r+2)\dots(r+t)} \left(\frac{i-2r-2t}{i-2r} \right)^{t-2}.$$

Son logarithme sera donc

$$\begin{aligned} \log p + t \log(i-r) + \log \left(1 - \frac{1}{i-r} \right) + \log \left(1 - \frac{2}{i-r} \right) + \dots \\ + \log \left(1 - \frac{t-1}{i-r} \right) - t \log r - \log \left(1 + \frac{1}{r} \right) - \log \left(1 + \frac{2}{r} \right) - \dots \\ - \log \left(1 + \frac{t}{r} \right) + (i-2) \log \left(1 - \frac{2t}{i-2r} \right). \end{aligned}$$

En développant en séries ces logarithmes et négligeant les termes de l'ordre $\frac{1}{i^2}$, on aura

$$\begin{aligned} \log p + t \log \frac{i-r}{r} - \frac{1+2+3+\dots+(t-1)}{i-r} \\ - \frac{1+2+3+\dots+t}{r} - (i-2) \left[\frac{2t}{i-2r} + \frac{2t^2}{(i-2r)^2} \right]. \end{aligned}$$

Par la nature de r , on a à très peu près, par ce qui précède,

$$\log \frac{i-r}{r} + \frac{1}{i-r} = (i-2) \left[\frac{2}{i-2r} - \frac{2}{(i-2r)^2} \right];$$

la fonction précédente deviendra donc

$$\log p - (1+2+3+\dots+t) \frac{i}{r(i-r)} - \frac{2t(i-2)(t+1)}{(i-2r)^2}.$$

En ne conservant ainsi parmi les termes de l'ordre $\frac{1}{i}$ que ceux qui sont multipliés par t^2 , et observant que

$$1+2+3+\dots+t = \frac{t^2+t}{2},$$

cette fonction prendra la forme

$$\log p - \frac{t^2 t^2}{2r(i-r)(i-2r)^2},$$

ce qui donne pour le terme placé à la distance t du terme p

$$pc^{-\frac{t^2 t^2}{2r(i-r)(i-2r)^2}}.$$

Il est facile de s'assurer que cette même valeur a lieu à très peu près pour le terme placé avant p à la même distance. La somme de tous ces termes sera la série entière (α'). On aura, comme on sait, cette somme à très peu près égale à

$$p \int dt e^{-\frac{t^2 t^2}{2r(i-r)(i-2r)^2}},$$

l'intégrale étant prise depuis $t = -\infty$ jusqu'à $t = \infty$, ce qui donne, par les méthodes connues, la série (α') égale à

$$p \sqrt{\pi} \frac{i-2r}{i} \sqrt{\frac{2r(i-r)}{i}},$$

π étant la circonférence dont le diamètre est l'unité. On a

$$p = \frac{1.2.3\dots i(i-2r)^{t-2}}{1.2.3\dots(i-r)1.2.3\dots r}.$$

La série (a) devient ainsi, abstraction faite du signe,

$$\frac{i(i-2r)^{i-2}\sqrt{\pi}}{1.2.3\dots(i-r)1.2.3\dots r} \frac{i-2r}{i} \sqrt{\frac{2r(i-r)}{i}} \frac{e^i}{2^{i-1}}.$$

On a à très peu près, par les théorèmes connus,

$$1.2.3\dots(i-r) = (i-r)^{i-r+\frac{1}{2}} e^{-(i-r)} \sqrt{2\pi},$$

$$1.2.3\dots r = r^{r+\frac{1}{2}} e^{-r} \sqrt{2\pi}.$$

La série (a) devient donc

$$\frac{\frac{2}{\sqrt{i}} (i-2r)^{i-1} \left(\frac{ec}{2}\right)^i}{r^r (i-r)^{i-r} \sqrt{2\pi}}$$

ou

$$(d) \quad \frac{2}{i\sqrt{i}(1-2\omega)\sqrt{2\pi}} \left[\frac{ec(1-2\omega)}{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}} \right]^i,$$

ω étant donné par l'équation (c).

On doit observer ici que la valeur de ω donnée par cette équation n'est pas rigoureuse. Nous avons négligé, pour former cette équation, les quantités de l'ordre $\frac{1}{i}$, et de plus nous avons supposé que le terme maximum p était égal à celui qui le précède, ce qui n'est qu'approché. De là il suit que la valeur exacte de ω est celle que donne l'équation (c), plus une correction de l'ordre $\frac{1}{i}$, que nous désignerons par $\frac{\eta}{i}$. Mais cette correction disparaît d'elle-même par la condition de p maximum. En effet, si l'on nomme D la fonction

$$\frac{ec(1-2\omega)}{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}}$$

et D' cette fonction, lorsqu'on y change ω dans $\omega + \frac{\eta}{i}$, on aura

$$\log D'' = i \log \left[\left(1 + \frac{\eta}{i} \frac{dD}{D d\omega} + \frac{\eta^2}{2i^2} \frac{d^2 D}{D d\omega^2} + \dots \right) D \right].$$

En repassant des logarithmes aux membres et négligeant ensuite les

quantités de l'ordre $\frac{1}{i}$, on aura

$$D'' = D' c^q \frac{dD}{D d\omega}.$$

On a

$$\frac{dD}{D d\omega} = -\frac{2}{1-2\omega} + \log \frac{1-\omega}{\omega},$$

et l'équation (c) donne

$$\log \frac{1-\omega}{\omega} = \frac{2}{1-2\omega};$$

on a donc, aux quantités près de l'ordre $\frac{1}{i}$,

$$D'' = D',$$

d'où il est facile de conclure que, par le changement de ω dans $\omega + \frac{q}{i}$, la formule (d) reste la même. Si la quantité

$$\frac{ec(1-2\omega)}{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}}$$

surpasse l'unité, la fonction (d) devient infinie lorsque i est infini; l'expression du rayon vecteur devient donc alors divergente. La valeur de l'excentricité déduite de l'équation

$$e = \frac{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}}{(1-2\omega)c}$$

est, par conséquent, la limite des valeurs de l'excentricité qui font converger l'expression du rayon vecteur développé suivant les puissances de l'excentricité. En substituant au lieu de c sa valeur

$$\left(\frac{1-\omega}{\omega}\right)^{\frac{1-2\omega}{2}}$$

donnée par l'équation (c), cette expression de e devient

$$e = \frac{2\sqrt{\omega(1-\omega)}}{1-2\omega}.$$

556 SUR LE DÉVELOPPEMENT DE L'ANOMALIE VRAIE

L'équation (c) donne à peu près

$$\omega = 0,08307,$$

d'où l'on tire

$$e = 0,66195.$$

L'équation précédente de la limite de l'excentricité e donne à cette limite

$$1 - 2\omega = \frac{1}{\sqrt{1+e^2}},$$

d'où il est facile de conclure

$$\frac{1-\omega}{\omega} = \frac{1+\sqrt{1+e^2}}{e^2};$$

l'équation (c) donnera donc

$$(m) \quad 1 + \sqrt{1+e^2} = e^c \sqrt{1+e^2}.$$

Les valeurs de e , supérieures à celle que cette équation donne, rendent l'expression en série du rayon vecteur R divergente lorsque t est un angle droit. Pour toutes les valeurs inférieures, cette série est convergente quel que soit t . En effet, le terme général de l'expression de R développée en série ordonnée par rapport aux puissances de l'excentricité est, comme on l'a vu,

$$- \frac{e^i}{1.2.3 \dots (i-1)2^{i-1}} [i^{i-2} \cos it - i(i-2)^{i-2} \cos(i-2)t + \dots].$$

La plus grande valeur de ce terme, abstraction faite du signe, ne peut surpasser

$$\frac{e^i}{1.2.3 \dots (i-1)2^{i-1}} \left[i^{i-2} + i(i-2)^{i-2} + \frac{i(i-1)}{1.2} (i-4)^{i-2} + \dots \right].$$

On vient de voir que cette valeur, lorsque i est infini, devient nulle par un facteur moindre que l'unité élevé à la puissance i , lorsque l'excentricité e est au-dessous de celle qui résulte de l'équation aux limites; la série est donc convergente quel que soit t . Je vais mainte-

nant établir qu'alors la série de l'expression de l'anomalie vraie développée de la même manière est pareillement convergente.

II.

u étant l'anomalie excentrique et v l'anomalie vraie, on a, par le n° 20 du second Livre de la *Mécanique céleste*,

$$t = u - e \sin u,$$

$$R = 1 - e \cos u,$$

ce qui donne

$$\frac{du}{dt} = \frac{1}{R};$$

or on a, par la loi des aires proportionnelles aux temps,

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\sqrt{1-e^2}}{R^2};$$

on a donc

$$\frac{dv}{dt} = \left(\frac{du}{dt}\right)^2 \sqrt{1-e^2}.$$

L'expression en série de u du n° 22 du Livre cité donne

$$\frac{du}{dt} = 1 + e \cos t + \frac{e^2}{1 \cdot 2 \cdot 2} 2^2 \cos 2t + \frac{e^3}{1 \cdot 2 \cdot 3 \cdot 2^2} (3^2 \cos 3t - 3 \cos t) + \dots$$

Le terme général de cette série est

$$\frac{e^i}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots i \cdot 2^{i-1}} \left[i^i \cos it - i(i-2)^i \cos(i-2)t + \frac{i(i-1)}{1 \cdot 2} (i-4)^i \cos(i-4)t - \dots \right],$$

et, dans aucun cas, il ne peut surpasser

$$\frac{e^i}{1 \cdot 2 \cdot 3 \dots i \cdot 2^{i-1}} \left[i^i + i(i-2)^i + \frac{i(i-1)}{1 \cdot 2} (i-4)^i + \dots \right].$$

En suivant exactement l'analyse de l'article précédent, on trouve ce

dernier terme égal à

$$(e) \quad \frac{2}{\sqrt{i}} \frac{1-2\omega}{\sqrt{2\pi}} \left[\frac{ec(1-2\omega)}{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}} \right]^i,$$

ω étant donné par l'équation (c) de l'article précédent.

Maintenant, si l'on désigne par A la série

$$1 + e + \frac{2^2 e^2}{1.2.2} + \dots \\ + \frac{e^{i'}}{1.2.3 \dots i'.2^{i'-1}} \left[i'^i + i'(i'-2)^{i'} + \frac{i'(i'-1)}{1.2} (i'-4)^{i'} + \dots \right] + \dots,$$

la série étant continuée jusqu'à $i' = i$, il est facile de voir que l'expression en série de $\frac{du}{dt}$ sera moindre que le développement en série de la fonction

$$(o) \quad A + \frac{2(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)},$$

en désignant par q la quantité

$$\frac{(1-2\omega)c}{2\omega^\omega(1-\omega)^{1-\omega}};$$

car il est visible que le coefficient d'une puissance quelconque e^i dans le développement de la fonction (o) est positif, et qu'il est plus grand, abstraction faite du signe, que le coefficient de la même puissance dans le développement de $\frac{dv}{dt}$. L'expression de $\frac{dv}{dt}$ ou de $\left(\frac{du}{dt}\right)^2 \sqrt{1-e^2}$ est donc moindre

$$\left[A + \frac{2(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)} \right]^2 \sqrt{1-e^2};$$

or le développement de $\sqrt{1-e^2}$ est moindre que celui de $\frac{1}{1-e^2}$; le développement de $\frac{dv}{dt}$ est donc moindre que celui de

$$(p) \quad \frac{\left[A + \frac{2(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)} \right]^2}{1-e^2},$$

c'est-à-dire que le coefficient d'une puissance quelconque e^s dans le développement de cette fonction est positif et plus grand, abstraction faite du signe, que le coefficient de la même puissance dans le développement de $\frac{dv}{dt}$.

Donnons à la fonction (p) cette forme

$$\frac{A^2}{1-e^2} + \frac{4A(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)(1-e^2)} + \frac{2(1-2\omega)^2 q^{2i} e^{2i}}{\pi(1-qe)^2(1-e^2)}.$$

Le terme $\frac{A^2}{1-e^2}$ développé en série donne une série convergente; car, quelque grand que l'on suppose i , pourvu qu'il soit fini, A^2 sera composé d'un nombre fini de termes. En désignant par me^i l'un de ces termes, $\frac{me^i}{1-e^2}$, développé en série, donnera une série convergente, e étant supposé moindre que l'unité. Ainsi $\frac{A^2}{1-e^2}$ donnera un nombre fini de séries convergentes, et, dans leur somme, le terme dépendant de e^s deviendra nul lorsque s est infini.

Le terme

$$\frac{4A(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)(1-e^2)}$$

donnera un nombre fini de termes de la forme

$$\frac{ne^i}{(1-qe)(1-e^2)};$$

or la fraction

$$\frac{1}{(1-qe)(1-e^2)}$$

se décompose dans les trois suivantes :

$$\frac{1}{2(1-q)} \frac{1}{1-e} + \frac{1}{2(1+q)} \frac{1}{1+e} - \frac{q^2}{1-q^2} \frac{1}{1-qe}.$$

Chacune d'elles, développée en série, donne une série convergente; car, par la supposition, qe est moindre que l'unité. On voit donc que le terme

$$\frac{4A(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi}(1-qe)(1-e^2)}$$

donne une série convergente; pareillement le terme

$$\frac{2(1-2\omega)^2 q^{2i} e^{2i}}{\pi(1-qe)^2(1-e^2)}$$

donne une série convergente, comme il est facile de le voir, en décomposant la fraction

$$\frac{1}{(1-qe)^2(1-e^2)}$$

en fractions partielles; $\frac{dv}{dt}$, développé en série ordonnée par rapport aux puissances de l'excentricité, donne par conséquent une série convergente, lorsque qe est moindre que l'unité. Il est facile d'en conclure que l'expression de $v - t$ ainsi développée forme une série convergente; car, l'intégration de dv faisant acquérir des diviseurs à ses termes, on voit que, quel que soit i , $v - t$ sera moindre que

$$\frac{\left[A + \frac{2(1-2\omega)q^i e^i}{\sqrt{2\pi(1-qe)}} \right]^2}{1-e^2},$$

qui, comme on vient de le voir, forme une série convergente.

Il résulte de ce qui précède que la condition nécessaire pour la convergence des séries qui expriment le rayon vecteur et l'anomalie vraie, développés suivant les puissances de l'excentricité, est que l'excentricité soit moindre que

$$\frac{2\sqrt{\omega(1-\omega)}}{1-2\omega},$$

ω étant donné par l'équation

$$\frac{1-\omega}{\omega} = c^{\frac{2}{1-2\omega}}.$$

Les deux séries sont alors convergentes; c'est ce qui a lieu pour toutes les planètes, même pour les planètes télescopiques. Les valeurs supérieures de l'excentricité font diverger la série du rayon vecteur, et alors il faut recourir à d'autres développements. Tel est le cas de la comète à courte période.

III.

On développe encore les expressions de l'anomalie vraie et du rayon vecteur, suivant les sinus et cosinus des multiples de l'anomalie moyenne. Soit alors

$$v = t + \alpha^{(1)} \sin t + \alpha^{(2)} \sin 2t + \dots + \alpha^{(l)} \sin lt + \dots,$$

$\alpha^{(1)}, \alpha^{(2)}, \dots$ étant des fonctions de l'excentricité. On peut facilement démontrer que la série est toujours convergente. En effet, on a

$$\int (v - t) dt \sin it = \pi \alpha^{(l)},$$

l'intégrale étant prise depuis t nul jusqu'à t égal à 2π . Or on a, dans ces limites, en intégrant par parties,

$$\int dt (v - t) \sin it = \frac{1}{i} \int dt \left(\frac{dv}{dt} - 1 \right) \cos it = -\frac{1}{i^2} \int dt \sin it \frac{d^2 v}{dt^2};$$

on aura donc

$$\alpha^{(l)} = -\frac{1}{i^2 \pi} \int dt \sin it \frac{d^2 v}{dt^2};$$

l'équation

$$\frac{dv}{dt} = \frac{\sqrt{1-e^2}}{R^2}$$

donne

$$\frac{d^2 v}{dt^2} = -\frac{2\sqrt{1-e^2}}{R^3} \frac{dR}{dt}.$$

Au périhélie et à l'aphélie, $\frac{dR}{dt}$ est nul; $\frac{dR}{R^3 dt}$ est positif, en allant du premier de ces points au second, et négatif, du second au premier. Soit k sa plus grande valeur positive; $-k$ sera sa plus grande valeur négative. En supposant donc que les valeurs de $\sin it$ soient positives et égales à l'unité, depuis le périhélie jusqu'à l'aphélie, et négatives et égales à -1 , depuis l'aphélie jusqu'au périhélie, on voit que l'intégrale $\int \frac{1}{R^3} \frac{dR}{dt} \sin it dt$, prise depuis le périhélie jusqu'à l'aphélie,

562 SUR LE DÉVELOPPEMENT DE L'ANOMALIE VRAIE

sera moindre, abstraction faite du signe, que $2k\pi$. De là il suit que $\alpha^{(i)}$, abstraction faite du signe, est moindre que

$$\frac{4k\sqrt{1-e^2}}{i^2},$$

ce terme devient nul lorsque i est infini. De plus, la série de l'expression précédente de ν , à partir de i supposé très grand, est moindre que

$$\frac{4k\sqrt{1-e^2}}{i};$$

quantité qui devient nulle lorsque i est infini. Cette série est donc convergente.

Considérons de la même manière l'expression de R , développée dans une série ordonnée par rapport aux cosinus de t et de ses multiples. Soit

$$R = b^{(0)} + b^{(1)} \cos t + \dots + b^{(i)} \cos it + \dots;$$

on aura

$$\pi b^{(i)} = \int R dt \cos it,$$

l'intégrale étant prise depuis t nul jusqu'à t égal à 2π , ce qui donne

$$\pi b^{(i)} = -\frac{1}{i^2} \int dt \cos it \frac{d^2 R}{dt^2}.$$

Les formules du mouvement elliptique donnent

$$\frac{d^2 R}{dt^2} = \frac{1-e^2-R}{R^3}.$$

Cette dernière quantité est toujours négative ⁽¹⁾. Désignons par $-k'$ son maximum, et supposons $\cos it$ égal à l'unité; on aura, abstraction faite du signe, $\pi b^{(i)}$ moindre que $\frac{2k'\pi}{i^2}$; d'où il suit que la série de l'expression de R est convergente.

On peut, en suivant la méthode exposée dans le numéro précédent,

⁽¹⁾ Voir, dans le Tome V des *Œuvres de Laplace*, la note de la page 486.

déterminer la valeur approchée de $b^{(i)}$ lorsque i est un grand nombre. Pour cela, j'observe que l'expression de R développée en série par rapport aux puissances de l'excentricité, que nous avons rapportée dans le n° I, donne

$$b^{(i)} = - \frac{e^i i^{i-2}}{1.2.3 \dots i.2^{i-1}} \left[i - \frac{i+2}{1(i+1)} \left(\frac{ei}{2} \right)^2 + \frac{i+4}{1.2(i+1)(i+2)} \left(\frac{ei}{2} \right)^4 - \frac{i+6}{1.2.3(i+1)(i+2)(i+3)} \left(\frac{ei}{2} \right)^6 + \dots \right].$$

Le terme général de cette expression est

$$\pm \frac{e^i i^{i-2}}{1.2.3 \dots i.2^{i-1}} \frac{i+2r}{1.2.3 \dots r(i+1)(i+2) \dots (i+r)} \left(\frac{ei}{2} \right)^{2r}.$$

Si l'on observe que, r étant un très grand nombre, on a, à fort peu près,

$$1.2.3 \dots r.1.2.3 \dots (i+r) = r^{r+\frac{1}{2}} (i+r)^{i+r+\frac{1}{2}} e^{-i-2r} 2\pi;$$

on peut donner à ce terme la forme

$$\pm \frac{e^i c^i i^{i-2} (i+2r)}{2^i \pi (i+r)^i \sqrt{r(i+r)}} \left[\frac{e^2 i^2 c^2}{4r(i+r)} \right]^r,$$

quantité qui devient nulle lorsque r est infini. La série de l'expression de $b^{(i)}$ est donc convergente.

Pour avoir sa valeur approchée, je considère la série

$$(m) \quad i + \frac{i+2}{1(i+1)} \left(\frac{ei}{2} \right)^2 + \frac{i+4}{1.2(i+1)(i+2)} \left(\frac{ei}{2} \right)^4 + \dots,$$

dont le terme général est

$$\frac{i+2r}{1.2.3 \dots r(i+1)(i+2) \dots (i+r)} \left(\frac{ei}{2} \right)^{2r}.$$

On aura, par la méthode exposée dans l'article I, la somme de cette série, fort approchée lorsque i est un très grand nombre. Nommons p le terme précédent, et supposons qu'il soit le plus grand des termes

564 SUR LE DÉVELOPPEMENT DE L'ANOMALIE VRAIE

de la série. Pour avoir le rang qu'il y occupe, on l'égalera, suivant la méthode citée, au terme qui le précède, ce qui donne

$$(i + 2r - 2)r(i + r) = (i + 2r) \frac{i^2 e^2}{4},$$

d'où l'on tire, à fort peu près,

$$r = \frac{i\sqrt{1+e^2} - i}{2}.$$

Le terme qui suit p d'un rang supérieur de t est

$$\frac{p \frac{i+2r-t}{i+2r} \left(\frac{ei}{2}\right)^t}{(r+1)(r+2)\dots(r+t)(i+r+1)(i+r+2)\dots(i+r+t)}.$$

En appliquant ici l'analyse de l'article I, il est facile de voir que le logarithme de ce terme est, à très peu près,

$$\begin{aligned} \log p - \frac{t}{i+2r} + 2t \log \frac{ei}{2} - t \log r - \frac{1+2+3+\dots+t}{r} \\ - t \log(i+r) - \frac{1+2+3+\dots+t}{i+r}. \end{aligned}$$

Mais on a, à très peu près,

$$\log r(i+r) = 2 \log \frac{ei}{2};$$

en ne conservant donc, conformément à la méthode citée, parmi les termes de l'ordre $\frac{1}{i}$, que ceux qui sont multipliés par t^2 , et observant que

$$1+2+3+\dots+t = \frac{t^2+t}{2},$$

le logarithme du terme placé à la distance t du terme maximum sera

$$\log p - \frac{(i+2r)t^2}{2r(i+r)};$$

ce terme sera donc

$$p c^{-\frac{(i+2r)t^2}{2r(i+r)}}.$$

Il est facile de voir que ce sera aussi l'expression du terme qui précède p du même intervalle t . La somme de la série (m) sera donc, à très peu près,

$$p \int dt e^{-\frac{(i+2r)t^2}{2r(i+r)}},$$

l'intégrale étant prise depuis $t = -\infty$ jusqu'à $t = \infty$, ce qui donne cette somme égale à

$$p \sqrt{2\pi} \sqrt{\frac{r(i+r)}{i+2r}}.$$

Si, dans l'expression précédente de p , on substitue, au lieu du produit

$$1.2.3 \dots r(i+1)(i+2) \dots (i+r)$$

sa valeur très approchée

$$\frac{[r(i+r)]^r (i+r)^t 2\pi e^{-t-2r} \sqrt{r(i+r)}}{1.2.3 \dots i},$$

on aura

$$p = \frac{1.2.3 \dots i(i+2r) e^{t+2r}}{2\pi \sqrt{r(i+r)} (i+r)^t};$$

ce qui, en observant que $i+2r$ est égal à $i\sqrt{1+e^2}$, et que $i+r$ est égal à

$$\frac{i\sqrt{1+e^2} + i}{2},$$

donne, pour la somme de la série (m) ,

$$\frac{1.2.3 \dots i(1+e^2)^{\frac{1}{2}} 2^t e^{t\sqrt{1+e^2}} \sqrt{i}}{\sqrt{2\pi} i^t (\sqrt{1+e^2} + 1)^t}.$$

En changeant e^2 dans $-e^2$ dans cette expression, on aura la valeur fort approchée de la série

$$i - \frac{i+2}{1(i+1)} \left(\frac{ei}{2}\right)^2 + \frac{(i+4)\left(\frac{ei}{2}\right)^4}{1.2(i+1)(i+2)} - \frac{(i+6)\left(\frac{ei}{2}\right)^6}{1.2.3(i+1)(i+2)(i+3)} + \dots$$

Ces passages du positif au négatif, comme du réel à l'imaginaire, ne doivent être employés qu'avec une grande circonspection. Mais ici, e^2

